CONTROLADOR MIDI ARDUINO FADER MOTORIZADO



Guía para Crear Controlador MIDI Arduino Fader Motorizado

Este documento describe los pasos necesarios para construir un controlador MIDI tipo Faderport utilizando componentes comunes. A continuación, se detalla la lista de materiales necesarios.

1. Materiales Necesarios

A continuación, se enumeran los materiales que necesitarás para este proyecto:

Componentes Principales

1. Microcontrolador Pro Micro con chip ATmega32U4

• Este microcontrolador es compatible con interfaces USB nativas, necesarias para enviar señales MIDI al ordenador.

2. Pantalla LCD 1602 retroiluminada azul con módulo IIC/I2C

 Permite mostrar información relevante del controlador MIDI, como valores o estados.

3. Puente H L298N

• Necesario para controlar motores u otros componentes que requieren control bidireccional.

4. Fader motorizado de 100K

• Componente esencial para controlar valores MIDI de forma precisa y visual.

5. Encoder rotativo KY-040

Para desplazarse o ajustar valores con precisión.

6. 5 pulsadores

 Botones para realizar acciones adicionales como cambiar modos o activar funciones.

7. Resistencia de $1M\Omega$

 Utilizada en el circuito para asegurar el correcto funcionamiento del encoder o los pulsadores.

8. Fuente de alimentación de 12V CC

• Para alimentar los componentes que requieren mayor potencia, como el fader motorizado o el puente H.

Herramientas y Materiales Adicionales

1. Cables y conectores

Para realizar las conexiones entre los componentes.

2. Protoboard o PCB

• Para ensamblar los componentes antes de soldar de forma permanente.

3. Soldador y estaño

• Para realizar las conexiones eléctricas permanentes.

2. Conexiones del Circuito

A continuación se detalla el esquema de conexiones para los diferentes componentes:

- Pin 2: SDA I2C (Pantalla LCD)
- Pin 3: SCL I2C (Pantalla LCD)
- Pin 4: CapacitiveSensor (Envía)
- **Pin 5:** in1 (Puente H)
- **Pin 6:** in2 (Puente H)
- Pin 7: Pin A del encoder
- Pin 8: Pin B del encoder
- Pin 9: Pulsador 3
- Pin 10: Pulsador 6
- **Pin 14:** CapacitiveSensor (Recibe)
- Pin 15: enA (Puente H)
- Pin 16: Pulsador 5
- **Pin A0:** Potenciómetro (terminal 2)
- Pin A1: Pulsador 1
- Pin A2: Pulsador 2
- Pin A3: Pulsador 4

3. Descripción del Ensamblado

El ensamblado de este controlador MIDI requiere conectar los componentes de manera ordenada y precisa. A continuación, se describen los pasos principales:

Paso 1: Preparar los Componentes

- Asegúrate de tener todos los componentes y herramientas necesarias.
- Organiza los elementos sobre una mesa de trabajo, dejando espacio suficiente para maniobrar.

Paso 2: Conectar el Pro Micro

- Suelda o conecta cables desde el Pro Micro hacia los pines indicados en la sección de conexiones.
- Asegúrate de utilizar conexiones firmes y protegidas para evitar falsos contactos.

Paso 3: Conectar la Pantalla LCD

- Usa un adaptador I2C para la pantalla LCD 1602.
- Conecta los pines SDA y SCL de la pantalla a los pines 2 y 3 del Pro Micro respectivamente.
- Alimenta la pantalla con 5V y GND desde el Pro Micro.

Paso 4: Instalar el Puente H L298N

- Conecta el puente H al motor del fader motorizado.
- Conecta los pines in1 e in2 del puente H a los pines 5 y 6 del Pro Micro.
- Conecta el pin enA del puente H al pin 15 del Pro Micro.
- Alimenta el puente H con la fuente de 12V y conecta su GND al GND del Pro Micro.

Paso 5: Conectar el Fader Motorizado

- Conecta el terminal 2 del fader motorizado al pin A0 del Pro Micro.
- Asegúrate de que el fader motorizado reciba potencia desde el puente H.

Paso 6: Instalar el Encoder Rotativo

- Conecta los pines A y B del encoder rotativo a los pines 7 y 8 del Pro Micro.
- Conecta el pulsador integrado del encoder a uno de los pines libres si se va a usar.

Paso 7: Conectar los Pulsadores

- Conecta cada pulsador a los pines correspondientes (9, 10, 16, A1, A2, A3).
- Utiliza resistencias pull-down si es necesario para evitar falsos contactos.

Paso 8: Instalar el Sensor Capacitivo

- Conecta los pines de envío (4) y recepción (14) del sensor capacitivo al Pro Micro.
- Ajusta los parámetros del sensor en el código para su correcto funcionamiento.

