### Теория вероятностей

Математическая статистика

Владимир Анатольевич Судаков

#### Вероятность против статистики

- Вероятность занимается прогнозированием вероятности будущих событий, а статистика анализирует частоту прошлых событий.
- Вероятность это теоретическая часть математики, посвященная следствиям определений, а статистика — это прикладная математика, пытающаяся осмыслить наблюдения из реального мира.

### Литература

- Вентцель Е.С. Теория вероятностей
- Пугачев В.С. Теория вероятностей и математическая статистика
- Triola, Mario F. Elementary statistics

#### Математическая статистика

- Разработка методов регистрации, описания и анализа статистических экспериментальных данных, получаемых в результате наблюдения массовых случайных явлений, составляет предмет специальной науки математической статистики.
- Задачи математической статистики касаются вопросов обработки наблюдений над массовыми случайными явлениями, но в зависимости от характера решаемого практического вопроса и от объема имеющегося экспериментального материала эти задачи могут принимать ту или иную форму.

#### Типичные задачи статистики

- Определить закон распределения случайной величины (системы случайных величин)
- Проверить правдоподобие гипотез
- Найти неизвестные параметры распределения

# Простая статистическая совокупность

- ullet Дана случайная величина X
- Совокупность наблюдаемых значений X-простой статистический ряд (простая статистическая совокупность)
- Статистическая функция распределения Х:

$$F^*(X) = P^*(X < X)$$

### Визуализация распределений

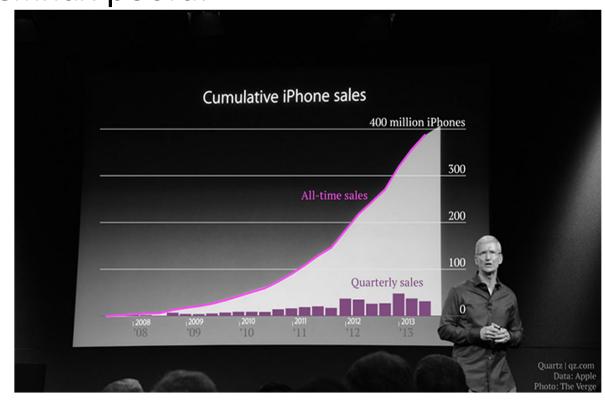
Продажи Apple iPhone стремительно растут, не так ли?



## Насколько взрывным является этот рост на самом деле?

Кумулятивные распределения дают ошибочное представление о темпах роста.

Постепенное изменение является производной этой функции, которую трудно визуализировать.



### Тренировка

• Дан ряд углов скольжения самолета в момент сбрасывания бомбы

```
-20,-60,-10, 30, 60, 70, -10,
```

- -30,-120, -100, -80, 20, 40, -60,
- -10, 20, 30, -80, 60, 70
- Построить статистическую функцию распределения
- У кого хорошее решение? Какие ошибки типичны на графике

### Гистограмма

- Если данных много, то простой статистический ряд не удобен
- Разделим наблюдения на разряды и посчитаем частоты попадания:

$$p_i^* = \frac{m_i}{n}$$

• Таблица с интервалами разрядов и  $p_i^*$  называется статистическим рядом

$I_t$	$x_1; x_2$	x <sub>2</sub> ; x <sub>3</sub>		$x_i$ , $x_{l+1}$	 $x_k$ , $x_{k+1}$
$P_{i}$	$p_1^*$	$p_{_{\perp}}^{*}$		$p_i^*$	 $p_{R}^{-}$

• Что делать если значение попало на границу интервалов?

### Давайте посмотрим решение

https://colab.research.google.com/drive/1PnR5vCcx VSRN-VdLX86fgH0fYx-LwMJL

# Построение статистической функции распределения

$$F^*(x_1) = 0$$

$$F^*(x_2) = p_1^*$$

$$F^*(x_3) = p_1^* + p_2^*$$

• • •

$$F^*(x_k) = \sum_{i=1}^{k-1} p_i^*$$

$$F^*(x_{k+1}) = \sum_{i=1}^{k} p_i^* = 1$$

#### Описательная статистика

Описательная статистика предоставляет способы фиксации свойств данного набора данных/выборки.

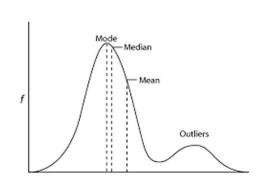
- Меры центральной тенденции описывают центр распределения данных.
- Меры вариации или изменчивости описывают разброс данных, т.е. насколько далеко измерения лежат от центра.

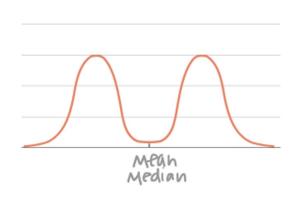
### Мера центральности: среднее значение

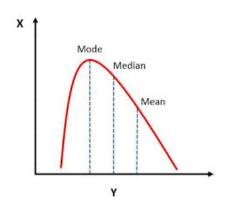
Чтобы вычислить среднее значение, просуммируйте значения и разделите их на количество наблюдений:

$$\mu_X = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$$

Среднее значение имеет смысл для симметричных распределений без выбросов.







