

FDPS仕様書

谷川衝、岩澤全規、細野七月、似鳥啓吾、村主崇行、牧野淳一郎
理化学研究所 計算科学研究機構 粒子系シミュレータ研究チーム

目次

1	この文書の概要	15
2	FDPS 概要	16
2.1	開発目的	16
2.2	基本的な考えかた	16
2.2.1	大規模並列粒子シミュレーションの手順	16
2.2.2	ユーザーとFDPSの役割分担	17
2.2.3	ユーザーのやること	17
2.2.4	補足	18
2.3	コードの動作	18
3	ファイル構成	20
3.1	概要	20
3.2	ドキュメント	20
3.3	ソースファイル	20
3.3.1	拡張機能	20
3.3.1.1	Particle Mesh	20
3.3.1.2	x86 版 Phantom-GRAPe	20
3.3.1.2.1	低精度 N 体シミュレーション用	21
3.3.1.2.2	低精度カットオフ付き相互作用計算用	21
3.3.1.2.3	高精度 N 体シミュレーション用	21
3.4	テストコード	21
3.5	サンプルコード	21
3.5.1	重力 N 体シミュレーション	21
3.5.2	SPH シミュレーション	21
4	コンパイル時のマクロによる選択	22
4.1	概要	22
4.2	座標系	22
4.2.1	概要	22

4.2.2	直角座標系 3 次元	22
4.2.3	直角座標系 2 次元	22
4.3	並列処理	22
4.3.1	概要	22
4.3.2	OpenMP の使用	22
4.3.3	MPI の使用	22
5	名前空間	23
5.1	概要	23
5.2	ParticleSimulator	23
5.2.1	ParticleMesh	23
6	データ型	24
6.1	概要	24
6.2	整数型	24
6.2.1	概要	24
6.2.2	PS::S32	24
6.2.3	PS::S64	24
6.2.4	PS::U32	24
6.2.5	PS::U64	25
6.2.6	PS::Count_t	25
6.3	実数型	25
6.3.1	概要	25
6.3.2	PS::F32	25
6.3.3	PS::F64	25
6.4	ベクトル型	26
6.4.1	概要	26
6.4.2	PS::Vector2	26
6.4.2.1	コンストラクタ	27
6.4.2.2	コピーコンストラクタ	28
6.4.2.3	代入演算子	28
6.4.2.4	[] 演算子	28
6.4.2.5	加減算	29
6.4.2.6	ベクトルスカラ積	30
6.4.2.7	内積、外積	31
6.4.2.8	Vector2<U> への型変換	32
6.4.3	PS::Vector3	32
6.4.3.1	コンストラクタ	33
6.4.3.2	コピーコンストラクタ	34
6.4.3.3	代入演算子	35
6.4.3.4	[] 演算子	35

6.4.3.5	加減算	36
6.4.3.6	ベクトルスカラ積	37
6.4.3.7	内積、外積	38
6.4.3.8	Vector3<U> への型変換	38
6.4.4	ベクトル型のラッパー	39
6.5	対称行列型	39
6.5.1	概要	39
6.5.2	PS::MatrixSym2	40
6.5.2.1	コンストラクタ	41
6.5.2.2	コピーコンストラクタ	42
6.5.2.3	代入演算子	42
6.5.2.4	加減算	42
6.5.2.5	トレースの計算	43
6.5.2.6	MatrixSym2<U> への型変換	44
6.5.3	PS::MatrixSym3	44
6.5.3.1	コンストラクタ	45
6.5.3.2	コピーコンストラクタ	46
6.5.3.3	代入演算子	47
6.5.3.4	加減算	47
6.5.3.5	トレースの計算	48
6.5.3.6	MatrixSym3<U> への型変換	49
6.5.4	対称行列型のラッパー	49
6.6	PS::SEARCH_MODE 型	50
6.6.1	概要	50
6.6.2	PS::SEARCH_MODE_LONG	50
6.6.3	PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF	50
6.6.4	PS::SEARCH_MODE_GATHER	50
6.6.5	PS::SEARCH_MODE_SCATTER	50
6.6.6	PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY	50
6.6.7	PS::SEARCH_MODE_LONG_SCATTER	51
6.6.8	PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF_SCATTER	51
6.7	列挙型	51
6.7.1	概要	51
6.7.2	PS::BOUNDARY_CONDITION 型	51
6.7.2.1	概要	51
6.7.2.2	PS::BOUNDARY_CONDITION_OPEN	52
6.7.2.3	PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_X	52
6.7.2.4	PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_Y	52
6.7.2.5	PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_Z	52
6.7.2.6	PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_XY	52

6.7.2.7	PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_XZ	52
6.7.2.8	PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_YZ	52
6.7.2.9	PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_XYZ	52
6.7.2.10	PS::BOUNDARY_CONDITION_SHEARING_BOX	52
6.7.2.11	PS::BOUNDARY_CONDITION_USER_DEFINED	52
6.8	PS::TimeProfile	53
6.8.1	概要	53
6.8.1.1	加算	53
6.8.1.2	縮約	54
6.8.1.3	初期化	54
7	ユーザー定義クラス・ユーザー定義関数オブジェクト	55
7.1	概要	55
7.2	FullParticle クラス	55
7.2.1	概要	55
7.2.2	前提	56
7.2.3	必要なメンバ関数	56
7.2.3.1	概要	56
7.2.3.2	FP::getPos	56
7.2.3.3	FP::copyFromForce	57
7.2.4	場合によっては必要なメンバ関数	57
7.2.4.1	概要	57
7.2.4.2	相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合	57
7.2.4.2.1	FP::getRSearch	57
7.2.4.3	粒子群クラスのファイル入出力 API を用いる場合	58
7.2.4.3.1	FP::readAscii	58
7.2.4.3.2	FP::writeAscii	58
7.2.4.4	ParticleSystem::adjustPositionIntoRootDomain を用いる場合	59
7.2.4.4.1	FP::setPos	59
7.2.4.5	Particle Mesh クラスを用いる場合	59
7.2.4.5.1	FP::getChargeParticleMesh	59
7.2.4.5.2	FP::copyFromForceParticleMesh	60
7.3	EssentialParticleI クラス	60
7.3.1	概要	60
7.3.2	前提	61
7.3.3	必要なメンバ関数	61
7.3.3.1	概要	61
7.3.3.2	EPI::getPos	61
7.3.3.3	EPI::copyFromFP	62
7.3.4	場合によっては必要なメンバ関数	62

7.3.4.1	概要	62
7.3.4.2	相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_GATHER または PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY を用いる場合	62
7.3.4.2.1	EPI::getRSearch	62
7.4	EssentialParticleJ クラス	63
7.4.1	概要	63
7.4.2	前提	63
7.4.3	必要なメンバ関数	63
7.4.3.1	概要	63
7.4.3.2	EPJ::getPos	64
7.4.3.3	EPJ::copyFromFP	64
7.4.4	場合によっては必要なメンバ関数	64
7.4.4.1	概要	64
7.4.4.2	相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合	65
7.4.4.2.1	EPJ::getRSearch	65
7.4.4.3	BOUNDARY_CONDITION 型に PS::BOUNDARY_CONDITION_OPEN 以外を用いる場合	65
7.4.4.3.1	EPJ::setPos	65
7.5	Moment クラス	66
7.5.1	概要	66
7.5.2	既存のクラス	66
7.5.2.1	概要	66
7.5.2.2	PS::SEARCH_MODE_LONG	66
7.5.2.2.1	PS::MomentMonopole	66
7.5.2.2.2	PS::MomentQuadrupole	67
7.5.2.2.3	PS::MomentMonopoleGeometricCenter	68
7.5.2.2.4	PS::MomentDipoleGeometricCenter	68
7.5.2.2.5	PS::MomentQuadrupoleGeometricCenter	69
7.5.2.3	PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF	70
7.5.2.3.1	PS::MomentMonopoleCutoff	70
7.5.3	必要なメンバ関数	70
7.5.3.1	概要	70
7.5.3.2	コンストラクタ	71
7.5.3.3	Mom::init	71
7.5.3.4	Mom::getPos	71
7.5.3.5	Mom::getCharge	72
7.5.3.6	Mom::accumulateAtLeaf	72
7.5.3.7	Mom::accumulate	73

7.5.3.8	Mom::set	73
7.5.3.9	Mom::accumulateAtLeaf2	74
7.5.3.10	Mom::accumulate2	74
7.6	SuperParticleJ クラス	74
7.6.1	概要	74
7.6.2	既存のクラス	75
7.6.2.1	PS::SEARCH_MODE_LONG	75
7.6.2.1.1	PS::SPJMonopole	75
7.6.2.1.2	PS::SPJQuadrupole	76
7.6.2.1.3	PS::SPJMonopoleGeometricCenter	76
7.6.2.1.4	PS::SPJDipoleGeometricCenter	77
7.6.2.1.5	PS::SPJQuadrupoleGeometricCenter	77
7.6.2.2	PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF	78
7.6.2.2.1	PS::SPJMonopoleCutoff	78
7.6.3	必要なメンバ関数	79
7.6.3.1	概要	79
7.6.3.2	SPJ::getPos	79
7.6.3.3	SPJ::setPos	79
7.6.3.4	SPJ::copyFromMoment	80
7.6.3.5	SPJ::convertToMoment	80
7.6.3.6	SPJ::clear	81
7.7	Force クラス	81
7.7.1	概要	81
7.7.2	前提	81
7.7.3	必要なメンバ関数	81
7.7.3.1	Result::clear	82
7.8	ヘッダクラス	82
7.8.1	概要	82
7.8.2	前提	82
7.8.3	場合によっては必要なメンバ関数	82
7.8.3.1	Hdr::readAscii	82
7.8.3.2	Hdr::writeAscii	83
7.9	関数オブジェクト calcForceEpEp	83
7.9.1	概要	83
7.9.2	前提	83
7.9.3	gravityEpEp::operator ()	84
7.10	関数オブジェクト calcForceSpEp	84
7.10.1	概要	84
7.10.2	前提	84
7.10.3	gravitySpEp::operator ()	85

7.11	関数オブジェクト calcForceDispatch	85
7.11.1	概要	85
7.11.2	短距離力の場合	86
7.11.3	長距離力の場合	86
7.12	関数オブジェクト calcForceRetrieve	87
7.12.1	概要	87
8	プログラムの開始と終了	89
8.1	概要	89
8.2	API	89
8.2.1	PS::Initialize	89
8.2.2	PS::Finalize	89
8.2.3	PS::Abort	90
8.2.4	PS::DisplayInfo	90
9	モジュール	91
9.1	標準機能	91
9.1.1	概要	91
9.1.2	領域クラス	91
9.1.2.1	オブジェクトの生成	91
9.1.2.2	API	91
9.1.2.2.1	初期設定	91
9.1.2.2.1.1	コンストラクタ	92
9.1.2.2.1.2	PS::DomainInfo::initialize	92
9.1.2.2.1.3	PS::DomainInfo::setNumberOfDomainMultiDimension	93
9.1.2.2.1.4	PS::DomainInfo::setDomain	94
9.1.2.2.1.5	PS::DomainInfo::setBoundaryCondition	94
9.1.2.2.1.6	PS::DomainInfo::setPosRootDomain	95
9.1.2.2.2	領域分割	95
9.1.2.2.2.1	PS::DomainInfo::collectSampleParticle	96
9.1.2.2.2.2	PS::DomainInfo::decomposeDomain	97
9.1.2.2.2.3	PS::DomainInfo::decomposeDomainAll	98
9.1.2.2.3	時間計測	99
9.1.2.2.3.1	PS::DomainInfo::getTimeProfile	99
9.1.2.2.3.2	PS::DomainInfo::clearTimeProfile	99
9.1.2.2.4	情報取得	100
9.1.2.2.4.1	PS::DomainInfo::getUsedMemorySize	100
9.1.3	粒子群クラス	100
9.1.3.1	オブジェクトの生成	101
9.1.3.2	API	101
9.1.3.2.1	初期設定	101

9.1.3.2.1.1	コンストラクタ	102
9.1.3.2.1.2	PS::ParticleSystem::initialize	102
9.1.3.2.1.3	PS::ParticleSystem:: setAverateTargetNumberOfSampleParticlePerProcess	102
9.1.3.2.2	情報取得	103
9.1.3.2.2.1	PS::ParticleSystem::operator []	103
9.1.3.2.2.2	PS::ParticleSystem::getNumberOfParticleLocal . .	104
9.1.3.2.2.3	PS::ParticleSystem::getNumberOfParticleGlobal . .	104
9.1.3.2.2.4	PS::DomainInfo::getUsedMemorySize	104
9.1.3.2.3	ファイル入出力	105
9.1.3.2.3.1	PS::ParticleSystem::readParticleAscii	106
9.1.3.2.3.2	PS::ParticleSystem::readParticleBinary	108
9.1.3.2.3.3	PS::ParticleSystem::writeParticleAscii	108
9.1.3.2.3.4	PS::ParticleSystem::writeParticleBinary	110
9.1.3.2.4	粒子交換	110
9.1.3.2.4.1	PS::ParticleSystem::exchangeParticle	111
9.1.3.2.5	時間計測	111
9.1.3.2.5.1	PS::ParticleSystem::getTimeProfile	112
9.1.3.2.5.2	PS::ParticleSystem::clearTimeProfile	112
9.1.3.2.6	その他	113
9.1.3.2.6.1	PS::ParticleSystem::adjustPositionIntoRootDomain	113
9.1.3.2.6.2	PS::ParticleSystem::setNumberOfParticleLocal . . .	113
9.1.4	相互作用ツリークラス	114
9.1.4.1	オブジェクトの生成	114
9.1.4.1.1	PS::SEARCH_MODE_LONG	115
9.1.4.1.2	PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF	115
9.1.4.1.3	PS::SEARCH_MODE_GATHER	116
9.1.4.1.4	PS::SEARCH_MODE_SCATTER	116
9.1.4.1.5	PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY	116
9.1.4.2	API	117
9.1.4.2.1	初期設定	118
9.1.4.2.1.1	コンストラクタ	118
9.1.4.2.1.2	PS::TreeForForce::initialize	119
9.1.4.2.2	低レベル関数	119
9.1.4.2.2.1	PS::TreeForForce::setParticleLocalTree	120
9.1.4.2.2.2	PS::TreeForForce::makeLocalTree	121
9.1.4.2.2.3	PS::TreeForForce::makeGlobalTree	122
9.1.4.2.2.4	PS::TreeForForce::calcMomentGlobalTree	122
9.1.4.2.2.5	PS::TreeForForce::calcForce	123
9.1.4.2.2.6	PS::TreeForForce::getForce	124

9.1.4.2.2.7	PS::TreeForForce::copyLocalTreeStructure	124
9.1.4.2.2.8	PS::TreeForForce::repeatLocalCalcForce	124
9.1.4.2.3	高レベル関数	125
9.1.4.2.3.1	PS::TreeForForce::calcForceAllAndWriteBack	127
9.1.4.2.3.2	PS::TreeForForce::calcForceAll	131
9.1.4.2.3.3	PS::TreeForForce::calcForceMakingTree	133
9.1.4.2.3.4	PS::TreeForForce::calcForceAndWriteBack	135
9.1.4.2.4	ネイバーリスト	137
9.1.4.2.4.1	getNeighborListOneParticle	137
9.1.4.2.5	時間計測	138
9.1.4.2.5.1	PS::TreeForForce::getTimeProfile	138
9.1.4.2.5.2	PS::TreeForForce::clearTimeProfile	139
9.1.4.2.6	情報取得	139
9.1.4.2.6.1	PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPEPLocal	140
9.1.4.2.6.2	PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPEPGlobal	140
9.1.4.2.6.3	PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPSPLocal	140
9.1.4.2.6.4	PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPSPGlobal	141
9.1.4.2.6.5	PS::TreeForForce::clearNumberOfInteraction	141
9.1.4.2.6.6	PS::TreeForForce::getNumberOfWalkLocal	142
9.1.4.2.6.7	PS::TreeForForce::getNumberOfWalkGlobal	142
9.1.4.2.6.8	PS::TreeForForce::getUsedMemorySize	142
9.1.5	通信用データクラス	143
9.1.5.1	API	143
9.1.5.1.1	PS::Comm::getRank	144
9.1.5.1.2	PS::Comm::getNumberOfProc	144
9.1.5.1.3	PS::Comm::getRankMultiDim	144
9.1.5.1.4	PS::Comm::getNumberOfProcMultiDim	145
9.1.5.1.5	PS::Comm::synchronizeConditionalBranchAND	145
9.1.5.1.6	PS::Comm::synchronizeConditionalBranchOR	145
9.1.5.1.7	PS::Comm::getMinValue	145
9.1.5.1.8	PS::Comm::getMaxValue	146
9.1.5.1.9	PS::Comm::getSum	147
9.1.5.1.10	PS::Comm::broadcast	147
9.1.6	その他関数	148
9.1.6.1	時間計測	148
9.1.6.1.1	PS::GetWtime	148
9.2	拡張機能	148
9.2.1	概要	148
9.2.2	Particle Mesh クラス	148
9.2.2.1	オブジェクトの生成	148

9.2.2.2	API	149
9.2.2.2.1	初期設定	149
9.2.2.2.1.1	コンストラクタ	149
9.2.2.2.2	低レベル API	150
9.2.2.2.2.1	PS::PM::ParticleMesh::setDomainInfoParticleMesh	150
9.2.2.2.2.2	PS::PM::ParticleMesh::setParticleParticleMesh	151
9.2.2.2.2.3	PS::PM::ParticleMesh::calcMeshForceOnly	151
9.2.2.2.2.4	PS::PM::ParticleMesh::getForce	151
9.2.2.2.2.5	PS::PM::ParticleMesh::getPotential	152
9.2.2.2.3	高レベル API	152
9.2.2.2.3.1	PS::PM::ParticleMesh::calcForceAllAndWriteBack	153
9.2.2.3	使用済マクロ	153
9.2.2.4	Particle Mesh クラスの使いかた	155
9.2.2.4.1	Particle Mesh クラスのコンパイル	155
9.2.2.4.2	FDPS コードを記述	155
9.2.2.4.3	FDPS コードのコンパイル	156
9.2.2.4.4	注意事項	156
9.2.3	x86 版 phantom-GRAPE	156
10	エラー検出	157
10.1	概要	157
10.2	コンパイル時のエラー	157
10.3	実行時のエラー	157
10.3.1	PS_ERROR: can not open input file	157
10.3.2	PS_ERROR: can not open output file	158
10.3.3	PS_ERROR: Do not initialize the tree twice	158
10.3.4	PS_ERROR: The opening criterion of the tree must be ≥ 0.0	158
10.3.5	PS_ERROR: The limit number of the particles in the leaf cell must be > 0	158
10.3.6	PS_ERROR: The limit number of particles in ip groups must be \geq that in leaf cells	159
10.3.7	PS_ERROR: The number of particles of this process is beyond the FDPS limit number	159
10.3.8	PS_ERROR: The forces w/o cutoff can be evaluated only under the open boundary condition	159
10.3.9	PS_ERROR: A particle is out of root domain	160
10.3.10	PS_ERROR: The smoothing factor of an exponential moving average is must between 0 and 1.	160
10.3.11	PS_ERROR: The coordinate of the root domain is inconsistent.	160
11	よく知られているバグ	161

12 限界	162
13 ユーザーサポート	163
13.1 コンパイルできない場合	163
13.2 コードがうまく動かない場合	163
13.3 その他	163
14 ライセンス	164
15 変更履歴	165
A ユーザー定義クラスの実装例	166
A.1 FullParticle クラス	166
A.1.1 概要	166
A.1.2 前提	166
A.1.3 必要なメンバ関数	166
A.1.3.1 概要	166
A.1.3.2 FP::getPos	166
A.1.3.3 FP::copyFromForce	167
A.1.4 場合によっては必要なメンバ関数	168
A.1.4.1 概要	168
A.1.4.2 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合	168
A.1.4.2.1 FP::getRSearch	168
A.1.4.3 粒子群クラスのファイル入出力 API を用いる場合	169
A.1.4.3.1 FP::readAscii	169
A.1.4.3.2 FP::writeAscii	170
A.1.4.4 ParticleSystem::adjustPositionIntoRootDomain を用いる場合	171
A.1.4.4.1 FP::setPos	171
A.1.4.5 Particle Mesh クラスを用いる場合	171
A.1.4.5.1 FP::getChargeParticleMesh	172
A.1.4.5.2 FP::copyFromForceParticleMesh	172
A.2 EssentialParticleI クラス	173
A.2.1 概要	173
A.2.2 前提	173
A.2.3 必要なメンバ関数	173
A.2.3.1 概要	173
A.2.3.2 EPI::getPos	174
A.2.3.3 EPI::copyFromFP	175
A.2.4 場合によっては必要なメンバ関数	176
A.2.4.1 概要	176

A.2.4.2	相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_GATHER または PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY を用いる場合	176
A.2.4.2.1	EPI::getRSearch	176
A.3	EssentialParticleJ クラス	177
A.3.1	概要	177
A.3.2	前提	177
A.3.3	必要なメンバ関数	177
A.3.3.1	概要	177
A.3.3.2	EPJ::getPos	177
A.3.3.3	EPJ::copyFromFP	178
A.3.4	場合によっては必要なメンバ関数	179
A.3.4.1	概要	179
A.3.4.2	相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合	179
A.3.4.2.1	EPJ::getRSearch	179
A.3.4.3	BOUNDARY_CONDITION 型に PS::BOUNDARY_CONDITION_OPEN 以外を用いる場合	180
A.3.4.3.1	EPJ::setPos	180
A.4	Moment クラス	181
A.4.1	概要	181
A.4.2	既存のクラス	181
A.4.2.1	概要	181
A.4.2.2	PS::SEARCH_MODE_LONG	181
A.4.2.2.1	PS::MomentMonopole	182
A.4.2.2.2	PS::MomentQuadrupole	182
A.4.2.2.3	PS::MomentMonopoleGeometricCenter	183
A.4.2.2.4	PS::MomentDipoleGeometricCenter	183
A.4.2.2.5	PS::MomentQuadrupoleGeometricCenter	184
A.4.2.3	PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF	185
A.4.2.3.1	PS::MomentMonopoleCutoff	185
A.4.3	必要なメンバ関数	186
A.4.3.1	概要	186
A.4.3.2	コンストラクタ	186
A.4.3.3	Mom::init	187
A.4.3.4	Mom::getPos	188
A.4.3.5	Mom::getCharge	189
A.4.3.6	Mom::accumulateAtLeaf	189
A.4.3.7	Mom::accumulate	190
A.4.3.8	Mom::set	191

A.4.3.9	Mom::accumulateAtLeaf2	192
A.4.3.10	Mom::accumulate2	193
A.5	SuperParticleJ クラス	194
A.5.1	概要	194
A.5.2	既存のクラス	194
A.5.2.1	PS::SEARCH_MODE_LONG	194
A.5.2.1.1	PS::SPJMonopole	194
A.5.2.1.2	PS::SPJQuadrupole	195
A.5.2.1.3	PS::SPJMonopoleGeometricCenter	195
A.5.2.1.4	PS::SPJDipoleGeometricCenter	196
A.5.2.1.5	PS::SPJQuadrupoleGeometricCenter	197
A.5.2.2	PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF	197
A.5.2.2.1	PS::SPJMonopoleCutoff	197
A.5.3	必要なメンバ関数	198
A.5.3.1	概要	198
A.5.3.2	SPJ::getPos	198
A.5.3.3	SPJ::setPos	199
A.5.3.4	SPJ::copyFromMoment	200
A.5.3.5	SPJ::convertToMoment	201
A.5.3.6	SPJ::clear	202
A.6	Force クラス	202
A.6.1	概要	202
A.6.2	前提	202
A.6.3	必要なメンバ関数	203
A.6.3.1	Result::clear	203
A.7	ヘッダクラス	203
A.7.1	概要	203
A.7.2	前提	204
A.7.3	場合によっては必要なメンバ関数	204
A.7.3.1	Hdr::readAscii	204
A.7.3.2	Hdr::writeAscii	205
A.8	関数オブジェクト calcForceEpEp	205
A.8.1	概要	205
A.8.2	前提	205
A.8.3	gravityEpEp::operator ()	206
A.9	関数オブジェクト calcForceSpEp	207
A.9.1	概要	207
A.9.2	前提	208
A.9.3	gravitySpEp::operator ()	208
A.10	関数オブジェクト calcForceDispatch	210

A.10.1	概要	210
A.10.2	前提	210
A.10.3	例	210
A.11	関数オブジェクト calcForceRetrieve	215
A.11.1	概要	215
A.11.2	前提	215

1 この文書の概要

この文書は大規模並列粒子シミュレーションの開発を支援する Framework for Developing Particle Simulator (FDPS) の仕様書である。この文書は理化学研究所計算科学研究機構粒子系シミュレータ研究チームの谷川衝、岩澤全規、細野七月、似鳥啓吾、村主崇行、牧野淳一郎によって記述された。

この文書は以下のような構成となっている。

節 2、3、4 には、FDPS を使ってプログラムを書く際に前提となる情報が記述されている。節 2 には、FDPS の概要として、FDPS の基本的な考えかたや動作が記述されている。節 3 には、FDPS のファイル構成が記述されている。節 4 には、FDPS の API を使用したコードをコンパイルする時にどのようなマクロを用いればよいかが記述されている。

節 5、6、7、8、9 には、FDPS を使ってプログラムを書く際に必要となる情報が提供されている。節 5 には、FDPS 内での名前空間の構造についてが記述されている。節 6 には、FDPS で独自に定義されているデータ型が記述されている。節 7 には、FDPS の API を使用する際にユーザーが定義する必要があるクラスや関数オブジェクトについて記述されている。節 8 には、FDPS を開始するときと終了するときと呼ぶ必要のある API について記述されている。節 9 には、FDPS にあるモジュールとその API について記述されている。

節 10、11、12、13 には、FDPS の API を使用したコードを記述したがコードが思ったように動作しない場合に有用な情報が記載されている。節 10 にはエラーメッセージについてが記述されている。節 11 には、よく知られているバグについて記述されている。節 12 には、FDPS の限界について記述されている。節 13 には、ユーザーサポートに関する情報が記述されている。

最後に節 14 には FDPS のライセンスに関する情報が、節 15 にはこの文書の変更履歴が記述されている。

2 FDPS 概要

この節ではFDPSの概要を記述する。FDPSの開発目的、FDPSの基本的な考えかた、FDPSを使用して作成したコードの動作について概説する。

2.1 開発目的

粒子シミュレーションは、重力 N 体シミュレーション、SPH シミュレーション、渦糸法、MPS 法、分子動力学シミュレーションなど理工学のような様々な分野で使用されている。より大きい空間スケール、より高い空間分解能 (または質量分解能)、より長い時間スケールの物理現象を追跡するために、高性能な粒子シミュレーションコードへの要請はますます強くなっている。

高性能な粒子シミュレーションコードを組むためには、シミュレーションコードの大規模並列化を避けることはできない。粒子シミュレーションコードの大規模並列化をする際には、ロードバランスのため動的領域分割、領域分割に合わせた粒子交換、ノード間通信の削減と最適化、キャッシュ利用効率の向上、SIMD ユニット利用効率の向上、アクセラレータへの対応など、数多くの困難な処理を行う必要がある。現在、研究グループは個別にこれらの処理へ対応している。

しかし、上記の処理は粒子シミュレーション共通のものである。FDPS の開発目的は、これらの処理を高速に行うライブラリを提供し、大規模並列化への対応に追われていた研究者の負担を軽くすることである。FDPS を使うことで、研究者がよりクリエイティブな仕事に専念できるようになれば、幸いである。

2.2 基本的な考えかた

ここではFDPSの基本的な考えかたについて記述する。

2.2.1 大規模並列粒子シミュレーションの手順

まずFDPSにおいて、大規模並列粒子シミュレーションがどのような手順で行われることを想定しているかを記述する。粒子シミュレーションは、以下のような微分方程式を時間発展させるものである。

$$\frac{d\mathbf{u}_i}{dt} = \sum_j f(\mathbf{u}_i, \mathbf{u}_j) + \sum_s g(\mathbf{u}_i, \mathbf{v}_s) \quad (1)$$

ここで \mathbf{u}_i は粒子 i の物理量ベクトルであり、この物理量には質量、位置、速度など粒子が持つあらゆる物理量が含まれる。関数 f は粒子 j から粒子 i への作用を規定する。以後、作用を受ける粒子を i 粒子、作用を与える粒子を j 粒子と呼ぶことにする。 \mathbf{v}_s は i 粒子から十分遠方にある粒子を1つの粒子としてまとめた粒子 (以後、この粒子を超粒子と呼ぶ) の物理量ベクトルである。関数 g は超粒子から i 粒子への作用を規定する。式 (1) の第2項は、重力

やクーロン力など無限遠まで到達する長距離力の場合はゼロではない。しかし流体の圧力のような短距離力はゼロである。

大規模並列化された粒子シミュレーションコードは以下の手順で式 (1) を時間発展させる。ここではデータの入出力や初期化は省略している。

1. 以下の 2 段階の手順でどのプロセスがどの粒子の式 (1) を時間発展させるか決める。
 - (a) プロセスの間でロードバランスを取れるように、シミュレーションで扱っている空間の領域を分割し、各プロセスの担当領域を決める (領域分割)。
 - (b) 各プロセスが、自分の担当する領域に存在する全粒子の物理量ベクトル u_i を持つように、他のプロセスと物理量ベクトル u_i を交換する (粒子交換)。
2. 各プロセスは、自分の担当する全粒子の式 (1) の右辺を計算するのに必要な j 粒子の物理量ベクトル u_j と超粒子の物理量ベクトル v_s を他のプロセスと通信することで集めて、 j 粒子のリストと超粒子のリスト (まとめて相互作用リストと呼ぶ) を作る (相互作用リストの作成)。
3. 各プロセスは自分の担当する全粒子に対して、式 (1) の右辺を計算し、 du_i/dt を求める (相互作用の計算)。
4. 各プロセスは、自分の担当する全粒子の物理量ベクトル u_i とその時間導関数 du_i/dt を使って、全粒子の時間積分を実行し、次の時刻の物理量ベクトル u_i を求める (時間積分)。
5. 手順 1 に戻る。

2.2.2 ユーザーと FDPS の役割分担

FDPS は、プロセス間の通信が発生する処理は FDPS が担当し、プロセス間の通信の発生しない処理はユーザーが担当するという役割分担を基本としている。従って、前節に挙げた、領域分割・粒子交換 (項目 1)・相互作用リストの作成 (項目 2) を FDPS が、相互作用の計算 (項目 3)・時間積分 (項目 4) をユーザーが担当することになる。ユーザーは FDPS の API を呼び出すだけで、大規模並列化に関わる煩雑な処理を避けつつ、高性能な任意の相互作用の粒子シミュレーションコードを手に入れることができる。

2.2.3 ユーザーのやること

ユーザーが FDPS を使って粒子シミュレーションコードを作成するときやることは以下の項目である。

- 粒子の定義 (節 7)。粒子の持つ物理量 (式 (1) で言えば u_i) の指定。例えば質量、位置、速度、加速度、元素組成、粒子サイズ、など。

- 相互作用の定義 (節 7)。粒子間の相互作用 (式 (1) で言えば関数 f, g) を指定。例えば、重力、クーロン力、圧力、など。
- FDPS の API の呼出 (節 8, 9)

2.2.4 補足

式 (1) の右辺は 2 粒子間相互作用の重ね合わせである。従って、FDPS の API を呼ぶだけでは、3 つ以上の粒子の間の相互作用の計算を行うことはできない。しかし、FDPS はネイバーリストを返す API を用意している。ネイバーリストを用いれば、ユーザーはプロセス間の通信の処理をすることなく、このような相互作用の計算をできる。

