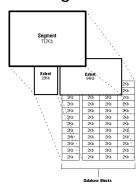
Organisation logique: bloc/extent/segment/tablespace



Plan global

- Organisations séquentielles indexées (ISAM)
- Arbres balancés (B-trees et variantes)
- [Tables de hachage
- Index bitmap]

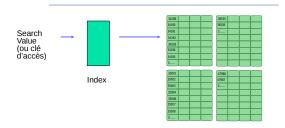
Efficacité des accès aux données et mécanismes d'index

Nombreux emprunts à Database Systems (Hector Garcia-Molina)

Index

- Définition : structure de données avec en entrée une propriété (search key), et qui permet de retrouver rapidement les enregistrements possédant cette propriété
- Un index est construit au travers de champs spécifiés dans un
 - search key : chaque valeur possible pour cette clé est triée et associée à une liste de pointeurs vers les tuples corrélés
 - Rechercher avec un index a pour résultat de retrouver une liste d'adresses
- Il restera nécessaire de parcourir des blocs et des enregistrements mais :
- enregistrements d'index plus petits et donc plus aisés à monter en mémoire vive
- clés triées donc une recherche dichotomique est possible (et non plus linéaire) : complexité logarithmique

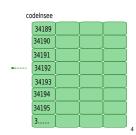
Idée : une structure complémentaire pour accélérer la localisation des tuples cibles = INDEX



Comment ne parcourir qu'une fraction de blocs au regard de la requête

Precherche linéaire
 select * from commune where code_Insee = '34192';

- Lire tuple après tuple
- En moyenne lecture de 50 % des tuples et donc de 50% des blocs (B/2)
- 100% si la valeur n'existe pas
- B/2 coûteux surtout si B élevé



Exemple 1 avec index dense

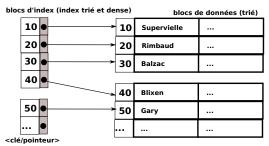
Table de 1 000 000 de tuples avec 10 tuples par bloc de 4 Ko (100 000 blocs)

Espace mémoire pour la table : 400 Mo (100 000 * 4 Ko) Espace mémoire pour l'index : taille de la clé 30 octets et taille du pointeur 10 octets : 40 Mo (1 000 000 * 40) et 10 000 blocs Si blocs d'index en mémoire vive

- Recherche sur la valeur d'une clé :

 $\log_2(10~000) = \ln(10~000)/\ln(2) = 13.28..$ et donc 14 blocs à parcourir + une opération d'entrée / sortie pour aller chercher le bloc de l'enregistrement recherché

Séquentiel indexé : index dense

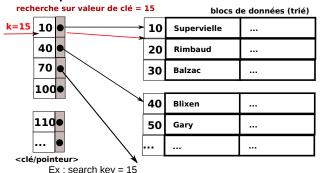


Dense : toutes les valeurs de clé représentées

Organisations Séquentielles indexées

ISAM (Indexed Sequential Access Method) IBM 1966

Séquentiel indexé : recherche



Parcours: recherche de la plus grande valeur <= 15 ici 10 Désavantage: si la valeur n'existe pas, il faut quand même parcourir le bloc d'index et effectuer l'opération d'entrée/sortie,

Exemple 1 avec index creux

Table de 1 000 000 de tuples

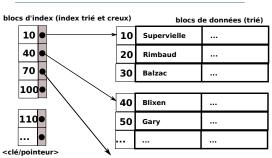
avec 10 tuples par bloc de 4 Ko (100 000 blocs) Espace mémoire pour la table : 400 Mo (100 000 * 4 Ko)

Espace mémoire pour l'index creux : taille de la clé 30 octets et taille du pointeur 10 octets : 1 seule entrée par bloc pour les 100 000 blocs 4 Mo (100 000 * 40) et 1 000 blocs => gain en terme de place pour la RAM

Si blocs d'index en mémoire vive

Recherche sur la valeur d'une clé : log₂(1 000) = ln(1 000)/ln(2) = 9.96.. et donc 10 blocs à parcourir + une opération d'entrée / sortie pour aller chercher le bloc de l'enregistrement recherché

Séquentiel indexé : index creux



Creux (sparse) : certaines valeurs de clé représentées => en général une valeur par bloc

11

Arbres équilibrés (B-Tree)

A plus de deux niveaux : le choix se porte sur les B-Tree (B pour Balanced) Bayer, R & McCreight, E. (1971)

ISAM nécessite que le fichier de données soit trié, ce qui rend les insertions coûteuses (blocs de débordement si nécessaires et nécessité de réorganisation fréquente)

Exemple 1 avec index multi-niveaux

Table de 1 000 000 de tuples avec 10 tuples par bloc de 4 Ko octets (100 000 blocs)

Espace mémoire pour la table : 400 Mo (1 000 000 * 400) Espace mémoire pour l'index creux niveau 1 : 1 000 blocs

Espace mémoire pour l'index creux niveau 2 : 10 blocs => gain accru en terme de place pour la RAM

Recherche sur la valeur d'une clé : $\log_2(10) = \ln(10)/\ln(2) =$ 3,32.. et donc 4 blocs à parcourir + deux opérations d'entrée / sortie pour aller chercher le bloc de l'index niveau 1 et de l'enregistrement recherché

Des détails sur B+Tree

Noeuds branches (pointeurs vers les noeuds fils)

- à gauche pointeur vers un fils avec une valeur de clé <
- à droite pointeur vers un fils avec une valeur de clé >=