### Другие меры центральности

Медиана представляет собой «серединное» значение.

Среднее геометрическое — это корень n-й степени из произведения n значений:

$$\left(\prod_{i=1}^n a_i\right)^{1/n} = \sqrt[n]{a_1 a_2 \cdots a_n}.$$

Среднее геометрическое всегда <= среднее арифметическое и более чувствительно к значениям, близким к нулю.

Геометрические средние имеют смысл с соотношениями:

1/2 и 2/1 должны в среднем давать 1.

### Какая мера лучше всего?

Среднее значение имеет смысл для симметричных распределений без выбросов: например. рост и вес.

Медиана лучше подходит для асимметричных распределений или данных с выбросами: например, богатство и доход.

Билл Гейтс добавляет 250 долларов к среднему доходу на душу населения, но ничего не добавляет к медиане.

### Показатель отклонения: стандартное отклонение

Дисперсия представляет собой квадрат сигмы стандартного отклонения.

Мы делим на n или n-1?

$$\hat{\sigma} = \sqrt{\frac{\sum_{i}^{n} (x_i - \bar{x})^2}{n - 1}}$$

СКО генеральной совокупности делится на n, СКО выборки на n-1 (почему — узнаем позже), но для больших n n ~ (n-1), так что это не имеет особого значения.

# Интерпретация дисперсии (фондовый рынок)

Отношение «сигнал/шум» измерить сложно, поскольку многое из того, что вы видите, — это всего лишь дисперсия.

Рассмотрите возможность измерения относительного «навыка» различных инвесторов фондового рынка.

Ежегодные колебания эффективности фондов таковы, что результаты деятельности инвесторов случайны, а это означает, что реальная разница в навыках незначительна.

## Интерпретация дисперсии (много моделей)

Обычно для каждой задачи мы разрабатываем несколько моделей, от очень простых до сложных.

Некоторая разница в производительности будет объяснена простой дисперсией: какие пары обучения/оценки были выбраны, насколько хорошо были оптимизированы параметры и т. д.

Небольшой выигрыш в производительности является аргументом в пользу более простых моделей.

### Методы уменьшения дисперсии



Хотя идти на занятия пешком медленнее, чем ехать на автобусе, разница во времени прибытия меньше.

Повторение эксперимента несколько раз уменьшает дисперсию (перекрестная проверка в k-кратном размере).

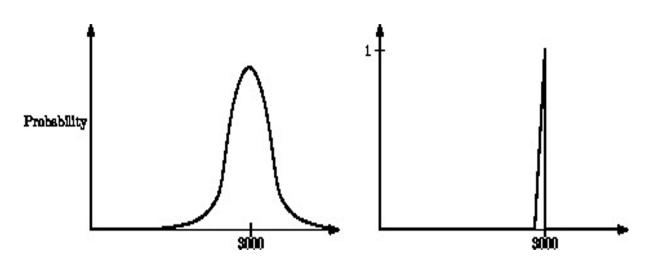
То же самое относится и к правильной случайной и детерминированной выборке.

Устранение выбросов (если это оправдано) уменьшает дисперсию.

# Распределение срока службы картриджей принтера

Распределения с одинаковым средним значением могут выглядеть очень по-разному.

Но вместе среднее и стандартное отклонение довольно хорошо характеризуют любое распределение.



#### Приближенные вычисления

$$m_{x}^{*} = M^{*}[X] = \sum_{i=1}^{k} \tilde{x}_{i} p_{i}^{*}$$

$$D_{x}^{*} = D^{*}[X] = \sum_{i=1}^{k} (\tilde{x}_{i} - m_{x}^{*})^{2} p_{i}^{*}$$

$$\alpha_{s}^{*}[X] = \sum_{i=1}^{k} \tilde{x}_{i}^{s} p_{i}^{*}$$

$$\mu_{s}^{*}[X] = \sum_{i=1}^{k} (\tilde{x}_{i} - m_{x}^{*})^{s} p_{i}^{*}$$

## Выравнивание статистических рядов

- Во всяком статистическом распределении неизбежно присутствуют элементы случайности, связанные с тем. что число наблюдений ограничено, что произведены именно те, а не другие опыты, давшие именно те, а не другие результаты.
- Только при очень большом числе наблюдений эти элементы случайности сглаживаются, и случайное явление обнаруживает в полной мере присущую ему закономерность.
- На практике мы почти никогда не имеем дела с таким большим числом наблюдений и вынуждены считаться с тем, что любому статистическому распределению свойственны в большей или меньшей, мере черты случайности.
- Поэтому при обработке статистического материала часто приходится решать вопрос о том, как подобрать для данного статистического ряда теоретическую кривую распределения, выражающую лишь существенные черты статистического материала, но не случайности, связанные с недостаточным объемом экспериментальных данных. Такая задача называется задачей выравнивания (сглаживания) статистических рядов.
- Задача выравнивания заключается в том, чтобы подобрать теоретическую плавную кривую распределения, с той или иной точки зрения наилучшим образом описывающую данное статистическое распределение.

