Теория вероятностей

Математическая статистика

Владимир Анатольевич Судаков

Вероятность против статистики

- Вероятность занимается прогнозированием вероятности будущих событий, а статистика анализирует частоту прошлых событий.
- Вероятность это теоретическая часть математики, посвященная следствиям определений, а статистика — это прикладная математика, пытающаяся осмыслить наблюдения из реального мира.

Литература

- Вентцель Е.С. Теория вероятностей
- Пугачев В.С. Теория вероятностей и математическая статистика
- Triola, Mario F. Elementary statistics

Математическая статистика

- Разработка методов регистрации, описания и анализа статистических экспериментальных данных, получаемых в результате наблюдения массовых случайных явлений, составляет предмет специальной науки математической статистики.
- Задачи математической статистики касаются вопросов обработки наблюдений над массовыми случайными явлениями, но в зависимости от характера решаемого практического вопроса и от объема имеющегося экспериментального материала эти задачи могут принимать ту или иную форму.

Типичные задачи статистики

- Определить закон распределения случайной величины (системы случайных величин)
- Проверить правдоподобие гипотез
- Найти неизвестные параметры распределения

Простая статистическая совокупность

- ullet Дана случайная величина X
- Совокупность наблюдаемых значений X-простой статистический ряд (простая статистическая совокупность)
- Статистическая функция распределения Х:

$$F^*(X) = P^*(X < X)$$

Визуализация распределений

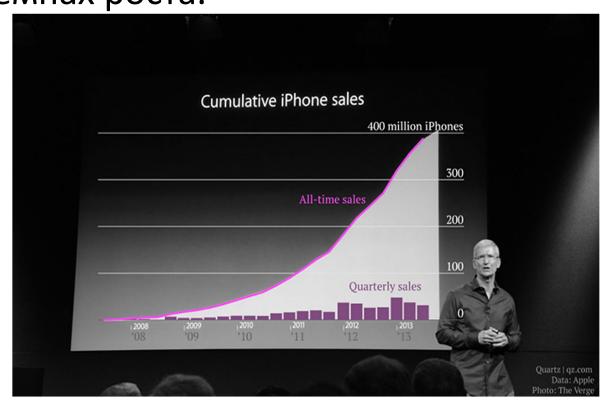
Продажи Apple iPhone стремительно растут, не так ли?



Насколько взрывным является этот рост на самом деле?

Кумулятивные распределения дают ошибочное представление о темпах роста.

Постепенное изменение является производной этой функции, которую трудно визуализировать.



Тренировка

• Дан ряд углов скольжения самолета в момент сбрасывания бомбы

```
-20,-60,-10, 30, 60, 70, -10,
```

- -30,-120, -100, -80, 20, 40, -60,
- -10, 20, 30, -80, 60, 70
- Построить статистическую функцию распределения
- У кого хорошее решение? Какие ошибки типичны на графике

Гистограмма

- Если данных много, то простой статистический ряд не удобен
- Разделим наблюдения на разряды и посчитаем частоты попадания:

$$p_i^* = \frac{m_i}{n}$$

• Таблица с интервалами разрядов и p_i^* называется статистическим рядом

I_t	$x_1; x_2$	x ₂ ; x ₃		x_i , x_{l+1}	 x_k , x_{k+1}
P_{i}	p_1^*	$p_{_{\perp}}^{*}$		p_i^*	 p_{R}^{-}

• Что делать если значение попало на границу интервалов?

Давайте посмотрим решение

https://colab.research.google.com/drive/1PnR5vCcx VSRN-VdLX86fgH0fYx-LwMJL

Построение статистической функции распределения

$$F^*(x_1) = 0$$

$$F^*(x_2) = p_1^*$$

$$F^*(x_3) = p_1^* + p_2^*$$

• • •

$$F^*(x_k) = \sum_{i=1}^{k-1} p_i^*$$

$$F^*(x_{k+1}) = \sum_{i=1}^{k} p_i^* = 1$$

Описательная статистика

Описательная статистика предоставляет способы фиксации свойств данного набора данных/выборки.

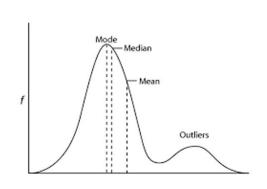
- Меры центральной тенденции описывают центр распределения данных.
- Меры вариации или изменчивости описывают разброс данных, т.е. насколько далеко измерения лежат от центра.

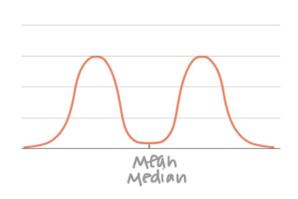
Мера центральности: среднее значение

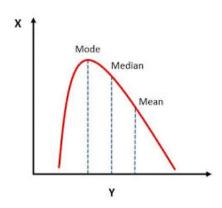
Чтобы вычислить среднее значение, просуммируйте значения и разделите их на количество наблюдений:

$$\mu_X = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$$

Среднее значение имеет смысл для симметричных распределений без выбросов.







Другие меры центральности

Медиана представляет собой «серединное» значение.

Среднее геометрическое — это корень n-й степени из произведения n значений:

$$\left(\prod_{i=1}^n a_i\right)^{1/n} = \sqrt[n]{a_1 a_2 \cdots a_n}.$$

Среднее геометрическое всегда <= среднее арифметическое и более чувствительно к значениям, близким к нулю.

Геометрические средние имеют смысл с соотношениями:

1/2 и 2/1 должны в среднем давать 1.

Какая мера лучше всего?

Среднее значение имеет смысл для симметричных распределений без выбросов: например. рост и вес.

Медиана лучше подходит для асимметричных распределений или данных с выбросами: например, богатство и доход.

Билл Гейтс добавляет 250 долларов к среднему доходу на душу населения, но ничего не добавляет к медиане.

Показатель отклонения: стандартное отклонение

Дисперсия представляет собой квадрат сигмы стандартного отклонения.

