

超声波悬浮套件组装步骤

主要两个步骤：组装硬件---悬浮东西

一、材料准备：

电烙铁一把

焊锡若干

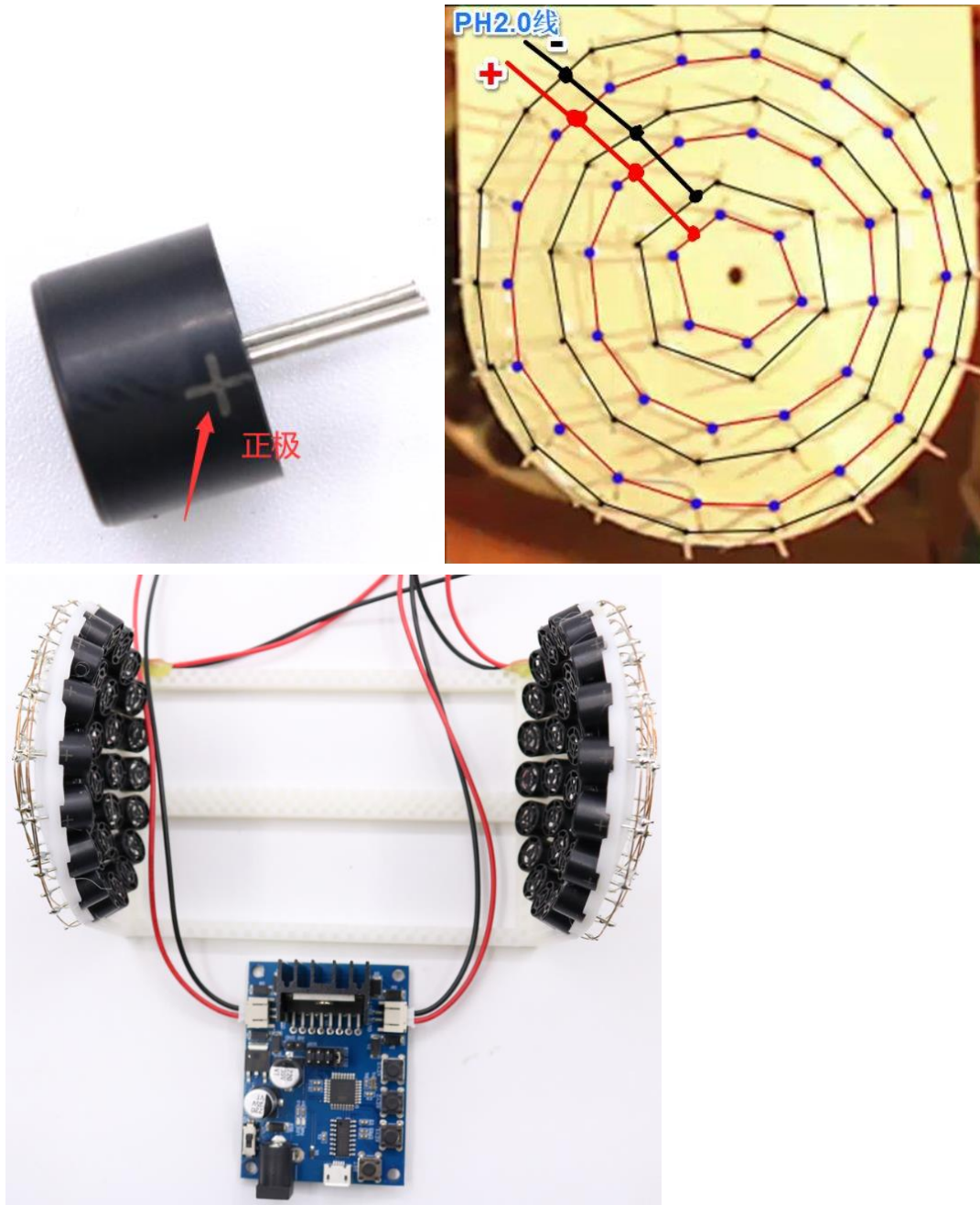
热熔枪（固定传感器用）

二、硬件焊接

1.电路原理图

严格按照下面原理图焊接组装，避免不必要的麻烦。