### Как выравнивать?

Как правило, принципиальный вид теоретической кривой выбирается заранее из соображений, связанных с существом задачи, а в некоторых случаях просто с внешним видом статистического распределения. Аналитическое выражение выбранной кривой распределения зависит от некоторых параметров; задача выравнивания статистического ряда переходит в задачу рационального выбора тех значений параметров, при которых соответствие между статистическим и теоретическим распределениями оказывается наилучшим.

Например,

$$f(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{\frac{(x-m)^2}{2\sigma^2}} \tag{1}$$

$$f(x) = \begin{cases} \frac{1}{\beta - \alpha}, \text{при } \alpha \le x \le \beta \\ 0, \text{при } x < \alpha \text{ или } x > \beta \end{cases}$$
 (2)

Что это за законы? Что будем подбирать?

### Требуемые ограничения

$$f(x) \geq 0$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) \, dx = 1$$

#### Метод моментов

- Согласно методу моментов, параметры a, b, . . . выбираются с таким расчетом, чтобы несколько важнейших числовых характеристик (моментов) теоретического распределения были равны соответствующим статистическим характеристикам.
- Например, если теоретическая кривая *f(x)* зависит только от двух параметров *a* и *b*, эти параметры выбираются так, чтобы математическое ожидание и дисперсия теоретического распределения совпадали с соответствующими статистическими характеристиками.
- Если кривая *f(x)* зависит от трех параметров, можно подобрать их так, чтобы совпали первые три момента, и т. д.
- При выравнивании статистических рядов может оказаться полезной специально разработанная система кривых Пирсона, каждая из которых зависит в общем случае от четырех параметров. При выравнивании эти параметры выбираются с тем расчетом, чтобы сохранить первые четыре момента статистического распределения (математическое ожидание, дисперсию, третий и четвертый моменты).

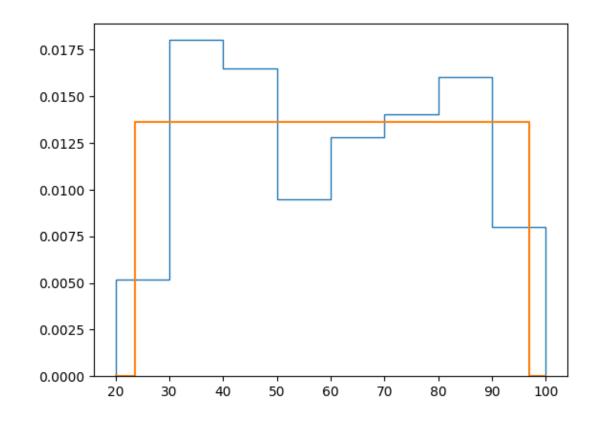
### Пример

С целью исследования закона распределения ошибки измерения дальности с помощью радиодальномера произведено 400 измерений дальности. Результаты опытов представлены в виде статистического ряда:

$I_i(M)$	20; 30	30; 40	40; 50	50; 60	60; 70	70; 80	80; 90	90; 100
$m_{l}$	21	72	66	38	51	56	64	32
$p_l^*$	0,052	0,180	0,165	0,095	0,128	0,140	0,160	0,080

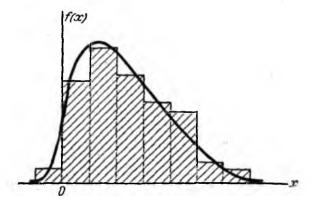
#### Решение

#### https://colab.research.google.com/drive/1Ce0rPKw1jd U7mRzOkgNRiKIIn68XDzR0



### Критерии согласия

Допустим, что данное статистическое распределение выравнено с помощью некоторой теоретической кривой



- Как бы хорошо, ни была подобрана теоретическая кривая, между нею и статистическим распределением неизбежны некоторые расхождения.
- Вопрос: объясняются ли эти расхождения только случайными обстоятельствами, связанными с ограниченным числом наблюдений, или они являются существенными и связаны с тем, что подобранная нами кривая плохо выравнивает данное статистическое распределение?
- Для ответа служат «критерии согласия».

#### Идея метода

- Гипотеза H: случайная величина X подчиняется некоторому определенному закону распределения. Этот закон может быть задан в той или иной форме: например, в виде функции распределения F(x) или в виде плотности распределения f(x), или же в виде совокупности вероятностей  $p_i$ , где  $p_i$  вероятность того, что величина X попадет в пределы i-го разряда.
- рассмотрим величину *U*, характеризующую степень расхождения теоретического и статистического распределений.
- Величина *U* может быть выбрана различными способами; например, в качестве *U* можно взять сумму квадратов отклонений теоретических вероятностей *p<sub>i</sub>* от соответствующих частот *p<sub>i</sub>\** или же сумму тех же квадратов с некоторыми коэффициентами («весами»), или же максимальное отклонение статистической функции распределения *F\*(x)* от теоретической *F(x)* и т. д. Допустим, что величина *U* выбрана тем или иным способом. Очевидно, это есть некоторая *случайная величина*.