Мы делим на n или n-1?

$$\hat{\sigma} = \sqrt{\frac{\sum_{i}^{n} (x_i - \bar{x})^2}{n - 1}}$$

СКО генеральной совокупности делится на n, СКО выборки на n-1 (почему — узнаем позже), но для больших n n ~ (n-1), так что это не имеет особого значения.

Интерпретация дисперсии (фондовый рынок)

Отношение «сигнал/шум» измерить сложно, поскольку многое из того, что вы видите, — это всего лишь дисперсия.

Рассмотрите возможность измерения относительного «навыка» различных инвесторов фондового рынка.

Ежегодные колебания эффективности фондов таковы, что результаты деятельности инвесторов случайны, а это означает, что реальная разница в навыках незначительна.

Интерпретация дисперсии (много моделей)

Обычно для каждой задачи мы разрабатываем несколько моделей, от очень простых до сложных.

Некоторая разница в производительности будет объяснена простой дисперсией: какие пары обучения/оценки были выбраны, насколько хорошо были оптимизированы параметры и т. д.

Небольшой выигрыш в производительности является аргументом в пользу более простых моделей.

Методы уменьшения дисперсии



Хотя идти на занятия пешком медленнее, чем ехать на автобусе, разница во времени прибытия меньше.

Повторение эксперимента несколько раз уменьшает дисперсию (перекрестная проверка в k-кратном размере).

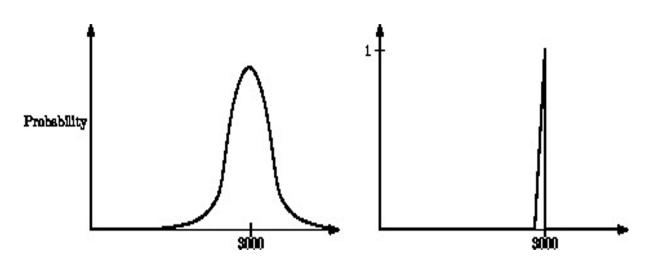
То же самое относится и к правильной случайной и детерминированной выборке.

Устранение выбросов (если это оправдано) уменьшает дисперсию.

Распределение срока службы картриджей принтера

Распределения с одинаковым средним значением могут выглядеть очень по-разному.

Но вместе среднее и стандартное отклонение довольно хорошо характеризуют любое распределение.



Приближенные вычисления

$$m_{x}^{*} = M^{*}[X] = \sum_{i=1}^{k} \tilde{x}_{i} p_{i}^{*}$$

$$D_{x}^{*} = D^{*}[X] = \sum_{i=1}^{k} (\tilde{x}_{i} - m_{x}^{*})^{2} p_{i}^{*}$$

$$\alpha_{s}^{*}[X] = \sum_{i=1}^{k} \tilde{x}_{i}^{s} p_{i}^{*}$$

$$\mu_{s}^{*}[X] = \sum_{i=1}^{k} (\tilde{x}_{i} - m_{x}^{*})^{s} p_{i}^{*}$$

Выравнивание статистических рядов

- Во всяком статистическом распределении неизбежно присутствуют элементы случайности, связанные с тем. что число наблюдений ограничено, что произведены именно те, а не другие опыты, давшие именно те, а не другие результаты.
- Только при очень большом числе наблюдений эти элементы случайности сглаживаются, и случайное явление обнаруживает в полной мере присущую ему закономерность.
- На практике мы почти никогда не имеем дела с таким большим числом наблюдений и вынуждены считаться с тем, что любому статистическому распределению свойственны в большей или меньшей, мере черты случайности.
- Поэтому при обработке статистического материала часто приходится решать вопрос о том, как подобрать для данного статистического ряда теоретическую кривую распределения, выражающую лишь существенные черты статистического материала, но не случайности, связанные с недостаточным объемом экспериментальных данных. Такая задача называется задачей выравнивания (сглаживания) статистических рядов.
- Задача выравнивания заключается в том, чтобы подобрать теоретическую плавную кривую распределения, с той или иной точки зрения наилучшим образом описывающую данное статистическое распределение.

Как выравнивать?

Как правило, принципиальный вид теоретической кривой выбирается заранее из соображений, связанных с существом задачи, а в некоторых случаях просто с внешним видом статистического распределения. Аналитическое выражение выбранной кривой распределения зависит от некоторых параметров; задача выравнивания статистического ряда переходит в задачу рационального выбора тех значений параметров, при которых соответствие между статистическим и теоретическим распределениями оказывается наилучшим.

Например,

$$f(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{\frac{(x-m)^2}{2\sigma^2}}$$
 (1)

$$f(x) = \begin{cases} \frac{1}{\beta - \alpha}, \text{при } \alpha \le x \le \beta \\ 0, \text{при } x < \alpha \text{ или } x > \beta \end{cases}$$
 (2)

Что это за законы? Что будем подбирать?

Требуемые ограничения

$$f(x) \geq 0$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) \, dx = 1$$

Метод моментов

- Согласно методу моментов, параметры a, b, . . . выбираются с таким расчетом, чтобы несколько важнейших числовых характеристик (моментов) теоретического распределения были равны соответствующим статистическим характеристикам.
- Например, если теоретическая кривая *f(x)* зависит только от двух параметров *a* и *b*, эти параметры выбираются так, чтобы математическое ожидание и дисперсия теоретического распределения совпадали с соответствующими статистическими характеристиками.
- Если кривая *f(x)* зависит от трех параметров, можно подобрать их так, чтобы совпали первые три момента, и т. д.
- При выравнивании статистических рядов может оказаться полезной специально разработанная система кривых Пирсона, каждая из которых зависит в общем случае от четырех параметров. При выравнивании эти параметры выбираются с тем расчетом, чтобы сохранить первые четыре момента статистического распределения (математическое ожидание, дисперсию, третий и четвертый моменты).