Paso 9: Revisión Final

- Verifica todas las conexiones utilizando un multímetro para comprobar continuidad.
- Asegúrate de que no haya cortocircuitos antes de alimentar el circuito.

4. Configuración inicial (En Linux)

- monitorear midi en linux:
- sudo apt-get install midisnoop
- eescribimos midisnoop en terminal
- y vemos que envía cada elemento del arduino

5. Guía de Uso

Funciones Específicas: "PAN", "TRACK", "RW/FF", "ZOOM H", "ZOOM V", "ENCODER" y Opciones 7-10

1. PAN

- **Descripción**: Controla el panorama de la pista seleccionada.
- Modo de uso:
 - Gira el encoder hacia la izquierda para mover el panorama hacia el canal izquierdo.
 - Gira el encoder hacia la derecha para mover el panorama hacia el canal derecho.
- **Aplicación**: Ajusta la distribución del sonido de una pista en el campo estéreo.

2. TRACK

- **Descripción**: Navega entre las pistas del proyecto actual.
- Modo de uso:
 - Gira el encoder hacia la izquierda para seleccionar la pista anterior.
 - Gira el encoder hacia la derecha para seleccionar la siguiente pista.
- Aplicación: Cambia rápidamente entre pistas para ajustarlas individualmente.

3. RW/FF (Rewind/Fast Forward)

- **Descripción**: Controla el desplazamiento en la línea de tiempo del proyecto.
- Modo de uso:

- Gira el encoder hacia la izquierda para retroceder.
- Gira el encoder hacia la derecha para avanzar rápidamente.
- **Aplicación**: Facilita la navegación rápida en proyectos largos.

4. ZOOM H (Zoom Horizontal)

- **Descripción**: Ajusta el nivel de zoom horizontal en la vista de la línea de tiempo.
- Modo de uso:
 - Gira el encoder hacia la izquierda para reducir el zoom (ver más del proyecto).
 - Gira el encoder hacia la derecha para aumentar el zoom (ver detalles más específicos).
- **Aplicación**: Mejora la visualización y edición de la línea de tiempo.

5. ZOOM V (Zoom Vertical)

- **Descripción**: Ajusta el nivel de zoom vertical en la vista de las pistas.
- Modo de uso:
 - Gira el encoder hacia la izquierda para reducir el zoom (ver más pistas).
 - Gira el encoder hacia la derecha para aumentar el zoom (detallar una pista específica).
- **Aplicación**: Ideal para trabajar en proyectos con múltiples pistas.

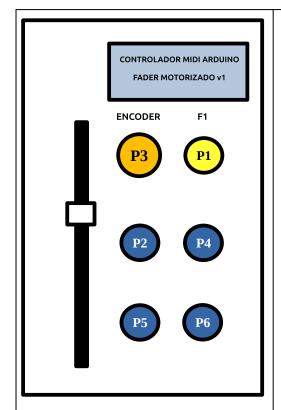
6. ENCODER

- **Descripción**: Envía un valor incremental o decremental, dependiendo de la dirección del giro, similar a "PAN".
- Modo de uso:
 - Gira el encoder hacia la izquierda para disminuir el valor.
 - Gira el encoder hacia la derecha para aumentarlo.
- Aplicación: Ajusta parámetros generales configurados en el software o dispositivo MIDI.

7. Opción 7, 8, 9 y 10

- **Estado actual**: Estas opciones aún no tienen una funcionalidad implementada.
- **Nota**: Se reservan para futuras actualizaciones del firmware o configuraciones personalizadas según las necesidades del usuario.

CONTROLADOR MIDI ARDUINO FADER MOTORIZADO v1



_		
	Pulsador 1	(para activar el menú y borrar el modo)
	Pulsador 2	Channel 1 Note: 121 (C#9), Velocity: 127
	Pulsador 3	(para seleccionar opciones del menú)
	Pulsador 4	Note On, Channel 1 Note: 123 (D#9), Velocity: 127
	Pulsador 5	Note On, Channel 1 Note: 124 (E9), Velocity: 127
	Pulsador 6	Note On, Channel 1 Note: 125 (F9), Velocity: 127

Pulsador 1 (para activar el menú y borrar el modo)
Pulsador 2 Channel 1 Note: 121 (C#9), Velocity: 127
Pulsador 3 (para seleccionar opciones del menú)
Pulsador 4 Note On, Channel 1 Note: 123 (D#9), Velocity: 127
Pulsador 5 Note On, Channel 1 Note: 124 (E9), Velocity: 127
Pulsador 6 Note On, Channel 1 Note: 125 (F9), Velocity: 127