### Идея метода (2)

- Закон распределения случайной величины *U* зависит от закона распределения случайной величины *X*, над которой производились опыты, и от числа опытов *n*. Если гипотеза *H* верна, то закон распределения величины *U* определяется законом распределения величины X (функцией F(x)) и числом *n*.
- Допустим, что этот закон распределения нам известен. В результате данной серии опытов обнаружено, что выбранная нами мера расхождения *U* приняла некоторое значение *u*.
- Можно ли объяснить это случайными причинами или же это расхождение слишком велико и указывает на наличие существенной разницы между теоретическим и статистическим распределениями и, следовательно, на непригодность гипотезы *H*?

### Идея метода (3)

 Предположим, что гипотеза *H* верна, и вычислим в этом предположении вероятность того, что за счет случайных причин, связанных с недостаточным объемом опытного материала, мера расхождения *u* окажется не меньше, чем наблюденное нами в опыте значение. Вычислим вероятность события:

$$U \ge u$$

- Если эта вероятность весьма мала, то гипотезу следует отвергнуть как мало правдоподобную
- Если же эта вероятность значительна, следует признать, что экспериментальные данные не противоречат гипотезе **H**.

### Как следует выбирать U?

При некоторых способах ее выбора закон распределения величины U обладает весьма простыми свойствами при достаточно большом n практически не зависит от функции F(x).

### Критерий Хи-квадрат Пирсона

Произведено *n* независимых опытов, в каждом из которых случайная величина *X* приняла определенное значение. Результаты опытов сведены в *k* разрядов и оформлены в виде статистического ряда:

 Зная теоретический закон распределения, можно найти теоретические вероятности попадания случайной величины в каждый из разрядов:

$$p_1, p_2, ... p_k$$

• В качестве меры возьмем

$$U = \sum_{i=1}^{k} c_i (p_i^* - p_i)^2$$

### Критерий Хи-квадрат Пирсона (2)

- Коэффициенты  $c_i$  («веса» разрядов) вводятся потому, что в общем случае отклонения, относящиеся к различным разрядам, нельзя считать равноправными по значимости.
- Одно и то же по абсолютной величине отклонение  $p_i^* p_i$  может быть мало значительным, если сама вероятность  $p_i$  велика, и очень заметным, если она мала. Поэтому естественно «веса»  $c_i$  взять обратно пропорциональными вероятностям разрядов  $p_i$ .
- Если положить

$$c_i = \frac{n}{p_i}$$

то при больших  $\mathbf{n}$  закон распределения величины  $\mathbf{U}$  обладает весьма простыми свойствами:

он практически не зависит от функции распределения F(x) и от числа опытов n, а зависит только от числа разрядов k,

Этот закон при увеличении  $m{n}$  приближается к «распределению  $\chi^2$ »

### Мера расхождения

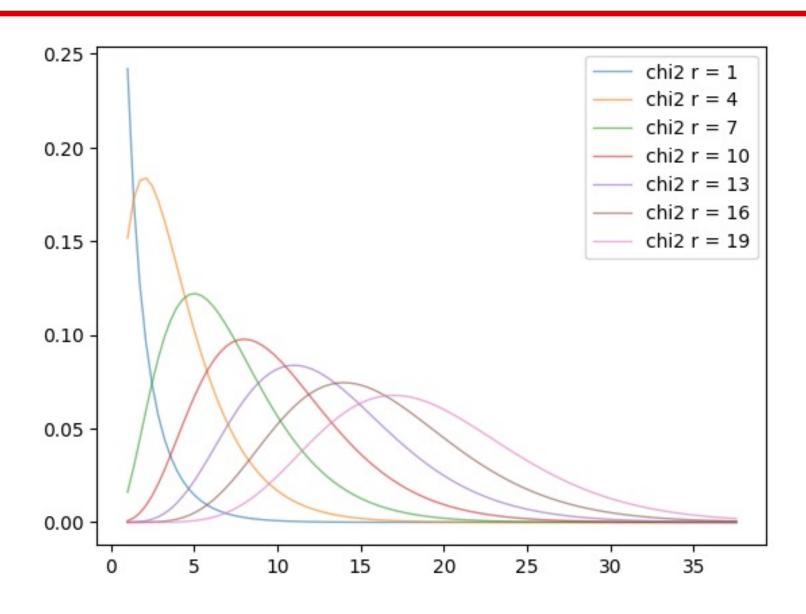
$$\chi^{2} = n \sum_{i=1}^{k} \frac{(p_{i}^{*} - p_{i})^{2}}{p_{i}} \qquad U = \chi^{2} = \sum_{i=1}^{k} \frac{(m_{i} - p_{i})^{2}}{np_{i}}$$

 $\chi^2$  с r степенями свободы — это распределение суммы квадратов r независимых случайных величин, каждая из которых подчинена нормальному закону с мат.ожиданием = 0 и дисперсией = 1. Плотность распределения:

$$f_r(u) = egin{cases} rac{1}{r} u^{rac{r}{2}-1} e^{-rac{u}{2}} & ext{при } u > 0 \ 0 & ext{при } u \leq 0 \end{cases}$$

где  $\Gamma(\alpha)=\int_0^\infty t^{\alpha-1}\,e^{-t}\,dt$  – гамма функция. мат.ожидание  $\mathrm{M}[U]=r$ и дисперсия D[U]=2r.