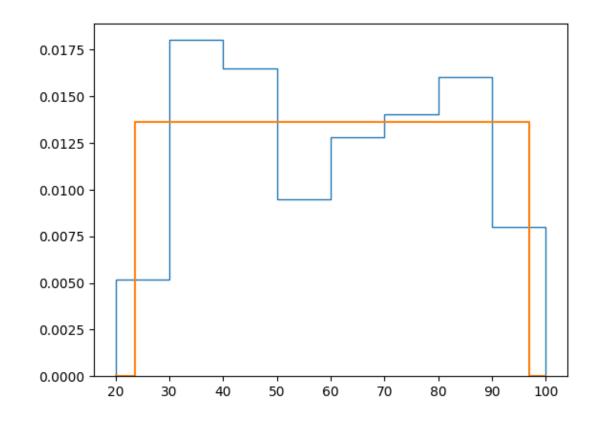
Пример

С целью исследования закона распределения ошибки измерения дальности с помощью радиодальномера произведено 400 измерений дальности. Результаты опытов представлены в виде статистического ряда:

$I_i(M)$	20; 30	30; 40	40; 50	50; 60	60; 70	70; 80	80; 90	90; 100
m_{l}	21	72	66	38	51	56	64	32
p_l^*	0,052	0,180	0,165	0,095	0,128	0,140	0,160	0,080

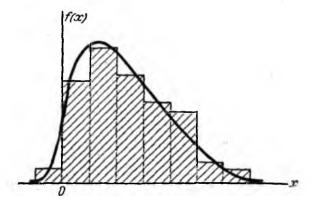
Решение

https://colab.research.google.com/drive/1Ce0rPKw1jd U7mRzOkgNRiKIIn68XDzR0



Критерии согласия

Допустим, что данное статистическое распределение выравнено с помощью некоторой теоретической кривой



- Как бы хорошо, ни была подобрана теоретическая кривая, между нею и статистическим распределением неизбежны некоторые расхождения.
- Вопрос: объясняются ли эти расхождения только случайными обстоятельствами, связанными с ограниченным числом наблюдений, или они являются существенными и связаны с тем, что подобранная нами кривая плохо выравнивает данное статистическое распределение?
- Для ответа служат «критерии согласия».

Идея метода

- Гипотеза H: случайная величина X подчиняется некоторому определенному закону распределения. Этот закон может быть задан в той или иной форме: например, в виде функции распределения F(x) или в виде плотности распределения f(x), или же в виде совокупности вероятностей p_i , где p_i вероятность того, что величина X попадет в пределы i-го разряда.
- рассмотрим величину *U*, характеризующую степень расхождения теоретического и статистического распределений.
- Величина *U* может быть выбрана различными способами; например, в качестве *U* можно взять сумму квадратов отклонений теоретических вероятностей *p_i* от соответствующих частот *p_i** или же сумму тех же квадратов с некоторыми коэффициентами («весами»), или же максимальное отклонение статистической функции распределения *F*(x)* от теоретической *F(x)* и т. д. Допустим, что величина *U* выбрана тем или иным способом. Очевидно, это есть некоторая *случайная величина*.

Идея метода (2)

- Закон распределения случайной величины *U* зависит от закона распределения случайной величины *X*, над которой производились опыты, и от числа опытов *n*. Если гипотеза *H* верна, то закон распределения величины *U* определяется законом распределения величины X (функцией F(x)) и числом *n*.
- Допустим, что этот закон распределения нам известен. В результате данной серии опытов обнаружено, что выбранная нами мера расхождения *U* приняла некоторое значение *u*.
- Можно ли объяснить это случайными причинами или же это расхождение слишком велико и указывает на наличие существенной разницы между теоретическим и статистическим распределениями и, следовательно, на непригодность гипотезы *H*?

Идея метода (3)

 Предположим, что гипотеза *H* верна, и вычислим в этом предположении вероятность того, что за счет случайных причин, связанных с недостаточным объемом опытного материала, мера расхождения *u* окажется не меньше, чем наблюденное нами в опыте значение. Вычислим вероятность события:

$$U \ge u$$

- Если эта вероятность весьма мала, то гипотезу следует отвергнуть как мало правдоподобную
- Если же эта вероятность значительна, следует признать, что экспериментальные данные не противоречат гипотезе **H**.

Как следует выбирать U?

При некоторых способах ее выбора закон распределения величины U обладает весьма простыми свойствами при достаточно большом n практически не зависит от функции F(x).

Критерий Хи-квадрат Пирсона

 Произведено *n* независимых опытов, в каждом из которых случайная величина *X* приняла определенное значение. Результаты опытов сведены в *k* разрядов и оформлены в виде статистического ряда:

 Зная теоретический закон распределения, можно найти теоретические вероятности попадания случайной величины в каждый из разрядов:

$$p_1, p_2, ... p_k$$

В качестве меры возьмем

$$U = \sum_{i=1}^{k} c_i (p_i^* - p_i)^2$$

Критерий Хи-квадрат Пирсона (2)

- Коэффициенты c_i («веса» разрядов) вводятся потому, что в общем случае отклонения, относящиеся к различным разрядам, нельзя считать равноправными по значимости.
- Одно и то же по абсолютной величине отклонение $p_i^* p_i$ может быть мало значительным, если сама вероятность p_i велика, и очень заметным, если она мала. Поэтому естественно «веса» c_i взять обратно пропорциональными вероятностям разрядов p_i .
- Если положить

$$c_i = \frac{n}{p_i}$$

то при больших \mathbf{n} закон распределения величины \mathbf{U} обладает весьма простыми свойствами:

он практически не зависит от функции распределения F(x) и от числа опытов n, а зависит только от числа разрядов k,

Этот закон при увеличении $m{n}$ приближается к «распределению χ^2 »