注意事项：传感器侧面的+号为正极，底部的+号忽略，那个是模具生产随机产生的。

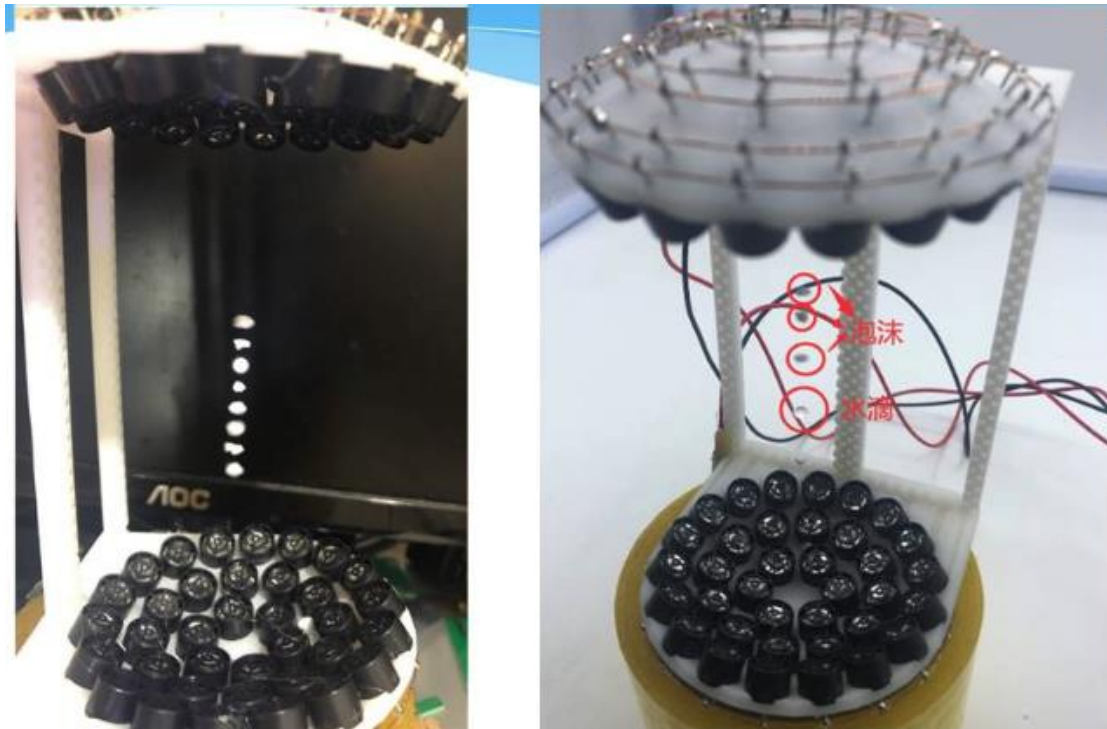


按键的功能：控制物体上下移动。

2.供电

将电源适配器插到 DC 头上，开关拨到右边即可正常工作。

3.悬浮效果



结束