# Функция плотности распределения $\chi^2$



### Как определить число степеней свободы

- Распределение  $\chi^2$  зависит от параметра r, называемого числом «степеней свободы» распределения. Число «степеней свободы» r равно числу разрядов k минус число независимых условий («связей»), наложенных на частоты  $p_i$ .
- Примеры условий:

$$\sum_{i=1}^k p_i^* = 1$$

$$\sum_{i=1}^k \tilde{x}_i p_i^* = m_x$$

$$\sum_{i=1}^{k} (\tilde{x}_i - m_x^*)^2 p_i^* = D_x$$

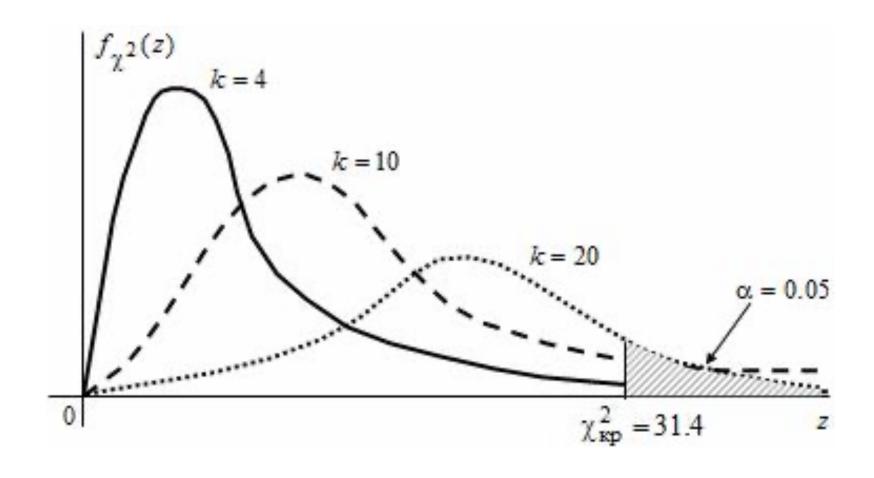
#### Как посчитать критерий

https://colab.research.google.com/drive/1EuF6rmUqZt t8EQEThsVeiSbNZ8G7TKcx

#### Смысл p-value

- Распределение  $\chi^2$  дает возможность оценить степень согласованности теоретического и статистического распределений,
- lacktriangle Будем исходить из того, что величина  $m{x}$  действительно распределена по закону  $m{F}(m{x})$ .
- Тогда вероятность **р** (**p-value**), есть вероятность того, что за счет чисто случайных причин мера расхождения теоретического и статистического распределений будет не меньше, чем фактически наблюденное в данной серии опытов значение  $\chi^2$ .
- Если эта вероятность, p весьма мала (настолько мала, что событие с такой вероятностью можно считать практически невозможным), то результат опыта следует считать противоречащим гипотезе H о том, что закон распределения величины X есть F(x).
- Эту гипотезу следует отбросить как неправдоподобную. Напротив, если вероятность **р** сравнительно велика, можно признать расхождения между теоретическим и статистическим распределениями несущественными и отнести их за счет случайных причин. Гипотезу **H** о том, что величина **X** распределена по закону **F** (х), можно считать правдоподобной или, по крайней мере, не противоречащей опытным данным.

### Смысл p-value



### На сколько должно быть мало p-value?

- Вопрос неопределенный; он не может быть решен из математических соображений, так же как и вопрос о том, насколько мала должна быть вероятность события для того, чтобы считать его практически невозможным.
- На практике, если р оказывается меньшим чем 0,1, рекомендуется проверить эксперимент, если возможно — повторить его и в случае, если заметные расхождения снова появятся, пытаться искать более подходящий для описания статистических данных закон распределения.
- С помощью критерия  $\chi^2$  (или любого другого критерия согласия) можно только в некоторых случаях **опровергнуть** выбранную гипотезу **H** и отбросить ее как явно несогласную с опытными данными.
- Если же вероятность **р** велика, то этот факт сам по себе ни в коем случае не может считаться доказательством справедливости гипотезы **H**, а указывает только на то, что гипотеза не противоречит опытным данным.

#### Критерий Колмогорова

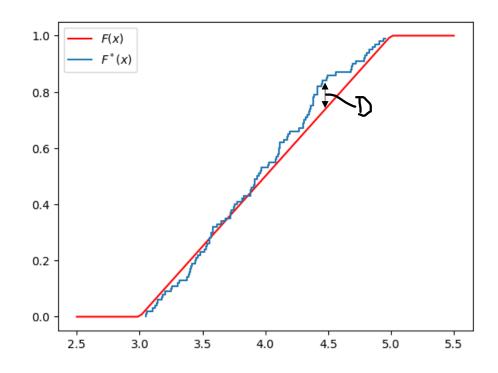
$$D = \max |F^*(x) - F(x)|$$

Какова бы ни была функция распределения F(x) непрерывной случайной величины X, при неограниченном возрастании числа независимых наблюдений n вероятность неравенства