Мера расхождения

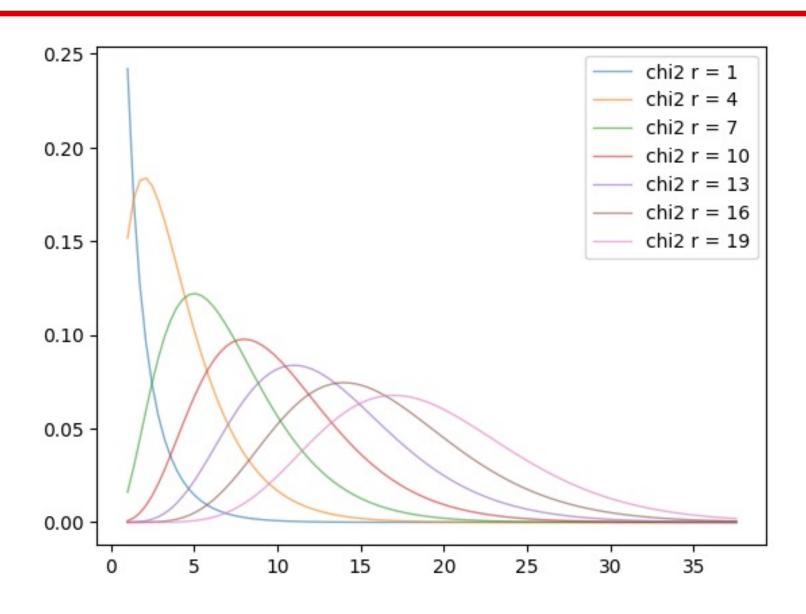
$$\chi^{2} = n \sum_{i=1}^{k} \frac{(p_{i}^{*} - p_{i})^{2}}{p_{i}} \qquad U = \chi^{2} = \sum_{i=1}^{k} \frac{(m_{i} - p_{i})^{2}}{np_{i}}$$

 χ^2 с r степенями свободы — это распределение суммы квадратов r независимых случайных величин, каждая из которых подчинена нормальному закону с мат.ожиданием = 0 и дисперсией = 1. Плотность распределения:

$$f_r(u) = \begin{cases} \frac{1}{\frac{r}{2^2}\Gamma(\frac{r}{2})} u^{\frac{r}{2}-1}e^{-\frac{u}{2}} & \text{при } u > 0 \\ 0 & \text{при } u \leq 0 \end{cases}$$

где $\Gamma(\alpha)=\int_0^\infty t^{\alpha-1}\,e^{-t}\,dt$ – гамма функция. мат.ожидание $\mathrm{M}[U]=r$ и дисперсия D[U]=2r.

Функция плотности распределения χ^2



Как определить число степеней свободы

- Распределение χ^2 зависит от параметра r, называемого числом «степеней свободы» r равно числу разрядов k минус число независимых условий («связей»), наложенных на частоты p_i .
- Примеры условий:

$$\sum_{i=1}^k p_i^* = 1$$

$$\sum_{i=1}^k \tilde{x}_i p_i^* = m_x$$

$$\sum_{i=1}^{k} (\tilde{x}_i - m_x^*)^2 p_i^* = D_x$$

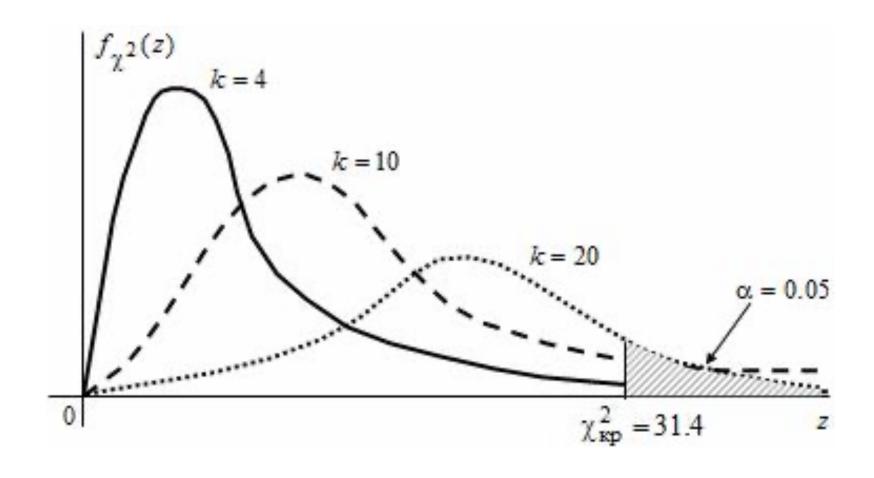
Как посчитать критерий

https://colab.research.google.com/drive/1EuF6rmUqZt t8EQEThsVeiSbNZ8G7TKcx

Смысл p-value

- Распределение χ^2 дает возможность оценить степень согласованности теоретического и статистического распределений,
- lacktriangle Будем исходить из того, что величина $m{x}$ действительно распределена по закону $m{F}(m{x})$.
- Тогда вероятность **р** (**p-value**), есть вероятность того, что за счет чисто случайных причин мера расхождения теоретического и статистического распределений будет не меньше, чем фактически наблюденное в данной серии опытов значение χ^2 .
- Если эта вероятность, p весьма мала (настолько мала, что событие с такой вероятностью можно считать практически невозможным), то результат опыта следует считать противоречащим гипотезе H о том, что закон распределения величины X есть F(x).
- Эту гипотезу следует отбросить как неправдоподобную. Напротив, если вероятность **р** сравнительно велика, можно признать расхождения между теоретическим и статистическим распределениями несущественными и отнести их за счет случайных причин. Гипотезу **H** о том, что величина **X** распределена по закону **F** (х), можно считать правдоподобной или, по крайней мере, не противоречащей опытным данным.

Смысл p-value



На сколько должно быть мало p-value?