節 2.2.1 で示した手順は、全粒子が同じ時間刻みを持っている。そのため、FDPS の API を呼び出すだけでは、独立時間刻みで時間積分を効率的に行うことができない。しかし、上と同じくネイバーリストを返す API があるため、Particle Particle Particle Tree 法を用いて独立時間刻みを実装することは可能であろう。

2.3 コードの動作

ここでは FDPS を使用して作成したコードの動作の概略を記述する。このコードには、4 つのモジュールがあることになる。3 つは FDPS のモジュールで、1 つはユーザー定義のモジュールである。まとめると以下ようになる。

- 領域クラス：全プロセスが担当する領域の情報と、領域分割を行う API を持つ
- 粒子群クラス：全粒子の情報と、プロセスの間での粒子交換を行う API を持つ
- 相互作用ツリークラス：粒子分布から作られたツリー構造と、相互作用リストを作成する API を持つ
- ユーザー定義クラス：ある 1 粒子を定義するクラス、粒子間の相互作用を定義する関数オブジェクトを持つ

これら 4 つのモジュールの間で情報がやり取りされる。これは図 1 で概観できる。図 1 に示された情報のやりとりは、節 2.2.1 に記述された手順 1 から 3 と、これらの手順以前に行われる手順 (手順 0 とする) に対応する。以下はこれらの手順の詳細な記述である。

0. ユーザー定義クラスのうち 1 粒子を定義するクラスが粒子群クラスへ、粒子間の相互作用を定義する関数オブジェクトが相互作用ツリークラスへ渡される。これはクラスの継承ではなく、粒子を定義するクラスは粒子群クラスのテンプレート引数として、粒子間の相互作用を定義する関数オブジェクトは相互作用ツリークラスの API の引数として渡される
1. 以下の 2 段階でロードバランスを取る

- (a) 領域クラスが持つ領域分割の API が呼ばれる。このとき粒子情報が粒子群クラスから領域クラスへ渡される (赤字と赤矢印)
 - (b) 粒子群クラスが持つ粒子交換の API が呼ばれる。このとき領域情報が領域クラスから粒子群クラスへ渡される (青字と青矢印)
2. 相互作用ツリークラスが持つ相互作用リストを作成する API が呼ばれる。このとき領域情報が領域クラスから相互作用ツリークラスへ、粒子情報が粒子群クラスから相互作用ツリークラスへ渡される (緑字と緑矢印)
3. 相互作用ツリークラスが持つ相互作用を定義した関数オブジェクトを呼び出す API が呼ばれる。相互作用計算が実行され、相互作用計算の結果が相互作用ツリークラスから粒子群クラスへ渡される (灰色の字と灰色矢印)

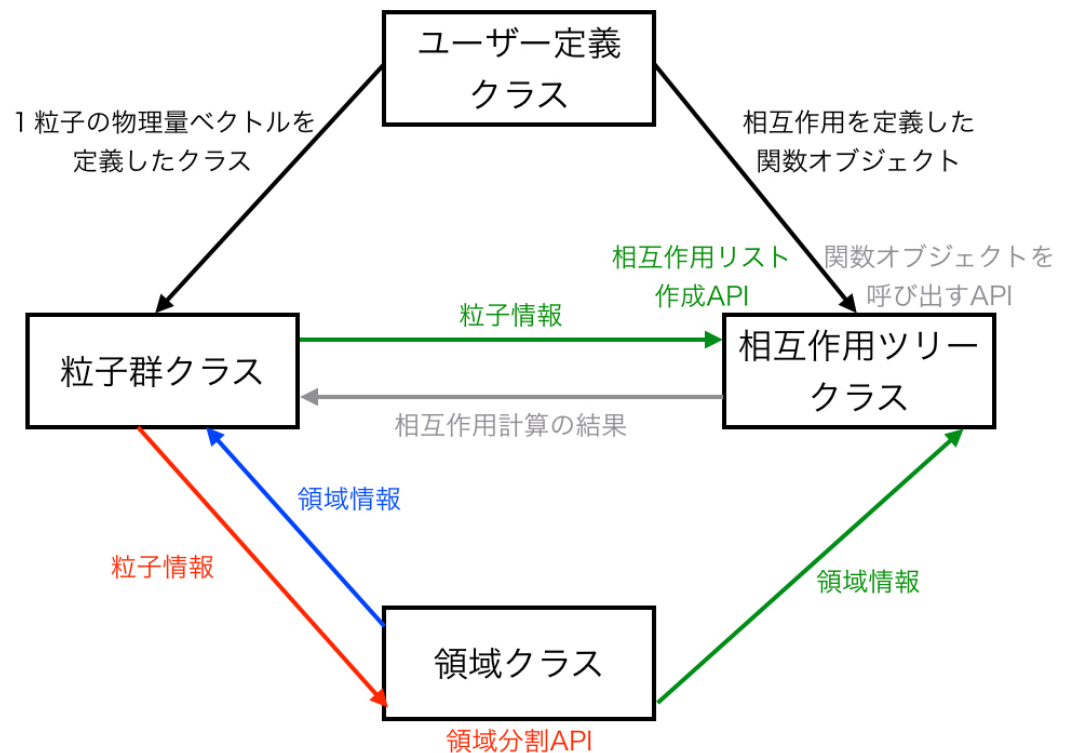


図 1: モジュールインターフェースと情報の流れの模式図。

3 ファイル構成

3.1 概要

ここではFDPSのファイル構成について記述する。ドキュメント、ソースファイル、テストコード、サンプルコードの順に記述する。

3.2 ドキュメント

ドキュメント関係のファイルはディレクトリ `doc` の下にある。チュートリアルが `doc_tutorial.pdf` であり、仕様書が `doc_specs.pdf` である。

3.3 ソースファイル

ソースファイルはディレクトリ `src` の下にある。標準機能関係のソースファイルは `src` の直下にある。ディレクトリ `src` の直下にあるヘッダファイル `particle_simulator.hpp` をソースファイルにインクルードすれば、FDPSの標準機能を使用できるようになる。

3.3.1 拡張機能

拡張機能関係のソースファイルはディレクトリ `src` の直下のディレクトリにそれぞれ入っている。拡張機能には Particle Mesh、x86 版 Phantom-GRAPe がある。

3.3.1.1 Particle Mesh

Particle Meshのソースファイルはディレクトリ `src/particle_mesh` の下にある。ここで `Makefile` を編集して、`make` を実行すると、ヘッダファイル `particle_mesh_class.hpp` とライブラリ `libpm.a` ができる。このヘッダファイルをインクルードし、このライブラリをリンクづけすれば、Particle Meshの機能を使用できるようになる。

3.3.1.2 x86 版 Phantom-GRAPe

x86 版 Phantom-GRAPeのソースファイルはディレクトリ `src/phantom_GRAPe_x86` の下にある。この下には低精度 N 体シミュレーション用、低精度カットオフ付き相互作用計算用、高精度 N 体シミュレーション用 (ディレクトリ `G6/libavx`) がある。それぞれについて述べる。

3.3.1.2.1 低精度 N 体シミュレーション用

これはディレクトリ `src/phantom_GRAPE_x86/G5/newton/libpg5` にある。このディレクトリ内の Makefile を編集して、`make` を実行すると、ライブラリ `libpg5.a` ができる。このディレクトリ内のヘッダファイル `gp5util.h` をインクルードし、ライブラリ `libpg5.a` をリンクすると、この Phantom-GRAPE が使用可能になる。

3.3.1.2.2 低精度カットオフ付き相互作用計算用

これはディレクトリ `src/phantom_GRAPE_x86/G5/table/` にある。このディレクトリ内の Makefile を編集して、`make` を実行すると、ライブラリ `libpg5.a` ができる。このディレクトリ内のヘッダファイル `gp5util.h` をインクルードし、ライブラリ `libpg5.a` をリンクすると、この Phantom-GRAPE が使用可能になる。

3.3.1.2.3 高精度 N 体シミュレーション用

これはディレクトリ `src/phantom_GRAPE_x86/G6/libavx/` にある。このディレクトリ内の Makefile を編集して、`make` を実行すると、ライブラリ `libg6avx.a` ができる。このディレクトリ内のヘッダファイル `gp6util.h` をインクルードし、ライブラリ `libg6avx.a` をリンクすると、この Phantom-GRAPE が使用可能になる。

3.4 テストコード

テストコードはディレクトリ `tests` の下にある。ディレクトリ `tests` にカレントディレクトリを移し、`make check` を実行するとテストスイートが動作する。

3.5 サンプルコード

サンプルコードはディレクトリ `sample` の下にある。サンプルコードは2つ用意されており、重力 N 体シミュレーションと SPH シミュレーションである。

3.5.1 重力 N 体シミュレーション

ディレクトリ `sample/nbody` の下にソースファイルがある。サンプルコードの実行方法はチュートリアルを参照のこと。

3.5.2 SPH シミュレーション

ディレクトリ `sample/sph` の下にソースファイルがある。サンプルコードの実行方法はチュートリアルを参照のこと。

4 コンパイル時のマクロによる選択

4.1 概要

FDPS では、座標系や並列処理の有無を選択できる。この選択はコンパイル時のマクロの定義によってなされる。以下、選択の方法について座標系、並列処理の有無の順に記述する。

4.2 座標系

4.2.1 概要

座標系は直角座標系 3 次元と直角座標系 2 次元の選択ができる。以下、それらの選択方法について述べる。

4.2.2 直角座標系 3 次元

デフォルトは直角座標系 3 次元である。なにも行わなくても直角座標系 3 次元となる。

4.2.3 直角座標系 2 次元

コンパイル時に `PARTICLE.SIMULATOR.TWO_DIMENSION` をマクロ定義すると直交座標系 2 次元となる。

4.3 並列処理

4.3.1 概要

並列処理に関しては、OpenMP の使用 / 不使用、MPI の使用 / 不使用を選択できる。以下、選択の仕方について記述する。

4.3.2 OpenMP の使用

デフォルトは OpenMP 不使用である。使用する場合は、`PARTICLE.SIMULATOR.THREAD_PARALLEL` をマクロ定義すればよい。GCC コンパイラの場合はコンパイラオプションに `-fopenmp` をつける必要がある。

4.3.3 MPI の使用

デフォルトは MPI 不使用である。使用する場合は、`PARTICLE.SIMULATOR.THREAD_PARALLEL` をマクロ定義すればよい。

5 名前空間

5.1 概要

本節では、名前空間の構造について述べる。FDPS は ParticleSimulator という名前空間で囲まれている。以下では、ParticleSimulator 直下にある機能と、ParticleSimulator にネストされている名前空間について述べる。

5.2 ParticleSimulator

FDPS の標準機能すべては名前空間 ParticleSimulator の直下にある。

名前空間 ParticleSimulator は以下のように省略されており、この文書におけるあとの記述でもこの省略形を採用する。

```
namespace PS = ParticleSimulator;
```

名前空間 ParticleSimulator の下にはいくつかの名前空間が拡張機能毎にネストされている。拡張機能には ParticleMesh がある。以下では拡張機能の名前空間について記述する。

5.2.1 ParticleMesh

Particle Mesh の機能は名前空間 ParticleMesh に囲まれており、名前空間 ParticleMesh は名前空間 ParticleSimulator の直下にネストされている。また、ParticleMesh は PM と省略されている。これらをまとめると以下のようになっている。

```
ParticleSimulator {  
    ParticleMesh {  
    }  
    namespace PM = ParticleMesh;  
}
```

以後、この文書では省略形の PM を用いて記述する。

6 データ型

6.1 概要

FDPS では独自の整数型、実数型、ベクトル型、対称行列型、PS::SEARCH_MODE 型、列挙型が定義されている。整数型、実数型、ベクトル型、対称行列型に関しては必ずしもここに挙げるものを用いる必要はないが、これらを用いることを推奨する。PS::SEARCH_MODE 型、列挙型は必ず用いる必要がある。以下、整数型、実数型、ベクトル型、対称行列型、PS::SEARCH_MODE 型、列挙型の順に記述する。

6.2 整数型

6.2.1 概要

整数型には PS::S32, PS::S64, PS::U32, PS::U64 がある。以下、順にこれらを記述する。

6.2.2 PS::S32

PS::S32 は以下のように定義されている。すなわち 32bit の符号付き整数である。

ソースコード 1: S32

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     typedef int S32;
3 }
```

6.2.3 PS::S64

PS::S64 は以下のように定義されている。すなわち 64bit の符号付き整数である。

ソースコード 2: S64

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     typedef long long int S64;
3 }
```

6.2.4 PS::U32

PS::U32 は以下のように定義されている。すなわち 32bit の符号なし整数である。

ソースコード 3: U32

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     typedef unsigned int U32;
3 }
```

6.2.5 PS::U64

PS::U64 は以下のように定義されている。すなわち 64bit の符号なし整数である。

ソースコード 4: U64

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     typedef unsigned long long int U64;
3 }
```

6.2.6 PS::Count_t

カウント数を表す為の型。現在は PS::U64 型として定義されている。

ソースコード 5: Count_t

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     typedef U64 Count_t;
3 }
```

6.3 実数型

6.3.1 概要

実数型には PS::F32, PS::F64 がある。以下、順にこれらを記述する。

6.3.2 PS::F32

PS::F32 は以下のように定義されている。すなわち 32bit の浮動小数点数である。

ソースコード 6: F32

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     typedef float F32;
3 }
```

6.3.3 PS::F64

PS::F64 は以下のように定義されている。すなわち 64bit の浮動小数点数である。

ソースコード 7: F64

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     typedef double F64;
3 }
```

6.4 ベクトル型

6.4.1 概要

ベクトル型には2次元ベクトル型 `PS::Vector2` と3次元ベクトル型 `PS::Vector3` がある。まずこれら2つを記述する。最後にこれらベクトル型のラッパーについて記述する。

6.4.2 `PS::Vector2`

`PS::Vector2` は x, y の2要素を持つ。これらに対する様々なAPIや演算子を定義した。それらの宣言を以下に記述する。この節ではこれらについて詳しく記述する。

ソースコード 8: `Vector2`

```
1 namespace ParticleSimulator{
2     template <typename T>
3     class Vector2{
4     public:
5         //メンバ変数2要素
6         T x, y;
7
8         //コンストラクタ
9         Vector2();
10        Vector2(const T _x, const T _y) : x(_x), y(_y) {}
11        Vector2(const T s) : x(s), y(s) {}
12        Vector2(const Vector2 & src) : x(src.x), y(src.y) {}
13
14        //代入演算子
15        const Vector2 & operator = (const Vector2 & rhs);
16
17        //[] 演算子
18        const T & operator[](const int i);
19        T & operator[](const int i);
20
21        //加減算
22        Vector2 operator + (const Vector2 & rhs) const;
23        const Vector2 & operator += (const Vector2 & rhs);
24        Vector2 operator - (const Vector2 & rhs) const;
25        const Vector2 & operator -= (const Vector2 & rhs);
26
27        //ベクトルスカラー積
28        Vector2 operator * (const T s) const;
29        const Vector2 & operator *= (const T s);
```

```

30         friend Vector2 operator * (const T s,
31                                     const Vector2 & v);
32         Vector2 operator / (const T s) const;
33         const Vector2 & operator /= (const T s);
34
35         //内積
36         T operator * (const Vector2 & rhs) const;
37
38         //外積(返り値はスカラー!!)
39         T operator ^ (const Vector2 & rhs) const;
40
41         //Vector2<U>への型変換
42         template <typename U>
43         operator Vector2<U> () const;
44     };
45 }
46 namespace PS = ParticleSimulator;

```

6.4.2.1 コンストラクタ

```

template<typename T>
PS::Vector2<T>::Vector2()

```

- 引数
なし。
- 機能
デフォルトコンストラクタ。メンバ x, y は 0 で初期化される。

```

template<typename T>
PS::Vector2<T>::Vector2(const T _x, const T _y)

```

- 引数
_x: 入力。const T 型。
_y: 入力。const T 型。
- 機能
メンバ x, y をそれぞれ $_x, _y$ で初期化する。

```
template<typename T>
PS::Vector2<T>::Vector2(const T s);
```

- 引数
s: 入力。const T 型。
- 機能
メンバ x 、 y を両方とも s の値で初期化する。

6.4.2.2 コピーコンストラクタ

```
template<typename T>
PS::Vector2<T>::Vector2(const PS::Vector2<T> & src)
```

- 引数
src: 入力。const PS::Vector2<T> &型。
- 機能
コピーコンストラクタ。src で初期化する。

6.4.2.3 代入演算子

```
template<typename T>
const PS::Vector2<T> & PS::Vector2<T>::operator =
    (const PS::Vector2<T> & rhs);
```

- 引数
rhs: 入力。const PS::Vector2<T> &型。
- 返回值
const PS::Vector2<T> &型。rhs の x, y の値を自身のメンバ x, y に代入し自身の参照を返す。代入演算子。

6.4.2.4 [] 演算子

```
template<typename T>
const T & PS::Vector2<T>::operator[]
    (const int i);
```

- 引数

i: 入力。const int 型。

- 返回值

const <T> &型。ベクトルの i 成分を返す。

```
template<typename T>
T & PS::Vector2<T>::operator[]
    (const int i);
```

- 引数

i: 入力。const int 型。

- 返回值

<T> &型。ベクトルの i 成分を返す。

6.4.2.5 加減算

```
template<typename T>
PS::Vector2<T> PS::Vector2<T>::operator +
    (const PS::Vector2<T> & rhs) const;
```

- 引数

rhs: 入力。const PS::Vector2<T> &型。

- 返回值

PS::Vector2<T> 型。rhs の x,y の値と自身のメンバ x,y の値の和を取った値を返す。

```
template<typename T>
const PS::Vector2<T> & PS::Vector2<T>::operator +=
    (const PS::Vector2<T> & rhs);
```

- 引数

rhs: 入力。const PS::Vector2<T> &型。

- 返回值

const PS::Vector2<T> &型。rhs の x,y の値を自身のメンバ x,y に足し、自身を返す。

```
template<typename T>
PS::Vector2<T> PS::Vector2<T>::operator -
    (const PS::Vector2<T> & rhs) const;
```

- 引数

rhs: 入力。const PS::Vector2<T> &型。

- 返り値

PS::Vector2<T> 型。rhs の x,y の値と自身のメンバ x,y の値の差を取った値を返す。

```
template<typename T>
const PS::Vector2<T> & PS::Vector2<T>::operator -=
    (const PS::Vector2<T> & rhs);
```

- 引数

rhs: 入力。const PS::Vector2<T> &型。

- 返り値

const PS::Vector2<T> &型。自身のメンバ x,y から rhs の x,y を引き自身を返す。

6.4.2.6 ベクトルスカラ積

```
template<typename T>
PS::Vector2<T> PS::Vector2<T>::operator * (const T s) const;
```

- 引数

s: 入力。const T 型。

- 返り値

PS::Vector2<T> 型。自身のメンバ x,y それぞれに s をかけた値を返す。

```
template<typename T>
const PS::Vector2<T> & PS::Vector2<T>::operator *= (const T s);
```

- 引数

rhs: 入力。const T 型。

- 返り値

`const PS::Vector2<T> &型`。自身のメンバ x, y それぞれに s をかけ自身を返す。

```
template<typename T>
PS::Vector2<T> PS::Vector2<T>::operator / (const T s) const;
```

- 引数

s : 入力。const T 型。

- 返り値

`PS::Vector2<T> 型`。自身のメンバ x, y それぞれを s で割った値を返す。

```
template<typename T>
const PS::Vector2<T> & PS::Vector2<T>::operator /= (const T s);
```

- 引数

rhs : 入力。const T 型。

- 返り値

`const PS::Vector2<T> &型`。自身のメンバ x, y それぞれを s で割り自身を返す。

6.4.2.7 内積、外積

```
template<typename T>
T PS::Vector2<T>::operator * (const PS::Vector2<T> & rhs) const;
```

- 引数

rhs : 入力。const PS::Vector2<T> &型。

- 返り値

T 型。自身と rhs の内積を取った値を返す。

```
template<typename T>
T PS::Vector2<T>::operator ^ (const PS::Vector2<T> & rhs) const;
```

- 引数

rhs : 入力。const PS::Vector2<T> &型。

- 返り値

T 型。自身と rhs の外積を取った値を返す。

6.4.2.8 Vector2<U> への型変換

```
template<typename T>
template <typename U>
PS::Vector2<T>::operator PS::Vector2<U> () const;
```

- 引数
なし。
- 戻り値
const PS::Vector2<U> 型。
- 機能
const PS::Vector2<T> 型を const PS::Vector2<U> 型にキャストする。

6.4.3 PS::Vector3

PS::Vecotr3 は x, y, z の 3 要素を持つ。これらに対する様々な API や演算子を定義した。それらの宣言を以下に記述する。この節ではこれらについて詳しく記述する。

ソースコード 9: Vector3

```
1 namespace ParticleSimulator{
2     template <typename T>
3     class Vector3{
4     public:
5         //メンバ変数は以下の二つのみ。
6         T x, y, z;
7
8         //コンストラクタ
9         Vector3() : x(T(0)), y(T(0)), z(T(0)) {}
10        Vector3(const T _x, const T _y, const T _z) : x(_x), y(
            _y), z(_z) {}
11        Vector3(const T s) : x(s), y(s), z(s) {}
12        Vector3(const Vector3 & src) : x(src.x), y(src.y), z(
            src.z) {}
13
14        //代入演算子
15        const Vector3 & operator = (const Vector3 & rhs);
16
17        //[] 演算子
```



```

18     const T & opertor[](const int i);
19     T & operator[](const int i);
20
21     //加減算
22     Vector3 operator + (const Vector3 & rhs) const;
23     const Vector3 & operator += (const Vector3 & rhs);
24     Vector3 operator - (const Vector3 & rhs) const;
25     const Vector3 & operator -= (const Vector3 & rhs);
26
27     //ベクトルスカラ積
28     Vector3 operator * (const T s) const;
29     const Vector3 & operator *= (const T s);
30     friend Vector3 operator * (const T s, const Vector3 & v
        );
31     Vector3 operator / (const T s) const;
32     const Vector3 & operator /= (const T s);
33
34     //内積
35     T operator * (const Vector3 & rhs) const;
36
37     //外積(返り値はスカラ!!)
38     T operator ^ (const Vector3 & rhs) const;
39
40     //Vector3<U>への型変換
41     template <typename U>
42     operator Vector3<U> () const;
43 };
44 }

```

6.4.3.1 コンストラクタ

```

template<typename T>
PS::Vector3<T>::Vector3()

```

- 引数
なし。
- 機能

デフォルトコンストラクタ。メンバ x, y は 0 で初期化される。

```
template<typename T>
PS::Vector3<T>::Vector3(const T _x, const T _y)
```

- 引数

$_x$: 入力。const T 型。

$_y$: 入力。const T 型。

- 機能

メンバ x 、 y をそれぞれ $_x$ 、 $_y$ で初期化する。

```
template<typename T>
PS::Vector3<T>::Vector3(const T s);
```

- 引数

s : 入力。const T 型。

- 機能

メンバ x 、 y を両方とも s の値で初期化する。

6.4.3.2 コピーコンストラクタ

```
template<typename T>
PS::Vector3<T>::Vector3(const PS::Vector3<T> & src)
```

- 引数

src : 入力。const PS::Vector3<T> &型。

- 機能

コピーコンストラクタ。 src で初期化する。

6.4.3.3 代入演算子

```
template<typename T>
const PS::Vector3<T> & PS::Vector3<T>::operator =
    (const PS::Vector3<T> & rhs);
```

- 引数

rhs: 入力。const PS::Vector3<T> &型。

- 返り値

const PS::Vector3<T> &型。rhs の x,y の値を自身のメンバ x,y に代入し自身の参照を返す。代入演算子。

6.4.3.4 [] 演算子

```
template<typename T>
const T & PS::Vector3<T>::operator[]
    (const int i);
```

- 引数

i: 入力。const int 型。

- 返り値

const <T> &型。ベクトルの i 成分を返す。

```
template<typename T>
T & PS::Vector3<T>::operator[]
    (const int i);
```

- 引数

i: 入力。const int 型。

- 返り値

<T> &型。ベクトルの i 成分を返す。

6.4.3.5 加減算

```
template<typename T>
PS::Vector3<T> PS::Vector3<T>::operator +
    (const PS::Vector3<T> & rhs) const;
```

- 引数

rhs: 入力。const PS::Vector3<T> &型。

- 返り値

PS::Vector3<T> 型。rhs の x,y の値と自身のメンバ x,y の値の和を取った値を返す。

```
template<typename T>
const PS::Vector3<T> & PS::Vector3<T>::operator +=
    (const PS::Vector3<T> & rhs);
```

- 引数

rhs: 入力。const PS::Vector3<T> &型。

- 返り値

const PS::Vector3<T> &型。rhs の x,y の値を自身のメンバ x,y に足し、自身を返す。

```
template<typename T>
PS::Vector3<T> PS::Vector3<T>::operator -
    (const PS::Vector3<T> & rhs) const;
```

- 引数

rhs: 入力。const PS::Vector3<T> &型。

- 返り値

PS::Vector3<T> 型。rhs の x,y の値と自身のメンバ x,y の値の差を取った値を返す。

```
template<typename T>
const PS::Vector3<T> & PS::Vector3<T>::operator -=
    (const PS::Vector3<T> & rhs);
```

- 引数

rhs: 入力。const PS::Vector3<T> &型。

- 返り値

const PS::Vector3<T> &型。自身のメンバ x,y から rhs の x,y を引き自身を返す。

6.4.3.6 ベクトルスカラ積

```
template<typename T>
PS::Vector3<T> PS::Vector3<T>::operator * (const T s) const;
```

- 引数

s: 入力。const T 型。

- 返り値

PS::Vector3<T> 型。自身のメンバ x,y それぞれに s をかけた値を返す。

```
template<typename T>
const PS::Vector3<T> & PS::Vector3<T>::operator *= (const T s);
```

- 引数

rhs: 入力。const T 型。

- 返り値

const PS::Vector3<T> &型。自身のメンバ x,y それぞれに s をかけ自身を返す。

```
template<typename T>
PS::Vector3<T> PS::Vector3<T>::operator / (const T s) const;
```

- 引数

s: 入力。const T 型。

- 返り値

PS::Vector3<T> 型。自身のメンバ x,y それぞれを s で割った値を返す。

```
template<typename T>
const PS::Vector3<T> & PS::Vector3<T>::operator /= (const T s);
```

- 引数
rhs: 入力。const T 型。
- 返回值
const PS::Vector3<T> &型。自身のメンバ x, y それぞれを s で割り自身を返す。

6.4.3.7 内積、外積

```
template<typename T>
T PS::Vector3<T>::operator * (const PS::Vector3<T> & rhs) const;
```

- 引数
rhs: 入力。const PS::Vector3<T> &型。
- 返回值
T 型。自身と rhs の内積を取った値を返す。

```
template<typename T>
T PS::Vector3<T>::operator ^ (const PS::Vector3<T> & rhs) const;
```

- 引数
rhs: 入力。const PS::Vector3<T> &型。
- 返回值
T 型。自身と rhs の外積を取った値を返す。

6.4.3.8 Vector3<U> への型変換

```
template<typename T>
template <typename U>
PS::Vector3<T>::operator PS::Vector3<U> () const;
```

- 引数

なし

- 返回值

const PS::Vector3<U> 型。

- 機能

const PS::Vector3<T> 型を const PS::Vector3<U> 型にキャストする。

6.4.4 ベクトル型のラッパー

ベクトル型のラッパーの定義を以下に示す。

ソースコード 10: vectorwrapper

```
1 namespace ParticleSimulator{
2     typedef Vector2<F32> F32vec2;
3     typedef Vector3<F32> F32vec3;
4     typedef Vector2<F64> F64vec2;
5     typedef Vector3<F64> F64vec3;
6 #ifdef PARTICLE_SIMULATOR_TOW_DIMENSION
7     typedef F32vec2 F32vec;
8     typedef F64vec2 F64vec;
9 #else
10    typedef F32vec3 F32vec;
11    typedef F64vec3 F64vec;
12 #endif
13 }
```

すなわち PS::F32vec2, PS::F32vec3, PS::F64vec2, PS::F64vec3 はそれぞれ単精度 2 次元ベクトル、倍精度 2 次元ベクトル、単精度 3 次元ベクトル、倍精度 3 次元ベクトルである。FDPS で扱う空間座標系を 2 次元とした場合、PS::F32vec と PS::F64vec はそれぞれ単精度 2 次元ベクトル、倍精度 2 次元ベクトルとなる。一方、FDPS で扱う空間座標系を 3 次元とした場合、PS::F32vec と PS::F64vec はそれぞれ単精度 3 次元ベクトル、倍精度 3 次元ベクトルとなる。

6.5 対称行列型

6.5.1 概要

対称行列型には 2x2 対称行列型 PS::MatrixSym2 と 3x3 対称行列型 PS::MatrixSym3 がある。まずこれら 2 つを記述する。最後にこれら対称行列型のラッパーについて記述する。

6.5.2 PS::MatrixSym2

PS::MatrixSym2 は xx , yy , xy の 3 要素を持つ。これらに対する様々な API や演算子を定義した。それらの宣言を以下に記述する。この節ではこれらについて詳しく記述する。

ソースコード 11: MatrixSym2

```
1 namespace ParticleSimulator{
2     template<class T>
3     class MatrixSym2{
4     public:
5         // メンバ変数 3 要素
6         T xx, yy, xy;
7
8         // コンストラクタ
9         MatrixSym2() : xx(T(0)), yy(T(0)), xy(T(0)) {}
10        MatrixSym2(const T _xx, const T _yy, const T _xy)
11            : xx(_xx), yy(_yy), xy(_xy) {}
12        MatrixSym2(const T s) : xx(s), yy(s), xy(s){}
13        MatrixSym2(const MatrixSym2 & src) : xx(src.xx), yy(src
            .yy), xy(src.xy) {}
14
15        // 代入演算子
16        const MatrixSym2 & operator = (const MatrixSym2 & rhs);
17
18        // 加減算
19        MatrixSym2 operator + (const MatrixSym2 & rhs) const;
20        const MatrixSym2 & operator += (const MatrixSym2 & rhs)
            const;
21        MatrixSym2 operator - (const MatrixSym2 & rhs) const;
22        const MatrixSym2 & operator -= (const MatrixSym2 & rhs)
            const;
23
24        // トレースの計算
25        T getTrace() const;
26
27        // MatrixSym2<U>への型変換
28        template <typename U>
29        operator MatrixSym2<U> () const;
30    }
31 }
32 namespace PS = ParticleSimulator;
```

6.5.2.1 コンストラクタ

```
template<typename T>
PS::MatrixSym2<T>::MatrixSym2();
```

- 引数
なし。
- 機能
デフォルトコンストラクタ。メンバ `xx`, `yy`, `xy` は 0 で初期化される。

```
template<typename T>
PS::MatrixSym2<T>::MatrixSym2
    (const T _xx,
     const T _yy,
     const T _xy);
```

- 引数
_xx: 入力。const T 型。
_yy: 入力。const T 型。
_xy: 入力。const T 型。
- 機能
メンバ `xx`、`yy`、`xy` をそれぞれ `_xx`、`_yy`、`_xy` で初期化する。

```
template<typename T>
PS::MatrixSym2<T>::MatrixSym2(const T s);
```

- 引数
s: 入力。const T 型。
- 機能
メンバ `xx`、`yy`、`xy` すべてを `s` の値で初期化する。

6.5.2.2 コピーコンストラクタ

```
template<typename T>
PS::MatrixSym2<T>::MatrixSym2(const PS::MatrixSym2<T> & src)
```

- 引数
src: 入力。const PS::MatrixSym2<T> &型。
- 機能
コピーコンストラクタ。src で初期化する。

6.5.2.3 代入演算子

```
template<typename T>
const PS::MatrixSym2<T> & PS::MatrixSym2<T>::operator =
    (const PS::MatrixSym2<T> & rhs);
```

- 引数
rhs: 入力。const PS::MatrixSym2<T> &型。
- 返回值
const PS::MatrixSym2<T> &型。rhs の xx,yy,xy の値を自身のメンバ xx,yy,xy に代入し自身の参照を返す。代入演算子。

6.5.2.4 加減算

