

分类号: \_\_\_\_\_ 密 级: \_\_\_\_\_

U D C: \_\_\_\_\_ 学 号: \_\_\_\_\_

江理工大学  
硕 士 学 位 论 文

面向动态柔性作业车间调度的多智能体强化学习方法  
研究

**Multi-Agent Reinforcement Learning for Dynamic  
Flexible Job Shop Scheduling**

学 位 类 别: \_\_\_\_\_

作 者 姓 名: \_\_\_\_\_ 夏 乐

学 科、专 业: \_\_\_\_\_

研 究 方 向: \_\_\_\_\_

指 导 教 师: \_\_\_\_\_ 王碧/讲师

年 月 日

### 学位论文独创性声明

本人声明所呈交的论文是本人在导师指导下进行的研究工作及取得的研究成果。据我所知，除了文中特别加以标注和致谢的地方外，论文中不包含其他人已经发表或撰写过的研究成果，也不包含已获得江西理工大学或其他教育机构的学位或证书而使用过的材料。与我一同工作的同志对本研究所做的任何贡献均已在论文中做了明确的说明并表示谢意。

申请学位论文与资料若有不实之处，本人承担一切相关责任。

研究生签名：\_\_\_\_\_ 时间： 年 月 日

---

### 学位论文版权使用授权书

本人完全了解江西理工大学关于收集、保存、使用学位论文的规定：即学校有权保存按要求提交的学位论文印刷本和电子版本，学校有权将学位论文的全部或者部分内容编入有关数据库进行检索，并采用影印、缩印或扫描等复制手段保存、汇编以供查阅和借阅；学校有权按有关规定向国家有关部门或者机构送交论文的复印件和电子版。本人允许本学位论文被查阅和借阅，同意学校向国家有关部门或机构送交论文的复印件和电子版，并通过网络向社会公众提供信息服务。

保密的学位论文在解密后适用本授权书

学位论文作者签名（手写）：\_\_\_\_\_ 导师签名（手写）：

签字日期： 年 月 日 签字日期： 年 月 日