超声波悬浮套件组装步骤

主要两个步骤: 组装硬件---悬浮东西

一、材料准备:

电烙铁一把

焊锡若干

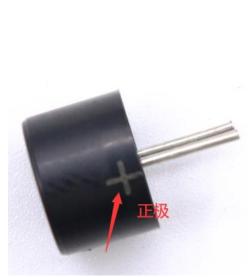
热熔枪 (固定传感器用)

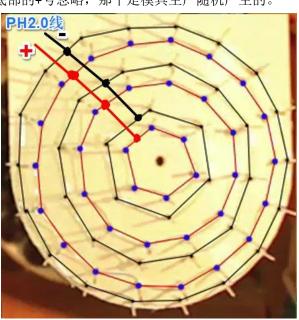
二、硬件焊接

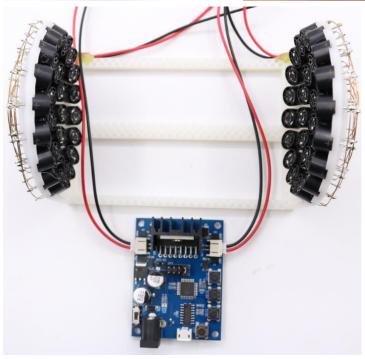
1.电路原理图

严格按照下面原理图焊接组装,避免不必要的麻烦。

注意事项: 传感器侧面的+号为正极,底部的+号忽略,那个是模具生产随机产生的。





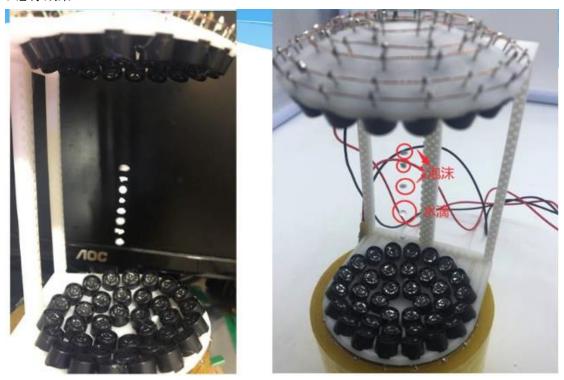


按键的功能: 控制物体上下移动。

2.供电

将电源适配器插到 DC 头上, 开关拨到右边即可正常工作。

3.悬浮效果



结束

如果要自己修改程序,下载程序可参考下面设置。

程序下载

1. 下载 arduino IDE 并安装

https://www.arduino.cc/en/Main/Software

Download the Arduino IDE

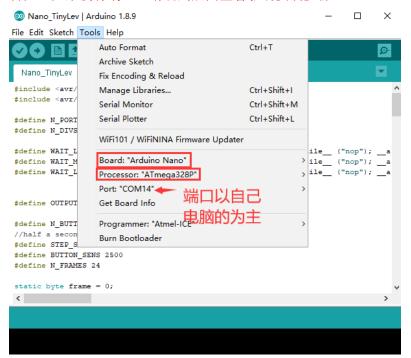


2. 双节打开程序 Nano TinyLev.ino



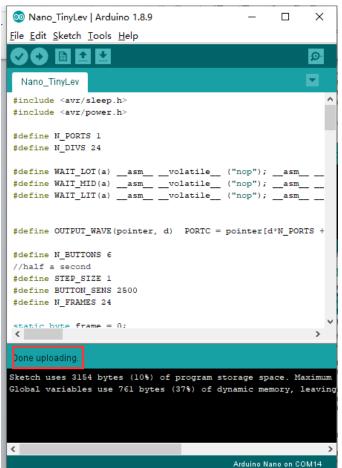
3. 选择合适的主板

备注:如果没有端口,请跳到后面查看驱动安装步骤



4. 点击下载,等待下载完成

```
Nano_TinyLev | Arduino 1.8.9
File Edit Sketch Tools Help
 Ø
 Nano_TinyLev
#include <avr/sleep.h>
#include <avr/power.h>
 #define N_PORTS 1
 #define N_DIVS 24
#define WAIT_LOT(a) _asm __volatile ("nop"); _asm __volatile ("nop"); _a #define WAIT_MID(a) _asm __volatile ("nop"); _asm __volatile ("nop"); _a #define WAIT_LIT(a) _asm __volatile ("nop"); _asm __volatile ("nop"); _a
 #define OUTPUT_WAVE(pointer, d) PORTC = pointer[d*N_PORTS + 0]
 #define N BUTTONS 6
 //half a second
 #define STEP_SIZE 1
 #define BUTTON_SENS 2500
 #define N_FRAMES 24
 static byte frame = 0;
 <
Compiling sketch..
```



如果电脑没有安装驱动,请参考下面步骤安装。

备注: FT232 驱动安装

1. 将 arduino nano 通过 USB 连上电脑。

插上 Arduino 板,此时电脑右下角会显示,等一会,

成功,会显示,安装完成;

失败,会显示,"未能成功安装驱动设备";

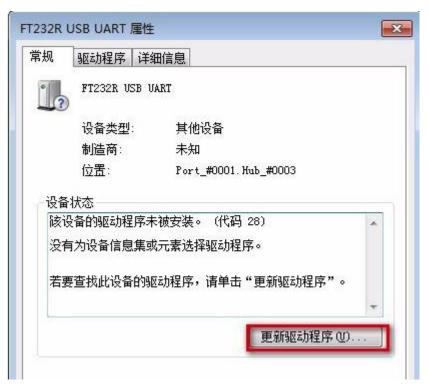




2. 在"我的电脑" 右键, 设备管理器, 其他设备;

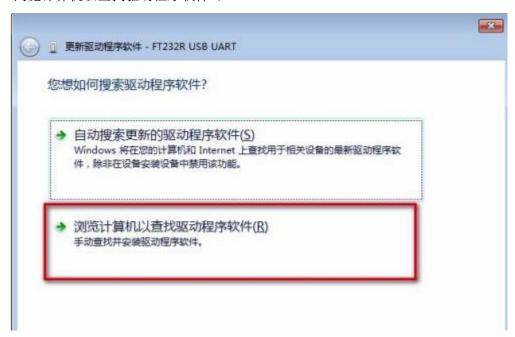


3. 双击该设备, 并选择"更新驱动程序";



4. 选择第二项,

"浏览计算机以查找驱动程序软件";



5. 输入驱动地址,

是你下载的 Aeduino IDE 中的 driver 所在路径;



6. 安装过程中会出现如下提示, 选择始终安装此驱动;



7. 系统提示成功安装驱动;





8. 在设备管理器中,