```
template<typename T>
PS::MatrixSym2<T> PS::MatrixSym2<T>::operator +
    (const PS::MatrixSym2<T> & rhs) const;
```

- 引数
rhs: 入力。const PS::MatrixSym2<T> &型。
- 返回值
PS::MatrixSym2<T> 型。rhs の xx,yy,xy の値と自身のメンバ xx,yy,xy の値の和を取った値を返す。

```
template<typename T>
const PS::MatrixSym2<T> & PS::MatrixSym2<T>::operator +=
    (const PS::MatrixSym2<T> & rhs);
```

- 引数

rhs: 入力。const PS::MatrixSym2<T> &型。

- 返り値

const PS::MatrixSym2<T> &型。rhs の xx,yy,xy の値を自身のメンバ xx,yy,xy に足し、自身を返す。

```
template<typename T>
PS::MatrixSym2<T> PS::MatrixSym2<T>::operator -
    (const PS::MatrixSym2<T> & rhs) const;
```

- 引数

rhs: 入力。const PS::MatrixSym2<T> &型。

- 返り値

PS::MatrixSym2<T> 型。rhs の xx,yy,xy の値と自身のメンバ xx,yy,xy の値の差を取った値を返す。

```
template<typename T>
const PS::MatrixSym2<T> & PS::MatrixSym2<T>::operator -=
    (const PS::MatrixSym2<T> & rhs);
```

- 引数

rhs: 入力。const PS::MatrixSym2<T> &型。

- 返り値

const PS::MatrixSym2<T> &型。自身のメンバ xx,yy,xy から rhs の xx,yy,xy を引き自身を返す。

6.5.2.5 トレースの計算

```
template<typename T>
T PS::MatrixSym2<T>::getTrace() const;
```

- 引数
なし
- 返り値
T 型。
- 機能
トレースを計算し、その結果を返す。

6.5.2.6 MatrixSym2<U> への型変換

```
template<typename T>
template<typename U>
PS::MatrixSym2<T>::operator PS::MatrixSym2<U> () const;
```

- 引数
なし。
- 返り値
const PS::MatrixSym2<U> 型。
- 機能
const PS::MatrixSym2<T> 型を const PS::MatrixSym2<U> 型にキャストする

6.5.3 PS::MatrixSym3

PS::MatrixSym3 は xx, yy, zz, xy, xz, yz の 6 要素を持つ。これらに対する様々な API や演算子を定義した。それらの宣言を以下に記述する。この節ではこれらについて詳しく記述する。

ソースコード 12: MatrixSym3

```
1 namespace ParticleSimulator{
2     template<class T>
3     class MatrixSym3{
4     public:
5         // メンバ変数 6 要素
6         T xx, yy, zz, xy, xz, yz;
7
8         // コンストラクタ
9         MatrixSym3() : xx(T(0)), yy(T(0)), zz(T(0)),
```

```

10             xy(T(0)), xz(T(0)), yz(T(0)) {}
11 MatrixSym3(const T _xx, const T _yy, const T _zz,
12             const T _xy, const T _xz, const T _yz )
13             : xx(_xx), yy(_yy), zz(_zz),
14             xy(_xy), xz(_xz), yz(_yz) {}
15 MatrixSym3(const T s) : xx(s), yy(s), zz(s),
16             xy(s), xz(s), yz(s) {}
17 MatrixSym3(const MatrixSym3 & src) :
18     xx(src.xx), yy(src.yy), zz(src.zz),
19     xy(src.xy), xz(src.xz), yz(src.yz) {}
20
21 // 代入演算子
22 const MatrixSym3 & operator = (const MatrixSym3 & rhs);
23
24 // 加減算
25 MatrixSym3 operator + (const MatrixSym3 & rhs) const;
26 const MatrixSym3 & operator += (const MatrixSym3 & rhs)
27     const;
28 MatrixSym3 operator - (const MatrixSym3 & rhs) const;
29 const MatrixSym3 & operator -= (const MatrixSym3 & rhs)
30     const;
31
32 // トレースを取る
33 T getTrace() const;
34
35 // MatrixSym3<U>への型変換
36 template <typename U>
37 operator MatrixSym3<U> () const;
38 }
39 namespace PS = ParticleSimulator;

```

6.5.3.1 コンストラクタ

```

template<typename T>
PS::MatrixSym3<T>::MatrixSym3();

```

- 引数
なし。

- 機能

デフォルトコンストラクタ。6要素は0で初期化される。

```
template<typename T>
PS::MatrixSym3<T>::MatrixSym3(const T _xx,
                               const T _yy,
                               const T _zz,
                               const T _xy,
                               const T _xz,
                               const T _yz);
```

- 引数

_xx: 入力。const T 型。

_yy: 入力。const T 型。

_zz: 入力。const T 型。

_xy: 入力。const T 型。

_xz: 入力。const T 型。

_yz: 入力。const T 型。

- 機能

メンバxx、yy、zz、xy、xz、yzをそれぞれ_xxx、_yy、_zz、_xy、_xz、_yzで初期化する。

```
template<typename T>
PS::MatrixSym3<T>::MatrixSym3(const T s);
```

- 引数

s: 入力。const T 型。

- 機能

6要素すべてをsの値で初期化する。

6.5.3.2 コピーコンストラクタ

```
template<typename T>
PS::MatrixSym3<T>::MatrixSym3(const PS::MatrixSym3<T> & src)
```

- 引数

src: 入力。const PS::MatrixSym3<T> &型。

- 機能

コピーコンストラクタ。src で初期化する。

6.5.3.3 代入演算子

```
template<typename T>
const PS::MatrixSym3<T> & PS::MatrixSym3<T>::operator =
    (const PS::MatrixSym3<T> & rhs);
```

- 引数

rhs: 入力。const PS::MatrixSym3<T> &型。

- 返回值

const PS::MatrixSym3<T> &型。rhs の 6 要素それぞれの値を自身の 6 要素それぞれに代入し自身の参照を返す。代入演算子。

6.5.3.4 加減算

```
template<typename T>
PS::MatrixSym3<T> PS::MatrixSym3<T>::operator +
    (const PS::MatrixSym3<T> & rhs) const;
```

- 引数

rhs: 入力。const PS::MatrixSym3<T> &型。

- 返回值

PS::MatrixSym3<T> 型。rhs の 6 要素それぞれの値と自身の 6 要素の値の和を取った値を返す。

```
template<typename T>
const PS::MatrixSym3<T> & PS::MatrixSym3<T>::operator +=
    (const PS::MatrixSym3<T> & rhs);
```

- 引数

rhs: 入力。const PS::MatrixSym3<T> &型。

- 戻り値

const PS::MatrixSym3<T> &型。rhs の 6 要素それぞれの値を自身の 6 要素それぞれに足し、自身を返す。

```
template<typename T>
PS::MatrixSym3<T> PS::MatrixSym3<T>::operator -
    (const PS::MatrixSym3<T> & rhs) const;
```

- 引数

rhs: 入力。const PS::MatrixSym3<T> &型。

- 戻り値

PS::MatrixSym3<T> 型。rhs の 6 要素それぞれの値と自身の 6 要素それぞれの値の差を取った値を返す。

```
template<typename T>
const PS::MatrixSym3<T> & PS::MatrixSym3<T>::operator -=
    (const PS::MatrixSym3<T> & rhs);
```

- 引数

rhs: 入力。const PS::MatrixSym3<T> &型。

- 戻り値

const PS::MatrixSym3<T> &型。自身の 6 要素それぞれから rhs の 6 要素それぞれを引き自身を返す。

6.5.3.5 トレースの計算

```
template<typename T>
T PS::MatrixSym3<T>::getTrace() const;
```

- 引数

なし

- 戻り値

T 型。

- 機能

トレースを計算し、その結果を返す。

6.5.3.6 MatrixSym3<U> への型変換

```
template<typename T>
template<typename U>
PS::MatrixSym3<T>::operator PS::MatrixSym3<U> () const;
```

- 引数
なし。
- 返回值
const PS::MatrixSym3<U> 型。
- 機能
const PS::MatrixSym3<T> 型を const PS::MatrixSym3<U> 型にキャストする

6.5.4 対称行列型のラッパー

対称行列型のラッパーの定義を以下に示す。

ソースコード 13: matrixsymwrapper

```
1 namespace ParticleSimulator{
2     typedef MatrixSym2<F32> F32mat2;
3     typedef MatrixSym3<F32> F32mat3;
4     typedef MatrixSym2<F64> F64mat2;
5     typedef MatrixSym3<F64> F64mat3;
6 #ifdef PARTICLE_SIMULATOR_TOW_DIMENSION
7     typedef F32mat2 F32mat;
8     typedef F64mat2 F64mat;
9 #else
10    typedef F32mat3 F32mat;
11    typedef F64mat3 F64mat;
12 #endif
13 }
14 namespace PS = ParticleSimulator;
```

すなわち PS::F32mat2, PS::F32mat3, PS::F64mat2, PS::F64mat3 はそれぞれ単精度 2x2 対称行列、倍精度 2x2 対称行列、単精度 3x3 対称行列、倍精度 3x3 対称行列である。FDPS で扱う空間座標系を 2 次元とした場合、PS::F32mat と PS::F64mat はそれぞれ単精度 2x2 対称行列、倍精度 2x2 対称行列となる。一方、FDPS で扱う空間座標系を 3 次元とした場合、PS::F32mat と PS::F64mat はそれぞれ単精度 3x3 対称行列、倍精度 3x3 対称行列となる。

6.6 PS::SEARCH_MODE 型

6.6.1 概要

本節では、PS::SEARCH_MODE 型について記述する。PS::SEARCH_MODE 型は相互作用ツリークラスのテンプレート引数としてのみ使用されるものである。この型によって、相互作用ツリークラスで計算する相互作用のモードを決定する。PS::SEARCH_MODE 型には以下がある:

- PS::SEARCH_MODE_LONG
- PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF
- PS::SEARCH_MODE_GATHER
- PS::SEARCH_MODE_SCATTER
- PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY
- PS::SEARCH_MODE_LONG_SCATTER
- PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF_SCATTER

以下で、それぞれが対応する相互作用のモードについて記述する。

6.6.2 PS::SEARCH_MODE_LONG

この型を使用するのは、遠くの粒子からの寄与を複数の粒子にまとめた超粒子からの寄与として計算する場合である。開放境界条件における重力やクーロン力に適用できる。

6.6.3 PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF

この型を使用するのは、遠くの粒子からの寄与を複数の粒子にまとめた超粒子からの寄与として計算し、かつ有限の距離までの寄与しか計算しない場合である。周期境界条件における重力やクーロン力 (Particle Mesh 法の並用が必要) などに適用できる。

6.6.4 PS::SEARCH_MODE_GATHER

この型を使用するのは、相互作用の到達距離が有限でかつ、その到達距離が i 粒子の大きさで決まる場合である。

6.6.5 PS::SEARCH_MODE_SCATTER

この型を使用するのは、相互作用の到達距離が有限でかつ、その到達距離が j 粒子の大きさで決まる場合である。

6.6.6 PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY

この型を使用するのは、相互作用の到達距離が有限でかつ、その到達距離が i, j 粒子のうち大きいほうのサイズで決まる場合である。

6.6.7 PS::SEARCH_MODE_LONG_SCATTER

基本的には SEARCH_MODE_LONG と同じであるが、i 粒子と j 粒子の距離が j 粒子の探索半径よりも短い場合は、その j 粒子は超粒子に含めない。

6.6.8 PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF_SCATTER

未実装。

6.7 列挙型

6.7.1 概要

本節では FDPS で定義されている列挙型について記述する。列挙型には BOUNDARY_CONDITION 型が存在する。以下、各列挙型について記述する。

6.7.2 PS::BOUNDARY_CONDITION 型

6.7.2.1 概要

BOUNDARY_CONDITION 型は境界条件を指定するためのデータ型である。これは以下のように定義されている。

ソースコード 14: boundarycondition

```
1 namespace ParticleSimulator{
2     enum BOUNDARY_CONDITION{
3         BOUNDARY_CONDITION_OPEN ,
4         BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_X ,
5         BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_Y ,
6         BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_Z ,
7         BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_XY ,
8         BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_XZ ,
9         BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_YZ ,
10        BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_XYZ ,
11        BOUNDARY_CONDITION_SHEARING_BOX ,
12        BOUNDARY_CONDITION_USER_DEFINED ,
13    };
14 }
```

以下にどの変数がどの境界条件に対応するかを記述する。

6.7.2.2 PS::BOUNDARY_CONDITION_OPEN

開放境界となる。

6.7.2.3 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_X

x 軸方向のみ周期境界、その他の軸方向は開放境界となる。周期の境界の下限は閉境界、上限は開境界となっている。この境界の規定はすべての軸方向にあてはまる。

6.7.2.4 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_Y

y 軸方向のみ周期境界、その他の軸方向は開放境界となる。

6.7.2.5 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_Z

z 軸方向のみ周期境界、その他の軸方向は開放境界となる。

6.7.2.6 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_XY

x, y 軸方向のみ周期境界、その他の軸方向は開放境界となる。

6.7.2.7 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_XZ

x, z 軸方向のみ周期境界、その他の軸方向は開放境界となる。

6.7.2.8 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_YZ

y, z 軸方向のみ周期境界、その他の軸方向は開放境界となる。

6.7.2.9 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_XYZ

x, y, z 軸方向すべてが周期境界となる。

6.7.2.10 PS::BOUNDARY_CONDITION_SHEARING_BOX

未実装。

6.7.2.11 PS::BOUNDARY_CONDITION_USER_DEFINED

未実装。

6.8 PS::TimeProfile

6.8.1 概要

本節では、PS::TimeProfile 型について記述する。PS::TimeProfile 型はFDPS で使われる 3つのクラス、領域分割クラス、粒子群クラス、相互作用ツリークラス、各メソッドの計算時間を格納するクラスである。これら 3つのクラスにはPS::TimeProfile getTimeProfile() というメソッドが存在し、このメソッドをつかって、ユーザーは各メソッドの計算時間を取得出来る。

このクラスは以下のように記述されている。

ソースコード 15: TimeProfile

```
1 namespace ParticleSimulator{
2     class TimeProfile{
3     public:
4         F64 collect_sample_particle;
5         F64 decompose_domain;
6         F64 exchange_particle;
7         F64 make_local_tree;
8         F64 make_global_tree;
9         F64 calc_force;
10        F64 calc_moment_local_tree;
11        F64 calc_moment_global_tree;
12        F64 make_LET_1st;
13        F64 make_LET_2nd;
14        F64 exchange_LET_1st;
15        F64 exchange_LET_2nd;
16    };
17 }
```

6.8.1.1 加算

```
PS::TimeProfile PS::TimeProfile::operator +
    (const PS::TimeProfile & rhs) const;
```

- 引数
rhs: 入力。const TimeProfile &型。
- 返回值

PS::TimeProfile 型。rhs のすべてのメンバ変数の値と自身のメンバ変数の値の和を取った値を返す。

6.8.1.2 縮約

```
PS::F64 PS::TimeProfile::getTotalTime() const;
```

- 引数
なし。
- 戻り値
PS::F64 型。すべてのメンバ変数の値の和を返す。

6.8.1.3 初期化

```
void PS::TimeProfile::clear();
```

- 引数
なし。
- 戻り値
なし。
- 機能
すべてのメンバ変数に 0 を代入する。

7 ユーザー定義クラス・ユーザー定義関数オブジェクト

7.1 概要

本節では、ユーザーが定義するクラスとファンクタについて記述する。ユーザー定義クラスとなるのは、FullParticle クラス、EssentialParticleI クラス、EssentialParticleJ クラス、Moment クラス、SuperParticleJ クラス、Force クラス、ヘッダクラスである。またユーザー定義の関数オブジェクトには、関数オブジェクト calcForceEpEp、calcForceSpEp がある。

FullParticle クラスは、ある 1 粒子の情報すべてを持つクラスであり、粒子群クラスにテンプレート引数として渡されるものである (節 2.3 の手順 0)。

関数オブジェクト calcForceEpEp と calcForceSpEp は、それぞれ j 粒子から i 粒子への作用を計算する関数オブジェクトと超粒子から i 粒子への作用を計算する関数オブジェクトである。これらは相互作用ツリークラスの API の引数として渡されるものである (節 2.3 の手順 0)。超粒子を必要とする PS::SEARCH_MODE 型 (PS::SEARCH_MODE_LONG か PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF) 以外を使用する場合には、関数オブジェクト calcForceSpEp を定義する必要はない。

EssentialParticleI クラス、EssentialParticleJ クラス、Moment クラス、SuperParticleJ クラス、Force クラスは粒子間の相互作用の定義を補助するものである。これらのクラスのうち EssentialParticleI クラス、EssentialParticleJ クラス、Force クラスはそれぞれ相互作用を計算する際に i 粒子に必要な情報、相互作用を計算する際に j 粒子に必要な情報、相互作用の結果の情報を持つ。これらは FullParticle クラスのサブセットであるため、これらを FullParticle クラスで代用することも可能である。しかし、FullParticle クラスは相互作用の定義に必要なデータを含む場合も考えられるため、計算コストを軽減したいならば、これらのクラスを使用することを検討すべきである。Moment クラスと SuperParticleJ クラスは、それぞれツリーセルのモーメント情報を持つクラスと超粒子に必要な情報を持つ SuperParticleJ クラスである。ユーザーが定義する必要があるのは、超粒子を使う必要がある場合、すなわち PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG か PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF を選んだ場合のみである。

ヘッダクラスは入出力ファイルのヘッダ情報を持つ。

この節で記述するのは、これらのクラスや関数オブジェクトを定義する際の規定である。ユーザーはこれらの間でのデータのやりとりや、関数オブジェクト内でのデータの加工についてコードに書く必要がある。これらは上に挙げたクラスのメンバ関数と関数オブジェクト内で行われる。以下、必要なメンバ関数とその規定について記述する。

7.2 FullParticle クラス

7.2.1 概要

FullParticle クラスは粒子情報すべてを持つクラスであり、節 2.3 の手順 0 で、粒子群クラスに渡されるユーザー定義クラスの 1 つである。ユーザーはこのクラスに対して、どのようなメンバ変数、メンバ関数を定義してもかまわない。ただし、FDPS から FullParticle クラ

スの情報にアクセスするために、ユーザーはいくつかの決まった名前のメンバ関数を定義する必要がある。以下、この節の前提、常に必要なメンバ関数と、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。

7.2.2 前提

この節の中では、以下のように、FullParticle クラスとして FP というクラスを一例とする。FP という名前は自由に変えることができる。

```
class FP;
```

7.2.3 必要なメンバ関数

7.2.3.1 概要

常に必要なメンバ関数は FP::getPos と FP::copyFromForce である。FP::getPos は FullParticle の位置情報を FDPS に読み込ませるための関数で、FP::copyFromForce は計算された相互作用の結果を FullParticle に書き戻す関数である。これらのメンバ関数の記述例と解説を以下に示す。

7.2.3.2 FP::getPos

```
class FP {  
public:  
    PS::F64vec getPos() const;  
};
```

- 引数
なし

- 返値
PS::F32vec 型または PS::F64vec 型。FP クラスのオブジェクトの位置情報を保持したメンバ変数。

- 機能
FP クラスのオブジェクトの位置情報を保持したメンバ変数を返す。

7.2.3.3 FP::copyFromForce

```
class Force;

class FP {
public:
    void copyFromForce(const Force & force);
};
```

- 引数

force: 入力。const Force &型。粒子の相互作用の計算結果を保持。

- 返値

なし。

- 機能

粒子の相互作用の計算結果を FP クラスへ書き戻す。

7.2.4 場合によっては必要なメンバ関数

7.2.4.1 概要

本節では、以下に示す場合に必要となるメンバ関数について記述する:

- [1] 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合
- [2] 粒子群クラスのファイル入出力 API を用いる場合
- [3] 粒子群クラスの API である ParticleSystem::adjustPositionIntoRootDomain を用いる場合
- [4] 拡張機能の Particle Mesh クラスを用いる場合

7.2.4.2 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合

7.2.4.2.1 FP::getRSearch

```
class FP {
public:
    PS::F64 getRSearch() const;
};
```

- 引数

なし

- 返値

PS::F32 型または PS::F64 型。FP クラスのオブジェクトの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数。

- 機能

FP クラスのオブジェクトの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数を返す。

7.2.4.3 粒子群クラスのファイル入出力 API を用いる場合

粒子群クラスのファイル入出力 API である `ParticleSystem::readParticleAscii`, `ParticleSystem::writeParticleAscii` を使用するときそれぞれ `readAscii`, `writeAscii` というメンバ関数が必要となる。以下、`readAscii` と `writeAscii` の規定について記述する。

7.2.4.3.1 *FP::readAscii*

```
class FP {  
public:  
    void readAscii(FILE *fp);  
};
```

- 引数

fp: FILE *型。粒子データの入力ファイルを指すファイルポインタ。

- 返値

なし。

- 機能

粒子データの入力ファイルから FP クラスの情報を読み取る。

7.2.4.3.2 *FP::writeAscii*

```
class FP {  
public:  
    void writeAscii(FILE *fp);  
};
```

- 引数

fp: FILE *型。粒子データの出力ファイルを指すファイルポインタ。

- 返値

なし。

- 機能

粒子データの出力ファイルへ FP クラスの情報を書き出す。

7.2.4.4 ParticleSystem::adjustPositionIntoRootDomain を用いる場合

7.2.4.4.1 FP::setPos

```
class FP {  
public:  
    void setPos(const PS::F64vec pos_new);  
};
```

- 引数

pos_new: 入力。const PS::F32vec または const PS::F64vec 型。FDPS 側で修正した粒子の位置情報。

- 返値

なし。

- 機能

FDPS が修正した粒子の位置情報を FP クラスのオブジェクトの位置情報に書き込む。

7.2.4.5 Particle Mesh クラスを用いる場合

Particle Mesh クラスを用いる場合には、メンバ関数 FP::getChargeParticleMesh と FP::copyFromForceParticleMesh を用意する必要がある。以下にそれぞれの規定を記述する。

7.2.4.5.1 FP::getChargeParticleMesh

```
class FP {  
public:  
    PS::F64 getChargeParticleMesh() const;  
};
```

- 引数
なし。
- 返値
PS::F32 型または PS::F64 型。1 つの粒子の質量または電荷の変数を返す。
- 機能
1 つの粒子の質量または電荷を表すメンバ変数を返す。

7.2.4.5.2 *FP::copyFromForceParticleMesh*

```
class FP {
public:
    void copyFromForceParticleMesh(const PS::F32vec & acc_pm);
};
```

- 引数
acc_pm: const PS::F32vec 型または const PS::F64vec 型。1 つの粒子の Particle Mesh による力の計算結果。
- 返値
なし。
- 機能
1 つの粒子の Particle Mesh による力の計算結果をこの粒子のメンバ変数に書き込む。

7.3 EssentialParticleI クラス

7.3.1 概要

EssentialParticleI クラスは相互作用の計算に必要な i 粒子の情報を持つクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。EssentialParticleI クラスは FullParticle クラス (節 7.2) のサブセットである。FDPS は、このクラスのデータにアクセスする必要がある。そのため、EssentialParticleI クラスはいくつかのメンバ関数を持つ必要がある。以下、この節の前提、常に必要なメンバ関数と、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。

7.3.2 前提

この節の中では、EssentialParticleI クラスとして EPI というクラスを一例として使う。また、FullParticle クラスの一例として FP というクラスを使う。EPI, FP というクラス名は変更可能である。

EPI と FP の宣言は以下の通りである。

```
class FP;  
class EPI;
```

7.3.3 必要なメンバ関数

7.3.3.1 概要

常に必要なメンバ関数は EPI::getPos と EPI::copyfromFP である。EPI::getPos は EPI クラスの位置情報を FDPS に読み込ませるための関数で、EPI::copyFromFP は FP クラスの情報を EPI クラスに書きこむ関数である。これらのメンバ関数の記述例と解説を以下に示す。

7.3.3.2 EPI::getPos

```
class EPI {  
public:  
    PS::F64vec getPos() const;  
};
```

- 引数

なし

- 返値

PS::F64vec 型。EPI クラスの位置情報を保持したメンバ変数。

- 機能

EPI クラスのオブジェクトの位置情報を保持したメンバ変数を返す。

7.3.3.3 EPI::copyFromFP

```
class FP;
class EPI {
public:
    void copyFromFP(const FP & fp);
};
```

- 引数

fp: 入力。const FP &型。FP クラスの情報を持つ。

- 返値

なし。

- 機能

FP クラスの持つ 1 粒子の情報の一部を EssnetialParticleI クラスに書き込む。

7.3.4 場合によっては必要なメンバ関数

7.3.4.1 概要

本節では、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_GATHER または PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY を用いる場合に必要となるメンバ関数について記述する。

7.3.4.2 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_GATHER または PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY を用いる場合

7.3.4.2.1 EPI::getRSearch

```
class EPI {
public:
    PS::F64 getRSearch() const;
};
```

- 引数

なし

- 返値

PS::F32 型または PS::F64 型。 EPI クラスの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数。

- 機能

EPI クラスの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数を返す。

7.4 EssentialParticleJ クラス

7.4.1 概要

EssentialParticleJ クラスは相互作用の計算に必要な j 粒子の情報を持つクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。 EssentialParticleJ クラスは FullParticle クラス (節 7.2) のサブセットである。 FDPS は、このクラスのデータにアクセスする必要がある。このために、 EssentialParticleJ クラスはいくつかのメンバ関数を持つ必要がある。以下、この節の前提、常に必要なメンバ関数と、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。

7.4.2 前提

この節の中では、 EssentialParticleJ クラスとして EPJ というクラスを一例として使う。また、 FullParticle クラスの一例として FP というクラスを使う。 EPJ, FP というクラス名は変更可能である。

EPJ と FP の宣言は以下の通りである。

```
class FP;  
class EPJ;
```

7.4.3 必要なメンバ関数

7.4.3.1 概要

常に必要なメンバ関数は EPJ::getPos と EPJ::copyfromFP である。 EPJ::getPos は EPJ クラスの位置情報を FDPS に読み込ませるための関数で、 EPJ::copyFromFP は FP クラスの情報を EPJ クラスに書きこむ関数である。これらのメンバ関数の記述例と解説を以下に示す。

7.4.3.2 EPJ::getPos

```
class EPJ {  
public:  
    PS::F64vec getPos() const;  
};
```

- 引数

なし

- 返値

PS::F64vec 型。EPJ クラスの位置情報を保持したメンバ変数。

- 機能

EPJ クラスの位置情報を保持したメンバ変数を返す。

7.4.3.3 EPJ::copyFromFP

```
class FP;  
class EPJ {  
public:  
    void copyFromFP(const FP & fp);  
};
```

- 引数

fp: 入力。const FP &型。FP クラスの情報を持つ。

- 返値

なし。

- 機能

FP クラスの持つ 1 粒子の情報の一部を EPJ クラスに書き込む。

7.4.4 場合によっては必要なメンバ関数

7.4.4.1 概要

本節では、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合に必要なメンバ

関数、列挙型の `BOUNDARY_CONDITION` 型に `PS::BOUNDARY_CONDITION_OPEN` 以外を選んだ場合に必要となるメンバ関数について記述する。なお、既存の `Moment` クラスや `SuperParticleJ` クラスを用いる際に必要となるメンバ変数はこれら既存のクラスの節を参照のこと。

7.4.4.2 相互作用ツリークラスの `PS::SEARCH_MODE` 型に `PS::SEARCH_MODE_LONG` 以外を用いる場合

7.4.4.2.1 *EPJ::getRSearch*

```
class EPJ {
public:
    PS::F64 getRSearch() const;
};
```

- 引数

なし

- 返値

`PS::F32` 型または `PS::F64` 型。 `EPJ` クラスの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数。

- 機能

`EPJ` クラスの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数を返す。

7.4.4.3 `BOUNDARY_CONDITION` 型に `PS::BOUNDARY_CONDITION_OPEN` 以外を用いる場合

7.4.4.3.1 *EPJ::setPos*

```
class EPJ {
public:
    void setPos(const PS::F64vec pos_new);
};
```

- 引数

`pos_new`: 入力。 `const PS::F32vec` または `const PS::F64vec` 型。 `FDPS` 側で修正した粒子の位置情報。

- 返値

なし。

- 機能

FDPS が修正した粒子の位置情報を EPJ クラスの位置情報に書き込む。

7.5 Moment クラス

7.5.1 概要

Moment クラスは近い粒子同士でまとまった複数の粒子のモーメント情報を持つクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。モーメント情報の例としては、複数粒子の単極子や双極子、さらにこれら粒子の持つ最大の大きさなど様々なものが考えられる。このクラスは、EssentialParticleJ クラスから SuperParticleJ クラスを作るための中間変数のような役割を果たす。従って、このクラスが持つメンバ関数は、EssentialParticleJ クラスから情報を読み出してモーメントを計算するメンバ関数、少ない数の粒子のモーメントからそれらの粒子を含むより多くの粒子のモーメントを計算するメンバ関数などがある。

このようなモーメント情報にはある程度決っているものが多いので、それらについては FDPS 側で用意した。これら既存のクラスについてまず記述する。その後にユーザーがモーメントクラスを自作する際に必ず必要なメンバ関数、場合によっては必要になるメンバ関数について記述する。

7.5.2 既存のクラス

7.5.2.1 概要

FDPS はいくつかの Moment クラスを用意している。これらは相互作用ツリークラスで特定の PS::SEARCH_MODE 型を選んだ場合に有効である。以下、各 PS::SEARCH_MODE 型において選ぶことのできる Moment 型を記述する。PS::SEARCH_MODE_GATHER, PS::SEARCH_MODE_SCATTER, PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY については Moment クラスを意識してコーディングする必要がないので、これらについては記述しない。

7.5.2.2 PS::SEARCH_MODE_LONG

7.5.2.2.1 PS::MomentMonopole

単極子までを情報として持つクラス。単極子を計算する際の座標系の中心には粒子の重心や粒子電荷の重心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class MomentMonopole {
    public:
        F32    mass;
        F32vec pos;
    };
}
```

- クラス名 PS::MomentMonopole

- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

- 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

7.5.2.2.2 PS::MomentQuadrupole

単極子と四重極子を情報として持つクラス。これらのモーメントを計算する際の座標系の中心には粒子の重心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class MomentQuadrupole {
    public:
        F32    mass;
        F32vec pos;
        F32mat quad;
    };
}
```

- クラス名 PS::MomentQuadrupole

- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量

pos: 近傍でまとめた粒子の重心

quad: 近傍でまとめた粒子の四重極子

- 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

7.5.2.2.3 PS::MomentMonopoleGeometricCenter

単極子までを情報として持つクラス。これらのモーメントを計算する際の座標系の中心には粒子の幾何中心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {  
    class MomentMonopoleGeometricCenter {  
    public:  
        F32      charge;  
        F32vec pos;  
    };  
}
```

- クラス名 PS::MomentMonopoleGeometricCenter

- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

- 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

7.5.2.2.4 PS::MomentDipoleGeometricCenter

双極子までを情報として持つクラス。これらのモーメントを計算する際の座標系の中心には粒子の幾何中心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class MomentDipoleGeometricCenter {
    public:
        F32    charge;
        F32vec pos;
        F32vec dipole;
    };
}
```

- クラス名 PS::MomentDipoleGeometricCenter

- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

dipole: 粒子の質量または電荷の双極子

- 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

7.5.2.2.5 PS::MomentQuadrupoleGeometricCenter

四重極子までを情報として持つクラス。これらのモーメントを計算する際の座標系の中心には粒子の幾何中心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class MomentQuadrupoleGeometricCenter {
    public:
        F32    charge;
        F32vec pos;
        F32vec dipole;
        F32mat quadrupole;
    };
}
```