$$D\sqrt{n} \ge \lambda$$

стремится к пределу

$$P(\lambda) = 1 - \sum_{k=-\infty}^{\infty} (-1)^k e^{-2k^2 \lambda^2}$$



#### Как посчитать критерий Колмогорова

https://colab.research.google.com/drive/1g9aS5RpoBYB-xcwreZ0TCns0RBBL-mdv

# Критерий Колмогорова. Когда применим?

- можно применять только в случае, когда гипотетическое распределение *F(x)* полностью известно заранее из каких-либо теоретических соображений, т. е. когда известен не только вид функции распределения *F (x)*, но и все входящие в нее параметры.
- Такой случай сравнительно редко встречается на практике. Обычно из теоретических соображений известен только общий вид функции *F(x)*, а входящие в нее числовые параметры определяются по данному статистическому материалу.
- При применении критерия  $\chi^2$  это обстоятельство учитывается соответствующим уменьшением числа степеней свободы распределения  $\chi^2$ . Критерий А. Н. Колмогорова такого согласования не предусматривает. Если все же применять этот критерий в тех случаях, когда параметры теоретического распределения выбираются по статистическим данным, критерий дает заведомо завышенные значения вероятности P(X); поэтому мы в ряде случаев рискуем принять как правдоподобную гипотезу, в действительности плохо согласующуюся с опытными данными.

#### Оценка параметров

- Для поиска закона распределения нужно много наблюдений
- А что делать если их мало?
- На основе ограниченного числа наблюдений приблизительно найти параметры законов – мат. ожидание, дисперсия ...
- Любая оценка на основе опытов случайная величина
- Будем заниматься поиском «оценок параметров»
- Желательно найти оценку с минимальной ошибкой

#### Общая задача оценки параметров

#### Дано:

Наблюдения сл.величины  $X: X_1, X_2, \dots, X_n$ . Закон распределения наблюдений одинаков

Пусть  $\tilde{a} = \tilde{a}(X_1, X_2, ..., X_n)$  – оценка

 $ilde{a}$  - это функция

 $ilde{a}$  - это случайная величина

Закон распределения  $\tilde{a}$  зависит от:

- 1) закона распределения X
- 2) числа наблюдений n

Нужно найти  $\tilde{a}$  удовлетворяющую требованиям на следующем слайте

#### Требования к оценке $ilde{a}$

- Состоятельность: при увеличении n оценка  $\tilde{a}$  должна сходиться по вероятности к параметру a.
- Несмещенность:  $M[\tilde{a}] = a$
- Эффективность:  $D[\tilde{a}] \rightarrow \min$

Оценка  $\tilde{a}$  должна быть получена за приемлемое время, поэтому требования могут немного нарушаться.

#### Оценка мат.ожидания

$$\widetilde{m} = \frac{\sum_{i=1}^{n} X_i}{n}$$

Состоятельность: следует из закона больших чисел

Несмещенность:  $M[\widetilde{m}] = \frac{\sum_{i=1}^{n} m}{n} = m$ 

Эффективность?

$$D[\widetilde{m}] = \frac{\sum_{i=1}^{n} D}{n^2} = \frac{1}{n}D$$

Для нормального закона – эффективна, для других может быть не так.

#### Оценка дисперсии

Предположим:  $D^* = \frac{\sum_{i=1}^n (X_i - \widetilde{m})^2}{n}$ 

Состоятельность:

$$D^* = \frac{\sum_{i=1}^n X_i^2}{n} - \widetilde{m}^2$$
$$\alpha_2[X] - m^2 = D \blacksquare$$

Несмещенность?

$$D^* = \frac{\sum_{i=1}^n X_i^2}{n} - \left(\frac{\sum_{i=1}^n X_i}{n}\right)^2 = \frac{\sum_{i=1}^n X_i^2}{n} - \frac{\sum_{i=1}^n X_i^2}{n^2} - 2\frac{\sum_{i
$$-2\frac{\sum_{i$$$$

$$M[\widetilde{D}] = \frac{(n-1)}{n^2} \sum_{i=1}^{n} M[X_i^2] - \frac{2}{n^2} \sum_{i < j} M[X_i X_j]$$

#### Несмещенность дисперсии

$$M[D^*] = \frac{(n-1)}{n^2} \sum_{i=1}^n M[X_i^2] - \frac{2}{n^2} \sum_{i < j} M[X_i X_j]$$

Пусть начало координат будет в точке m. Тогда

$$M[X_i^2] = M[\dot{X}_i^2] = D; \quad \sum_{i=1}^{\infty} M[X_i^2] = nD$$

 $Mig[X_iX_jig] = Mig[\dot{X}_i\dot{X}_jig] = K_{ij} = 0$ , так как опыты независимы

$$M[D^*] = \frac{(n-1)}{n}D$$

#### Несмещенная оценка дисперсии

$$\widetilde{D} = \frac{n}{n-1} D^* = \frac{\sum_{i=1}^{n} (X_i - \widetilde{m})^2}{n-1}$$

Если  $n \to \infty$ , то  $\frac{n}{n-1} \to 1$ , поэтому если  $D^*$  состоятельна, то  $\widetilde{D}$  состоятельна.