如果要自己修改程序，下载程序可参考下面设置。

程序下载

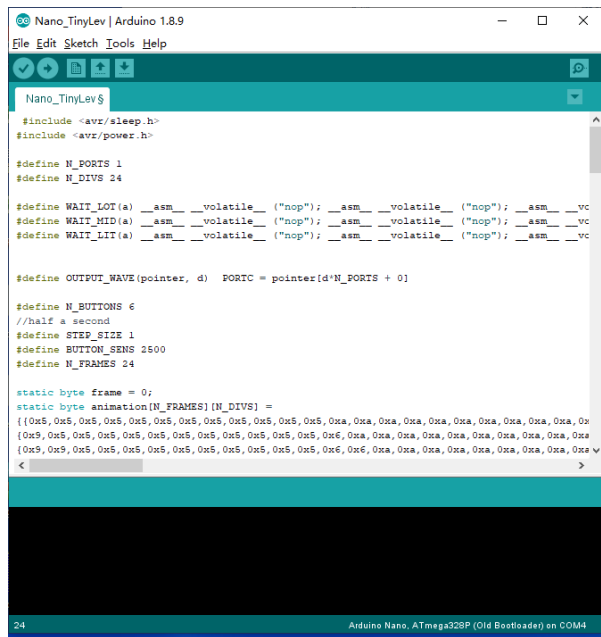
1. 下载 arduino IDE 并安装

<https://www.arduino.cc/en/Main/Software>

Download the Arduino IDE