- Вопрос неопределенный; он не может быть решен из математических соображений, так же как и вопрос о том, насколько мала должна быть вероятность события для того, чтобы считать его практически невозможным.
- На практике, если р оказывается меньшим чем 0,1, рекомендуется проверить эксперимент, если возможно повторить его и в случае, если заметные расхождения снова появятся, пытаться искать более подходящий для описания статистических данных закон распределения.
- С помощью критерия χ^2 (или любого другого критерия согласия) можно только в некоторых случаях **опровергнуть** выбранную гипотезу **H** и отбросить ее как явно несогласную с опытными данными.
- Если же вероятность **р** велика, то этот факт сам по себе ни в коем случае не может считаться доказательством справедливости гипотезы **H**, а указывает только на то, что гипотеза не противоречит опытным данным.

Критерий Колмогорова

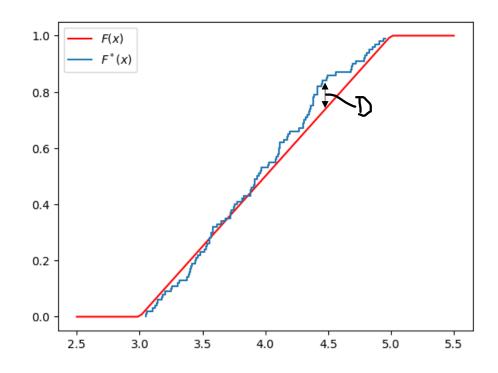
$$D = \max |F^*(x) - F(x)|$$

Какова бы ни была функция распределения F(x) непрерывной случайной величины X, при неограниченном возрастании числа независимых наблюдений n вероятность неравенства

$$D\sqrt{n} \ge \lambda$$

стремится к пределу

$$P(\lambda) = 1 - \sum_{k=-\infty}^{\infty} (-1)^k e^{-2k^2 \lambda^2}$$



Как посчитать критерий Колмогорова

https://colab.research.google.com/drive/1g9aS5RpoBYB-xcwreZ0TCns0RBBL-mdv

Критерий Колмогорова. Когда применим?

- можно применять только в случае, когда гипотетическое распределение *F(x)* полностью известно заранее из каких-либо теоретических соображений, т. е. когда известен не только вид функции распределения *F (x)*, но и все входящие в нее параметры.
- Такой случай сравнительно редко встречается на практике. Обычно из теоретических соображений известен только общий вид функции *F(x)*, а входящие в нее числовые параметры определяются по данному статистическому материалу.
- При применении критерия χ^2 это обстоятельство учитывается соответствующим уменьшением числа степеней свободы распределения χ^2 . Критерий А. Н. Колмогорова такого согласования не предусматривает. Если все же применять этот критерий в тех случаях, когда параметры теоретического распределения выбираются по статистическим данным, критерий дает заведомо завышенные значения вероятности P(X); поэтому мы в ряде случаев рискуем принять как правдоподобную гипотезу, в действительности плохо согласующуюся с опытными данными.

Оценка параметров

- Для поиска закона распределения нужно много наблюдений
- А что делать если их мало?
- На основе ограниченного числа наблюдений можно приблизительно найти параметры законов – мат. ожидание, дисперсия ...
- Любая оценка на основе опытов случайная величина
- Будем заниматься поиском «оценок параметров»
- Желательно найти оценку с минимальной ошибкой

Общая задача оценки параметров

Дано:

Наблюдения сл. величины $X: X_1, X_2, \dots, X_n$. Закон распределения наблюдений одинаков

Пусть $\tilde{a}=\tilde{a}(X_1,X_2,...,X_n)$ – оценка

 $ilde{a}$ - это функция

 $ilde{a}$ - это случайная величина

Закон распределения \tilde{a} зависит от:

- 1) закона распределения X
- 2) числа наблюдений n

Требуется найти \tilde{a} удовлетворяющую требованиям на следующем слайде

Требования к оценке $ilde{a}$

- Состоятельность: при увеличении n оценка \tilde{a} должна сходиться по вероятности к параметру a.
- Несмещенность: $M[\tilde{a}] = a$
- Эффективность: $D[\tilde{a}] \rightarrow \min$

Оценка \tilde{a} должна быть получена за приемлемое время, поэтому требования могут немного нарушаться.

Оценка мат.ожидания

$$\widetilde{m} = \frac{\sum_{i=1}^{n} X_i}{n}$$

Состоятельность: следует из закона больших чисел

Несмещенность: $M[\widetilde{m}] = \frac{\sum_{i=1}^{n} m}{n} = m$

Эффективность?

$$D[\widetilde{m}] = \frac{\sum_{i=1}^{n} D}{n^2} = \frac{1}{n}D$$

Для нормального закона – эффективна, для других может быть не так.

Оценка дисперсии

Предположим: $D^* = \frac{\sum_{i=1}^n (X_i - \widetilde{m})^2}{n}$

Состоятельность:

$$D^* = \frac{\sum_{i=1}^n X_i^2}{n} - \widetilde{m}^2$$
$$\alpha_2[X] - m^2 = D \blacksquare$$

Несмещенность?

$$D^* = \frac{\sum_{i=1}^n X_i^2}{n} - \left(\frac{\sum_{i=1}^n X_i}{n}\right)^2 = \frac{\sum_{i=1}^n X_i^2}{n} - \frac{\sum_{i=1}^n X_i^2}{n^2} - 2\frac{\sum_{i< j} X_i X_j}{n^2} = \frac{(n-1)\sum_{i=1}^n X_i^2}{n^2} - 2\frac{\sum_{i< j} X_i X_j}{n^2}$$
$$-2\frac{\sum_{i< j} X_i X_j}{n^2}$$

$$M[D^*] = \frac{(n-1)}{n^2} \sum_{i=1}^n M[X_i^2] - \frac{2}{n^2} \sum_{i < j} M[X_i X_j]$$

Несмещенность дисперсии

$$M[D^*] = \frac{(n-1)}{n^2} \sum_{i=1}^n M[X_i^2] - \frac{2}{n^2} \sum_{i < j} M[X_i X_j]$$

Пусть начало координат будет в точке m. Тогда

$$M[X_i^2] = M[\dot{X}_i^2] = D; \quad \sum_{i=1}^{\infty} M[X_i^2] = nD$$

 $Mig[X_iX_jig] = Mig[\dot{X}_i\dot{X}_jig] = K_{ij} = 0$, так как опыты независимы

$$M[D^*] = \frac{(n-1)}{n}D$$

Несмещенная оценка дисперсии

$$\widetilde{D} = \frac{n}{n-1} D^* = \frac{\sum_{i=1}^{n} (X_i - \widetilde{m})^2}{n-1}$$

Если $n \to \infty$, то $\frac{n}{n-1} \to 1$, поэтому если D^* состоятельна, то \widetilde{D} состоятельна.