- クラス名 PS::MomentQuadrupoleGeometricCenter

- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

dipole: 粒子の質量または電荷の双極子

quadrupole: 粒子の質量または電荷の四重極子

- 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

7.5.2.3 PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF

7.5.2.3.1 PS::MomentMonopoleCutoff

単極子までを情報として持つクラス。単極子を計算する際の座標系の中心には粒子の重心や粒子電荷の重心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {  
    class MomentMonopoleCutoff {  
    public:  
        F32    mass;  
        F32vec pos;  
    };  
}
```

- クラス名 PS::MomentMonopoleCutoff

- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

- 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge, EssentialParticleJ::getPos, EssentialParticleJ::getRSearch を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置、粒子の力の到達距離を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

7.5.3 必要なメンバ関数

7.5.3.1 概要

以下では Moment クラスを定義する際に、必要なメンバ関数を記述する。このとき Moment クラスのクラス名を Mom とする。これは変更自由である。

7.5.3.2 コンストラクタ

```
class Mom {  
public:  
    Mom ();  
};
```

- 引数

なし

- 返値

なし

- 機能

Mom クラスのオブジェクトの初期化をする。

7.5.3.3 Mom::init

```
class Mom {  
public:  
    void init();  
};
```

- 引数

なし

- 返値

なし

- 機能

Mom クラスのオブジェクトの初期化をする。

7.5.3.4 Mom::getPos

```
class Mom {  
public:  
    PS::F32vec getPos() const;  
};
```

- 引数

なし

- 返値

PS::F32vec または PS::F64vec 型。Mom クラスのメンバ変数 pos。

- 機能

Mom クラスのメンバ変数 pos を返す。

7.5.3.5 Mom::getCharge

```
class Mom {  
public:  
    PS::F32 getCharge() const;  
};
```

- 引数

なし

- 返値

PS::F32 または PS::F64 型。Mom クラスのメンバ変数 mass。

- 機能

Mom クラスのメンバ変数 mass を返す。

7.5.3.6 Mom::accumulateAtLeaf

```
class Mom {  
public:  
    template <class Tepj>  
    void accumulateAtLeaf(const Tepj & epj);  
};
```

- 引数

epj: 入力。const Tepj &型。Tepj のオブジェクト。

- 返値

なし。

- 機能

EssentialParticleJ クラスのオブジェクトからモーメントを計算する。

7.5.3.7 Mom::accumulate

```
class Mom {  
public:  
    void accumulate(const Mom & mom);  
};
```

- 引数

mom: 入力。const Mom &型。Mom クラスのオブジェクト。

- 返値

なし。

- 機能

Mom クラスのオブジェクトからさらに Mom クラスの情報を計算する。

7.5.3.8 Mom::set

```
class Mom {  
public:  
    void set();  
};
```

- 引数

なし

- 返値

なし

- 機能

上記のメンバ関数 Mom::accumulateAtLeaf, Mom::accumulate ではモーメントの位置情報の規格化ができていない場合なので、ここで規格化する。

7.5.3.9 Mom::accumulateAtLeaf2

```
class Mom {  
public:  
    template <class Tepj>  
        void accumulateAtLeaf2(const Tepj & epj);  
};
```

- 引数
epj: 入力。const Tepj &型。Tepj のオブジェクト。
- 返値
なし。
- 機能
EssentialParticleJ クラスのオブジェクトからモーメントを計算する。

7.5.3.10 Mom::accumulate2

```
class Mom {  
public:  
    void accumulate2(const Mom & mom);  
};
```

- 引数
mom: 入力。const Mom &型。Mom クラスのオブジェクト。
- 返値
なし。
- 機能
Mom クラスのオブジェクトからさらに Mom クラスの情報を計算する。

7.6 SuperParticleJ クラス

7.6.1 概要

SuperParticleJ クラスは近い粒子同士でまとめた複数の粒子を代表してまとめた超粒子の情報を持つクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。このクラスが

必要となるのは PS::SEARCH_MODE に PS::SEARCH_MODE_LONG または PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF を選んだ場合だけである。このクラスのメンバ関数には、超粒子の位置情報を FDPS 側とやりとりするメンバ関数がある。また、超粒子の情報と Moment クラスの情報は対になるものである。従って、このクラスのメンバ関数には、Moment クラスからこのクラスへ情報を変換 (またはその逆変換) するメンバ関数がある。

SuperParticleJ クラスも Moment クラス同様、ある程度決っているものが多いので、それらについては FDPS 側で用意した。以下、既存のクラス、SuperParticleJ クラスを作るときに必要なメンバ関数、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。

7.6.2 既存のクラス

FDPS はいくつかの SuperParticleJ クラスを用意している。以下、各 PS::SEARCH_MODE に対し選ぶことのできるクラスについて記述する。まず、PS::SEARCH_MODE_LONG の場合、次に PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF の場合について記述する。その他の PS::SEARCH_MODE では超粒子を必要としない。

7.6.2.1 PS::SEARCH_MODE_LONG

7.6.2.1.1 PS::SPJMonopole

単極子までの情報を持つ Moment クラス PS::MomentMonopole と対になる SuperParticleJ クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class SPJMonopole {
    public:
        F64      mass;
        F64vec pos;
    };
}
```

- クラス名 PS::SPJMonopole

- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

- 使用条件

Moment クラスである PS::MomentMonopole クラスの使用条件に準ずる。

7.6.2.1.2 PS::SPJQuadrupole

単極子と四重極子を情報を持つ Moment クラス PS::MomentQuadrupole と対になる SuperParticleJ クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {  
    class SPJQuadrupole {  
    public:  
        F32    mass;  
        F32vec pos;  
        F32mat quad;  
    };  
}
```

- クラス名 PS::SPJQuadrupole

- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

quad: 近傍でまとめた粒子の四重極子

- 使用条件

Moment クラスである PS::MomentQuadrupole クラスの使用条件に準ずる。

7.6.2.1.3 PS::SPJMonopoleGeometricCenter

単極子までを情報として持つ (ただしモーメント計算の際の座標系の中心は粒子の幾何中心) Moment クラス PS::MomentMonopoleGeometricCenter と対となる SuperParticleJ クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {  
    class SPJMonopoleGeometricCenter {  
    public:  
        F32    charge;  
        F32vec pos;  
    };  
}
```

- クラス名 PS::SPJMonopoleGeometricCenter

- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

- 使用条件

PS::MomentMonopoleGeometricCenter の使用条件に準ずる。

7.6.2.1.4 PS::SPJDipoleGeometricCenter

双極子までを情報として持つ (ただしモーメント計算の際の座標系の中心は粒子の幾何中心)Moment クラス PS::MomentDipoleGeometricCenter と対となる SuperParticleJ クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class SPJDipoleGeometricCenter {
    public:
        F32      charge;
        F32vec pos;
        F32vec dipole;
    };
}
```

- クラス名 PS::SPJDipoleGeometricCenter

- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

dipole: 粒子の質量または電荷の双極子

- 使用条件

PS::MomentDipoleGeometricCenter の使用条件に準ずる。

7.6.2.1.5 PS::SPJQuadrupoleGeometricCenter

四重極子までを情報として持つ (ただしモーメント計算の際の座標系の中心は粒子の幾何中心)Moment クラス PS::MomentQuadrupoleGeometricCenter と対となる SuperParticleJ クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class SPJQuadrupoleGeometricCenter {
    public:
        F32    charge;
        F32vec pos;
        F32vec dipole;
        F32mat quadrupole;
    };
}
```

- クラス名 PS::SPJQuadrupoleGeometricCenter

- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

dipole: 粒子の質量または電荷の双極子

quadrupole: 粒子の質量または電荷の四重極子

- 使用条件

PS::MomentQuadrupoleGeometricCenter の使用条件に準ずる。

7.6.2.2 PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF

7.6.2.2.1 PS::SPJMonopoleCutoff

単極子までを情報として持つクラス Moment クラス PS::MomentMonopoleCutoff と対となる SuperParticleJ クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class SPJMonopoleCutoff {
    public:
        F32    mass;
        F32vec pos;
    };
}
```

- クラス名 PS::SPJMonopoleCutoff

- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

- 使用条件

PS::MomentMonopoleCutoff の使用条件に準ずる。

7.6.3 必要なメンバ関数

7.6.3.1 概要

以下では SuperParticleJ クラスを作る際に必要なメンバ関数を記述する。このとき SuperParticleJ クラスのクラス名を SPJ とする。これは変更自由である。

7.6.3.2 SPJ::getPos

```
class SPJ {  
public:  
    PS::F64vec getPos() const;  
};
```

- 引数

なし

- 返値

PS::F32vec 型または PS::F64vec 型。SPJ クラスの位置情報を保持したメンバ変数。

- 機能

SPJ クラスの位置情報を保持したメンバ変数を返す。

7.6.3.3 SPJ::setPos

```
class SPJ {  
public:  
    void setPos(const PS::F64vec pos_new);  
};
```

- 引数

pos_new: 入力。const PS::F32vec または const PS::F64vec 型。FDPS 側で修正した粒子の位置情報。

- 返値

なし。

- 機能

FDPS が修正した粒子の位置情報を SPJ クラスの位置情報に書き込む。

7.6.3.4 SPJ::copyFromMoment

```
class Mom;
class SPJ {
public:
    void copyFromMoment(const Mom & mom);
};
```

- 引数

mom: 入力。const Mom &型。Mom にはユーザー定義または FDPS 側で用意した Moment クラスが入る。

- 返値

なし。

- 機能

Mom クラスの情報を SPJ クラスにコピーする。

7.6.3.5 SPJ::convertToMoment

```
class Mom;
class SPJ {
public:
    Mom convertToMoment() const;
};
```

- 引数

なし

- 返値

Mom 型。Mom クラスのコンストラクタ。

- 機能

超粒子をモーメントに変換し、その変換したものを Mom クラスのコンストラクタを返す。

7.6.3.6 SPJ::clear

```
class SPJ {  
public:  
    void clear();  
};
```

- 引数

なし

- 返値

なし

- 機能

SPJ クラスのオブジェクトの情報をクリアする。

7.7 Force クラス

7.7.1 概要

Force クラスは相互作用の結果を保持するクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。以下、この節の前提、常に必要なメンバ関数について記述する。

7.7.2 前提

この節で用いる例として Force クラスのクラス名を Result とする。このクラス名は変更自由である。

7.7.3 必要なメンバ関数

常に必要なメンバ関数は Result::clear である。この関数は相互作用の計算結果を初期化する。以下、Result::clear について記述する。

7.7.3.1 Result::clear

```
class Result {  
public:  
    void clear();  
};
```

- 引数

なし

- 返値

なし。

- 機能

Result クラスのメンバ変数を初期化する。

7.8 ヘッダクラス

7.8.1 概要

ヘッダクラスは入出力ファイルのヘッダの形式を決めるクラスである。ヘッダクラスは FDPS が提供する粒子群クラスのファイル入出力 API を使用し、かつ入出力ファイルにヘッダを含ませたい場合に必要となるクラスである。粒子群クラスのファイル入出力 API とは、ParticleSystem::readParticleAscii, ParticleSystem::writeParticleAscii, である。以下、この節における前提と、これらの API を使用する際に必要となるメンバ関数とその記述の規定を述べる。この節において、常に必要なメンバ関数というものは存在しない。

7.8.2 前提

この節では、ヘッダクラスのクラス名を Hdr とする。このクラス名は変更可能である。

7.8.3 場合によっては必要なメンバ関数

7.8.3.1 Hdr::readAscii

```
class Hdr {  
public:  
    PS::S32 readAscii(FILE *fp);  
};
```

- 引数

fp: 入力。FILE *型。粒子データの入力ファイルを指すファイルポインタ。

- 返値

PS::S32 型。粒子数の情報を返す。ヘッダに粒子数の情報がない場合は-1 を返す。

- 機能

粒子データの入力ファイルからヘッダ情報を読みこむ。

7.8.3.2 Hdr::writeAscii

```
class Hdr {  
public:  
    void writeAscii(FILE *fp);  
};
```

- 引数

fp: 入力。FILE *型。粒子データの出力ファイルを指すファイルポインタ。

- 返値

なし。

- 機能

粒子データの出力ファイルへヘッダ情報を書き込む。

7.9 関数オブジェクト calcForceEpEp

7.9.1 概要

関数オブジェクト calcForceEpEp は粒子同士の相互作用を記述するものであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。以下、これの書き方の規定を記述する。

7.9.2 前提

ここで示すのは重力 N 体シミュレーションの粒子間相互作用の記述の仕方である。関数オブジェクト calcForceEpEp の名前は gravityEpEp とする。これは変更自由である。また、EssentialParitlceI クラスのクラス名を EPI, EssentialParitlceJ クラスのクラス名を EPJ, Force クラスのクラス名を Result とする。

7.9.3 gravityEpEp::operator ()

ソースコード 16: calcForceEpEp

```
1 class Result;
2 class EPI;
3 class EPJ;
4 struct gravityEpEp {
5     void operator () (const EPI *epi,
6                       const PS::S32 ni,
7                       const EPJ *epj,
8                       const PS::S32 nj,
9                       Result *result);
10 };
```

- 引数

epi: 入力。const EPI *型または EPI *型。i 粒子情報を持つ配列。

ni: 入力。const PS::S32 型または PS::S32 型。i 粒子数。

epj: 入力。const EPJ *型または EPJ *型。j 粒子情報を持つ配列。

nj: 入力。const PS::S32 型または PS::S32 型。j 粒子数。

result: 出力。Result *型。i 粒子の相互作用結果を返す配列。

- 返値

なし。

- 機能

j 粒子から i 粒子への作用を計算する。

7.10 関数オブジェクト calcForceSpEp

7.10.1 概要

関数オブジェクト calcForceSpEp は超粒子から粒子への作用を記述するものであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。以下、この書き方の規定を記述する。

7.10.2 前提

ここで示すのは重力 N 体シミュレーションにおける超粒子から粒子への作用の記述の仕方である。超粒子は単極子までの情報で作られているものとする。関数オブジェクト calcForceSpEp の名前は gravitySpEp とする。これは変更自由である。また、EssentialParitlceI クラスのクラス名を EPI, SuperParitlceJ クラスのクラス名を SPJ, Force クラスのクラス名を Result とする。

7.10.3 gravitySpEp::operator ()

ソースコード 17: calcForceSpEp

```
1 class Result;
2 class EPI;
3 class SPJ;
4 struct gravitySpEp {
5     void operator () (const EPI *epi,
6                       const PS::S32 ni,
7                       const SPJ *spj,
8                       const PS::S32 nj,
9                       Result *result);
10 };
```

- 引数

epi: 入力。const EPI *型または EPI *型。i 粒子情報を持つ配列。

ni: 入力。const PS::S32 型または PS::S32 型。i 粒子数。

spj: 入力。const SPJ *型または SPJ *型。超粒子情報を持つ配列。

nj: 入力。const PS::S32 型または PS::S32 型。超粒子数。

result: 出力。Result *型。i 粒子の相互作用結果を返す配列。

- 返値

なし。

- 機能

超粒子から i 粒子への作用を計算する。

7.11 関数オブジェクト calcForceDispatch

7.11.1 概要

関数 calcForceDispatch は関数 calcForceRetrieve と合わせて粒子同士の相互作用を記述するものであり、calcForceSpEp や calcForceEpEp の代わりに相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に使うことができる。calcForceSpEp や calcForceEpEp との違いは、calcForceDispatch は複数の相互作用リストと i 粒子リストを受け取ることである。これにより、GPGPU 等のアクセラレータを起動する回数を削減し、実行効率を向上させる。以下、この書き方の規定を記述する。関数 calcForceDispatch の名前は GravityDispatch とする。これは変更自由である。また、EssentialParitlceI クラスのクラス名を EPI, EssentialParitlceJ クラスのクラス名を EPJ, SuperParitlceJ クラスのクラス名を SPJ とする。

7.11.2 短距離力の場合

ソースコード 18: calcForceDispatch

```
1 class EPI;
2 class EPJ;
3 PS::S32 HydroforceDispatch(const PS::S32 tag,
4                             const PS::S32 nwalk,
5                             const EPI**   epi,
6                             const PS::S32* ni,
7                             const EPJ**   epj,
8                             const PS::S32* nj_ep;
9 };
```

- 引数

tag: 入力。const PS::S32 型。tag の番号。発行される tag の番号は 0 から関数 PS::TreeForForce::calcForceAllandWriteBackMultiWalk() の第三引数として設定された値から 1 引いた数までである。

tag の番号は calcForceRetrieve() で設定する tag の番号と対応させる必要がある。

nwalk: 入力。const PS::S32 型。walk の数。walk の数の最大値は PS::TreeForForce::calcForceAllandWriteBackMultiWalk() の第六引数の値である。

epi: 入力。const EPI** 型。i 粒子情報を持つポインタのポインタ。

ni: 入力。const PS::S32*型。i 粒子数のポインタ。

epj: 入力。const EPJ** 型。j 粒子情報を持つポインタのポインタ。

nj_ep: 入力。const PS::S32* 型。j 粒子数のポインタ。

- 返値

PS::S32 型。ユーザーは正常に実行された場合は 0 を、エラーが起こった場合は 0 以外の値を返すようにする。

- 機能

epi,epj の情報をアクセラレータに送り、相互作用カーネルを発行する。

7.11.3 長距離力の場合

ソースコード 19: calcForceDispatch

```
1 class EPI;
2 class EPJ;
3 class SPJ;
```

```

4 PS::S32 GravityDispatch(const PS::S32    tag,
5                          const PS::S32    nwalk,
6                          const EPI**      epi,
7                          const PS::S32*   ni,
8                          const EPJ**      epj,
9                          const PS::S32*   nj_ep,
10                         const SPJ**      spj,
11                         const PS::S32*   nj_sp);
12 };

```

● 引数

tag: 入力。const PS::S32 型。tag の番号。発行される tag の番号は 0 から関数 PS::TreeForForce::calcForce の第三引数として設定された値から 1 引いた数までである。tag の番号は calcForceRetrieve() で設定する tag の番号と対応させる必要がある。

nwalk: 入力。const PS::S32 型。walk の数。walk の数の最大値は PS::TreeForForce::calcForceAllandWalk の第六引数の値である。

epi: 入力。const EPI** 型。i 粒子情報を持つ配列の配列。

ni: 入力。const PS::S32* 型。i 粒子数の配列。

epj: 入力。const EPJ** 型。j 粒子情報を持つ配列の配列。

nj_ep: 入力。const PS::S32* 型。j 粒子数の配列。

spj: 入力。const SPJ** 型。j 粒子情報を持つ配列の配列。

nj_sp: 入力。const PS::S32* 型。j 粒子数の配列。

● 返値

PS::S32 型。ユーザーは正常に実行された場合は 0 を、エラーが起こった場合は 0 以外の値を返すようにする。

● 機能

epi,epj,spj の情報をアクセラレータに送り、相互作用カーネルを発行する。

7.12 関数オブジェクト calcForceRetrieve

7.12.1 概要

関数 calcForceRetrieve は関数 calcForceDispatch で行った相互作用の結果を回収する関数である。以下、この書き方の規定を記述する。関数 calcForceRetrieve の名前は GravityRetrieve とする。これは変更自由である。また、Force クラスのクラス名を Result とする。

ソースコード 20: calcForceDispatch

```
1 class EPI;
2 class EPJ;
3 class Result;
4 PS::S32 GravityRetrieve(const PS::S32 tag,
5                          const PS::S32 nwalk,
6                          const PS::S32 ni [],
7                          Result result [][]);
8 };
```

- 引数

tag: 入力。const PS::S32 型。tag の番号。対応する calcForceDispatch の tag 番号と一致させる必要がある。

nwalk: 入力。const PS::S32 型。walk の数。対応する calcForceDispatch に与えた nwalk の値と一致させる必要がある。

ni: 入力。const PS::S32*型。i 粒子数の配列。

result: 出力。Result *型。i 粒子の相互作用結果を返す配列の配列。

- 返値

PS::S32 型。ユーザーは正常に実行された場合は 0 を、エラーが起こった場合は 0 以外の値を返すようにする。

- 機能

同じ tag 番号を持つ関数 calcForceDispatch で行った相互作用の結果を回収する。

8 プログラムの開始と終了

8.1 概要

プログラムの開始と終了に必要な API などを記述する。

8.2 API

8.2.1 PS::Initialize

プログラムの開始を行うには以下の API を呼び出す必要がある。

```
void PS::Initialize
    (PS::S32 & argc,
     char ** & argv);
```

- 引数

argc: 入力。PS::S32 型。コマンドライン引数の総数。

argv: 入力。char ** &型。コマンドライン引数の文字列を指すポインタのポインタ。

- 返値

なし

- 機能

FDPS の初期化を行う。FDPS の API のうち最初に呼び出さなければならない。内部では MPI::Init を呼び出すため、引数 argc と argv が変っている可能性がある。

8.2.2 PS::Finalize

プログラムの終了するには以下の API を呼び出す必要がある。

```
void PS::Finalize();
```

- 引数

なし

- 返値

なし

- 機能

FDPS の終了処理を行う。

8.2.3 PS::Abort

プログラムを異常終了させる場合には以下の API を呼び出す必要がある。

```
void PS::Abort(const PS::S32 err = -1);
```

- 引数

err: PS::S32 型。プログラムの終了ステータス。デフォルト-1。

- 返値

なし

- 機能

FDPS の異常終了処理を行う。引数はプログラムの終了ステータスである。この引数は、MPI を使用していない場合は `exit` 関数に渡され、MPI を使用している場合は MPI の `Abort` 関数に渡される。

8.2.4 PS::DisplayInfo

```
void PS::DisplayInfo();
```

- 引数

なし

- 返値

なし

- 機能

FDPS のライセンス情報などを表示する。

9 モジュール

本節では、FDPS のモジュールについて記述する。最初に FDPS の標準機能について、次に FDPS の拡張機能について記述する。

9.1 標準機能

9.1.1 概要

本節では、FDPS の標準機能について記述する。標準機能には 4 つのモジュールがあり、領域クラス、粒子群クラス、相互作用ツリークラス、通信用データクラスがある。この 4 つのクラスについて順に記述する。

9.1.2 領域クラス

本節では、領域クラスについて記述する。このクラスは領域情報の保持や領域の分割を行うモジュールである。まずオブジェクトの生成方法を記述し、その後 API を記述する。

9.1.2.1 オブジェクトの生成

領域クラスは以下のように宣言されている。

ソースコード 21: DomainInfo0

```
1 namespace ParticleSimulator {  
2     class DomainInfo;  
3 }
```

領域クラスのオブジェクトの生成は以下のように行う。ここでは dinfo というオブジェクトを生成している。

```
PS::DomainInfo dinfo;
```

9.1.2.2 API

領域クラスには初期設定関連の API、領域分割関連の API がある。以下、各節に分けて記述する。

9.1.2.2.1 初期設定

初期設定関連の API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 22: DomainInfo1

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     class DomainInfo{
3     public:
4         DomainInfo();
5         void initialize(const F32 coef_ema=1.0);
6         void setNumberOfDomainMultiDimension(const S32 nx,
7                                               const S32 ny,
8                                               const S32 nz=1);
9         void setDomain(const S32 nx,
10                        const S32 ny,
11                        const S32 nz=1);
12         void setBoundaryCondition(enum BOUNDARY_CONDITION bc);
13         void setPosRootDomain(const F32vec & low,
14                               const F32vec & high);
15     };
16 }
```

9.1.2.2.1.1 コンストラクタ コンストラクタ

```
void PS::DomainInfo::DomainInfo();
```

- 引数
なし
- 返値
なし
- 機能
領域クラスのオブジェクトを生成する。

9.1.2.2.1.2 *PS::DomainInfo::initialize* PS::DomainInfo::initialize

```
void PS::DomainInfo::initialize(const PS::F32 coef_ema=1.0);
```

- 引数

coef_ema: 入力。 const PS::F32 型。指数移動平均の平滑化係数。デフォルト 1.0

- 返値

なし

- 機能

領域クラスのオブジェクトを初期化し、指数移動平均の平滑化係数を設定する。この係数の許される値は 0 から 1 である。それ以外の値を入れた場合はエラーメッセージを送出しプログラムは終了する。大きくなるほど、最新の粒子分布の情報が領域分割に反映されやすい。1 の場合、最新の粒子分布の情報のみ反映される。0 の場合、最初の粒子分布の情報のみ反映される。1 度は呼ぶ必要がある。過去の粒子分布の情報を領域分割に反映する必要がある理由については、Ishiyama, Fukushige & Makino (2009, Publications of the Astronomical Society of Japan, 61, 1319) を参照のこと。

9.1.2.2.1.3 PS::DomainInfo::setNumberOfDomainMultiDimension

PS::DomainInfo::setNumberOfDomainMultiDimension

```
void PS::DomainInfo::setNumberOfDomainMultiDimension
    (const PS::S32 nx,
     const PS::S32 ny,
     const PS::S32 nz=1);
```

- 引数

nx: 入力。 const PS::S32 型。x 軸方向のルートドメインの分割数。

ny: 入力。 const PS::S32 型。y 軸方向のルートドメインの分割数。

nz: 入力。 const PS::S32 型。z 軸方向のルートドメインの分割数。デフォルト 1。

- 返値

なし

- 機能

計算領域の分割する方法を設定する。nx, ny, nz はそれぞれ x 軸、y 軸、z 軸方向の計算領域の分割数である。呼ばなければ自動的に nx, ny, nz が決まる。呼んだ場合に入力する nx, ny, nz の総積が MPI プロセス数と等しくなければ、FDPS はエラーメッセージを送り、プログラムを止める。

9.1.2.2.1.4 PS::DomainInfo::setDomain

PS::DomainInfo::setDomain

```
void PS::DomainInfo::setDomain(const PS::S32 nx,  
                                const PS::S32 ny,  
                                const PS::S32 nz=1);
```

- 引数

nx: 入力。 const PS::S32 型。 x 軸方向のルートドメインの分割数。

ny: 入力。 const PS::S32 型。 y 軸方向のルートドメインの分割数。

nz: 入力。 const PS::S32 型。 z 軸方向のルートドメインの分割数。デフォルト 1。

- 返値

なし

- 機能

PS::DomainInfo::setNumberOfDomainMultiDimension の別名であり、全く同じ動作をする。

9.1.2.2.1.5 PS::DomainInfo::setBoundaryCondition

PS::DomainInfo::setBoundaryCondition

```
void PS::DomainInfo::setBoundaryCondition  
    (enum PS::BOUNDARY_CONDITION bc);
```

- 引数

bc: 入力。 列挙型。境界条件。

- 返値

なし

- 機能

境界条件の設定をする。許される入力は、6.7.2 で挙げた列挙型のみ (ただし BOUNDARY_CONDITION_SHEARING_BOX, BOUNDARY_CONDITION_USER_DEFINED は未実装)。呼ばない場合は、開放境界となる。

9.1.2.2.1.6 PS::DomainInfo::setPosRootDomain

PS::DomainInfo::setPosRootDomain

```
void PS::DomainInfo::setPosRootDomain
    (const PS::F32vec & low,
     const PS::F32vec & high);
```

- 引数

low: 入力。 PS::F32vec 型。 計算領域の下限 (閉境界)。

high: 入力。 PS::F32vec 型。 計算領域の上限 (開境界)。

- 返値

なし

- 機能

計算領域の下限と上限を設定する。開放境界条件の場合は呼ぶ必要はない。それ以外の境界条件の場合は、呼ばなくても動作するが、その結果が正しいことは保証できない。high の座標の各値は low の対応する座標よりも大きくなければならない。そうでない場合は、FDPS はエラーメッセージを送出し、ユーザープログラムを終了させる。

9.1.2.2.2 領域分割

領域分割関連の API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 23: DomainInfo2

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     class DomainInfo{
3     public:
4         template<class Tpsys>
5         void collectSampleParticle(Tpsys & psys,
6                                     const bool clear,
7                                     const F32 weight);
8         template<class Tpsys>
9         void collectSampleParticle(Tpsys & psys,
10                                    const bool clear);
11         template<class Tpsys>
12         void collectSampleParticle(Tpsys & psys);
13
14         void decomposeDomain();
15
```

```

16         template<class Tpsys>
17         void decomposeDomainAll(Tpsys & psys,
18                                 const F32 weight);
19         template<class Tpsys>
20         void decomposeDomainAll(Tpsys & psys);
21     };
22 }

```

9.1.2.2.1 *PS::DomainInfo::collectSampleParticle*

PS::DomainInfo::collectSampleParticle

```

template<class Tpsys>
void PS::DomainInfo::collectSampleParticle
    (Tpsys & psys,
     const bool clear,
     const PS::F32 weight);

```

- 引数

psys: 入力。 ParticleSystem &型。領域分割のためのサンプル粒子を提供する粒子群クラス。

clear: 入力。 bool 型。前にサンプルされた粒子情報をクリアするかどうかを決定するフラグ。 true でクリアする。

weight: 入力。 const PS::F32 型。領域分割のためのサンプル粒子数を決めるためのウェイト。

- 返値

なし

- 機能

粒子群クラスのオブジェクト psys から粒子をサンプルする。 clear によってこれより前にサンプルした粒子の情報を消すかどうか決める。 weight によってその MPI プロセスからサンプルする粒子の量を調整する (weight が大きいほどサンプル粒子数が多い)。

```

template<class Tpsys>
void PS::DomainInfo::collectSampleParticle
    (Tpsys & psys,
     const bool clear);

```


- 引数

psys: 入力。 ParticleSystem &型。領域分割のためのサンプル粒子を提供する粒子群クラス。

clear: 入力。 bool 型。前にサンプルされた粒子情報をクリアするかどうかを決定するフラグ。 true でクリアする。

- 返値

なし

- 機能

粒子群クラスのオブジェクト psys から粒子をサンプルする。 clear によってこれより前にサンプルした粒子の情報を消すかどうか決める。

```
template<class Tpsys>
void PS::DomainInfo::collectSampleParticle
    (Tpsys & psys);
```

- 引数

psys: 入力。 ParticleSystem &型。領域分割のためのサンプル粒子を提供する粒子群クラス。

- 返値

なし

- 機能

粒子群クラスのオブジェクト psys から粒子をサンプルする。

9.1.2.2.2.2 PS::DomainInfo::decomposeDomain

PS::DomainInfo::decomposeDomain

```
void PS::DomainInfo::decomposeDomain();
```

- 引数

なし

- 返値

なし

- 機能

計算領域の分割を実行する。

9.1.2.2.2.3 PS::DomainInfo::decomposeDomainAll

PS::DomainInfo::decomposeDomainAll

```
template<class Tpsys>
void PS::DomainInfo::decomposeDomainAll
    (Tpsys & psys,
     const PS::F32 weight);
```

- 引数

psys: 入力。 ParticleSystem &型。領域分割のためのサンプル粒子を提供する粒子群クラス。

weight: 入力。 const PS::F32 型。領域分割のためのサンプル粒子数を決めるためのウェイト。

- 返値

なし

- 機能

粒子群クラスのオブジェクト psys から粒子をサンプルし、続けてルートドメインの分割を行う。PS::DomainInfo::collectSampleParticle と PS::DomainInfo::decomposeDomain が行うことを一度に行う。weight の意味は PS::DomainInfo::collectSampleParticle と同じ。

```
template<class Tpsys>
void PS::DomainInfo::decomposeDomainAll
    (Tpsys & psys);
```

- 引数

psys: 入力。 ParticleSystem &型。領域分割のためのサンプル粒子を提供する粒子群クラスのオブジェクト。

- 返値

なし

- 機能

粒子群クラスのオブジェクト psys から粒子をサンプルし、続けてルートドメインの分割を行う。PS::DomainInfo::collectSampleParticle と PS::DomainInfo::decomposeDomain が行うことを一度に行う。

9.1.2.2.3 時間計測

クラス内の時間計測関連の API の宣言は以下のようにになっている。自クラスの主要なメソッドを呼び出すとそれにかかった時間をプライベートメンバの `time_profile_` の該当メンバに書き込む。メソッド `clearTimeProfile()` を呼ばない限り時間は足しあわされていく。

ソースコード 24: DomainInfo3