Noeuds feuilles (n pointeurs de données,

1 pointeur droit vers les feuilles

1 pointeur gauche,

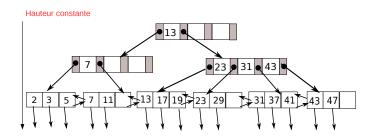
14

●10 ● 20 ● 30 ● to keys $10 \le k \le 20$ to keys $20 \le k \le 30$

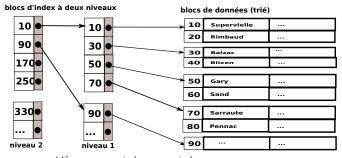
to next leaf • 10 • 20 • 30 • 20

Arbre d'ordre 4 (nbre clés+1) et de hauteur 3

to prior leaf



Séquentiel indexé : multi-niveaux



Idée : poser un index sur un index Le niveau 1 d'index peut être dense, par contre le niveau 2 doit être creux, sinon sans intérêt

Notions autour du B-Tree

Structure de données sous forme d'arbre qui maintient dynamiquement un ensemble d'éléments de manière à ce que l'arbre soit équilibré :

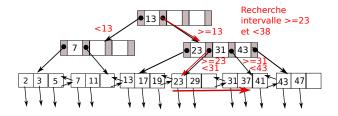
L'équilibre est important pour toutes les opérations usuelles sur une table : recherche, insertion, suppression - pour chaque noeud branche de l'arbre : n clés et n+1 pointeurs,

- un noeud (sauf la racine) est de à moitié plein à plein
- pour les nœuds feuilles : elles sont toutes au même niveau et elles contiennent les clés et les pointeurs sur les données

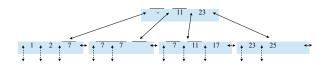
Plusieurs variants d'arbres - B+-tree et B*tree

- Dans un B-arbre, les noeuds intermédiaires peuvent contenir des pointeurs sur des
- Dans un B+arbre, seules les feuilles contiennent des pointeurs sur les données et les noeuds sont doublement chaînés
- Dans un B*arbre les noeuds sont au moins à 2/3 plein

Exemple recherche sur intervalle



Index non unique : duplication de valeurs



noeud branche pointe sur la première occurrence de la clé dupliquée et ensuite les autres occurences sont lues séquentiellement

Remarque 2: Dans certains cas, la valeur du noeud branche est à null : ici par exemple pour 7

Opérations sur l'index

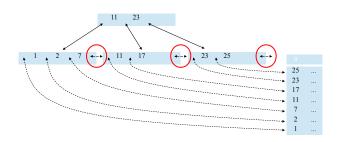
- Recherche : parcours top-down et comparaison
 - Branches : les pointeurs sont exploités de branche en branche : • Si clé = K →
 - choix du pointeur gauche si K < K' → choix du pointeur droit si K >= K'
 - Feuilles :
 - Index dense :
 - Si la nième clé = K alors le nième pointeur pointe sur l'enregistrement recherché Si la valeur de clé K est absente alors l'enregistrement recherché n'existe
 - Index creux :
 - Trouver la plus grande des valeurs juste inférieure ou égale à K Retrouver le bloc feuille pointé par cette valeur
 - Rechercher dans le bloc de données pour cet enregistrement

Efficacité de l'arbre

- Recherche, Insertion, Délétion :
- Parcours de l'arbre de la racine aux feuilles : pour une hauteur de 3 : 3 entrées/sorties + 1 I/O de plus (lookup) ou 2 (insertion/délétion)
- si l'arbre est totalement en mémoire vive : parcours de 3 blocs et 1 à 2 entrées/sorties
- Meilleur cas : log_m(n) + 1 avec m nombre de clés et n nombre d'enregistrements

Exemple d'arbre de hauteur 2

Remarque : les feuilles chaînées vont permettre la lecture séquentielle et donc la la recherche sur intervalle



Taille de l'arbre

Exemple

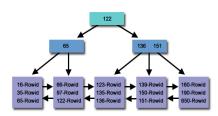
nombre de valeurs n max qu'un bloc de 4 Ko peut héberger si la clé est sur 4 octets et les pointeurs sur 8 + 8(n+1) <= 4096 => 12(n) = 4088 -> n (nbre valeurs clés) =

Si l'on considère que chaque noeud est à 2/3 plein (254 valeurs et 255 pointeurs) et que la racine comme chaque noeud fils a

255 fils: on a (255)2 noeuds feuilles et

 $(255)^{\rm 3}$ enregistrements soit plus de 16 millions pour un arbre d'une hauteur de 3 $\,$

B+Tree Oracle

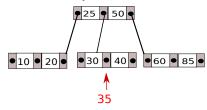


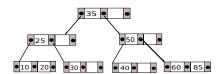
Remarques:

Index dense et fichier de données non trié (structure en tas ou heap file)

2

Exemple d'insertion





20

Insertion: Algorithme d'ajout

- 1. Trouver dans l'arbre la feuille où l'élément pourrait être ajouté.
- 2. Si le noeud contient moins de valeurs que le nombre maximum autorisé par noeud, alors ajouter l'élément en respectant le tri
- 3. Sinon, la feuille est alors éclatée :
- (a) L'élément médian est choisi (nouveau père du sous arbre) parmi tous les éléments présents y compris le nouveau: élément médian = (k+1)/2 ^{ème}.
- (b) Les valeurs < au médian -> fils gauche, et les valeurs > -> fils droit.
- (c) L'élément médian (père du sous-arbre) est ajouté au noeud parent .

Un nouvel éclatement peut alors en résulter (continuer 25 ainsi jusqu'à la racine)

Définition d'index B-Tree(Oracle)

```
create unique index com_idx on
commune(code_insee);
create index com_idx on commune(lower(nom_com));
alter index com_idx disable; (que les index sur
fonction)
drop index com_idx;
- inutilisable
alter index commune_pk unusable;
-- le reconstruire pour le rendre à nouveau valide
alter index commune pk rebuild;
```

28