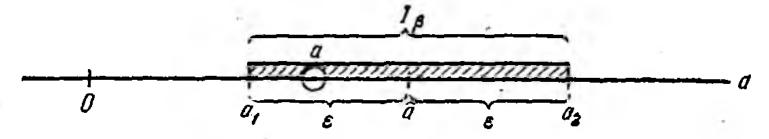
Иногда удобней вычислить:

$$\widetilde{D} = \left[\frac{\sum_{i=1}^{n} X_i^2}{n} - \widetilde{m}^2 \right] \frac{n}{n-1}$$

Доверительный интервал

К каким ошибкам может привести замена a на \tilde{a} ? Найти ε для β =0.9, 0.95, 0.99, чтобы $P(|a-\tilde{a}|<\varepsilon)=\beta$

$$P(\tilde{a}-arepsilon< a< ilde{a}+arepsilon)=eta$$
 $I_{eta}=(ilde{a}-arepsilon;\; ilde{a}+arepsilon)$ — доверительный интервал Что тут случайно? a или I_{eta} ?



 β - доверительная вероятность

Нахождение доверительного интервала для мат.ожидания

$$\widetilde{m} = \frac{\sum_{i=1}^{n} X_i}{n}; \quad \widetilde{D} = \frac{\sum_{i=1}^{n} (X_i - \widetilde{m})^2}{n-1}$$

При большом n (на практике даже для n 10-20) закон распределения \widetilde{m} приближенно можно считать нормальным. Параметры m и $\frac{D}{n}$.

$$P(|m - \widetilde{m}| < \varepsilon_{\beta}) = \beta$$

$$P(|m - \widetilde{m}| < \varepsilon_{\beta}) = 2\Phi^* \left(\frac{\varepsilon_{\beta}}{\sigma_{\widetilde{m}}}\right) - 1,$$

$$\sigma_{\widetilde{m}} = \sqrt{D/n}$$

$$2\Phi^*\left(\frac{\varepsilon_{\beta}}{\sigma_{\widetilde{m}}}\right) - 1 = \beta, \qquad \varepsilon_{\beta} = \sigma_{\widetilde{m}}\Phi^{-1}\left(\frac{1+\beta}{2}\right)$$

Приближенно $\sigma_{\widetilde{m}} = \sqrt{\widetilde{D}/n}$

$$t_{\beta} = \Phi^{-1} \left(\frac{1+\beta}{2} \right)$$

$$I_{\beta} = \left(\widetilde{m} - \sigma_{\widetilde{m}} t_{\beta}; \widetilde{m} + \sigma_{\widetilde{m}} t_{\beta} \right)$$

Пример нахождения доверительного интервала для мат.ожидания

https://colab.research.google.com/drive/16VGMdfp8xvsBNBhMttWlzsJHuLKXPc6D

Доверительный интервал для дисперсии

$$\widetilde{D} = \frac{\sum_{i=1}^{n} (X_i - \widetilde{m})^2}{n-1}; \ \widetilde{m} = \frac{\sum_{i=1}^{n} X_i}{n}$$

 $\frac{(X_i - \widetilde{m})^2}{n-1}$ - величины не являются независимыми, они зависят от \widetilde{m} куда входят все. Но при $n \approx 20-30$ его можно считать нормальным.

$$D\left[\widetilde{D}\right] = \frac{1}{n}\mu_4 - \frac{n-3}{n(n-1)}D^2$$

$$\mu_4^* = \frac{\sum_{i=1}^n (X_i - \widetilde{m})^4}{n}$$
 даст невысокую точность

Доверительный интервал для дисперсии (2)

Для нормального закона: $\mu_4 = 3D^2$

$$D\left[\widetilde{D}\right] = \frac{3}{n}D^2 - \frac{n-3}{n(n-1)}D^2$$

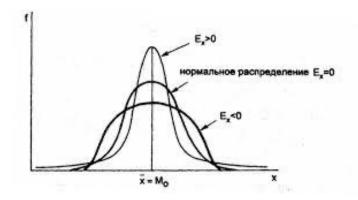
$$D\left[\widetilde{D}\right] = \frac{2}{n-1}D^2. \ D\left[\widetilde{D}\right] = \frac{2}{n-1}\widetilde{D}^2. \ \sigma_{\widetilde{D}} = \sqrt{\frac{2}{n-1}}\widetilde{D}$$

Для равномерного закона:

$$\mu_4 = \frac{(\beta - \alpha)^4}{80}; D = \frac{(\beta - \alpha)^2}{12}$$

$$\mu_4 = 1.8D^2$$

$$D[\widetilde{D}] = \frac{0.8n + 1.2}{n(n-1)} D^2. \sigma_{\widetilde{D}} = \sqrt{\frac{0.8n + 1.2}{n(n-1)}} \widetilde{D}$$



Когда закон не известен и нет оснований считать что он сильно отличается от нормального (не обладает заметным эксцессом), то рекомендуется считать $\sigma_{\widetilde{D}}$ по формуле для нормального закона.

$$I_{\beta} = \left(\widetilde{D} - \sigma_{\widetilde{D}} t_{\beta}; \widetilde{m} + \sigma_{\widetilde{D}} t_{\beta}\right)$$

Пример нахождения доверительного интервала для дисперсии

https://colab.research.google.com/drive/16VGMdfp8xvsBNBhMttWlzsJHuLKXPc6D

Точные методы построения доверительных интервалов

- ullet Для точного нахождения доверительных интервалов нужно знать закон распределения X
- Параметры этого закона иногда можно и не знать. Задача решается путем перехода к другой случайной величине.