```
1 namespace ParticleSimulator {  
2     class DomainInfo{  
3     public:  
4         TimeProfile getTimeProfile();  
5         void clearTimeProfile();  
6     };  
7 }
```

9.1.2.2.3.1 *PS::DomainInfo::getTimeProfile*

PS::DomainInfo::getTimeProfile

```
PS::TimeProfile PS::DomainInfo::getTimeProfile();
```

- 引数
なし。
- 返値
PS::TimeProfile 型。
- 機能
メンバ関数 `collectSampleParticle` と `decomposeDomain` にかかった時間（ミリ秒単位）を TimeProfile 型のメンバ変数 `collect_sample_particles_` と `decompose_domain_` に格納する。

9.1.2.2.3.2 *PS::DomainInfo::clearTimeProfile*

PS::DomainInfo::clearTimeProfile

```
void PS::DomainInfo::clearTimeProfile();
```

- 引数
なし。

- 返値

なし。

- 機能

領域情報クラスの TimeProfile 型のプライベートメンバ変数のメンバ変数 collect_sample_particles_ と decompose_domain_ の値を 0 クリアする。

9.1.2.2.4 情報取得

クラス内の情報取得関連の API の宣言は以下のようになっている。

ソースコード 25: DomainInfo3

```

1 namespace ParticleSimulator {
2     class DomainInfo{
3     public:
4         TimeProfile getTimeProfile();
5         void clearTimeProfile();
6         S64 getUsedMemorySize();
7     };
8 }
```

9.1.2.2.4.1 PS::DomainInfo::getUsedMemorySize

PS::DomainInfo::getUsedMemorySize

PS::S64 PS::DomainInfo::getUsedMemorySize();

- 引数

なし。

- 返値

PS::S64。

- 機能

対象のオブジェクトが使用しているメモリー量を Byte 単位で返す。

9.1.3 粒子群クラス

本節では、粒子群クラスについて記述する。このクラスは粒子情報の保持や MPI プロセス間で粒子情報の交換を行うモジュールである。まずオブジェクトの生成方法を記述し、その後 API を記述する。

9.1.3.1 オブジェクトの生成

粒子群クラスは以下のように宣言されている。

ソースコード 26: ParticleSystem0

```
1 namespace ParticleSimulator {  
2     template<class Tptcl>  
3     class ParticleSystem;  
4 }
```

テンプレート引数 Tptcl はユーザー定義の FullParticle クラスである。

粒子群クラスのオブジェクトの生成は以下のように行う。ここでは system というオブジェクトを生成している。

```
PS::ParticleSystem<FP> system;
```

テンプレート引数 FP はユーザー定義の FullParticle クラスの 1 例である FP クラスである。

9.1.3.2 API

このモジュールには初期設定関連の API、オブジェクト情報取得設定関連の API、ファイル入出力関連の API、粒子交換関連の API がある。以下、各節に分けて記述する。

9.1.3.2.1 初期設定

初期設定関連の API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 27: ParticleSystem1

```
1 namespace ParticleSimulator {  
2     template<class Tptcl>  
3     class ParticleSystem{  
4     public:  
5         ParticleSystem();  
6         void initialize();  
7         void setAverageTargetNumberOfSampleParticlePerProcess  
8             (const S32 & nsampleperprocess);  
9     };  
10 }
```

9.1.3.2.1.1 コンストラクタ

コンストラクタ

```
template <class Tptcl>
void PS::ParticleSystem<Tptcl>::ParticleSystem();
```

- 引数
なし
- 返値
なし
- 機能
粒子群クラスのオブジェクトを生成する。

9.1.3.2.1.2 *PS::ParticleSystem::initialize*

PS::ParticleSystem::initialize

```
template <class Tptcl>
void PS::ParticleSystem<Tptcl>::initialize();
```

- 引数
なし
- 返値
なし
- 機能
粒子群クラスのオブジェクトを初期化する。1度は呼ぶ必要がある。

9.1.3.2.1.3 *PS::ParticleSystem::*

setAverateTargetNumberOfSampleParticlePerProcess

PS::ParticleSystem::

setAverateTargetNumberOfSampleParticlePerProcess

```
template <class Tptcl>
void PS::ParticleSystem<Tptcl>::setAverateTargetNumberOfSampleParticlePerProcess
    (const PS::S32 & nsampleperprocess);
```

- 引数

nsampleperprocess: 入力。const PS::S32 &型。1つのMPIプロセスでサンプルする粒子数目標。

- 返値

なし

- 機能

1つのMPIプロセスでサンプルする粒子数の目標を設定する。呼び出さなくてもよいが、呼び出さないとこの目標数が30となる。

9.1.3.2.2 情報取得

オブジェクト情報取得関連のAPIの宣言は以下のようになっている。このあと各APIについて記述する。

ソースコード 28: ParticleSystem2

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     template<class Tptcl>
3     class ParticleSystem{
4     public:
5         Tptcl & operator [] (const S32 id);
6         S32 getNumberOfParticleLocal() const;
7         S32 getNumberOfParticleGlobal() const;
8         S64 getUsedMemorySize() const;
9     };
10 }
```

9.1.3.2.2.1 PS::ParticleSystem::operator []

PS::ParticleSystem::operator []

```
template <class Tptcl>
Tptcl & PS::ParticleSystem<Tptcl>::operator []
    (const PS::S32 id);
```

- 引数

id: 入力。const PS::S32 型。粒子配列のインデックス。

- 返値

FullParticle &型。Tptcl 型のオブジェクト。

- 機能

id 番目の FullParticle 型のオブジェクトの参照を返す。

9.1.3.2.2.2 *PS::ParticleSystem::getNumberOfParticleLocal*

PS::ParticleSystem::getNumberOfParticleLocal

```
template <class Tptcl>
PS::S32 PS::ParticleSystem<Tptcl>::getNumberOfParticleLocal();
```

- 引数

なし

- 返値

PS::S32 型。1 つの MPI プロセスの持つ粒子数。

- 機能

1 つの MPI プロセスの持つ粒子数を返す。

9.1.3.2.2.3 *PS::ParticleSystem::getNumberOfParticleGlobal*

PS::ParticleSystem::getNumberOfParticleGlobal

```
template <class Tptcl>
PS::S32 PS::ParticleSystem<Tptcl>::getNumberOfParticleGlobal();
```

- 引数

なし

- 返値

PS::S32 型。全 MPI プロセスの持つ粒子数。

- 機能

全 MPI プロセスの持つ粒子数を返す。

9.1.3.2.2.4 *PS::DomainInfo::getUsedMemorySize*

PS::DomainInfo::getUsedMemorySize

```
PS::S64 PS::DomainInfo::getUsedMemorySize() const;
```


- 引数
なし。
- 返値
PS::S64。
- 機能
対象のオブジェクトが使用しているメモリー量を Byte 単位で返す。

9.1.3.2.3 ファイル入出力

ファイル入出力関連の API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 29: ParticleSystem3

```

1 namespace ParticleSimulator {
2     template<class Tptcl>
3     class ParticleSystem{
4     public:
5         template <class Theader>
6         void readParticleAscii(const char * const filename,
7                               const char * const format,
8                               Theader & header);
9         void readParticleAscii(const char * const filename,
10                                const char * const format);
11         template <class Theader>
12         void readParticleAscii(const char * const filename,
13                                Theader & header);
14         void readParticleAscii(const char * const filename);
15         template <class Theader>
16         void writeParticleAscii(const char * const filename,
17                                const char * const format,
18                                const Theader & header);
19         void writeParticleAscii(const char * const filename,
20                                const char * format);
21         template <class Theader>
22         void writeParticleAscii(const char * const filename,
23                                const Theader & header);
24         void writeParticleAscii(const char * const filename);
25     };
26 }
```

9.1.3.2.3.1 PS::ParticleSystem::readParticleAscii

PS::ParticleSystem::readParticleAscii

```
template <class Tptcl>
template <class Theader>
void PS::ParticleSystem<Tptcl>::readParticleAscii
    (const char * const filename,
     const char * const format,
     Theader & header);
```

- 引数

filename: 入力。const char *型。入力ファイル名のベースとなる部分。

format: 入力。const char *型。分散ファイルから粒子データを読み込む際のファイルフォーマット。

header: 入力。Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

- 返値

なし

- 機能

各プロセスが filename と format で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納する。

filename で、分散しているファイルのベースとなる名前を指定する。format でファイル名のフォーマットを指定する。フォーマットの指定方法は標準 C ライブラリの関数 printf の第 1 引数と同じである。ただし変換指定は必ず 3 つであり、その指定子は 1 つめは文字列、残りはどちらも整数である。2 つ目の変換指定にはそのジョブの全プロセス数が、3 つ目の変換指定にはプロセス番号が入る。例えば、filename が nbody、format が %s_%03d_%03d.init ならば、全プロセス数 64 のジョブのプロセス番号 12 のプロセスは、nbody_064_012.init というファイルを読み込む。

1 粒子のデータを読み取る関数は FullParticle クラスのメンバ関数でユーザが定義する。定義方法については節 A.1.4.3 を参照のこと。

ファイルのヘッダのデータを読み取る関数は Theader のメンバ関数でユーザが定義する。定義方法については節 A.7 を参照のこと。

```
template <class Tptcl>
void PS::ParticleSystem<Tptcl>::readParticleAscii
    (const char * const filename,
     const char * const format);
```

- 引数

filename: 入力。const char * const 型。入力ファイル名のベースとなる部分。

format: 入力。const char * const 型。分散ファイルから粒子データを読み込む際のファイルフォーマット。

- 返り値

なし。

- 機能

各プロセスが filename と format で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納する。この時、1 回ファイルを読み込んで行数を取得した後、もう一度ファイルを読み込みなおし、粒子データを読み込む。

filename で、分散しているファイルのベースとなる名前を指定する。format でファイル名のフォーマットを指定する。format の指定の仕方は、Theader が存在する場合の時と同様である。

1 粒子のデータを読み取る関数は FullParticle クラスのメンバ関数でユーザが定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルから読み出す場合と同様である。

```
template <class Tptcl>
template <class Theader>
void PS::ParticleSystem<Tptcl>::readParticleAscii
    (const char * const filename,
     Theader & header);
```

- 引数

filename: 入力。const char * const 型。入力ファイル名。

header: 入力。Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

- 返り値

なし。

- 機能

ルートプロセスが filename で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納した後、各プロセスに分配する。

1 粒子のデータを読み取る関数は FullParticle のメンバ関数でユーザが定義する。ファイルのヘッダのデータを読み取る関数は Theader のメンバ関数でユーザが定義する。これら 2 つのメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルから読み出す場合と同様である。

```
template <class Tptcl>
void PS::ParticleSystem<Tptcl>::readParticleAscii
    (const char * const filename);
```

- 引数

filename: 入力。const char * const 型。入力ファイル名。

- 返回值

なし。

- 機能

ルートプロセスが filename で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納した後、各プロセスに分配する。この時、1 回ファイルを読み込んで行数を取得した後、もう一度ファイルを読み込みなおし、粒子データを読み込む。

1 粒子のデータを読み取る関数は FullParticle クラスのメンバ関数でユーザが定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルから読み出す場合と同様である。

9.1.3.2.3.2 PS::ParticleSystem::readParticleBinary

PS::ParticleSystem::readParticleBinary

未実装

9.1.3.2.3.3 PS::ParticleSystem::writeParticleAscii

PS::ParticleSystem::writeParticleAscii

```
template <class Tptcl>
template <class Theader>
void PS::ParticleSystem<Tptcl>::writeParticleAscii
    (const char * const filename,
     const char * const format,
     const Theader & header);
```

- 引数

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名のベースとなる部分。

format: 入力。const char * const 型。分散ファイルに粒子データを書き込む際のファイルフォーマット。

header: 入力。const Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

- 戻り値

なし。

- 機能

各プロセスが filename と format で指定された出力ファイルに FullParticle クラスのオブジェクトのデータと、Theader クラスのオブジェクトのデータを出力する。出力ファイルのフォーマットはメンバ関数 PS::ParticleSystem::readParticleAscii と同様である。

1 粒子のデータを書き込む関数は FullParticle クラスのメンバ関数でユーザが定義する。定義方法については節 A.1.4.3 を参照のこと。

ファイルのヘッダのデータを書き込む関数はヘッダクラスのメンバ関数でユーザが定義する。定義方法については節 A.7 を参照のこと。

```
template <class Tptcl>
void PS::ParticleSystem<Tptcl>::writeParticleAscii
    (const char * const filename,
     const char * const format);
```

- 引数

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名のベースとなる部分。

format: 入力。const char * const 型。分散ファイルに粒子データを書き込む際のファイルフォーマット。

- 戻り値

なし。

- 機能

各プロセスが filename と format で指定された出力ファイルに FullParticle クラスのオブジェクトのデータを出力する。出力ファイルのフォーマットはメンバ関数 PS::ParticleSystem::readParticleAscii と同様である。

1 粒子のデータを書き込む関数は FullParticle クラスのメンバ関数でユーザが定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルに書き込む場合と同様である。

```
template <class Tptcl>
template <class Theader>
void PS::ParticleSystem<Tptcl>::writeParticleAscii
    (const char * const filename,
     const Theader & header);
```

- 引数

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名。

header: 入力。const Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

- 返り値

なし。

- 機能

filename で指定された出力ファイルに FullParticle クラスのオブジェクトのデータと、ヘッダクラスのオブジェクトのヘッダ情報を出力する。

1 粒子のデータを書き込む関数は FullParticle クラスのメンバ関数でユーザが定義する。ファイルのヘッダのデータを書き込む関数はヘッダクラスのメンバ関数でユーザが定義する。これら 2 つのメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルに書き込む場合と同様である。

```
void PS::ParticleSystem<Tptcl>::writeParticleAscii  
    (const char * const filename);
```

- 引数

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名。

- 返り値

なし。

- 機能

filename で指定された出力ファイルに FullParticle 型の粒子データを出力する。

1 粒子のデータを書き込む関数は FullParticle のメンバ関数でユーザが定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルに書き込む場合と同様である。

9.1.3.2.3.4 PS::ParticleSystem::writeParticleBinary

PS::ParticleSystem::writeParticleBinary

未実装

9.1.3.2.4 粒子交換

粒子交換関連の API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 30: ParticleSystem4

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     template<class Tptcl>
3     class ParticleSystem{
4     public:
5         template<class Tdinfo>
6         void exchangeParticle(Tdinfo & dinfo);
7     };
8 }
```

9.1.3.2.4.1 PS::ParticleSystem::exchangeParticle

PS::ParticleSystem::exchangeParticle

```
template <class Tptcl>
template <class Tdinfo>
void PS::ParticleSystem<Tptcl>::exchangeParticle
    (Tdinfo & dinfo);
```

- 引数

dinfo: 入力。DomainInfo & 型。領域クラスのオブジェクト。

- 返値

なし

- 機能

粒子が適切なドメインに配置されるように、粒子の交換を行う。どのドメインにも属さない粒子が現れた場合、例外が送出される。

9.1.3.2.5 時間計測

クラス内の情報取得関連の API の宣言は以下のようにになっている。自クラスの主要なメソッドを呼び出すとそれにかかった時間をプライベートメンバの `time_profile_` の該当メンバに書き込む。メソッド `clearTimeProfile()` を呼ばない限り時間は足しあわされていく。

ソースコード 31: ParticleSystem3

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     template<class Tptcl>
3     class ParticleSystem{
4     private:
```

```

5         TimeProfile time_profile_;
6     public:
7         TimeProfile getTimeProfile();
8         void clearTimeProfile();
9     };
10 }

```

9.1.3.2.5.1 *PS::ParticleSystem::getTimeProfile*

PS::ParticleSystem::getTimeProfile

```
PS::TimeProfile PS::ParticleSystem::getTimeProfile();
```

- 引数
なし。
- 返値
PS::TimeProfile 型。
- 機能
メンバ関数 exchangeParticle にかかった時間（ミリ秒単位）を TimeProfile 型のメンバ変数 exchange_particles_ に格納し、返す。

9.1.3.2.5.2 *PS::ParticleSystem::clearTimeProfile*

PS::ParticleSystem::clearTimeProfile

```
void PS::ParticleSystem::clearTimeProfile();
```

- 引数
なし。
- 返値
なし。
- 機能
領域情報クラスの TimeProfile 型のプライベートメンバ変数のメンバ変数 exchange_particles_ の値を 0 クリアする。

9.1.3.2.6 その他

その他の API の宣言は以下のようにになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 32: ParticleSystem4

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     template<class Tptcl>
3     class ParticleSystem{
4     public:
5         template<class Tdinfo>
6         void adjustPositionIntoRootDomain
7             (const Tdinfo & dinfo);
8         void setNumberOfParticleLocal(const S32 n);
9     };
10 }
```

9.1.3.2.6.1 *PS::ParticleSystem::adjustPositionIntoRootDomain*

PS::ParticleSystem::adjustPositionIntoRootDomain

```
template <class Tptcl>
template <class Tdinfo>
void ParticleSystem<Tptcl>::adjustPositionIntoRootDomain
    (const Tdinfo & dinfo);
```

- 引数

dinfo: 入力。Tdinfo 型。領域クラスのオブジェクト。

- 返値

なし

- 機能

周期境界条件の場合に、計算領域からはみ出した粒子を計算領域に適切に戻す。

9.1.3.2.6.2 *PS::ParticleSystem::setNumberOfParticleLocal*

PS::ParticleSystem::setNumberOfParticleLocal

```
template <class Tptcl>
void PS::ParticleSystem<Tptcl>::setNumberOfParticleLocal
    (const PS::S32 n);
```

- 引数
n: 入力。const PS::S32 型。粒子数。
- 返値
なし
- 機能
1 つの MPI プロセスの持つ粒子数を設定する。

9.1.4 相互作用ツリークラス

本節では、相互作用ツリークラスについて記述する。このクラスは粒子間相互作用の計算を行うモジュールである。まずオブジェクトの生成方法を記述し、その後 API を記述する。

9.1.4.1 オブジェクトの生成

このクラスは以下のように宣言されている。

ソースコード 33: TreeForForce0

```

1 namespace ParticleSimulator {
2     template<class TSearchMode,
3             class TResult,
4             class TEpi,
5             class TEpj,
6             class TMomLocal,
7             class TMomGlobal,
8             class TSpj>
9     class TreeForForce;
10 }
```

テンプレート引数は順に、PS::SEARCH_MODE 型 (ユーザー選択)、Force クラス (ユーザー定義)、EssentialParticleI クラス (ユーザー定義)、EssentialParticleJ 型 (ユーザー定義)、ローカルツリーの Moment 型 (ユーザー定義)、グローバルツリーの Moment 型 (ユーザー定義)、SuperParticleJ 型 (ユーザー定義) である。

PS::SEARCH_MODE 型に応じてラッパーを用意した。これらのラッパーを使えば入力するテンプレート引数の数が減るので、こちらのラッパーを用いることを推奨する。以下、PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_LONG, PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF, PS::SEARCH_MODE_GATHER, PS::SEARCH_MODE_SCATTER, PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY の場合のオブジェクトの生成方法を記述する。

9.1.4.1.1 PS::SEARCH_MODE_LONG

PS::SEARCH_MODE_LONG_SCATTER も同様である。

以下のようにオブジェクト system を生成する。

```
PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj, TMom, TSpj>::Normal system;
```

テンプレート引数は順に、Force クラス (ユーザー定義)、EssentialParticleI クラス (ユーザー定義)、EssentialParticleJ クラス (ユーザー定義)、ローカルツリー及びグローバルツリーの Moment クラス (ユーザー定義)、SuperParticleJ クラス (ユーザー定義) である。

あらかじめ Moment クラスと SuperParticleJ クラスを指定した型も用意した (節 7.5, 7.6 参照)。これらはモーメントの計算方法別に 6 種類ある。以下、粒子の重心を中心とした場合の単極子まで、四重極子までのモーメント計算、粒子の幾何中心を中心とした場合の単極子まで、双極子まで、四重極子までのモーメント計算、のオブジェクトの生成方法をこの順で記述する。ここでは、すべて system というオブジェクトを生成している。

```
PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj>::Monopole system;
```

```
PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj>::Quadrupole system;
```

```
PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj>::MonopoleGeometricCenter system;
```

```
PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj>::DipoleGeometricCenter system;
```

```
PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj>::QuadrupoleGeometricCenter system;
```

テンプレート引数は順に、Force クラス、EssentialParticleI クラス、EssentialParticleJ クラスである。

また、PS::SEARCH_MODE_LONG_SCATTER のためにもあらかじめ Moment クラスと SuperParticleJ クラスを指定した型も用意した。MomentMonopoleScatter と MomentQuadrupoleScatter に対応した以下の 2 つである。

```
PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj>::MonopoleWithScatterSearch system;
```

```
PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj>::QuadrupoleWithScatterSearch system;
```

テンプレート引数は PS::SEARCH_MODE_LONG の場合と同じである。

9.1.4.1.2 PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF

以下のようにオブジェクト system を生成する。

```
PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj, TMom, TSpj>::WithCutoff system;
```

テンプレート引数は順に、Force クラス、EssentialParticleI クラス、EssentialParticleJ クラス、ローカルツリー及びグローバルツリーの Moment クラス、SuperParticleJ クラスである。

あらかじめ Moment クラスと SuperParticleJ 型を指定したクラスも用意した (節 7.5, 7.6 参照)。モーメント計算の中心を粒子の重心とした場合に、単極子まで計算するものである。ここでは system というオブジェクトを生成している。

```
PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj>::MonopoleWithCutoff system;
```

テンプレート引数は順に、Force クラス、EssentialParticleI クラス、EssentialParticleJ クラスである。

9.1.4.1.3 PS::SEARCH_MODE_GATHER

以下のようにオブジェクト system を生成する。

```
PS::TreeForForceShort<TResult, TEpi, TEpj>::Gather system;
```

テンプレート引数は順に、Force クラス、EssentialParticleI クラス、EssentialParticleJ クラスである。

9.1.4.1.4 PS::SEARCH_MODE_SCATTER

以下のようにオブジェクト system を生成する。

```
PS::TreeForForceShort<TResult, TEpi, TEpj>::Scatter system;
```

テンプレート引数は順に、Force クラス、EssentialParticleI クラス、EssentialParticleJ クラスである。

9.1.4.1.5 PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY

以下のようにオブジェクト system を生成する。

```
PS::TreeForForceShort<TResult, TEpi, TEpj>::Symmetry system;
```

テンプレート引数は順に、Force クラス、EssentialParticleI クラス、EssentialParticleJ クラスである。

9.1.4.2 API

このモジュールには初期設定関連の API、相互作用計算関連の低レベル API、相互作用計算関連の高レベル API、ネイバースト関連の API がある。以下、各節に分けて記述する。

本節の中の API の宣言ではテンプレートクラスのテンプレート引数は省略する。すなわち、本来ならば以下のように記述するべきであるが、

```
template <class TSearchMode,
          class TResult,
          class TEpi,
          class TEpj,
          class TMomLocal,
          class TMomGlobal,
          class TSpj>
void PS::TreeForForce<TSearchMode,
                     TEpi,
                     TEpj,
                     TMomLocal,
                     TMomGlobal,
                     TSpj>::MemberFunction1();

template <class TSearchMode,
          class TResult,
          class TEpi,
          class TEpj,
          class TMomLocal,
          class TMomGlobal,
          class TSpj>
template <class TTT>
void PS::TreeForForce<TSearchMode,
                     TEpi,
                     TEpj,
                     TMomLocal,
                     TMomGlobal,
                     TSpj>::MemberFunction2(TTT arg1);
```

冗長であるので、以下のように省略する。

```
void PS::TreeForForce::MemberFunction1();

template <class TTT>
void PS::TreeForForce::MemberFunction2(TTT arg1);
```

9.1.4.2.1 初期設定

初期設定関連のAPIの宣言は以下のようになっている。このあと各APIについて記述する。

ソースコード 34: TreeForForce1

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     template<class TSearchMode,
3             class TResult,
4             class TEpi,
5             class TEpj,
6             class TMomLocal,
7             class TMomGlobal,
8             class TSpj>
9     class TreeForForce{
10    public:
11        void TreeForForce();
12        void initialize(const U64 n_glb_tot,
13                      const F32 theta=0.7,
14                      const U32 n_leaf_limit=8,
15                      const U32 n_group_limit=64);
16    };
17 }
```

9.1.4.2.1.1 コンストラクタ コンストラクタ

```
void PS::TreeForForce::TreeForForce();
```

- 引数
なし
- 返値
なし

- 機能

相互作用ツリークラスのオブジェクトを生成する。

9.1.4.2.1.2 *PS::TreeForForce::initialize*

PS::TreeForForce::initialize

```
void PS::TreeForForce::initialize
    (const PS::U64 n_glb_tot,
     const PS::F32 theta=0.7,
     const PS::U32 n_leaf_limit=8,
     const PS::U32 n_group_limit=64);
```

- 引数

n_glb_tot: 入力。const PS::U64 型。粒子配列の上限。

theta: 入力。const PS::F32 型。見こみ角に対する基準。デフォルト 0.7。

n_leaf_limit。const PS::U32 型。ツリーを切るのをやめる粒子数の上限。デフォルト 8。

n_group_limit。const PS::U32 型。相互作用リストを共有する粒子数の上限。デフォルト 64。

- 返値

なし

- 機能

相互作用ツリークラスのオブジェクトを初期化する。

9.1.4.2.2 低レベル関数

相互作用計算関連の低レベル API の宣言は以下のようにになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 35: TreeForForce1

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     template<class TSearchMode,
3             class TResult,
4             class TEpi,
5             class TEpj,
6             class TMomLocal,
7             class TMomGlobal,
8             class TSpj>
```

```

9      class TreeForForce{
10     public:
11         template<class Tpsys>
12         void setParticleLocalTree(const Tpsys & psys,
13                                   const bool clear=true);
14         template<class Tdinfo>
15         void makeLocalTree(const Tdinfo & dinfo);
16         void makeLocalTree(const F32 l,
17                             const F32vec & c = F32vec(0.0));
18         template<class Tdinfo>
19         void makeGlobalTree(const Tdinfo & dinfo);
20         void calcMomentGlobalTree();
21         template<class Tfunc_ep_ep>
22         void calcForce(Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
23                       const bool clear=true);
24         template<class Tfunc_ep_ep, class Tfunc_sp_ep>
25         void calcForce(Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
26                       Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep,
27                       const bool clear=true);
28         Tforce getForce(const S32 i);
29     };
30 }

```

9.1.4.2.2.1 PS::TreeForForce::setParticleLocalTree

PS::TreeForForce::setParticleLocalTree

```

template<class Tpsys>
void PS::TreeForForce::setParticleLocalTree
    (const Tpsys & psys,
     const bool clear = true);

```

- 引数

psys: 入力。const Tpsys & 型。ローカルツリーを構成する粒子群クラスのオブジェクト。

clear: 入力。const bool 型。前に読込んだ粒子をクリアするかどうか決定するフラグ。true でクリアする。デフォルト true。

- 返値

なし

- 機能

相互作用ツリークラスのオブジェクトに粒子群クラスのオブジェクトの粒子を読み込む。clear が true ならば前に読込んだ粒子情報をクリアし、false ならクリアしない。

9.1.4.2.2.2 PS::TreeForForce::makeLocalTree

PS::TreeForForce::makeLocalTree

```
template<class Tdinfo>
void PS::TreeForForce::makeLocalTree
    (const Tdinfo & dinfo);
```

- 引数

dinfo: 入力。const Tdinfo &型。領域クラスのオブジェクト。

- 返値

なし

- 機能

ローカルツリーを作る。領域クラスのオブジェクトから扱うべきルートドメインを読み取り、ツリーのルートセルを決定する。

```
template<class Tdinfo>
void PS::TreeForForce::makeLocalTree
    (const PS::F32 l,
     const PS::F32vec & c = PS::F32vec(0.0));
```

- 引数

l: 入力。const PS::F32 型。ツリーのルートセルの大きさ。

c: 入力。const PS::F32vec &型。ツリーの中心の座標。デフォルトは座標原点。

- 返値

なし

- 機能

ローカルツリーを作る。ツリーのルートセルを2つの引数で決定する。ツリーのルートセルは全プロセスで共通でなければならない。共通でない場合の動作の正しさは保証しない。

9.1.4.2.2.3 *PS::TreeForForce::makeGlobalTree*

PS::TreeForForce::makeGlobalTree

```
template<class Tdinfo>
void PS::TreeForForce::makeGlobalTree
    (const Tdinfo & dinfo);
```

- 引数
dinfo: 入力。const Tdinfo & 型。領域クラスのオブジェクト。
- 返値
なし
- 機能
グローバルツリーを作る。

9.1.4.2.2.4 *PS::TreeForForce::calcMomentGlobalTree*

PS::TreeForForce::calcMomentGlobalTree

```
void PS::TreeForForce::calcMomentGlobalTree();
```

- 引数
なし
- 返値
なし
- 機能
グローバルツリーの各々のセルのモーメントを計算する。

9.1.4.2.2.5 *PS::TreeForForce::calcForce*

PS::TreeForForce::calcForce

```
template<class Tfunc_ep_ep>
void PS::TreeForForce::calcForce
    (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep(TEpi *,
                             const PS::S32,
                             TEpj *,
                             const PS::S32,
                             TResult *),
     const bool clear=true);
```

- 引数

pfunc_ep_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と EssentialParticleJ の間の相互作用計算用の関数オブジェクト (節 7.9 参照)。関数の引数は第 1 引数から順に (const) TEpi *型、const PS::S32 型、(const) TEpj *型、const PS::S32 型、TRResult *型。

clear: 入力。const bool 型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルト true。

- 返値

なし

- 機能

このオブジェクトに読み込まれた粒子すべての粒子間相互作用を計算する。これを使うのは PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_GATHER, PS::SEARCH_MODE_SCATTER, PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY の場合に限る。

```
template<class Tfunc_ep_ep, class Tfunc_sp_ep>
void PS::TreeForForce::calcForce
    (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
     Tfunc_ep_ep pfunc_sp_ep,
     const bool clear=true);
```

- 引数

pfunc_ep_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と EssentialParticleJ の間の相互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第 1 引数から順に (const) TEpi *型、const PS::S32 型、(const) TEpj *型、const PS::S32 型、TRResult *型。

pfunc_sp_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と SuperParticleJ の間の相互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第 1 引数から順に (const) TEpi *型、const PS::S32 型、(const) TSpj *型、const PS::S32 型、TRResult *型。

clear: 入力。const bool 型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルト true。

- 返値

なし

- 機能

このオブジェクトに読み込まれた粒子すべての粒子間相互作用を計算する。これを使うのは PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_LONG, PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF の場合に限る。

9.1.4.2.2.6 *PS::TreeForForce::getForce*

PS::TreeForForce::getForce