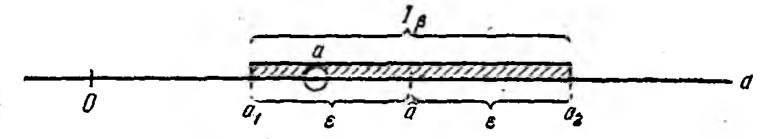
Иногда удобней вычислить:

$$\widetilde{D} = \left[ \frac{\sum_{i=1}^{n} X_i^2}{n} - \widetilde{m}^2 \right] \frac{n}{n-1}$$

#### Доверительный интервал

К каким ошибкам может привести замена a на  $\tilde{a}$ ? Найти  $\varepsilon$  для  $\beta$ =0.9, 0.95, 0.99, чтобы  $P(|a-\tilde{a}|<\varepsilon)=\beta$ 

$$P(\tilde{a}-arepsilon< a< ilde{a}+arepsilon)=eta$$
  $I_{eta}=( ilde{a}-arepsilon;\ ilde{a}+arepsilon)$  — доверительный интервал Что тут случайно?  $a$  или  $I_{eta}$ ?



 $\beta$ - доверительная вероятность

### Нахождение доверительного интервала для мат.ожидания

$$\widetilde{m} = \frac{\sum_{i=1}^{n} X_i}{n}; \quad \widetilde{D} = \frac{\sum_{i=1}^{n} (X_i - \widetilde{m})^2}{n-1}$$

При большом n (на практике даже для n 10-20) закон распределения  $\widetilde{m}$  приближенно можно считать нормальным. Параметры m и  $\frac{D}{n}$ .

$$P(|a - \tilde{a}| < \varepsilon_{\beta}) = \beta$$

$$P(|a - \tilde{a}| < \varepsilon_{\beta}) = 2\Phi^* \left(\frac{\varepsilon_{\beta}}{\sigma_{\widetilde{m}}}\right) - 1,$$

$$\sigma_{\widetilde{m}} = \sqrt{D/n}$$

$$2\Phi^*\left(\frac{\varepsilon_{\beta}}{\sigma_{\widetilde{m}}}\right) - 1 = \beta, \qquad \varepsilon_{\beta} = \sigma_{\widetilde{m}}\Phi^{-1}\left(\frac{1+\beta}{2}\right)$$

Приближенно  $\sigma_{\widetilde{m}} = \sqrt{\widetilde{D}/n}$ 

$$t_{\beta} = \Phi^{-1} \left( \frac{1+\beta}{2} \right)$$

$$I_{\beta} = \left( \widetilde{m} - \sigma_{\widetilde{m}} t_{\beta}; \widetilde{m} + \sigma_{\widetilde{m}} t_{\beta} \right)$$

### Пример нахождения доверительного интервала для мат.ожидания

https://colab.research.google.com/drive/16VGMdfp8xvsBNBhMttWlzsJHuLKXPc6D

# Доверительный интервал для дисперсии

$$\widetilde{D} = \frac{\sum_{i=1}^{n} (X_i - \widetilde{m})^2}{n-1}; \ \widetilde{m} = \frac{\sum_{i=1}^{n} X_i}{n}$$

 $\frac{(X_i - \widetilde{m})^2}{n-1}$  - величины не являются независимыми, они зависят от  $\widetilde{m}$  куда входят все. Но при n 2—30 гео можно считать нормальным.

$$D\left[\widetilde{D}\right] = \frac{1}{n}\mu_4 - \frac{n-3}{n(n-1)}D^2$$

$$\mu_4^* = \frac{\sum_{i=1}^n (X_i - \widetilde{m})^4}{n}$$
 даст невысокую точность

# Доверительный интервал для дисперсии (2)

Для нормального закона:  $\mu_4 = 3D^2$ 

$$D\left[\widetilde{D}\right] = \frac{3}{n}D^2 - \frac{n-3}{n(n-1)}D^2$$

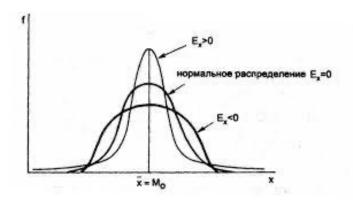
$$D[\widetilde{D}] = \frac{2}{n-1}D^2. \ D[\widetilde{D}] = \frac{2}{n-1}\widetilde{D}^2. \ \sigma_{\widetilde{D}} = \sqrt{\frac{2}{n-1}}\widetilde{D}$$

Для равномерного закона:

$$\mu_4 = \frac{(\beta - \alpha)^4}{80}; D = \frac{(\beta - \alpha)^2}{12}$$

$$\mu_4 = 1.8D^2$$

$$D[\widetilde{D}] = \frac{0.8n + 1.2}{n(n-1)} D^2. \, \sigma_{\widetilde{D}} = \sqrt{\frac{0.8n + 1.2}{n(n-1)}} \, \widetilde{D}$$