Доверительные интервалы для нормального закона

$$T = \sqrt{n} \frac{\widetilde{m} - m}{\sqrt{\widetilde{D}}}$$

Подчиняется закону распределения Стьюдента с *n*-1 степенью свободы:

$$S_{n-1}(t) = \frac{\Gamma\left(\frac{n}{2}\right)}{\sqrt{(n-1)\pi}\Gamma\left(\frac{n-1}{2}\right)} \left(1 + \frac{t^2}{n-1}\right)^{-\frac{n}{2}}$$

где $\Gamma(x)$ — известная гамма-функция:

$$\Gamma(x) = \int_{0}^{\infty} u^{x-1}e^{-u} du.$$

Доверительные интервалы дла нормального закона

$$V = \frac{(n-1)\widetilde{D}}{D}$$

имеет распределение хи-квадрат с n-1 степенью свободы.

$$k_{n-1}(v) = egin{cases} rac{1}{2^{rac{n-1}{2}}\Gamma(rac{n-1}{2})} u^{rac{n-1}{2}-1}e^{-rac{v}{2}} \ ext{при } v > 0 \ 0 \ ext{при } v \leq 0 \end{cases}$$

Переход к величине Т

$$P(|m-\widetilde{m}| < \varepsilon_{\beta}) = \beta$$
 $T = \sqrt{n} \frac{\widetilde{m} - m}{\sqrt{\widetilde{D}}}$

$$P\left(\sqrt{n}\frac{|\widetilde{m}-m|}{\sqrt{\widetilde{D}}} < \frac{\varepsilon_{\beta}}{\sqrt{\widetilde{D}}}\right) = \beta \quad P\left(|T| < \frac{\varepsilon_{\beta}}{\sqrt{\widetilde{D}}}\right) = \beta$$

$$P(|T| < t_{\beta}) = \beta \quad P(|T| < t_{\beta}) = \int_{-t_{\beta}}^{t_{\beta}} S_{n-1}(t) dt$$

Так $S_{n-1}(t)$ четная функция: $2\int_0^{t_\beta}S_{n-1}(t)dt=\beta$ по таблице можно найти t_β по заданному β .

$$\varepsilon_{\beta} = t_{\beta} \sqrt{\frac{\widetilde{D}}{n}}.$$
 $I_{\beta} = \left(\widetilde{m} - t_{\beta} \sqrt{\frac{\widetilde{D}}{n}}; \widetilde{m} + t_{\beta} \sqrt{\frac{\widetilde{D}}{n}}\right)$

Пример расчетов интервала мат.ожидания Т-критерием

https://colab.research.google.com/drive/1H2oZnJRXir3 GrjzHHZtqcmNkr89OfL9y

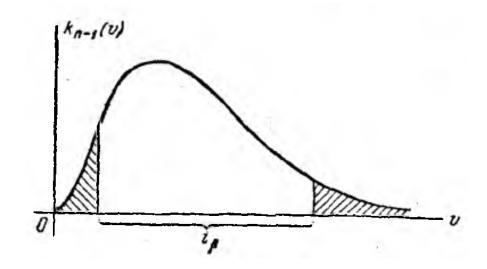
Точный интервал для дисперсии

$$V = \frac{(n-1)\widetilde{D}}{D} \qquad \widetilde{D} = V \frac{D}{(n-1)}$$

Закон не симметричен

Условимся выбирать интервал так чтобы слева и справа была одинаковая площадь:

$$p = \frac{\alpha}{2} = \frac{1 - \beta}{2} \qquad P(V > \chi^2) = p$$



Точный интервал для дисперсии (2)

$$P(D_1 < D < D_2) = \beta$$

$$I_{\beta} = \left(\frac{\widetilde{D}(n-1)}{\chi_1^2}; \frac{\widetilde{D}(n-1)}{\chi_2^2}\right)$$

$$\frac{\widetilde{D}(n-1)}{\chi_1^2} < D; \frac{\widetilde{D}(n-1)}{\chi_2^2} > D$$

Равносильно

$$V < \chi_1^2$$
; $V > \chi_2^2$

Пример расчетов интервала дисперсии V-критерием

https://colab.research.google.com/drive/1H2oZnJRXir3 GrjzHHZtqcmNkr89OfL9y

Оценка вероятности по частоте

Оценка вероятности p — это среднее сл. величины X, в каждом опыте она принимает значение 1, если событие произошло и 0, если не произошло.

$$p^* = \frac{\sum_{i=1}^n X_i}{n}$$

$$M[X] = p, q = 1 - p, D[X] = pq$$

Hесмещенность: $M[p^*] = p$

 $D[p^*] = \frac{pq}{n}$ - это минимально возможная дисперсия, т.е. оценка эффективна.