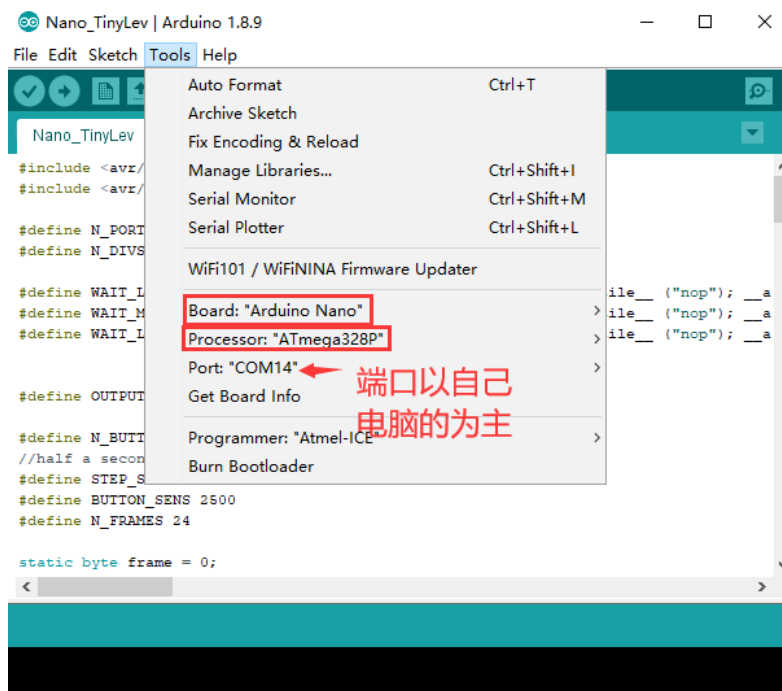


2. 双节打开程序 Nano TinyLev.ino

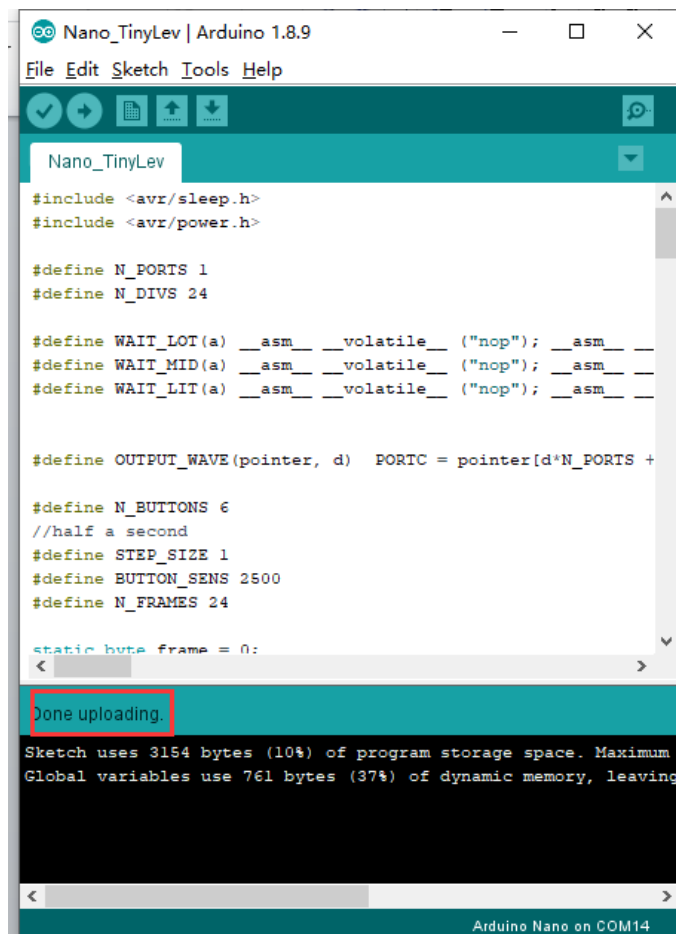
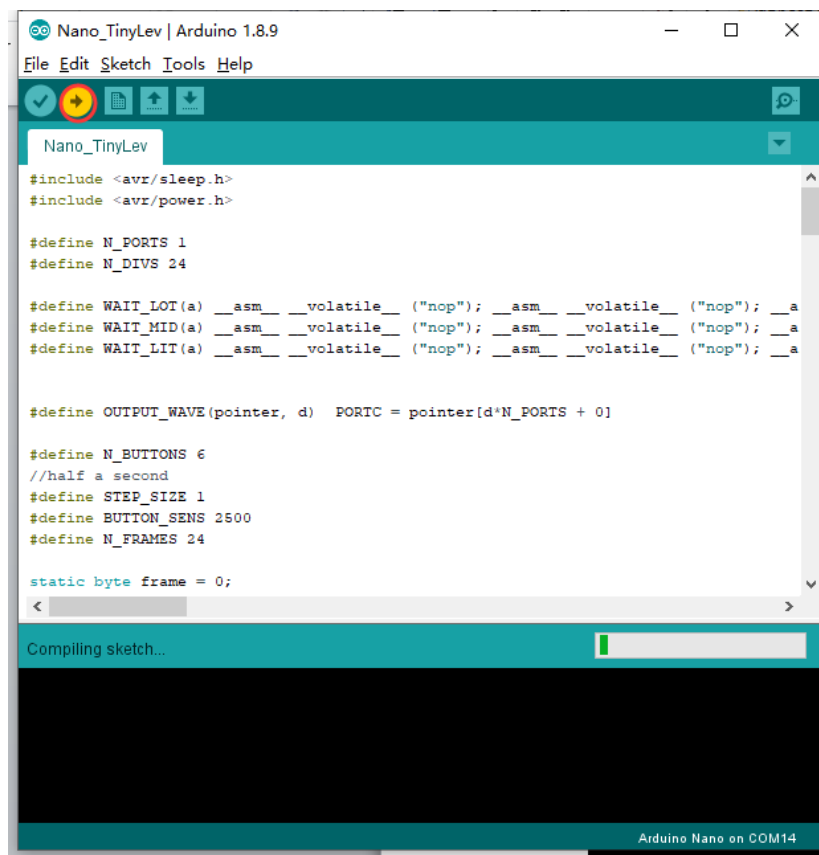


