

### บทที่ 3 พีชคณิตบูลีน

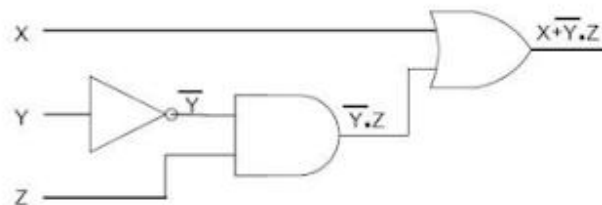
พีชคณิตแบบบูลีน เป็นเทคนิคแบบหนึ่งที่ใช้ในการลดรูป Switching Function ในพีชคณิตบูลีนเราใช้ ตัวอักษร A,B,C,... แทนตัวแปรค่า 2 สภาวะ คือ 0 หรือ 1 ความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรแต่ละตัวเราใช้ เครื่องหมายทางเลขคณิตแทนความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรค่านั้น เครื่องหมายทางเลขคณิตดังกล่าวได้แก่

- เครื่องหมาย . (จุด) แทนความหมาย AND
- เครื่องหมาย + (บวก) แทนความหมาย OR
- เครื่องหมาย - (Bar) แทนความหมาย NOT

พีชคณิตแบบบูลีน ใช้แสดงค่าของเลขฐานสองและการคำนวณทางตรรกศาสตร์สัญลักษณ์ตัวแปรที่ใช้ จะแทนด้วยตัวอักษรเช่น A, B, x และ y เป็นต้น ค่าทางตรรกศาสตร์ที่ใช้ในการคำนวณได้แก่ AND, OR และ Complement

x	y	z	F
0	0	0	0
0	0	1	1
0	1	0	0
0	1	1	0
1	0	0	1
1	0	1	1
1	1	0	1
1	1	1	1

a) Truth table



b) Logic Diagram

ภาพที่ 3.3 a) แสดง Truth Table และ b) Logic Diagram

จุดประสงค์ของพีชคณิตแบบบูลีน คือ ช่วยในเรื่องของการวิเคราะห์และออกแบบวงจรดิจิทัล โดยวิธีดังต่อไปนี้

- 1) แสดงในรูปแบบของตัวแปรเชิงพีชคณิตและตารางค่าความจริง (Truth Table) ระหว่างตัวแปรแต่ละตัว
- 2) แสดงในรูปแบบของตัวแปรเชิงพีชคณิต บ่งบอกความสัมพันธ์ระหว่างอินพุต-เอาต์พุต ของวงจรดิจิทัล

(Digital Logic Circuit)

3) แสดงในรูปแบบของวงจรลดรูป (Simpler Circuit) สำหรับฟังก์ชันนั้น ๆ

### 3.2.1 ทฤษฎีพีชคณิตบูลีน

1) ทฤษฎีบทที่ 1 : Commutative Law (กฎการสลับที่)

$$- A + B = B + A$$

$$- A \cdot B = B \cdot A$$

2) ทฤษฎีบทที่ 2 : Associative Law (กฎการจัดหมู่)

$$- (A + B) + C = A + (B + C)$$

$$- (A \cdot B) \cdot C = A \cdot (B \cdot C)$$

3) ทฤษฎีบทที่ 3 : Distributive Law (กฎการกระจาย)

$$- A \cdot (B + C) = (A \cdot B) + (A \cdot C)$$

$$- A + (B \cdot C) = (A + B) \cdot (A + C)$$

4) ทฤษฎีบทที่ 4 : Identity Law (กฎของเอกลักษณ์)

$$- A + A = A$$

$$- A \cdot A = A$$

5) ทฤษฎีบทที่ 5 : Negation Law (กฎการลบข้าง)

$$\begin{aligned} - \overline{(\overline{A})} &= A \\ - \overline{\overline{A}} &= A \end{aligned}$$

6) ทฤษฎีบทที่ 6 : Redundance Law (กฎการลดทอน)

$$- A + (A \cdot B) = A$$

$$- A \cdot (A + B) = A$$

7) ทฤษฎีบทที่ 7

$$- 0 + A = A$$

$$- 1 \cdot A = A$$

$$- 1 + A = 1$$

8) ทฤษฎีบทที่ 8

$$- \bar{A} + A = 1$$

$$- \bar{A} \cdot A = 0$$

9) ทฤษฎีบทที่ 9

$$- A + (\bar{A} \cdot B) = A + B$$

$$- A \cdot (\bar{A} + B) = A \cdot B$$

10) De Morgan's Theorem

$$- \overline{A + B} = \bar{A} \cdot \bar{B}$$

$$- \overline{A \cdot B} = \bar{A} + \bar{B}$$

### 3.2.2 การใช้ทฤษฎีพีชคณิตบูลีนในการลดรูปสวิตชิงฟังก์ชัน

การออกแบบวงจรลอจิก จาก Switching function ใด ๆ ก็ตาม จำเป็นที่จะต้องทำการลดรูป Switching function นั้น ๆ ให้เหลือตัวแปรน้อยที่สุดเสียก่อน ทั้งนี้เพื่อวัตถุประสงค์ในความประหยัด และข้อสำคัญอีกประการหนึ่งก็คือลดเวลาหน่วง (Delay Time) ให้น้อยที่สุด ดังนั้น Switching function ที่ยืดเยื้อต้องทำให้สั้นลง โดยใช้ทฤษฎีของพีชคณิตบูลีน

ตัวอย่างที่ 3.1 จงลดรูป Switching Function :  $A.B + \bar{A}.B + \bar{A}.\bar{B}$

$$\begin{aligned} A.B + \bar{A}.B + \bar{A}.\bar{B} &= B.(A + \bar{A}) + \bar{A}.\bar{B} \\ &= B.1 + \bar{A}.\bar{B} \\ &= B + \bar{A}.\bar{B} \\ &= B + \bar{A} \end{aligned}$$

$$\therefore A.B + \bar{A}.B + \bar{A}.\bar{B} = B + \bar{A}$$

ตัวอย่างที่ 3.2 จงลดรูป Switching Function :  $A + A.\bar{B} + \bar{A}.B$

$$\begin{aligned} A + A.\bar{B} + \bar{A}.B &= A.(1 + \bar{B}) + \bar{A}.B \\ &= A.1 + \bar{A}.B \\ &= A + \bar{A}.B \\ &= A + B \end{aligned}$$

$$\therefore A + A.\bar{B} + \bar{A}.B = A + B$$

ตัวอย่างที่ 3.3 จงลดรูป Switching Function :  $\overline{(\bar{A} + A \cdot \bar{B}) + B}$

$$\overline{(\bar{A} + A \cdot \bar{B}) + B} = \overline{\bar{A} + \bar{B} + B}$$

$$= \overline{\bar{A} + 1}$$

$$= \bar{1}$$

$$= 0$$

$$\therefore \overline{(\bar{A} + A \cdot \bar{B}) + B} = 0$$

ความคิดเห็น