Доверительный интервал для вероятности

Если число опытов велико и p не слишком мала и не слишком велика, то распределение частоты p^* близко нормальному. Достаточно чтобы pn и qn были больше 4-х.

$$m_{p^*} = p; \ \sigma_{p^*} = \sqrt{\frac{pq}{n}}$$

$$P(|p^* - p| < \varepsilon_{\beta}) = \beta$$

$$P(|p^* - p| < \varepsilon_{\beta}) = 2\Phi^* \left(\frac{\varepsilon_{\beta}}{\sigma_{p^*}}\right) - 1,$$

$$t_{\beta} = \Phi^{-1} \left(\frac{1 + \beta}{2}\right), \varepsilon_{\beta} = t_{\beta} \sigma_{p^*}$$

$$|p^* - p| < t_{\beta} \sqrt{\frac{pq}{n}}$$

$$(p^* - p)^2 < \frac{t_{\beta}^2}{n} p(1 - p)$$

Доверительный интервал для вероятности (2)

$$(p^* - p)^2 < \frac{t_\beta^2}{n} p(1 - p)$$

Заменяя неравенство на равенство получим 2 корня:

$$p_{1} = \frac{p^{*} + \frac{1}{2} \frac{t_{\beta}^{2}}{n} - t_{\beta} \sqrt{\frac{p^{*}(1 - p^{*})}{n} + \frac{1}{4} \frac{t_{\beta}^{2}}{n^{2}}}}{1 + \frac{t_{\beta}^{2}}{n}}$$

$$p_{2} = \frac{p^{*} + \frac{1}{2} \frac{t_{\beta}^{2}}{n} + t_{\beta} \sqrt{\frac{p^{*}(1 - p^{*})}{n} + \frac{1}{4} \frac{t_{\beta}^{2}}{n^{2}}}}{1 + \frac{t_{\beta}^{2}}{n}}$$

$$l_{\beta} = (p_{1}, p_{2})$$

$$0.8$$

$$0.4$$

$$0.4$$

$$0.2$$

$$0.2$$

$$0.3$$

$$0.4$$

$$0.5$$

$$0.7$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

$$0.9$$

Пример расчета дов.интервала для вероятности

https://colab.research.google.com/drive/10RHrjbGAd MKI5WVmlzgcvfBxwUI65ah-

Доверительный интервал *р* для малого числа опытов

Число наблюдений события (m) в n опытах распределено по биномиальному закону:

$$P_{m,n} = C_n^m p^m q^{n-m}$$

Распределение не симметрично.

Так как $P_{m,n}$ прерывистая, то интервала в точности соответствующего доверительной вероятности β может не существовать.

В качестве p_1, p_2 возьмем наименьший интервал, вероятность попасть левее или правее которого будет больше $\alpha/2$. $\alpha=1-\beta$.

Доверительный интервал р для малого числа опытов (2)

$$\sum_{m=k}^{n} C_n^m p^m (1-p)^{n-m} = \frac{\alpha}{2}$$

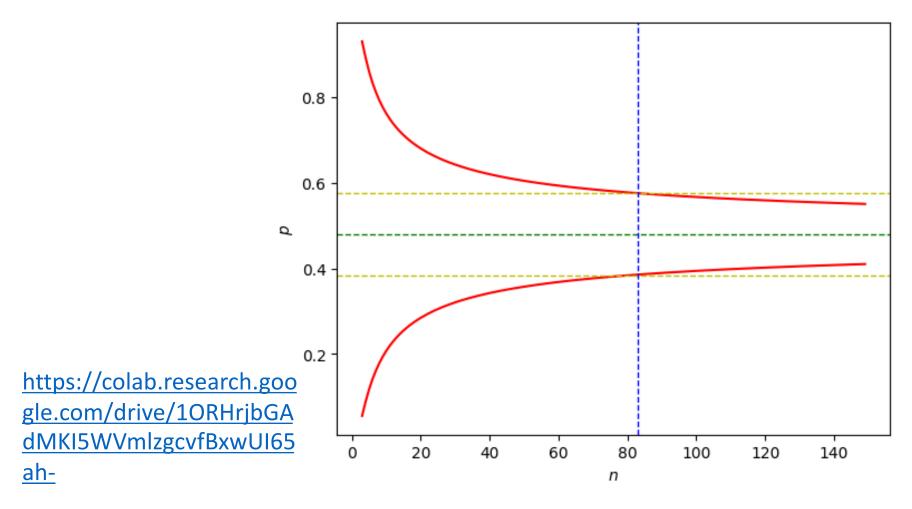
$$\sum_{m=0}^{\kappa} C_n^m p^m (1-p)^{n-m} = \frac{\alpha}{2}$$
$$k = np^*$$

Пример расчета дов.интервала для *р* для малого числа опытов

https://colab.research.google.com/drive/10RHrjbGAd MKI5WVmlzgcvfBxwUI65ah-

Расчет необходимого числа опытов

Проведено 25 опытов, в которых событие А произошло 12 раз. Найти ориентировочно число опытов n, которое понадобится для того, чтобы с вероятностью = 0.9 ошибка от замены вероятности частотой не превзошла 20%.



Расчет необходимого числа опытов (2)

- После выполнения потребного числа опытов может понадобиться новая проверка точности определения вероятности по частоте, так как будет получено в общем случае уже другое значение частоты р*, отличное от наблюденного в ранее проведенных опытах.
- Может оказаться, что число опытов все еще недостаточно для обеспечения необходимой точности, и его придется несколько увеличить.
- Однако первое приближение, полученное описанным выше методом, может служить для ориентировочного предварительного планирования серии опытов с точки зрения требуемого на них времени, денежных затрат и т.д.

Пример расчета числа опытов для малой вероятности

Пусть $p^* = 0$.

$$p_1 = ? p_2 = ?$$

Дано событие A, его вероятность p, Обозначим B – событие A не появилось ни разу в серии n опытов.

$$P(B) = (1 - p)^{n}$$

$$P(B) = \alpha \quad \alpha = 1 - \beta$$

$$(1 - p_{2})^{n} = 1 - \beta$$

$$p_{2} = 1 - \sqrt[n]{1 - \beta}$$

https://colab.research.google.com/drive/1ORHrjbGAdMKI5WVmlzgcvfBxwUI65ah-

Расчет числа опытов для нулевой частоты

$$(1 - p_2)^n = 1 - \beta$$

$$\log(1 - p_2)^n = \log(1 - \beta)$$

$$n \log(1 - p_2) = \log(1 - \beta)$$

$$n = \left[\frac{\log(1 - \beta)}{\log(1 - p_2)}\right]$$

https://colab.research.google.com/drive/10RHrjbGAdMKI5WVmlzgcvfBxwUI65ah-