Когда закон не известен и нет оснований считать что он сильно отличается от нормального (не обладает заметным эксцессом), то рекомендуется считать  $\sigma_{\widetilde{D}}$  по формуле для нормального закона.

$$I_{\beta} = \left(\widetilde{D} - \sigma_{\widetilde{D}} t_{\beta}; \widetilde{m} + \sigma_{\widetilde{D}} t_{\beta}\right)$$

### Пример нахождения доверительного интервала для дисперсии

https://colab.research.google.com/drive/16VGMdfp8xvsBNBhMttWlzsJHuLKXPc6D

## Точные методы построения доверительных интервалов

- Для точного нахождения доверительных интервалов нужно знать закон распределения X
- Параметры этого закона иногда можно и не знать. Задача решается путем перехода к другой случайной величине.
- Например, для нормального закона.

# Доверительные интервалы дла нормального закона

$$T = \sqrt{n} \frac{\widetilde{m} - m}{\sqrt{\widetilde{D}}}$$

Подчиняется закону распределения Стьюдента с n-1 степенью свободы:

$$S_{n-1}(t) = \frac{\Gamma\left(\frac{n}{2}\right)}{\sqrt{(n-1)\pi}\Gamma\left(\frac{n-1}{2}\right)} \left(1 + \frac{t^2}{n-1}\right)^{-\frac{n}{2}}$$

где  $\Gamma(x)$  — известная гамма-функция:

$$\Gamma(x) = \int_{0}^{\infty} u^{x-1}e^{-u} du.$$

### Доверительные интервалы дла нормального закона

$$V = \frac{(n-1)\widetilde{D}}{D}$$

имеет распределение хи-квадрат с n-1 степенью свободы.

$$k_{n-1}(v) = egin{cases} rac{1}{2^{rac{n-1}{2}}\Gamma(rac{n-1}{2})} u^{rac{n-1}{2}-1}e^{-rac{v}{2}} \ ext{при } v > 0 \ 0 \ ext{при } v \leq 0 \end{cases}$$

#### Переход к величине Т

$$P(|m-\widetilde{m}| < \varepsilon_{\beta}) = \beta$$
  $T = \sqrt{n} \frac{\widetilde{m} - m}{\sqrt{\widetilde{D}}}$ 

$$P\left(\sqrt{n}\frac{|\widetilde{m}-m|}{\sqrt{\widetilde{D}}} < \frac{\varepsilon_{\beta}}{\sqrt{\widetilde{D}}}\right) = \beta \qquad P\left(|T| < \frac{\varepsilon_{\beta}}{\sqrt{\widetilde{D}}}\right) = \beta$$

$$P(|T| < t_{\beta}) = \beta \quad P(|T| < t_{\beta}) = \int_{-t_{\beta}}^{t_{\beta}} S_{n-1}(t) dt$$

Так  $S_{n-1}(t)$  четная функция:  $2\int_0^{t_\beta}S_{n-1}(t)dt=\beta$  по таблице можно найти  $t_\beta$  по заданному  $\beta$ .

$$\varepsilon_{\beta} = t_{\beta} \sqrt{\frac{\widetilde{D}}{n}}.$$
 $I_{\beta} = \left(\widetilde{m} - t_{\beta} \sqrt{\frac{\widetilde{D}}{n}}; \widetilde{m} + t_{\beta} \sqrt{\frac{\widetilde{D}}{n}}\right)$ 

## Пример расчетов интервала мат.ожидания Т-критерием

https://colab.research.google.com/drive/1H2oZnJRXir3 GrjzHHZtqcmNkr89OfL9y

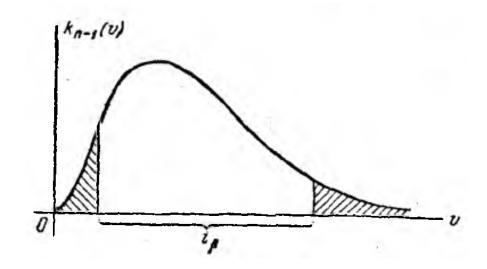
#### Точный интервал для дисперсии

$$V = \frac{(n-1)\widetilde{D}}{D} \qquad \widetilde{D} = V \frac{D}{(n-1)}$$

Закон не симметричен

Условимся выбирать интервал так чтобы слева и справа была одинаковая площадь:

$$p = \frac{\alpha}{2} = \frac{1 - \beta}{2} \qquad P(V > \chi^2) = p$$



## Точный интервал для дисперсии (2)

$$P(D_1 < D < D_2) = \beta$$

$$I_{\beta} = \left(\frac{\widetilde{D}(n-1)}{\chi_1^2}; \frac{\widetilde{D}(n-1)}{\chi_2^2}\right)$$

$$\frac{\widetilde{D}(n-1)}{\chi_1^2} < D; \frac{\widetilde{D}(n-1)}{\chi_2^2} > D$$

Равносильно

$$V < \chi_1^2$$
;  $V > \chi_2^2$ 

### Пример расчетов интервала дисперсии V-критерием

https://colab.research.google.com/drive/1H2oZnJRXir3 GrjzHHZtqcmNkr89OfL9y