3. 选择合适的主板

备注：如果没有端口，请跳到后面查看驱动安装步骤



4. 点击下载，等待下载完成



如果电脑没有安装驱动，请参考下面步骤安装。

备注：FT232 驱动安装

1. 将 arduino nano 通过 USB 连上电脑。

插上 Arduino 板，此时电脑右下角会显示，等一会，成功，会显示，安装完成；

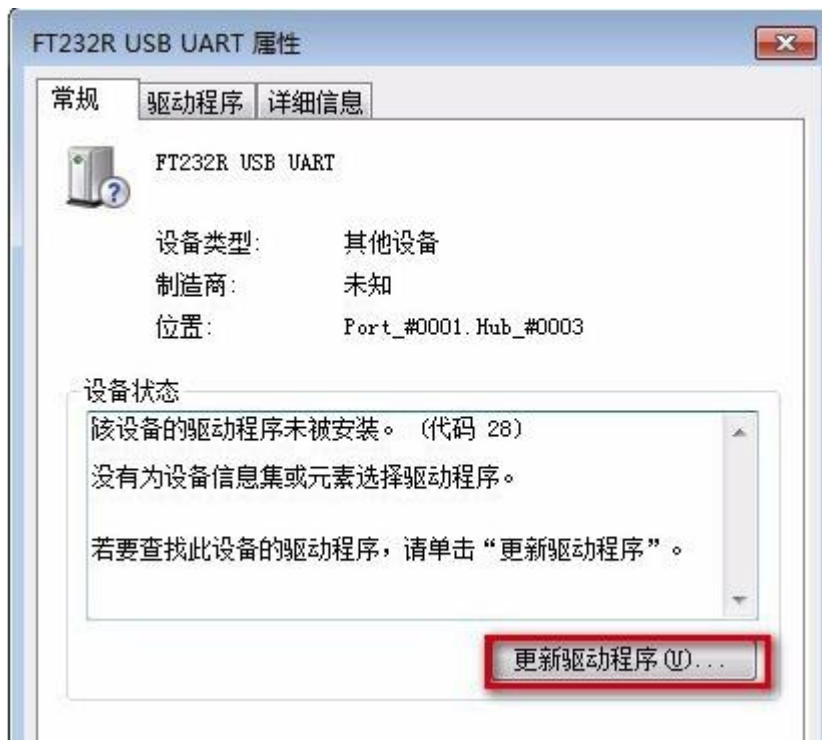
失败，会显示，“未能成功安装驱动设备”；



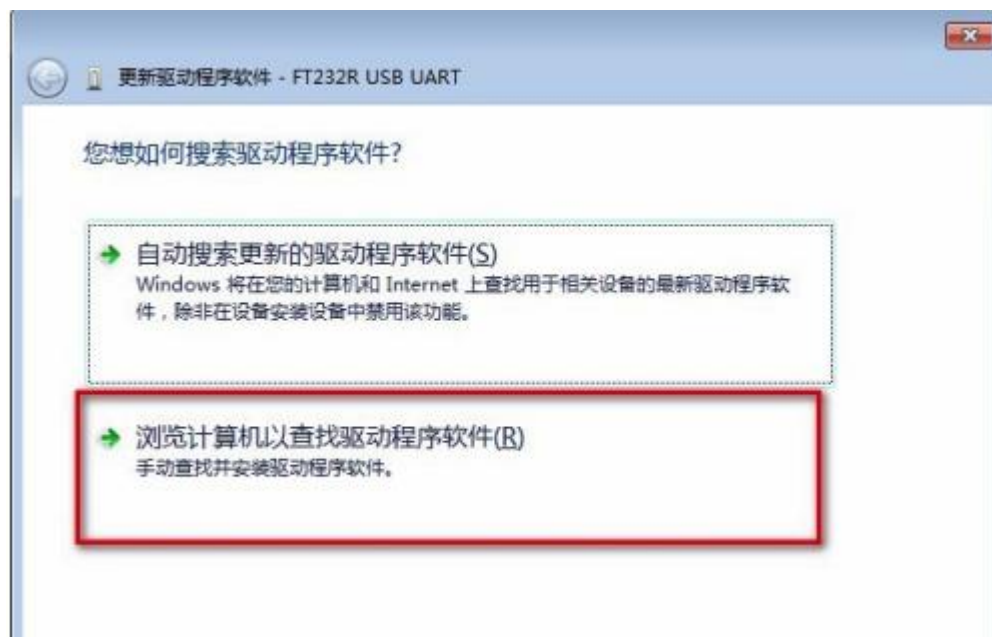
2. 在“我的电脑”
右键，
设备管理器，
其他设备；



3. 双击该设备，
并选择“更新驱动程序”；



4. 选择第二项，
“浏览计算机以查找驱动程序软件”；



5. 输入驱动地址，
是你下载的 Aeduino IDE 中的 driver 所在路径；



6. 安装过程中会出现如下提示，
选择始终安装此驱动；



7. 系统提示成功安装驱动；





8. 在设备管理器中，
可以看到 Arduino 的 COM 口；