```
TResult PS::TreeForForce::getForce(const PS::S32 i);
```

- 引数

i: 入力。const PS::S32 型。粒子配列のインデックス。

- 返値

TResult 型。PS::TreeForForce::setParticleLocalTree で i 番目に読み込まれた粒子の受ける作用。

- 機能

PS::TreeForForce::setParticleLocalTree で i 番目に読み込まれた粒子の受ける作用を返す。

9.1.4.2.2.7 *PS::TreeForForce::copyLocalTreeStructure*

PS::TreeForForce::copyLocalTreeStructure

今後、追加する。

9.1.4.2.2.8 *PS::TreeForForce::repeatLocalCalcForce*

PS::TreeForForce::repeatLocalCalcForce

今後、追加する。

9.1.4.2.3 高レベル関数

相互作用計算関連の高レベル API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 36: TreeForForce1

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     template<class TSearchMode,
3             class TResult,
4             class TEpi,
5             class TEpj,
6             class TMomLocal,
7             class TMomGlobal,
8             class TSpj>
9     class TreeForForce{
10    public:
11        template<class Tfunc_ep_ep,
12                class Tpsys,
13                class Tdinfo>
14        void calcForceAllAndWriteBack
15            (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
16             Tpsys & psys,
17             Tdinfo & dinfo,
18             const bool clear_force = true);
19        template<class Tfunc_ep_ep,
20                class Tfunc_sp_ep,
21                class Tpsys,
22                class Tdinfo>
23        void calcForceAllAndWriteBack
24            (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
25             Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep,
26             Tpsys & psys,
27             TDinfo & dinfo,
28             const bool clear_force=true);
29        template<class Tfunc_dispatch,
30                class Tfunc_retrieve,
31                class Tpsys,
32                class Tdinfo>
33        void TreeForForce::calcForceAllandWriteBackMultiWalk
34            (Tfunc_dispatch pfunc_dispatch,
35             Tfunc_retrieve pfunc_retrieve,
```

```

36         Tpsys & psys,
37         Tdinfo & dinfo,
38         const PS::S32 nwalk,
39         const bool clear=true);
40
41     template<class Tfunc_ep_ep,
42             class Tfunc_sp_ep,
43             class Tpsys,
44             class Tdinfo>
45     void calcForceAll
46         (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
47          Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep,
48          Tpsys & psys,
49          Tdinfo & dinfo,
50          const bool clear_force=true);
51     template<class Tfunc_ep_ep,
52             class Tfunc_sp_ep,
53             class Tpsys,
54             class Tdinfo>
55     void calcForceAll(Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
56                     Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep,
57                     Tpsys & psys,
58                     Tdinfo & dinfo,
59                     const bool clear_force=true);
60
61     template<class Tfunc_ep_ep,
62             class Tdinfo>
63     void calcForceMakeingTree
64         (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
65          Tdinfo & dinfo,
66          const bool clear_force=true);
67     template<class Tfunc_ep_ep,
68             class Tfunc_sp_ep,
69             class Tdinfo>
70     void calcForceMakingTree
71         (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
72          Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep,
73          Tdinfo & dinfo,
74          const bool clear_force=true);
75

```

```

76     template<class Tfunc_ep_ep,
77               class Tpsys>
78     void calcForceAndWriteBack
79         (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
80          Tpsys & psys,
81          const bool clear=true);
82     template<class Tfunc_ep_ep,
83               class Tfunc_sp_ep,
84               class Tpsys>
85     void calcForceAndWriteBack
86         (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
87          Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep,
88          Tpsys & psys,
89          const bool clear=true);
90     };
91 }
92 namespace PS = ParticleSimulator;

```

9.1.4.2.3.1 *PS::TreeForForce::calcForceAllAndWriteBack*

PS::TreeForForce::calcForceAllAndWriteBack

```

template<class Tfunc_ep_ep,
          class Tpsys,
          class Tdinfo>
void PS::TreeForForce::calcForceAllandWriteBack
    (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep(TEpi *,
                             const PS::S32,
                             TEpj *,
                             const PS::S32,
                             TResult *),
     Tpsys & psys,
     Tdinfo & dinfo
     const bool clear=true);

```

● 引数

pfunc_ep_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と EssentialParticleJ の間の相互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第 1 引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32 型、const TEpj *型、PS::S32 型、TRResult *型。

psys: 入力。Tpsys &型。相互作用を計算したい粒子群クラスのオブジェクト。

dinfo: 入力。Tdinfo &型。領域クラスのオブジェクト。

clear: 入力。const bool 型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルト true。

- 返値

なし

- 機能

粒子群クラスのオブジェクト psys の粒子すべての相互作用を計算し、その計算結果を psys に書き戻す。これを使うのは PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_GATHER, PS::SEARCH_MODE_SCATTER, PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY の場合に限る。

```
template<class Tfunc_ep_ep,
         class Tfunc_sp_ep,
         class Tpsys,
         class Tdinfo>
void PS::TreeForForce::calcForceAllandWriteBack
    (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep(TEpi *,
                             const PS::S32,
                             TEpj *,
                             const PS::S32,
                             TResult *),
     Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep(TEpi *,
                             const PS::S32,
                             TSpj *,
                             const PS::S32,
                             TResult *),
     Tpsys & psys,
     Tdinfo & dinfo
     const bool clear=true);
```

- 引数

pfunc_ep_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と EssentialParticleJ の間の相互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第 1 引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32 型、const TEpj *型、PS::S32 型、TRResult *型。

pfunc_sp_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と SuperParticleJ の間の相互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第 1 引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32 型、const TSpj *型、PS::S32 型、TRResult *型。

psys: 入力。Tpsys &型。相互作用を計算したい粒子群クラスのオブジェクト。

dinfo: 入力。Tdinfo &型。領域クラスのオブジェクト。

clear: 入力。const bool 型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルト true。

- 返値

なし

- 機能

粒子群クラスのオブジェクト psys の粒子すべての相互作用を計算し、その計算結果を psys に書き戻す。これを使うのは PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_LONG, PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF の場合に限る。

```
template<class Tfunc_dispatch,
         class Tfunc_retrieve,
         class Tpsys,
         class Tdinfo>
void PS::TreeForForce::calcForceAllandWriteBackMultiWalk
    (Tfunc_dispatch pfunc_dispatch,
     Tfunc_retrieve pfunc_retrieve,
     const PS::S32 tag_max,
     Tpsys & psys,
     Tdinfo & dinfo,
     const PS::S32 nwalk,
     const bool clear=true);
```

- 引数

pfunc_dispatch: 入力。返値が void 型で、EssentialParticleI の配列と EssentialParticleJ の配列 (と SuperParticleJ の配列) をアクセラレータに転送し、カーネルを発行させる関数。PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_LONG, PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF の場合にこの関数は以下の形をしている必要がある。

```
PS::S32 pfunc_dispatch(const PS::S32 tag,
                      const PS::S32 nwalk,
                      const TEpi** iptcl,
                      const PS::S32* ni,
                      const TEpj** jptcl_ep,
                      const PS::S32 nj_ep,
                      const TSpj** jptcl_sp,
                      const PS::S32* nj_sp);
```

関数の引数は第 1 引数から順に const PS::S32 型、const PS::S32 型、const TEpi *型、PS::S32 型、const TEpj *型、PS::S32 型、const TSpj *型、PS::S32 型。返り値は PS::S32 型とし、正常に終了した場合は 0 を返す。

PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_GATHER, PS::SEARCH_MODE_SCATTER, PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY の場合にこの関数は以下の形ををしている必要がある。

```
PS::S32 pfunc_dispatch(const PS::S32 tag,
                      const PS::S32 nwalk,
                      const TEpi** iptcl,
                      const PS::S32* ni,
                      const TEpj** jptcl_ep,
                      const PS::S32* nj_ep);
```

関数の引数は第 1 引数から順に const PS::S32 型、const PS::S32 型、const TEpi *型、PS::S32 型、const TEpj *型、PS::S32 型。返り値は PS::S32 型とし、正常に終了した場合は 0 を返す。

pfunc_retrieve: 入力。返値が void 型で、pfunc_dispatch で転送したデータの結果を回収する関数。この関数は以下の形ををしている必要がある。

```
void pfunc_retrieve(const PS::S32 tag,
                   const PS::S32 nwalk,
                   const PS::S32* ni,
                   TResult** force);
```

関数の引数は第 1 引数から順に const PS::S32 型、const TEpi *型、PS::S32 型、const TSpj *型、PS::S32 型、TResult *型。引数 tag は pfunc_dispatch() と pfunc_retrieve() を関係させるもので、pfunc_dispatch で計算された結果は同じ tag の値を持つ pfunc_retrieve() で回収される。

tag_max: 入力。const PS::S32 型。発行される tag の数の最大値。扱う tag の番号は 0 から tag_max-1 までとなる。0 以下の整数を指定した場合はエラーを出力する。現バージョンでは、1 の場合に正常に動作し、1 を超える値を指定した場合には tag の値は 0 のみである。

psys: 入力。Tpsys &型。相互作用を計算したい粒子群クラスのオブジェクト。

dinfo: 入力。Tdinfo &型。領域クラスのオブジェクト。

nwalk: 入力。const PS::S32 型。1 度にアクセラレータに送る相互作用リストの数の最大値。

clear: 入力。const bool 型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルト true。

- 返値

なし

- 機能

粒子群クラスのオブジェクト `psys` の粒子すべての相互作用を計算し、その計算結果を `psys` に書き戻す。相互作用リストを作る際にマルチウォーク法を用い、一度に複数の相互作用リストを作成する。一度に作成する相互作用リストの数の最大値は `nwalk` である。

9.1.4.2.3.2 *PS::TreeForForce::calcForceAll*

`PS::TreeForForce::calcForceAll`

```
template<class Tfunc_ep_ep,
         class Tpsys,
         class Tdinfo>
void PS::TreeForForce::calcForceAll
    (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep(TEpi *,
                             const PS::S32,
                             TEpj *,
                             const PS::S32,
                             TResult *),
     Tpsys & psys,
     Tdinfo & dinfo
     const bool clear=true);
```

- 引数

`pfunc_ep_ep`: 入力。返値が `void` 型の `EssentialParticleI` と `EssentialParticleJ` の間の相互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第 1 引数から順に `(const) TEpi *` 型、`PS::S32` 型、`const TEpj *` 型、`PS::S32` 型、`TRResult *` 型。

`psys`: 入力。 `Tpsys &` 型。相互作用を計算したい粒子群クラスのオブジェクト。

`dinfo`: 入力。 `Tdinfo &` 型。領域クラスのオブジェクト。

`clear`: 入力。 `const bool` 型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。 `true` ならばクリアする。デフォルト `true`。

- 返値

なし

- 機能

粒子群クラスのオブジェクト `psys` の粒子すべての相互作用を計算する。これを使うのは `PS::SEARCH_MODE` 型が `PS::SEARCH_MODE_GATHER`, `PS::SEARCH_MODE_SCATTER`, `PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY` の場合に限る。 `PS::TreeForForce::calcForceAllAndWriteBack` から計算結果の書き戻しがなくなったもの。

```
template<class Tfunc_ep_ep,
         class Tfunc_sp_ep,
         class Tpsys,
         class Tdinfo>
void PS::TreeForForce::calcForceAll
    (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep(TEpi *,
                             const PS::S32,
                             TEpj *,
                             const PS::S32,
                             TResult *),
     Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep(TEpi *,
                             const PS::S32,
                             TSpj *,
                             const PS::S32,
                             TResult *),
     Tpsys & psys,
     Tdinfo & dinfo
     const bool clear=true);
```

- 引数

`pfunc_ep_ep`: 入力。返値が `void` 型の `EssentialParticleI` と `EssentialParticleJ` の間の相互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第 1 引数から順に `(const) TEpi *` 型、`PS::S32` 型、`const TEpj *` 型、`PS::S32` 型、`TRResult *` 型。

`pfunc_sp_ep`: 入力。返値が `void` 型の `EssentialParticleI` と `SuperParticleJ` の間の相互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第 1 引数から順に `(const) TEpi *` 型、`PS::S32` 型、`const TSpj *` 型、`PS::S32` 型、`TRResult *` 型。

`psys`: 入力。 `Tpsys &` 型。相互作用を計算したい粒子群クラスのオブジェクト。

`dinfo`: 入力。 `Tdinfo &` 型。領域クラスのオブジェクト。

`clear`: 入力。 `const bool` 型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。 `true` ならばクリアする。デフォルト `true`。

- 返値

なし

- 機能

粒子群クラスのオブジェクト `psys` の粒子すべての相互作用を計算する。これを使うのは `PS::SEARCH_MODE` 型が `PS::SEARCH_MODE_LONG`, `PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF` の場合に限る。`PS::TreeForForce::calcForceAllAndWriteBack` から計算結果の書き戻しがなくなったもの。

9.1.4.2.3.3 *PS::TreeForForce::calcForceMakingTree*

`PS::TreeForForce::calcForceMakingTree`

```
template<class Tfunc_ep_ep,
         class Tdinfo>
void PS::TreeForForce::calcForceMakingTree
    (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep(TEpi *,
                             const PS::S32,
                             TEpj *,
                             const PS::S32,
                             TResult *),
     Tdinfo & dinfo
     const bool clear=true);
```

- 引数

`pfunc_ep_ep`: 入力。返値が `void` 型の `EssentialParticleI` と `EssentialParticleJ` の間の相互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第 1 引数から順に `(const) TEpi *` 型、`PS::S32` 型、`const TEpj *` 型、`PS::S32` 型、`TResult *` 型。

`dinfo`: 入力。 `Tdinfo &` 型。領域クラスのオブジェクト。

`clear`: 入力。 `const bool` 型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。 `true` ならばクリアする。デフォルト `true`。

- 返値

なし

- 機能

これより前に相互作用ツリークラスのオブジェクトに読み込まれた粒子群クラスのオブジェクトの粒子すべての相互作用を計算する。これを使うのは `PS::SEARCH_MODE` 型が `PS::SEARCH_MODE_GATHER`, `PS::SEARCH_MODE_SCATTER`, `PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY` の場合に限る。`PS::TreeForForce::calcForceAllAndWriteBack` から粒子群クラスのオブジェクトの読み込みと計算結果の書き戻しがなくなったもの。

```

template<class Tfunc_ep_ep,
         class Tfunc_sp_ep,
         class Tdinfo>
void PS::TreeForForce::calcForceMakingTree
    (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep(TEpi *,
                             const PS::S32,
                             TEpj *,
                             const PS::S32,
                             TResult *),
     Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep(TEpi *,
                             const PS::S32,
                             TSpj *,
                             const PS::S32,
                             TResult *),
     Tdinfo & dinfo
     const bool clear=true);

```

- 引数

pfunc_ep_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と EssentialParticleJ の間の相互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第 1 引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32 型、const TEpj *型、PS::S32 型、TRResult *型。

pfunc_sp_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と SuperParticleJ の間の相互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第 1 引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32 型、const TSpj *型、PS::S32 型、TRResult *型。

dinfo: 入力。Tdinfo &型。領域クラスのオブジェクト。

clear: 入力。const bool 型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルト true。

- 返値

なし

- 機能

これより前に相互作用ツリークラスのオブジェクトに読み込まれた粒子群クラスのオブジェクトの粒子すべての相互作用を計算する。これを使うのは PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_LONG, PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF の場合に限る。PS::TreeForForce::calcForceAllAndWriteBack から粒子群クラスのオブジェクトの読込と計算結果の書き戻しがなくなったもの。

9.1.4.2.3.4 PS::TreeForForce::calcForceAndWriteBack

PS::TreeForForce::calcForceAndWriteBack

```
template<class Tfunc_ep_ep,
         class Tpsys>
void PS::TreeForForce::calcForceAndWriteBack
    (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep(TEpi *,
                             const PS::S32,
                             TEpj *,
                             const PS::S32,
                             TResult *),
     Tpsys & psys,
     const bool clear=true);
```

- 引数

pfunc_ep_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と EssentialParticleJ の間の相互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第 1 引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32 型、const TEpj *型、PS::S32 型、TRResult *型。

psys: 入力。Tpsys &型。相互作用の計算結果を書き戻したい粒子群クラスのオブジェクト。

clear: 入力。const bool 型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルト true。

- 返値

なし

- 機能

これより前に相互作用ツリークラスのオブジェクトに構築されたグローバルツリーとそのモーメントをもとに、相互作用ツリークラスのオブジェクトに属する粒子すべての相互作用が計算され、さらにその結果が粒子群クラスのオブジェクト psys に書き戻される。これを使うのは PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_GATHER, PS::SEARCH_MODE_SCATTER, PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY の場合に限る。PS::TreeForForce::calcForceAllAndWriteBack から粒子群クラスのオブジェクトの読込、ローカルツリーの構築、グローバルツリーの構築、グローバルツリーのモーメントの計算がなくなったもの。

```

template<class Tfunc_ep_ep,
         class Tfunc_sp_ep,
         class Tpsys>
void PS::TreeForForce::calcForceAllandWriteBack
    (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep(TEpi *,
                             const PS::S32,
                             TEpj *,
                             const PS::S32,
                             TResult *),
     Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep(TEpi *,
                             const PS::S32,
                             TSpj *,
                             const PS::S32,
                             TResult *),
     Tpsys & psys,
     const bool clear=true);

```

- 引数

pfunc_ep_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と EssentialParticleJ の間の相互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第 1 引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32 型、const TEpj *型、PS::S32 型、TRResult *型。

pfunc_sp_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と SuperParticleJ の間の相互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第 1 引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32 型、const TSpj *型、PS::S32 型、TRResult *型。

psys: 入力。Tpsys &型。相互作用の計算結果を書き戻したい粒子群クラスのオブジェクト。

clear: 入力。const bool 型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルト true。

- 返値

なし

- 機能

これより前に相互作用ツリークラスのオブジェクトに構築されたグローバルツリーとそのモーメントをもとに、相互作用ツリークラスのオブジェクトに属する粒子すべての相互作用が計算され、さらにその結果が粒子群クラスのオブジェクト psys に書き戻される。これを使うのは PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_LONG, PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF の場合に限る。

PS::TreeForForce::calcForceAllandWriteBack から粒子群クラスのオブジェクトの読み込、

ローカルツリーの構築、グローバルツリーの構築、グローバルツリーのモーメントの計算がなくなったもの。

9.1.4.2.4 ネイバーリスト

9.1.4.2.4.1 *getNeighborListOneParticle*

getNeighborListOneParticle

```
template<class Tptcl>
PS::S32 PS::TreeForForce::getNeighborListOneParticle(const Tptcl & ptcl,
                                                       EPJ * & epj);
```

- 引数

ptcl: 入力。Tptcl &型。近傍粒子を求めたい粒子。

epj: 出力。EPJ * &型。近傍粒子の配列の先頭ポインタ。

- 返値

PS::S32 &型。近傍粒子の個数。

- 機能

呼び出し元のツリー構造を使って、ptcl の近傍粒子の配列の先頭ポインタを epj に与え、近傍粒子数を返す。epj は EPJ 型の粒子データの配列 (粒子へのポインタの配列ではない) の先頭へのポインタであり、FDPS が内部にもっているバッファ領域を指す。このため、ユーザはこのポインタに対して free() や delete() をしてはならない。この関数はスレッドセーフである。すなわち、スレッド毎に別のバッファ領域をもっている。なお、この領域はスレッド毎に 1 つしかないので、同ースレッドでこの関数を呼び出すたびに上書きされる。

これを使うのは PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_LONG_SCATTER, PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF_SCATTER(未実装), PS::SEARCH_MODE_LONG_GATHER(未実装), PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF_GATHER(未実装), PS::SEARCH_MODE_LONG_SYMMETRY(未実装), PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF_SYMMETRY(未実装) の場合に限る。ptcl のメンバ関数には FP と同様に PS::F64vec getPos() が必要である。PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_LONG_GATHER, PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF_GATHER, PS::SEARCH_MODE_LONG_SYMMETRY, PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF_SYMMETRY の場合にはさらに、ptcl の探索半径を返すメンバ関数 PS::F64 getRSearch() も必要となる。

9.1.4.2.5 時間計測

クラス内の時間計測関連の API の宣言は以下のようにになっている。自クラスの主要なメソッドを呼び出すとそれにかかった時間をプライベートメンバの `time_profile_` の該当メンバに書き込む。メソッド `clearTimeProfile()` を呼ばない限り時間は足しあわされていく。

ソースコード 37: TreeForForce2

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     template<class TSearchMode,
3             class TResult,
4             class TEpi,
5             class TEpj,
6             class TMomLocal,
7             class TMomGlobal,
8             class TSpj>
9     class TreeForForce{
10    public:
11        TimeProfile getTimeProfile();
12        void clearTimeProfile();
13    };
14 }
```

9.1.4.2.5.1 PS::TreeForForce::getTimeProfile

PS::TreeForForce::getTimeProfile

```
PS::TimeProfile PS::TreeForForce::getTimeProfile();
```

- 引数

なし。

- 返値

PS::TimeProfile 型。

- 機能

ローカルツリー構築、グローバルツリー構築、力の計算 (walk 込)、ローカルツリーのモーメント計算、グローバルツリーのモーメント計算、LET 構築、LET 交換にかかった時間 (ミリ秒単位) を TimeProfile 型のメンバ変数の該当部分 `make_local_tree`, `make_global_tree`, `calc_force`, `calc_moment_local_tree`, `calc_moment_global_tree`, `make_LET_1st`, `make_LET_2nd`, `exchange_LET_1st`, `exchange_LET_2nd` に格納する。長距離力や散乱モードの様に LET 交換が 1 段階通信の場合は `make_LET_2nd`, `exchange_LET_2nd` に値は格納されない。

9.1.4.2.5.2 PS::TreeForForce::clearTimeProfile

PS::TreeForForce::clearTimeProfile

```
void PS::TreeForForce::clearTimeProfile();
```

- 引数
なし。
- 返値
なし。
- 機能

相互作用ツリークラスの TimeProfile 型のプライベートメンバ変数のメンバ変数 make_local_tree, make_global_tree_, calc_force_, calc_moment_local_tree_, calc_moment_global_tree_, make_LET_1st_, make_LET_2nd_, exchange_LET_1st_, exchange_LET_2nd_ の値を 0 クリアする。

9.1.4.2.6 情報取得

クラス内の情報取得関連の API の宣言は以下のようにになっている。自クラスの主要なメソッドを呼び出すとそれにかかった時間をプライベートメンバの time_profile_ の該当メンバに書き込む。メソッド clearTimeProfile() を呼ばない限り時間は足しあわされていく。

ソースコード 38: TreeForForce2

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     template<class TSearchMode,
3             class TResult,
4             class TEpi,
5             class TEpj,
6             class TMomLocal,
7             class TMomGlobal,
8             class TSpj>
9     class TreeForForce{
10    public:
11        TimeProfile getTimeProfile();
12        void clearTimeProfile();
13        Count_t getNumberOfInteractionEPEPLocal();
14        Count_t getNumberOfInteractionEPSPLocal();
15        Count_t getNumberOfInteractionEPEPGlobal();
16        Count_t getNumberOfInteractionEPSPGlobal();
17        void clearNumberOfInteraction();
18        S64 getUsedMemorySizeTotal();
```

```
19     };  
20 }
```

9.1.4.2.6.1 *PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPEPLocal*

PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPEPLocal

```
PS::Count_t PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPEPLocal();
```

- 引数
なし。
- 返値
PS::Count_t 型。
- 機能
自プロセス内で計算した EPI と EPJ の相互作用数を返す。

9.1.4.2.6.2 *PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPEPGlobal*

PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPEPGlobal

```
PS::Count_t PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPEPGlobal();
```

- 引数
なし。
- 返値
PS::Count_t 型。
- 機能
全プロセス内で計算した EPI と EPJ の相互作用数を返す。

9.1.4.2.6.3 *PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPSPLocal*

PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPSPLocal

```
PS::Count_t PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPSPLocal();
```

- 引数
なし。
- 返値
PS::Count_t 型。
- 機能
自プロセス内で計算した EPI と SPJ の相互作用数を返す。

9.1.4.2.6.4 *PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPSPGlobal*
PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPSPGlobal

```
PS::S64 PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPSPGlobal();
```

- 引数
なし。
- 返値
PS::Count_t 型。
- 機能
全プロセスで計算した EPI と SPJ の相互作用数を返す。

9.1.4.2.6.5 *PS::TreeForForce::clearNumberOfInteraction*
PS::TreeForForce::clearNumberOfInteraction

```
void PS::TreeForForce::clearNumberOfInteraction();
```

- 引数
なし。
- 返値
なし。
- 機能
EP-EP,EP-SP の local,global の相互作用数を 0 クリアする。

9.1.4.2.6.6 *PS::TreeForForce::getNumberOfWalkLocal*

PS::TreeForForce::getNumberOfWalkLocal

```
PS::Count_t PS::TreeForForce::getNumberOfWalkLocal();
```

- 引数
なし。
- 返値
PS::Count_t 型。
- 機能
自プロセスでの相互作用計算時の tree walk 数を返す。

9.1.4.2.6.7 *PS::TreeForForce::getNumberOfWalkGlobal*

PS::TreeForForce::getNumberOfWalkGlobal

```
PS::Count_t PS::TreeForForce::getNumberOfWalkGlobal();
```

- 引数
なし。
- 返値
PS::S64。
- 機能
全プロセスでの相互作用計算時の tree walk 数を返す。

9.1.4.2.6.8 *PS::TreeForForce::getUsedMemorySize*

PS::TreeForForce::getUsedMemorySize

```
PS::S64 PS::TreeForForce::getUsedMemorySize();
```

- 引数
なし。
- 返値
PS::S64。

- 機能

対象のオブジェクトが使用しているメモリー量を Byte 単位で返す。

9.1.5 通信用データクラス

本節では、通信用データクラスについて記述する。このクラスはノード間通信のための情報の保持や実際の通信を行うモジュールである。このクラスはシングルトンパターンとして管理されており、オブジェクトの生成は必要としない。ここではこのモジュールの API を記述する。

9.1.5.1 API

このモジュールの API の宣言は以下のようにになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 39: Communication

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     class Comm{
3     public:
4         static S32 getRank();
5         static S32 getNumberOfProc();
6         static S32 getRankMultiDim(const S32 id);
7         static S32 getNumberOfProcMultiDim(const S32 id);
8         static bool synchronizeConditionalBranchAND
9             (const bool local);
10        static bool synchronizeConditionalBranchOR
11            (const bool local);
12        template<class T>
13        static T getMinValue(const T val);
14        template<class Tfloat, class Tint>
15        static void getMinValue(const Tfloat f_in,
16                                const Tint i_in,
17                                Tfloat & f_out,
18                                Tint & i_out);
19        template<class T>
20        static T getMaxValue(const T val);
21        template<class Tfloat, class Tint>
22        static void getMaxValue(const Tfloat f_in,
23                                const Tint i_in,
24                                Tfloat & f_out,
25                                Tint & i_out );
```

```

26         template<class T>
27         static T getSum(const T val);
28         template<class T>
29         static void broadcast(T * val,
30                               const S32 n,
31                               const S32 src=0);
32     };
33 }

```

9.1.5.1.1 *PS::Comm::getRank*

```
static PS::S32 PS::Comm::getRank();
```

- 引数
なし。
- 返回值
PS::S32 型。全プロセス中でのランクを返す。

9.1.5.1.2 *PS::Comm::getNumberOfProc*

```
static PS::S32 PS::Comm::getNumberOfProc();
```

- 引数
なし。
- 返回值
PS::S32 型。全プロセス数を返す。

9.1.5.1.3 *PS::Comm::getRankMultiDim*

```
static PS::S32 PS::Comm::getRankMultiDim(const PS::S32 id);
```

- 引数
id: 入力。const PS::S32 型。軸の番号。x 軸:0, y 軸:1, z 軸:2。
- 返回值
PS::S32 型。id 番目の軸でのランクを返す。2 次元の場合、id=2 は 1 を返す。

9.1.5.1.4 *PS::Comm::getNumberOfProcMultiDim*

```
static PS::S32 PS::Comm::getNumberOfProcMultiDim(const PS::S32 id);
```

- 引数

id: 入力。const PS::S32 型。軸の番号。x 軸:0, y 軸:1, z 軸:2。

- 返回值

PS::S32 型。id 番目の軸のプロセス数を返す。2 次元の場合、id=2 は 1 を返す。

9.1.5.1.5 *PS::Comm::synchronizeConditionalBranchAND*

```
static bool PS::Comm::synchronizeConditionalBranchAND(const bool local)
```

- 引数

local: 入力。const bool 型。

- 返回值

bool 型。全プロセスで local の論理積を取り、結果を返す。

9.1.5.1.6 *PS::Comm::synchronizeConditionalBranchOR*

```
static bool PS::Comm::synchronizeConditionalBranchOR(const bool local);
```

- 引数

local: 入力。const bool 型。

- 返回值

bool 型。全プロセスで local の論理和を取り、結果を返す。

9.1.5.1.7 *PS::Comm::getMinValue*

```
template <class T>  
static T PS::Comm::getMinValue(const T val);
```

- 引数

val: 入力。const T 型。

- 戻り値

T 型。全プロセスで val の最小値を取り、結果を返す。

```
template <class Tfloat, class Tint>
static void PS::Comm::getMinValue(const Tfloat f_in,
                                  const Tint i_in,
                                  Tfloat & f_out,
                                  Tint & i_out);
```

- 引数

f_in: 入力。const Tfloat 型。

i_in: 入力。const Tint 型。

f_out: 出力。Tfloat 型。全プロセスで f_in の最小値を取り、結果を返す。

i_out: 出力。Tint 型。f_out に伴う ID を返す。

- 戻り値

なし。

9.1.5.1.8 PS::Comm::getMaxValue

```
template <class T>
static T PS::Comm::getMaxValue(const T val);
```

- 引数

val: 入力。const T 型。

- 戻り値

T 型。全プロセスで val の最大値を取り、結果を返す。

```
template <class Tfloat, class Tint>
static void PS::Comm::getMaxValue(const Tfloat f_in,
                                  const Tint i_in,
                                  Tfloat & f_out,
                                  Tint & i_out);
```

- 引数

f_in: 入力。const Tfloat 型。

i_in: 入力。const Tint 型。

f_out: 出力。Tfloat 型。全プロセスで f_in の最大値を取り、結果を返す。

i_out: 出力。Tint 型。f_out に伴う ID を返す。

- 返回值

なし。

9.1.5.1.9 PS::Comm::getSum

```
template <class T>
static T PS::Comm::getSum(const T val);
```

- 引数

val: 入力。const T 型。

- 返回值

T 型。全プロセスで val の総和を取り、結果を返す。

9.1.5.1.10 PS::Comm::broadcast

```
template <class T>
static void PS::Comm::broadcast(T * val,
                                const PS::S32 n,
                                const PS::S32 src=0);
```

- 引数

val: 入力。T *型。

n: 入力。const PS::S32 型。T 型変数の数。

src: 入力。const PS::S32 型。放送するプロセスランク。デフォルトのランクは 0。

- 返回值

なし。

- 機能

プロセスランク src のプロセスが n 個の T 型変数を全プロセスに放送する。

9.1.6 その他関数

本節では、名前空間 ParticleSimulator 以下に直に定義されている関数について述べる。

9.1.6.1 時間計測

9.1.6.1.1 PS::GetWtime

```
inline PS::F64 PS::GetWtime();
```

- 引数

なし。

- 返回值

PS::F64 型。ウォールクロックタイムを返す。単位は秒。

9.2 拡張機能

9.2.1 概要

本節では、FDPS の拡張機能について記述する。拡張機能には 2 つのモジュールがあり、Particle Mesh クラス、x86 版 Phantom-GRAPE がある。この 2 つのモジュールについて記述する。

9.2.2 Particle Mesh クラス

本節では、Particle Mesh クラスについて記述する。このクラスは Particle Mesh 法を用いて粒子の相互作用を計算するモジュールである。メッシュからの力は S-2 型の関数によってカットオフされており、カットオフ半径はメッシュ間隔の 3 倍で固定されている。カットオフ関数径を変更する事は出来ない。また、Particle Mesh クラスに送る粒子の座標は 0 以上 1 未満の値に規格化して置かなければならない。以下に、オブジェクトの生成方法、API、使用済マクロ、使いかたについて記述する。

9.2.2.1 オブジェクトの生成

Particle Mesh クラスは以下のように宣言されている。

ソースコード 40: ParticleMesh0

```
1 namespace ParticleSimulator {  
2     namespace ParticleMesh {  
3         class ParticleMesh;
```

```
4     }  
5 }
```

Particle Mesh クラスのオブジェクトの生成は以下のように行う。ここでは pm というオブジェクトを生成している。

```
PS::PM::ParticleMesh pm;
```

9.2.2.2 API

Particle Mesh クラスには初期設定関連の API、低レベル API、高レベル API がある。以下、各節に分けて記述する。

9.2.2.2.1 初期設定

初期設定関連の API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 41: ParticleMesh1

```
1 namespace ParticleSimulator {  
2     namespace ParticleMesh {  
3         class ParticleMesh{  
4             ParticleMesh();  
5         };  
6     }  
7 }
```

9.2.2.2.1.1 コンストラクタ コンストラクタ

```
void PS::PM::ParticleMesh::ParticleMesh();
```

- 引数
なし
- 返値
なし
- 機能

Particle Mesh クラスのオブジェクトを生成する。

9.2.2.2.2 低レベル API

低レベル API の宣言は以下のようにになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 42: ParticleMesh1

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     namespace ParticleMesh {
3         class ParticleMesh{
4             template<class Tdinfo>
5             void setDomainInfoParticleMesh
6                 (const Tdinfo & dinfo);
7             template<class Tpsys>
8             void setParticleParticleMesh
9                 (const Tpsys & psys,
10                  const bool clear=true);
11             void calcMeshForceOnly();
12             F32vec getForce(F32vec pos);
13             F32 getPotential(F32vec pos);
14         };
15     }
16 }
```

9.2.2.2.2.1 *PS::PM::ParticleMesh::setDomainInfoParticleMesh*

PS::PM::ParticleMesh::setDomainInfoParticleMesh

```
template<class Tdinfo>
void PS::PM::ParticleMesh::setDomainInfoParticleMesh
    (const Tdinfo & dinfo);
```

- 引数

dinfo: 入力。Tdinfo &型。領域クラスのオブジェクト。

- 返値

なし

- 機能

領域情報を読み込む。

9.2.2.2.2.2 *PS::PM::ParticleMesh::setParticleParticleMesh*

PS::PM::ParticleMesh::setParticleParticleMesh

```
template<class Tpsys>
void PS::PM::ParticleMesh::setParticleParticleMesh
    (const Tpsys & psys,
     const bool clear=true);
```

- 引数

psys: 入力。Tpsys & 型。粒子群クラスのオブジェクト。

clear: 入力。const bool 型。これまで読込んだ粒子情報をクリアするかどうか決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルトは true。

- 返値

なし

- 機能

粒子情報を粒子群クラスのオブジェクトから読み込む。

9.2.2.2.3 PS::PM::ParticleMesh::calcMeshForceOnly

PS::PM::ParticleMesh::calcMeshForceOnly

```
void PS::PM::ParticleMesh::calcMeshForceOnly();
```

- 引数

なし

- 返値

なし

- 機能

メッシュ上の力を計算する。

9.2.2.2.4 PS::PM::ParticleMesh::getForce

PS::PM::ParticleMesh::getForce

```
PS::F32vec PS::PM::ParticleMesh::getForce(PS::F32vec pos);
```

- 引数

pos: 入力。PS::F32vec 型。メッシュからの力を計算したい位置。

- 返値

PS::F32vec 型。位置 pos におけるメッシュからの力。

- 機能

位置 pos でのメッシュからの力を返す。

9.2.2.2.5 PS::PM::ParticleMesh::getPotential

PS::PM::ParticleMesh::getPotential

PS::F32 PS::PM::ParticleMesh::getPotential(PS::F32vec pos);

- 引数

pos: 入力。PS::F32vec 型。メッシュからのポテンシャルを計算したい位置。

- 返値

PS::F32 型。位置 pos におけるメッシュからポテンシャル。

- 機能

位置 pos でのメッシュからのポテンシャルを返す。

9.2.2.2.3 高レベル API

高レベル API の宣言は以下のようにになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 43: ParticleMesh1

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     namespace ParticleMesh {
3         class ParticleMesh{
4             template<class Tpsys ,
5                     class Tdinfo>
6             void calcForceAllAndWriteBack
7                 (Tpsys & psys,
8                  const Tdinfo & dinfo);
9         };
10    }
11 }
```


9.2.2.2.3.1 PS::PM::ParticleMesh::calcForceAllAndWriteBack

PS::PM::ParticleMesh::calcForceAllAndWriteBack

```
template<class Tpsys,
         class Tdinfo>
void PS::PM::ParticleMesh::calcForceAllAndWriteBack
    (Tpsys & psys,
     const Tdinfo & dinfo);
```

- 引数

psys: 入力であり出力。Tpsys & 型。粒子群クラスのオブジェクト。

dinfo: 入力。const Tdinfo &型。領域クラスのオブジェクト。

- 返値

なし

- 機能

粒子群クラスのオブジェクト psys に含まれる粒子間のメッシュ力を計算し、その結果を psys に返す。

9.2.2.3 使用済マクロ

このモジュールでは多くのマクロを使っている。これらを別のマクロとして使用した場合にプログラムが正しく動作する保証はない。ここでは使用されているマクロをアルファベティカルに列挙する。

- BINARY_BOUNDARY
- BOUNDARY_COMM_NONBLOCKING
- BOUNDARY_SMOOTHING
- BUFFER_FOR_TREE
- CALCPOT
- CLEAN_BOUNDARY_PARTICLE
- CONSTANT_TIMESTEP
- EXCHANGE_COMM_NONBLOCKING
- FFT3D

- FFTW3_PARALLEL
- FFTW_DOUBLE
- FIX_FFTNODE
- GADGET_IO
- GRAPE_OFF
- KCOMPUTER
- LONG_ID
- MAKE_LIST_PROF
- MERGE_SNAPSHOT
- MULTI_TIMESTEP
- MY_MPI_BARRIER
- N128_2H
- N256_2H
- N256_H
- N32_2H
- N512_2H
- NEW_DECOMPOSITION
- NOACC
- NPART_DIFFERENT_DUMP
- OMP_SCHEDULE_DISABLE
- PRINT_TANIKAWA
- REVERSE_ENDIAN_INPUT
- REVERSE_ENDIAN_OUTPUT
- RMM_PM
- SHIFT_INITIAL_BOUNDARY
- STATIC_ARRAY

- TREE2
- TREECONSTRUCTION_PARALLEL
- TREE_PARTICLE_CACHE
- UNIFORM
- UNSTABLE
- USING_MPLPARTICLE
- VERBOSE_MODE
- VERBOSE_MODE2。

9.2.2.4 Particle Mesh クラスの使いかた

Particle Mesh クラスを使うには以下の4つのことを行う必要がある。

1. Particle Mesh クラスのコンパイル
2. Particle Mesh クラスを使った FDPS コードの記述
3. FDPS コードのコンパイル

以下、詳細に記述する。

9.2.2.4.1 Particle Mesh クラスのコンパイル

以下のように行う。ディレクトリ `src` の下のディレクトリ `particle_mesh` の Makefile を適切に編集して `make` する。編集すべきことは以下の2点である。

- `INCLUDE_FFTW` に FFTW のヘッダファイルがあるディレクトリを記述する
- `param_fdps.h` 中の `SIZE_OF_MESH` (1次元方向のメッシュの数) を設定。推奨値は $N^{1/3}/2$ (N は粒子数)。

うまく行けば、同じディレクトリにライブラリ `libpm.a` とヘッダファイル `particle_mesh.hpp` ができる。

9.2.2.4.2 FDPS コードを記述

以下のように行う。

- 上でできたヘッダファイルを `include` する

- PM を計算したい粒子クラスに以下のメンバ関数を加える (この粒子クラスのクラス名を FP とする)
 - `void FP::copyFromForceParticleMesh(const PS::F32vec & force)`。この中で `force` を好きなメンバ変数にセットする。
 - `PS::F64 FP::getChargeParticleMesh()`。この中で質量を返す。
- このクラスのオブジェクトを生成するときに、`PS::PM::ParticleMesh` とする

9.2.2.4.3 FDPS コードのコンパイル

上で記述した FDPS コードをコンパイルするには以下のことを行う必要がある。

- ヘッダファイル `particle_mesh.hpp` のあるディレクトリへのパスを指定する
- ライブラリ `libpm.a` とリンクする
- FFTW のヘッダファイルがあるディレクトリへのパスを指定する
- FFTW のライブラリとリンクする

9.2.2.4.4 注意事項

Particle Mesh クラスはプロセス数が 2 以上でないと、動かないことに注意。

9.2.3 x86 版 phantom-GRAPE

低精度 N 体シミュレーション用、低精度カットオフ付き相互作用計算用の Phantom-GRAPE については Tanikawa et al.(2012, New Astronomy, 19, 74) を、高精度 N 体シミュレーション用の Phantom-GRAPE については Tanikawa et al.(2012, New Astronomy, 17, 82) を参照のこと。

10 エラー検出

10.1 概要

FDPS ではのコンパイル時もしくは実行時のエラー検出機能を備えている。ここでは、FDPS で検出可能なエラーとその場合の対処について記述する。ただし、ここに記述されていないエラーも起こる可能性がある。(その場合は開発者に報告していただけると助かります。)

10.2 コンパイル時のエラー

10.3 実行時のエラー

FDPS が実行時エラーを検出すると標準エラー出力に以下のような書式でメッセージを出し、PS::Abort(-1) によってプログラムを終了する。

```
PS_ERROR: ERROR MESSAGE  
function: FUNCTION NAME, line: LINE NUMBER, file: FILE NAME
```

- *ERROR MESSAGE*
エラーメッセージ
- *FUNCTION NAME*
エラーが起こった関数の名前
- *LINE NUMBER*
エラーが起こった行番号
- *FILE NAME*
エラーが起こったファイルの名前

以下、FDPS で用意されている実行時エラーメッセージを列挙していく。

10.3.1 PS_ERROR: can not open input file

ユーザーがFDPSのファイル入力関数を使っており、ユーザーが指定した入力ファイルがなかった場合に表示される。

エラーメッセージのあとに以下のメッセージも標準エラー出力に表示される。

```
input file: “入力ファイル名”
```

10.3.2 PS_ERROR: can not open output file

ユーザーがFDPSのファイル出力関数を使っており、ユーザーが指定した出力ファイルがなかった場合に表示される。

エラーメッセージのあとに以下のメッセージも標準エラー出力に表示される。

output file: “出力ファイル名”

10.3.3 PS_ERROR: Do not initialize the tree twice

同一のツリーオブジェクトに対して関数 `PS::TreeForForce::initialize(...)` を2度呼び出した場合に表示される。同一のツリーオブジェクトに対して `PS::TreeForForce::initialize(...)` の呼び出しを一回にする。

10.3.4 PS_ERROR: The opening criterion of the tree must be ≥ 0.0

長距離力モードでツリーのオープニングクライテリオンに負の値が入力された場合に表示される。関数 `PS::TreeForForce::initialize(...)` を使ってオープニングクライテリオンに0以上の値を指定する必要がある。

エラーメッセージのあとに以下のメッセージも標準エラー出力に表示される。

theta_ = “入力されたオープニングクライテリオンの値”
SEARCHMODE: “対象となるツリーのサーチモードの型名”
Force: “対象となるツリーのフォースの型名”
EPI: “対象となるツリーのEPIの型名”
EPJ: “対象となるツリーのEPJの型名”
SPJ: “対象となるツリーのSPJの型名”

10.3.5 PS_ERROR: The limit number of the particles in the leaf cell must be > 0

長距離力モードでツリーのリーフセルの最大粒子数に負の値が入力された場合に表示される。関数 `PS::TreeForForce::initialize(...)` を使ってリーフセルの最大粒子数に正の整数を指定する必要がある。

エラーメッセージのあとに以下のメッセージも標準エラー出力に表示される。

n_leaf_limit_=” 入力されたリーフセルの最大粒子数”
SEARCH_MODE: “対象となるツリーのサーチモードの型名”
Force: “対象となるツリーのフォースの型名”
EPI: “対象となるツリーの EPI の型名”
EPJ: “対象となるツリーの EPJ の型名”
SPJ: “対象となるツリーの SPJ の型名”

10.3.6 PS_ERROR: The limit number of particles in ip groups msut be >= that in leaf cells

長距離力モードでツリーのリーフセルの最大粒子数が i 粒子グループの粒子の最大数より大きかった場合に表示される。関数 PS::TreeForForce::initialize(...) を使って i 粒子グループの最大粒子数をリーフセルの最大粒子数以上にすることがある。

エラーメッセージのあとに以下のメッセージも標準エラー出力に表示される。

n_leaf_limit_=” 入力されたリーフセルの最大粒子数”
n_grp_limit_=” 入力された i 粒子グループの内の最大粒子数”
SEARCH_MODE: “対象となるツリーのサーチモードの型名”
Force: “対象となるツリーのフォースの型名”
EPI: “対象となるツリーの EPI の型名”
EPJ: “対象となるツリーの EPJ の型名”
SPJ: “対象となるツリーの SPJ の型名”

10.3.7 PS_ERROR: The number of particles of this process is beyond the FDPS limit number

FDPS では 1 プロセスあたりに扱える粒子数は $2G$ ($G=2^{30}$) であり、それ以上の粒子を確保しようとした場合に表示される。この場合、プロセス数を増やすなどして、1 プロセスあたりの粒子数を減らす必要がある。

10.3.8 PS_ERROR: The forces w/o cutoff can be evaluated only under the open boundary condition

開放境界以外の条件下でカットオフなし長距離力を設定した場合に表示される。カットオフなし長距離力の計算では必ず、開放境界条件を使う。無限遠までの粒子からの力を計算したい場合はカットオフあり長距離力の計算を FDPS で行い、カットオフ外からの力の計算は外部モジュールである Particle Mesh を使う事ができる。

10.3.9 PS_ERROR: A particle is out of root domain

ユーザーが `PS::DomainInfo::setRootDomain(...)` 関数を用いてルートドメインを設定しており、粒子がそのルートドメインからはみ出していた場合に表示される。周期境界条件の場合はユーザーは粒子をルートドメイン内に収まるように位置座標をシフトする必要がある。FDPS では粒子をルートドメイン内にシフトする関数

`PS::ParticleSystem::adjustPositionIntoRootDomain(...)` を用意しており、それを使うこともできる。

エラーメッセージのあとに以下のメッセージも標準エラー出力に表示される。

position of the particle=" 粒子の座標"
position of the root domain=" ルートドメインの座標"

10.3.10 PS_ERROR: The smoothing factor of an exponential moving average is must between 0 and 1.

ユーザーが `PS::DomainInfo::initialize(...)` 関数を用いて平滑化係数に 0 未満もしくは 1 を超える値を設定した場合に表示される。エラーメッセージのあとに以下のメッセージも標準エラー出力に表示される。

The smoothing factor of an exponential moving average=" 平滑化係数の値"

10.3.11 PS_ERROR: The coodinate of the root domain is inconsistent.

ユーザーが `PS::DomainInfo::setPosRootDomain(...)` 関数を用いてルートドメインを設定した時に、ユーザーが設定した小さい側の頂点の座標の任意の成分が大きい側の頂点の対応する座標の値よりも大きかった場合に表示される。エラーメッセージのあとに以下のメッセージも標準エラー出力に表示される。

The coordinate of the low vertex of the rood domain=" 小さい側の頂点の座標"
The coordinate of the high vertex of the rood domain=" 大きい側の頂点の座標"

11 よく知られているバグ

12 限界

- FDPS 独自の整数型を用いる場合、GCC コンパイラと K コンパイラでのみ正常に動作することが保証されている。

13 ユーザーサポート

FDPSを使用したコード開発に関する相談は以下のメールアドレス fdps-support@mail.jmlab.jp で受け付けています。以下のような場合は各項目毎の対応をお願いします。

13.1 コンパイルできない場合

ユーザーには以下の情報提供をお願いします。

- コンパイル環境
- コンパイル時に出力されるエラーメッセージ
- ソースコード (可能ならば)

13.2 コードがうまく動かない場合

ユーザーには以下の情報提供をお願いします。

- 実行環境
- 実行時に出力されるエラーメッセージ
- ソースコード (可能ならば)

13.3 その他

思い通りの性能がでない場合やその他の相談なども、上のメールアドレスにお知らせください。

14 ライセンス

MIT ライセンスに準ずる。標準機能のみ使用する場合は、Iwasawa et al. (2015 in prep), Tanikawa et al. (2016 in prep) の引用を義務とする。

拡張機能の Particle Mesh クラスは GreeM コード (開発者: 石山智明、似鳥啓吾) (Ishiyama, Fukushige & Makino 2009, Publications of the Astronomical Society of Japan, 61, 1319; Ishiyama, Nitadori & Makino, 2012 SC'12 Proceedings of the International Conference on High Performance Computing, Networking Storage and Analysis, No. 5) のモジュールを使用している。GreeM コードは Yoshikawa & Fukushige (2005, Publications of the Astronomical Society of Japan, 57, 849) で書かれたコードをベースとしている。Particle Mesh クラスを使用している場合は、上記 3 つの文献を引用することを義務とする。

拡張機能のうち x86 版 Phantom-GRAPe を使用する場合は Tanikawa et al.(2012, New Astronomy, 17, 82) と Tanikawa et al.(2012, New Astronomy, 19, 74) の引用を義務とする。

Copyright (c) <year> <copyright holders>

Permission is hereby granted, free of charge, to any person obtaining a copy of this software and associated documentation files (the “Software”), to deal in the Software without restriction, including without limitation the rights to use, copy, modify, merge, publish, distribute, sublicense, and/or sell copies of the Software, and to permit persons to whom the Software is furnished to do so, subject to the following conditions:

The above copyright notice and this permission notice shall be included in all copies or substantial portions of the Software.

THE SOFTWARE IS PROVIDED “AS IS”, WITHOUT WARRANTY OF ANY KIND, EXPRESS OR IMPLIED, INCLUDING BUT NOT LIMITED TO THE WARRANTIES OF MERCHANTABILITY, FITNESS FOR A PARTICULAR PURPOSE AND NONINFRINGEMENT. IN NO EVENT SHALL THE AUTHORS OR COPYRIGHT HOLDERS BE LIABLE FOR ANY CLAIM, DAMAGES OR OTHER LIABILITY, WHETHER IN AN ACTION OF CONTRACT, TORT OR OTHERWISE, ARISING FROM, OUT OF OR IN CONNECTION WITH THE SOFTWARE OR THE USE OR OTHER DEALINGS IN THE SOFTWARE.

15 変更履歴

- 2015/03/13
 - 様々なユーザー定義クラスのメンバ関数で `getRsearch` となっていたものを `getRSearch` と訂正 (節 7)
 - 異常終了させる関数 `PS::Abort` についての記述を追加 (節 8)
- 2015/03/17
 - バージョン 1.0 リリース
- 2015/03/18
 - Particle Mesh クラス関連のライセンス事項を修正。
- 2015/03/20
 - `PS::Comm::broadcast` の記述が抜けていたので追加。
- 2015/04/01
 - Particle Mesh クラスはプロセス数が 2 以上でないと動かないという注意事項を追加。
- 2015/10/07
 - PM 法についての記述を追加。セクション 9.2.2。
- 2015/12/01
 - Multi Walk についての記述を追加。セクション A.10、A.11、9.1.4.2.3.1、7.11、7.12。
- 2016/02/07
 - `getNeighborListOneParticle` についての記述を追加。セクション 9.1.4.2.4。
 - それに伴い、`PS::MomentMonopoleScatter`、`PS::MomentQuadrupoleScatter` の記述を追加。セクション A.4.2.2。
 - さらに、これらのラッパーである `MonopoleWithScatter` および `QuadrupoleWithScatter` の記述をセクション 9.1.4.1.1 に追加。

A ユーザー定義クラスの実装例

A.1 FullParticle クラス

A.1.1 概要

FullParticle クラスは粒子情報すべてを持つクラスであり、節 2.3 の手順 0 で、粒子群クラスに渡されるユーザー定義クラスの 1 つである。ユーザーはこのクラスに対して、どのようなメンバ変数、メンバ関数を定義してもかまわない。ただし、FDPS から FullParticle クラスの情報にアクセスするために、ユーザーはいくつかの決まった名前のメンバ関数を定義する必要がある。以下、この節の前提、常に必要なメンバ関数と、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。

A.1.2 前提

この節の中では、以下のように、FullParticle クラスとして FP というクラスを一例とする。FP という名前は自由に変えることができる。

```
class FP;
```

A.1.3 必要なメンバ関数

A.1.3.1 概要

常に必要なメンバ関数は FP::getPos と FP::copyFromForce である。FP::getPos は FullParticle の位置情報を FDPS に読み込ませるための関数で、FP::copyFromForce は計算された相互作用の結果を FullParticle に書き戻す関数である。これらのメンバ関数の記述例と解説を以下に示す。

A.1.3.2 FP::getPos

```
class FP {  
public:  
    PS::F64vec getPos() const;  
};
```

- 引数
なし

- 返値

PS::F32vec 型または PS::F64vec 型。FP クラスのオブジェクトの位置情報を保持したメンバ変数。

- 機能

FP クラスのオブジェクトの位置情報を保持したメンバ変数を返す。

A.1.3.3 FP::copyFromForce

```
class Force {
public:
    PS::F64vec acc;
    PS::F64    pot;
};
class FP {
public:
    PS::F64vec acceleration;
    PS::F64    potential;
    void copyFromForce(const Force & force) {
        this->acceleration = force.acc;
        this->potential     = force.pot;
    }
};
```

- 前提

Force クラスは粒子の相互作用の計算結果を保持するクラス。

- 引数

force: 入力。const Force &型。粒子の相互作用の計算結果を保持。

- 返値

なし。

- 機能

粒子の相互作用の計算結果を FP クラスへ書き戻す。Force クラスのメンバ変数 acc, pot がそれぞれ FP クラスのメンバ変数 acceleration, potential に対応。

- 備考

Force クラスというクラス名とそのメンバ変数名は変更可能。FP のメンバ変数名は変更可能。メンバ関数 FP::copyFromForce の引数名は変更可能。

A.1.4 場合によっては必要なメンバ関数

A.1.4.1 概要

本節では、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合、粒子群クラスの ファイル入出力 API を用いる場合、粒子群クラスの API である ParticleSystem::adjustPositionIntoRootDomain を用いる場合、拡張機能の Particle Mesh クラスを用いる場合について必要となるメンバ関数を記述する。

A.1.4.2 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合

A.1.4.2.1 FP::getRSearch

```
class FP {
public:
    PS::F64 search_radius;
    PS::F64 getRSearch() const {
        return this->search_radius;
    }
};
```

- 前提

FP クラスのメンバ変数 `search_radius` はある 1 つの粒子の近傍粒子を探す半径の大きさ。この `search_radius` のデータ型は PS::F32 型または PS::F64 型。

- 引数

なし

- 返値

PS::F32 型または PS::F64 型。FP クラスのオブジェクトの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数。

- 機能

FP クラスのオブジェクトの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数を返す。

- 備考

FP クラスのメンバ変数 `search_radius` の変数名は変更可能。

A.1.4.3 粒子群クラスのファイル入出力 API を用いる場合

粒子群クラスのファイル入出力 API である `ParticleSystem::readParticleAscii`, `ParticleSystem::writeParticleAscii` を使用するときそれぞれ `readAscii`, `writeAscii` というメンバ関数が必要となる。以下、`readAscii` と `writeAscii` の規定について記述する。

A.1.4.3.1 *FP::readAscii*

```
class FP {
public:
    PS::S32 id;
    PS::F64 mass;
    PS::F64vec pos;
    void readAscii(FILE *fp) {
        fscanf(fp, "%d%lf%lf%lf%lf", &this->id, &this->mass,
            &this->pos[0], &this->pos[1], &this->pos[2]);
    }
};
```

- 前提

粒子データの入力ファイルの 1 列目には FP クラスのメンバ変数 `id` を表すデータが、2 列目にはメンバ変数 `mass` を表すデータが、3、4、5 列めにはメンバ変数 `pos` の第 1、2、3 要素が、それ以降には列がないとする。ファイルの形式はアスキー形式とする。3 次元直交座標系を選択したとする。

- 引数

`fp`: `FILE *`型。粒子データの入力ファイルを指すファイルポインタ。

- 返値

なし。

- 機能

粒子データの入力ファイルから FP クラスの `id`、`mass`、`pos` の情報を読み取る。

- 備考

なし。

A.1.4.3.2 *FP::writeAscii*

```
class FP {
public:
    PS::S32 id;
    PS::F64 mass;
    PS::F64vec pos;
    void writeAscii(FILE *fp) {
        fscanf(fp, "%d %lf %lf %lf %lf", this->id, this->mass,
            this->pos[0], this->pos[1], this->pos[2]);
    }
};
```

- 前提

粒子データの出力ファイルの1列目にはFPクラスのメンバ変数 `id` を表すデータが、2列目にはメンバ変数 `mass` を表すデータが、3、4、5列めにはメンバ変数 `pos` の第1、2、3要素が、それ以降には列がないとする。ファイルの形式はアスキー形式とする。3次元直交座標系を選択したとする。

- 引数

`fp`: `FILE *`型。粒子データの出力ファイルを指すファイルポインタ。

- 返値

なし。

- 機能

粒子データの出力ファイルへFPクラスのメンバ変数 `id`、`mass`、`pos` の情報を書き出す。

- 備考

なし。

A.1.4.4 ParticleSystem::adjustPositionIntoRootDomain を用いる場合

A.1.4.4.1 FP::setPos

```
class FP {  
public:  
    PS::F64vec pos;  
    void setPos(const PS::F64vec pos_new) {  
        this->pos = pos_new;  
    }  
};
```

- 前提

FP クラスのメンバ変数 `pos` は 1 つの粒子の位置情報。この `pos` のデータ型は `PS::F32vec` または `PS::F64vec`。

- 引数

`pos_new`: 入力。 `const PS::F32vec` または `const PS::F64vec` 型。FDPS 側で修正した粒子の位置情報。

- 返値

なし。

- 機能

FDPS が修正した粒子の位置情報を FP クラスのオブジェクトの位置情報に書き込む。

- 備考

FP クラスのメンバ変数 `pos` の変数名は変更可能。メンバ関数 `FP::setPos` の引数名 `pos_new` は変更可能。`pos` と `pos_new` のデータ型が異なる場合の動作は保証しない。

A.1.4.5 Particle Mesh クラスを用いる場合

Particle Mesh クラスを用いる場合には、メンバ関数 `FP::getChargeParticleMesh` と `FP::copyFromForceParticleMesh` を用意する必要がある。以下にそれぞれの規定を記述する。

A.1.4.5.1 *FP::getChargeParticleMesh*

```
class FP {
public:
    PS::F64 mass;
    PS::F64 getChargeParticleMesh() const {
        return this->mass;
    }
};
```

- 前提

FP クラスのメンバ変数 `mass` は 1 つの粒子の質量または電荷の情報を持つ変数。データ型は `PS::F32` または `PS::F64` 型。

- 引数

なし。

- 返値

`PS::F32` 型または `PS::F64` 型。 1 つの粒子の質量または電荷の変数を返す。

- 機能

1 つの粒子の質量または電荷を表すメンバ変数を返す。

- 備考

FP クラスのメンバ変数 `mass` の変数名は変更可能。

A.1.4.5.2 *FP::copyFromForceParticleMesh*

```
class FP {
public:
    PS::F64vec accelerationFromPM;
    void copyFromForceParticleMesh(const PS::F32vec & acc_pm) {
        this->accelerationFromPM = acc_pm;
    }
};
```

- 前提

FP クラスのメンバ変数 `accelerationFromPM_pm` は 1 つの粒子の Particle Mesh による力の情報を保持する変数。この `accelerationFromPM_pm` のデータ型は `PS::F32vec` または `PS::F64vec`。

- 引数

acc_pm: const PS::F32vec 型または const PS::F64vec 型。1つの粒子の Particle Mesh による力の計算結果。

- 返値

なし。

- 機能

1つの粒子の Particle Mesh による力の計算結果をこの粒子のメンバ変数に書き込む。

- 備考

FP クラスのメンバ変数 acc_pm の変数名は変更可能。メンバ関数 FP::copyFromForceParticleMesh の引数 acc_pm の引数名は変更可能。

A.2 EssentialParticleI クラス

A.2.1 概要

EssentialParticleI クラスは相互作用の計算に必要な i 粒子の情報を持つクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。EssentialParticleI クラスは FullParticle クラス (節 7.2) のサブセットである。FDPS は、このクラスのデータにアクセスする必要がある。そのため、EssentialParticleI クラスはいくつかのメンバ関数を持つ必要がある。以下、この節の前提、常に必要なメンバ関数と、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。

A.2.2 前提

この節の中では、EssentialParticleI クラスとして EPI というクラスを一例として使う。また、FullParticle クラスの一例として FP というクラスを使う。EPI, FP というクラス名は変更可能である。

EPI と FP の宣言は以下の通りである。

```
class FP;  
class EPI;
```

A.2.3 必要なメンバ関数

A.2.3.1 概要

常に必要なメンバ関数は EPI::getPos と EPI::copyfromFP である。EPI::getPos は EPI クラスの位置情報を FDPS に読み込ませるための関数で、EPI::copyFromFP は FP クラスの情報を EPI クラスに書きこむ関数である。これらのメンバ関数の記述例と解説を以下に示す。

A.2.3.2 EPI::getPos

```
class EPI {  
public:  
    PS::F64vec pos;  
    PS::F64vec getPos() const {  
        return this->pos;  
    }  
};
```

- 前提

EPIのメンバ変数 `pos` はある1つの粒子の位置情報。この `pos` のデータ型は `PS::F64vec` 型。

- 引数

なし

- 返値

`PS::F64vec` 型。EPIクラスの位置情報を保持したメンバ変数。

- 機能

EPIクラスのオブジェクトの位置情報を保持したメンバ変数を返す。

- 備考

EPIクラスのメンバ変数 `pos` の変数名は変更可能。

A.2.3.3 EPI::copyFromFP

```
class FP {
public:
    PS::S64    identity;
    PS::F64    mass;
    PS::F64vec position;
    PS::F64vec velocity;
    PS::F64vec acceleration;
    PS::F64    potential;
};

class EPI {
public:
    PS::S64    id;
    PS::F64vec pos;
    void copyFromFP(const FP & fp) {
        this->id  = fp.identity;
        this->pos = fp.position;
    }
};
```

- 前提

FP クラスのメンバ変数 `identity`, `position` と EPI クラスのメンバ変数 `id`, `pos` はそれぞれ対応する情報を持つ。

- 引数

`fp`: 入力。 `const FP &`型。FP クラスの情報を持つ。

- 返値

なし。

- 機能

FP クラスの持つ 1 粒子の情報の一部を `EssnetialParticleI` クラスに書き込む。

- 備考

FP クラスのメンバ変数の変数名、EPI クラスのメンバ変数の変数名は変更可能。メンバ関数 `EPI::copyFromFP` の引数名は変更可能。EPI クラスの粒子情報は FP クラスの粒子情報のサブセット。対応する情報を持つメンバ変数同士のデータ型が一致している必要はないが、実数型とベクトル型 (または整数型とベクトル型) という違いがある場合に正しく動作する保証はない。

A.2.4 場合によっては必要なメンバ関数

A.2.4.1 概要

本節では、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_GATHER または PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY を用いる場合に必要となるメンバ関数について記述する。

A.2.4.2 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_GATHER または PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY を用いる場合

A.2.4.2.1 EPI::getRSearch

```
class EPI {  
public:  
    PS::F64 search_radius;  
    PS::F64 getRSearch() const {  
        return this->search_radius;  
    }  
};
```

- 前提

EPI クラスのメンバ変数 `search_radius` はある 1 つの粒子の近傍粒子を探す半径の大きさ。この `search_radius` のデータ型は PS::F32 型または PS::F64 型。

- 引数

なし

- 返値

PS::F32 型または PS::F64 型。 EPI クラスの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数。

- 機能

EPI クラスの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数を返す。

- 備考

EPI クラスのメンバ変数 `search_radius` の変数名は変更可能。

A.3 EssentialParticleJ クラス

A.3.1 概要

EssentialParticleJ クラスは相互作用の計算に必要な j 粒子の情報を持つクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。EssentialParticleJ クラスは FullParticle クラス (節 7.2) のサブセットである。FDPS は、このクラスのデータにアクセスする必要がある。このために、EssentialParticleJ クラスはいくつかのメンバ関数を持つ必要がある。以下、この節の前提、常に必要なメンバ関数と、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。

A.3.2 前提

この節の中では、EssentialParticleJ クラスとして EPJ というクラスを一例として使う。また、FullParticle クラスの一例として FP というクラスを使う。EPJ, FP というクラス名は変更可能である。

EPJ と FP の宣言は以下の通りである。

```
class FP;  
class EPJ;
```

A.3.3 必要なメンバ関数

A.3.3.1 概要

常に必要なメンバ関数は EPJ::getPos と EPJ::copyfromFP である。EPJ::getPos は EPJ クラスの位置情報を FDPS に読み込ませるための関数で、EPJ::copyFromFP は FP クラスの情報を EPJ クラスに書きこむ関数である。これらのメンバ関数の記述例と解説を以下に示す。

A.3.3.2 EPJ::getPos

```
class EPJ {  
public:  
    PS::F64vec pos;  
    PS::F64vec getPos() const {  
        return this->pos;  
    }  
};
```

- 前提

EPJ のメンバ変数 pos はある 1 つの粒子の位置情報。この pos のデータ型は PS::F64vec 型。

- 引数
なし
- 返値
PS::F64vec 型。EPJ クラスの位置情報を保持したメンバ変数。
- 機能
EPJ クラスの位置情報を保持したメンバ変数を返す。
- 備考
EPJ クラスのメンバ変数 pos の変数名は変更可能。

A.3.3.3 EPJ::copyFromFP

```
class FP {
public:
    PS::S64    identity;
    PS::F64    mass;
    PS::F64vec position;
    PS::F64vec velocity;
    PS::F64vec acceleration;
    PS::F64    potential;
};

class EPJ {
public:
    PS::S64    id;
    PS::F64    m;
    PS::F64vec pos;
    void copyFromFP(const FP & fp) {
        this->id  = fp.identity;
        this->m   = fp.mass;
        this->pos = fp.position;
    }
};
```

- 前提
FP クラスのメンバ変数 identity, mass, position と EPJ クラスのメンバ変数 id, m, pos はそれぞれ対応する情報を持つ。

- 引数

fp: 入力。const FP &型。FP クラスの情報を持つ。

- 返値

なし。

- 機能

FP クラスの持つ 1 粒子の情報の一部を EPJ クラスに書き込む。

- 備考

FP クラスのメンバ変数の変数名、EPJ クラスのメンバ変数の変数名は変更可能。メンバ関数 EPJ::copyFromFP の引数名は変更可能。対応する情報を持つメンバ変数同士のデータ型が一致している必要はないが、実数型とベクトル型 (または整数型とベクトル型) という違いがある場合に正しく動作する保証はない。

A.3.4 場合によっては必要なメンバ関数

A.3.4.1 概要

本節では、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合に必要なメンバ関数、列挙型の BOUNDARY_CONDITION 型に PS::BOUNDARY_CONDITION_OPEN 以外を選んだ場合に必要となるメンバ関数について記述する。なお、既存の Moment クラスや SuperParticleJ クラスを用いる際に必要となるメンバ変数はこれら既存のクラスの節を参照のこと。

A.3.4.2 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合

A.3.4.2.1 EPJ::getRSearch

```
class EPJ {
public:
    PS::F64 search_radius;
    PS::F64 getRSearch() const {
        return this->search_radius;
    }
};
```

- 前提

EPJ クラスのメンバ変数 `search_radius` はある 1 つの粒子の近傍粒子を探す半径の大きさ。この `search_radius` のデータ型は `PS::F32` 型または `PS::F64` 型。

- 引数

なし

- 返値

`PS::F32` 型または `PS::F64` 型。EPJ クラスの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数。

- 機能

EPJ クラスの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数を返す。

- 備考

EPJ クラスのメンバ変数 `search_radius` の変数名は変更可能。

A.3.4.3 BOUNDARY_CONDITION 型に `PS::BOUNDARY_CONDITION_OPEN` 以外を用いる場合

A.3.4.3.1 *EPJ::setPos*

```
class EPJ {
public:
    PS::F64vec pos;
    void setPos(const PS::F64vec pos_new) {
        this->pos = pos_new;
    }
};
```

- 前提

EPJ クラスのメンバ変数 `pos` は 1 つの粒子の位置情報。この `pos` のデータ型は `PS::F32vec` または `PS::F64vec`。EPJ クラスのメンバ変数 `pos` の元データとなっているのは FP クラスのメンバ変数 `position`。このデータ型は `PS::F32vec` または `PS::F64vec`。

- 引数

`pos_new`: 入力。 `const PS::F32vec` または `const PS::F64vec` 型。FDPS 側で修正した粒子の位置情報。

- 返値

なし。

- 機能

FDPS が修正した粒子の位置情報を EPJ クラスの位置情報に書き込む。

- 備考

EPJ クラスのメンバ変数 `pos` の変数名は変更可能。メンバ関数 `EPJ::setPos` の引数名 `pos_new` は変更可能。 `pos` と `pos_new` のデータ型が異なる場合の動作は保証しない。

A.4 Moment クラス

A.4.1 概要

Moment クラスは近い粒子同士でまとめた複数の粒子のモーメント情報を持つクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。モーメント情報の例としては、複数粒子の単極子や双極子、さらにこれら粒子の持つ最大の大きさなど様々なものが考えられる。このクラスは、`EssentialParticleJ` クラスから `SuperParticleJ` クラスを作るための中間変数のような役割を果たす。従って、このクラスが持つメンバ関数は、`EssentialParticleJ` クラスから情報を読み出してモーメントを計算するメンバ関数、少ない数の粒子のモーメントからそれらの粒子を含むより多くの粒子のモーメントを計算するメンバ関数などがある。

このようなモーメント情報にはある程度決っているものが多いので、それらについては FDPS 側で用意した。これら既存のクラスについてまず記述する。その後ユーザーがモーメントクラスを自作する際に必ず必要なメンバ関数、場合によっては必要になるメンバ関数について記述する。

A.4.2 既存のクラス

A.4.2.1 概要

FDPS はいくつかの Moment クラスを用意している。これらは相互作用ツリークラスで特定の `PS::SEARCH_MODE` 型を選んだ場合に有効である。以下、各 `PS::SEARCH_MODE` 型において選ぶことのできる Moment 型を記述する。`PS::SEARCH_MODE_GATHER`, `PS::SEARCH_MODE_SCATTER`, `PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY` については Moment クラスを意識してコーディングする必要がないので、これらについては記述しない。

A.4.2.2 `PS::SEARCH_MODE_LONG`

以下に述べる Moment クラスのうち、`MomentMonopole` 及び `MomentQuadrupole` については、近接粒子探索を行うことができる `PS::SEARCH_MODE_LONG_SCATTER` で使うものも同様に定義されている。それぞれ `MomentMonopoleScatter` および `MomentQuadrupoleScatter` である。

A.4.2.2.1 PS::MomentMonopole

単極子までを情報として持つクラス。単極子を計算する際の座標系の中心には粒子の重心や粒子電荷の重心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class MomentMonopole {
    public:
        F32    mass;
        F32vec pos;
    };
}
```

- クラス名 PS::MomentMonopole

- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

- 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

MomentMonopoleScatter の場合、EssentialParticleJ クラスはメンバ関数 getRSearch() をもつこと。

A.4.2.2.2 PS::MomentQuadrupole

単極子と四重極子を情報として持つクラス。これらのモーメントを計算する際の座標系の中心には粒子の重心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class MomentQuadrupole {
    public:
        F32    mass;
        F32vec pos;
        F32mat quad;
    };
}
```

- クラス名 PS::MomentQuadrupole

- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量

pos: 近傍でまとめた粒子の重心

quad: 近傍でまとめた粒子の四重極子

- 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

MomentQuadrupoleScatter の場合、EssentialParticleJ クラスはメンバ関数 getRSearch() をもつこと。

A.4.2.2.3 PS::MomentMonopoleGeometricCenter

単極子までを情報として持つクラス。これらのモーメントを計算する際の座標系の中心には粒子の幾何中心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {  
    class MomentMonopoleGeometricCenter {  
    public:  
        F32      charge;  
        F32vec pos;  
    };  
}
```

- クラス名 PS::MomentMonopoleGeometricCenter

- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

- 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

A.4.2.2.4 PS::MomentDipoleGeometricCenter

双極子までを情報として持つクラス。これらのモーメントを計算する際の座標系の中心には粒子の幾何中心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class MomentDipoleGeometricCenter {
    public:
        F32    charge;
        F32vec pos;
        F32vec dipole;
    };
}
```

- クラス名 PS::MomentDipoleGeometricCenter

- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

dipole: 粒子の質量または電荷の双極子

- 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

A.4.2.2.5 PS::MomentQuadrupoleGeometricCenter

四重極子までを情報として持つクラス。これらのモーメントを計算する際の座標系の中心には粒子の幾何中心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class MomentQuadrupoleGeometricCenter {
    public:
        F32    charge;
        F32vec pos;
        F32vec dipole;
        F32mat quadrupole;
    };
}
```

- クラス名 PS::MomentQuadrupoleGeometricCenter

- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

dipole: 粒子の質量または電荷の双極子

quadrupole: 粒子の質量または電荷の四重極子

- 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

A.4.2.3 PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF

以下に述べる Moment クラスのうち、MomentMonopoleCutoff については、近接粒子探索を行うことができる PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF_SCATTER で使うものも同様に定義されている。MomentMonopoleCutoffScatter である。

A.4.2.3.1 PS::MomentMonopoleCutoff

単極子までを情報として持つクラス。単極子を計算する際の座標系の中心には粒子の重心や粒子電荷の重心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {  
    class MomentMonopoleCutoff {  
    public:  
        F32    mass;  
        F32vec pos;  
    };  
}
```

- クラス名 PS::MomentMonopoleCutoff

- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

- 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge, EssentialParticleJ::getPos, EssentialParticleJ::getRSearch を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置、粒子の力の到達距離を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

MomentMonopoleCutoffScatter の場合、EssentialParticleJ クラスはメンバ関数 getRSearch() をもつこと。

A.4.3 必要なメンバ関数

A.4.3.1 概要

以下では Moment クラスを定義する際に、必要なメンバ関数を記述する。このとき Moment クラスのクラス名を Mom とする。これは変更自由である。

A.4.3.2 コンストラクタ

```
class Mom {  
public:  
    PS::F32    mass;  
    PS::F32vec pos;  
    Mom () {  
        mass = 0.0;  
        pos  = 0.0;  
    }  
};
```

- 前提

Mom クラスのメンバ変数 mass, pos は Mom の質量と位置。

- 引数

なし

- 返値

なし

- 機能

Mom クラスのオブジェクトの初期化をする。

- 備考

メンバ変数名の変更可能。メンバ変数を加えることも可能。

```
class Mom {
public:
    PS::F32    mass;
    PS::F32vec pos;
    Mom(const PS::F32 m,
         const PS::F32vec & p) {
        mass = m;
        pos  = p;
    }
};
```

- 前提

Mom クラスのメンバ変数 mass, pos は Mom の質量と位置。

- 引数

m: 入力。const PS::F32 型。質量

p: 入力。const PS::F32vec &型。位置。

- 返値

なし

- 機能

Mom クラスのオブジェクトの初期化をする。

- 備考

メンバ変数名の変更可能。メンバ変数を加えることも可能。

A.4.3.3 Mom::init

```
class Mom {
public:
    void init();
};
```

- 前提

なし

- 引数

なし

- 返値
なし
- 機能
Mom クラスのオブジェクトの初期化をする。
- 備考
なし

A.4.3.4 Mom::getPos

```
class Mom {
public:
    PS::F32vec pos;
    PS::F32vec getPos() const {
        return pos;
    }
};
```

- 前提
Mom のメンバ変数 pos は近傍でまとめた粒子の代表位置。この pos のデータ型は PS::F32vec または PS::F64vec 型。
- 引数
なし
- 返値
PS::F32vec または PS::F64vec 型。Mom クラスのメンバ変数 pos。
- 機能
Mom クラスのメンバ変数 pos を返す。
- 備考
Mom クラスのメンバ変数 pos の変数名は変更自由。

A.4.3.5 Mom::getCharge

```
class Mom {
public:
    PS::F32 mass;
    PS::F32 getCharge() const {
        return mass;
    }
};
```

- 前提

Mom のメンバ変数 `mass` は近傍でまとめた粒子の全質量または全電荷。この `mass` のデータ型は `PS::F32` または `PS::F64` 型。

- 引数

なし

- 返値

`PS::F32` または `PS::F64` 型。Mom クラスのメンバ変数 `mass`。

- 機能

Mom クラスのメンバ変数 `mass` を返す。

- 備考

Mom クラスのメンバ変数 `mass` の変数名は変更自由。

A.4.3.6 Mom::accumulateAtLeaf

```
class Mom {
public:
    PS::F32    mass;
    PS::F32vec pos;
    template <class Tepj>
    void accumulateAtLeaf(const Tepj & epj) {
        mass += epj.getCharge();
        pos  += epj.getPos();
    }
};
```

- 前提

Mom のメンバ変数 `mass` は近傍でまとめた粒子の全質量または全電荷。この `mass` のデータ型は `PS::F32` または `PS::F64` 型。Mom のメンバ変数 `pos` は近傍でまとめた粒子の代表位置。この `pos` のデータ型は `PS::F32vec` または `PS::F64vec` 型。テンプレート引数 `Tepj` には `EssentialParticleJ` クラスが入り、クラスはメンバ関数 `getCharge` と `getPos` を持つ。

- 引数

`epj`: 入力。const `Tepj &`型。Tepj のオブジェクト。

- 返値

なし。

- 機能

`EssentialParticleJ` クラスのオブジェクトからモーメントを計算する。

- 備考

Mom クラスのメンバ変数 `mass`, `pos` の変数名は変更自由。引数 `epj` の引数名は変更自由。その他の変数を加えるのも可能。

A.4.3.7 Mom::accumulate

```
class Mom {
public:
    PS::F32    mass;
    PS::F32vec pos;
    void accumulate(const Mom & mom) {
        mass += mom.mass;
        pos  += mom.mass * mom.pos;
    }
};
```

- 前提

Mom のメンバ変数 `mass` は近傍でまとめた粒子の全質量または全電荷。この `mass` のデータ型は `PS::F32` または `PS::F64` 型。Mom のメンバ変数 `pos` は近傍でまとめた粒子の重心または電荷の重心。この `pos` のデータ型は `PS::F32vec` または `PS::F64vec` 型。

- 引数

`mom`: 入力。const `Mom &`型。Mom クラスのオブジェクト。

- 返値

なし。

- 機能

Mom クラスのオブジェクトからさらに Mom クラスの情報を計算する。

- 備考

Mom クラスのメンバ変数 `mass`, `pos` の変数名は変更自由。引数 `epj` の引数名は変更自由。その他の変数を加えるのも可能。

A.4.3.8 Mom::set

```
class Mom {
public:
    PS::F32    mass;
    PS::F32vec pos;
    void set() {
        pos = pos / mass;
    }
};
```

- 前提

Mom のメンバ変数 `mass` は近傍でまとめた粒子の全質量または全電荷。この `mass` のデータ型は `PS::F32` または `PS::F64` 型。Mom のメンバ変数 `pos` は近傍でまとめた粒子の重心または電荷の重心。この `pos` のデータ型は `PS::F32vec` または `PS::F64vec` 型。

- 引数

なし

- 返値

なし

- 機能

上記のメンバ関数 `Mom::accumulateAtLeaf`, `Mom::accumulate` ではモーメントの位置情報の規格化ができていない場合ので、ここで規格化する。

- 備考

Mom クラスのメンバ変数 `mass`, `pos` の変数名は変更自由。引数 `epj` の引数名は変更自由。

A.4.3.9 Mom::accumulateAtLeaf2

```
class Mom {
public:
    PS::F32    mass;
    PS::F32vec pos;
    PS::F32mat quad;
    template <class Tepj>
    void accumulateAtLeaf2(const Tepj & epj) {
        PS::F64 ctmp    = epj.getCharge();
        PS::F64vec ptmp = epj.getPos() - pos;
        PS::F64 cx = ctmp * ptmp.x;
        PS::F64 cy = ctmp * ptmp.y;
        PS::F64 cz = ctmp * ptmp.z;
        quad.xx += cx * ptmp.x;
        quad.yy += cy * ptmp.y;
        quad.zz += cz * ptmp.z;
        quad.xy += cx * ptmp.y;
        quad.xz += cx * ptmp.z;
        quad.yz += cy * ptmp.z;
    }
};
```

- 前提

Mom のメンバ変数 `mass` は近傍でまとめた粒子の全質量または全電荷。この `mass` のデータ型は `PS::F32` または `PS::F64` 型。Mom のメンバ変数 `pos` は近傍でまとめた粒子の代表位置。この `pos` のデータ型は `PS::F32vec` または `PS::F64vec` 型。この `pos` は Mom::accumulateAtLeaf ですでに求めている。Mom のメンバ変数 `quad` は近傍でまとめた粒子の四重極子。この `quad` のデータ型は `PS::F32mat` または `PS::F64mat` 型。テンプレート引数 `Tepj` には `EssentialParticleJ` クラスが入り、クラスはメンバ関数 `getCharge` と `getPos` を持つ。

- 引数

`epj`: 入力。const Tepj &型。Tepj のオブジェクト。

- 返値

なし。

- 機能

`EssentialParticleJ` クラスのオブジェクトからモーメントを計算する。

- 備考

Mom クラスのメンバ変数 `mass`, `pos`, `quad` の変数名は変更自由。引数 `epj` の引数名は変更自由。その他の変数を加えるのも可能。

A.4.3.10 Mom::accumulate2

```
class Mom {
public:
    PS::F32    mass;
    PS::F32vec pos;
    PS::F32mat quad;
    void accumulate(const Mom & mom) {
        PS::F64 mtmp    = mom.mass;
        PS::F64vec ptmp = mom.pos - pos;
        PS::F64 cx = mtmp * ptmp.x;
        PS::F64 cy = mtmp * ptmp.y;
        PS::F64 cz = mtmp * ptmp.z;
        quad.xx += cx * ptmp.x + mom.quad.xx;
        quad.yy += cy * ptmp.y + mom.quad.yy;
        quad.zz += cz * ptmp.z + mom.quad.zz;
        quad.xy += cx * ptmp.y + mom.quad.xy;
        quad.xz += cx * ptmp.z + mom.quad.xz;
        quad.yz += cy * ptmp.z + mom.quad.yz;
    }
};
```

- 前提

Mom のメンバ変数 `mass` は近傍でまとめた粒子の全質量または全電荷。この `mass` のデータ型は `PS::F32` または `PS::F64` 型。Mom のメンバ変数 `pos` は近傍でまとめた粒子の代表位置。この `pos` のデータ型は `PS::F32vec` または `PS::F64vec` 型。この `pos` は Mom::accumulate ですでに求めている。Mom のメンバ変数 `quad` は近傍でまとめた粒子の四重極子。この `quad` のデータ型は `PS::F32mat` または `PS::F64mat` 型。

- 引数

`mom`: 入力。const Mom &型。Mom クラスのオブジェクト。

- 返値

なし。

- 機能

Mom クラスのオブジェクトからさらに Mom クラスの情報を計算する。

- 備考

Mom クラスのメンバ変数 `mass`, `pos`, `quad` の変数名は変更自由。引数 `epj` の引数名は変更自由。その他の変数を加えるのも可能。

A.5 SuperParticleJ クラス

A.5.1 概要

SuperParticleJ クラスは近い粒子同士でまとめた複数の粒子を代表してまとめた超粒子の情報を持つクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。このクラスが必要となるのは `PS::SEARCH_MODE` に `PS::SEARCH_MODE_LONG` または `PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF` を選んだ場合だけである。このクラスのメンバ関数には、超粒子の位置情報を FDPS 側とやりとりするメンバ関数がある。また、超粒子の情報と Moment クラスの情報は対になるものである。従って、このクラスのメンバ関数には、Moment クラスからこのクラスへ情報を変換 (またはその逆変換) するメンバ関数がある。

SuperParticleJ クラスも Moment クラス同様、ある程度決っているものが多いので、それらについては FDPS 側で用意した。以下、既存のクラス、SuperParticleJ クラスを作るときに必要なメンバ関数、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。

A.5.2 既存のクラス

FDPS はいくつかの SuperParticleJ クラスを用意している。以下、各 `PS::SEARCH_MODE` に対し選ぶことのできるクラスについて記述する。まず、`PS::SEARCH_MODE_LONG` の場合、次に `PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF` の場合について記述する。その他の `PS::SEARCH_MODE` では超粒子を必要としない。

A.5.2.1 PS::SEARCH_MODE_LONG

A.5.2.1.1 PS::SPJMonopole

単極子までの情報を持つ Moment クラス `PS::MomentMonopole` と対になる SuperParticleJ クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class SPJMonopole {
    public:
        F64      mass;
        F64vec   pos;
    };
}
```

- クラス名 PS::SPJMonopole

- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

- 使用条件

Moment クラスである PS::MomentMonopole クラスの使用条件に準ずる。

A.5.2.1.2 PS::SPJQuadrupole

単極子と四重極子を情報を持つ Moment クラス PS::MomentQuadrupole と対になる SuperParticleJ クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class SPJQuadrupole {
    public:
        F32    mass;
        F32vec pos;
        F32mat quad;
    };
}
```

- クラス名 PS::SPJQuadrupole

- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

quad: 近傍でまとめた粒子の四重極子

- 使用条件

Moment クラスである PS::MomentQuadrupole クラスの使用条件に準ずる。

A.5.2.1.3 PS::SPJMonopoleGeometricCenter

単極子までを情報として持つ (ただしモーメント計算の際の座標系の中心は粒子の幾何中心) Moment クラス PS::MomentMonopoleGeometricCenter と対となる SuperParticleJ クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class SPJMonopoleGeometricCenter {
    public:
        F32    charge;
        F32vec pos;
    };
}
```

- クラス名 PS::SPJMonopoleGeometricCenter

- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

- 使用条件

PS::MomentMonopoleGeometricCenter の使用条件に準ずる。

A.5.2.1.4 PS::SPJDipoleGeometricCenter

双極子までを情報として持つ (ただしモーメント計算の際の座標系の中心は粒子の幾何中心) Moment クラス PS::MomentDipoleGeometricCenter と対となる SuperParticleJ クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class SPJDipoleGeometricCenter {
    public:
        F32    charge;
        F32vec pos;
        F32vec dipole;
    };
}
```

- クラス名 PS::SPJDipoleGeometricCenter

- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

dipole: 粒子の質量または電荷の双極子

- 使用条件

PS::MomentDipoleGeometricCenter の使用条件に準ずる。

A.5.2.1.5 PS::SPJQuadrupoleGeometricCenter

四重極子までを情報として持つ (ただしモーメント計算の際の座標系の中心は粒子の幾何中心) Moment クラス PS::MomentQuadrupoleGeometricCenter と対となる SuperParticleJ クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class SPJQuadrupoleGeometricCenter {
    public:
        F32      charge;
        F32vec pos;
        F32vec dipole;
        F32mat quadrupole;
    };
}
```

- クラス名 PS::SPJQuadrupoleGeometricCenter

- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

dipole: 粒子の質量または電荷の双極子

quadrupole: 粒子の質量または電荷の四重極子

- 使用条件

PS::MomentQuadrupoleGeometricCenter の使用条件に準ずる。

A.5.2.2 PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF

A.5.2.2.1 PS::SPJMonopoleCutoff

単極子までを情報として持つクラス Moment クラス PS::MomentMonopoleCutoff と対となる SuperParticleJ クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class SPJMonopoleCutoff {
    public:
        F32      mass;
        F32vec pos;
    };
}
```

- クラス名 PS::SPJMonopoleCutoff
- メンバ変数とその情報
 - mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷
 - pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心
- 使用条件
 - PS::MomentMonopoleCutoff の使用条件に準ずる。

A.5.3 必要なメンバ関数

A.5.3.1 概要

以下では SuperParticleJ クラスを作る際に必要なメンバ関数を記述する。このとき SuperParticleJ クラスのクラス名を SPJ とする。これは変更自由である。

A.5.3.2 SPJ::getPos

```
class SPJ {
public:
    PS::F64vec pos;
    PS::F64vec getPos() const {
        return this->pos;
    }
};
```

- 前提
 - SPJ のメンバ変数 pos はある 1 つの超粒子の位置情報。この pos のデータ型は PS::F32vec または PS::F64vec 型。
- 引数
 - なし
- 返値
 - PS::F32vec 型または PS::F64vec 型。SPJ クラスの位置情報を保持したメンバ変数。
- 機能
 - SPJ クラスの位置情報を保持したメンバ変数を返す。
- 備考
 - SPJ クラスのメンバ変数 pos の変数名は変更可能。

A.5.3.3 SPJ::setPos

```
class SPJ {  
public:  
    PS::F64vec pos;  
    void setPos(const PS::F64vec pos_new) {  
        this->pos = pos_new;  
    }  
};
```

- 前提

SPJ クラスのメンバ変数 `pos` は 1 つの粒子の位置情報。この `pos` のデータ型は `PS::F32vec` または `PS::F64vec`。

- 引数

`pos_new`: 入力。 `const PS::F32vec` または `const PS::F64vec` 型。FDPS 側で修正した粒子の位置情報。

- 返値

なし。

- 機能

FDPS が修正した粒子の位置情報を SPJ クラスの位置情報に書き込む。

- 備考

SPJ クラスのメンバ変数 `pos` の変数名は変更可能。メンバ関数 `SPJ::setPos` の引数名 `pos_new` は変更可能。`pos` と `pos_new` のデータ型が異なる場合の動作は保証しない。

A.5.3.4 SPJ::copyFromMoment

```
class Mom {
public:
    PS::F32    mass;
    PS::F32vec pos;
}
class SPJ {
public:
    PS::F32    mass;
    PS::F32vec pos;
    void copyFromMoment(const Mom & mom) {
        mass = mom.mass;
        pos  = mom.pos;
    }
};
```

- 前提

なし

- 引数

mom: 入力。const Mom &型。Mom にはユーザー定義または FDPS 側で用意した Moment クラスが入る。

- 返値

なし。

- 機能

Mom クラスの情報を SPJ クラスにコピーする。

- 備考

Mom クラスのクラス名は変更可能。Mom クラスと SPJ クラスのメンバ変数名は変更可能。メンバ関数 SPJ::copyFromMoment の引数名は変更可能。

A.5.3.5 SPJ::convertToMoment

```
class Mom {
public:
    PS::F32    mass;
    PS::F32vec pos;
    Mom(const PS::F32 m,
         const PS::F32vec & p) {
        mass = m;
        pos  = p;
    }
}

class SPJ {
public:
    PS::F32    mass;
    PS::F32vec pos;
    Mom convertToMoment() const {
        return Mom(mass, pos);
    }
};
```

- 前提

なし

- 引数

なし

- 返値

Mom 型。Mom クラスのコンストラクタ。

- 機能

Mom クラスのコンストラクタを返す。

- 備考

Mom クラスのクラス名は変更可能。Mom クラスと SPJ クラスのメンバ変数名は変更可能。メンバ関数 SPJ::copyFromMoment の引数名は変更可能。メンバ関数 SPJ::convertToMoment で使用される Mom クラスのコンストラクタが定義されている必要がある。

A.5.3.6 SPJ::clear

```
class SPJ {  
public:  
    PS::F32    mass;  
    PS::F32vec pos;  
    void clear() {  
        mass = 0.0;  
        pos  = 0.0;  
    }  
};
```

- 前提
なし
- 引数
なし
- 返値
なし
- 機能
SPJ クラスのオブジェクトの情報をクリアする。
- 備考
メンバ変数名は変更可能。

A.6 Force クラス

A.6.1 概要

Force クラスは相互作用の結果を保持するクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。以下、この節の前提、常に必要なメンバ関数について記述する。

A.6.2 前提

この節で用いる例として Force クラスのクラス名を Result とする。このクラス名は変更自由である。

A.6.3 必要なメンバ関数

常に必要なメンバ関数は `Result::clear` である。この関数は相互作用の計算結果を初期化する。以下、`Result::clear` について記述する。

A.6.3.1 `Result::clear`

```
class Result {
public:
    PS::F32vec acc;
    PS::F32    pot;
    void clear() {
        acc = 0.0;
        pot = 0.0;
    }
};
```

- 前提

`Result` クラスのメンバ変数は `acc` と `pot`。

- 引数

なし

- 返値

なし。

- 機能

`Result` クラスのメンバ変数を初期化する。

- 備考

`Result` クラスのメンバ変数 `acc`, `pot` の変数名は変更可能。他のメンバ変数を加えることも可能。

A.7 ヘッダクラス

A.7.1 概要

ヘッダクラスは入出力ファイルのヘッダの形式を決めるクラスである。ヘッダクラスは FDPS が提供する粒子群クラスのファイル入出力 API を使用し、かつ入出力ファイルにヘッダを含めたい場合に必要となるクラスである。粒子群クラスのファイル入出力 API とは、`ParticleSystem::readParticleAscii`, `ParticleSystem::writeParticleAscii`, である。以下、この節

における前提と、これらの API を使用する際に必要となるメンバ関数とその記述の規定を述べる。この節において、常に必要なメンバ関数というものは存在しない。

A.7.2 前提

この節では、ヘッダクラスのクラス名を Hdr とする。このクラス名は変更可能である。

A.7.3 場合によっては必要なメンバ関数

A.7.3.1 Hdr::readAscii

```
class Hdr {
public:
    PS::S32 nparticle;
    PS::F64 time;
    PS::S32 readAscii(FILE *fp) {
        fscanf(fp, "%d%lf", &this->nparticle, &this->time);
        return this->nparticle;
    }
};
```

- 前提

このヘッダは粒子数、時刻の情報を持つ。これらのメンバ変数はそれぞれ nparticle と time である。

- 引数

fp: 入力。FILE *型。粒子データの入力ファイルを指すファイルポインタ。

- 返値

PS::S32 型。粒子数の情報を返す。ヘッダに粒子数の情報がない場合は-1 を返す。

- 機能

粒子データの入力ファイルからヘッダ情報を読みこむ。

- 備考

メンバ変数名は入力ファイルに合わせて変更可能。返値に粒子数の情報を指定しない場合、または-1 を指定しない場合の動作は保証しない。

A.7.3.2 Hdr::writeAscii

```
class Hdr {
public:
    PS::S32 nparticle;
    PS::F64 time;
    void writeAscii(FILE *fp) {
        fprintf(fp, "%d %lf", this->nparticle, this->time);
    }
};
```

- 前提

このヘッダは粒子数、時刻の情報を持つ。これらのメンバ変数はそれぞれ `nparticle` と `time` である。

- 引数

`fp`: 入力。FILE *型。粒子データの出力ファイルを指すファイルポインタ。

- 返値

なし。

- 機能

粒子データの出力ファイルへヘッダ情報を書き込む。

- 備考

メンバ変数名は出力ファイルに合わせて変更可能。

A.8 関数オブジェクト calcForceEpEp

A.8.1 概要

関数オブジェクト `calcForceEpEp` は粒子同士の相互作用を記述するものであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。以下、これの書き方の規定を記述する。

A.8.2 前提

ここで示すのは重力 N 体シミュレーションの粒子間相互作用の記述の仕方である。関数オブジェクト `calcForceEpEp` の名前は `gravityEpEp` とする。これは変更自由である。また、`EssentialParitlceI` クラスのクラス名を `EPI`, `EssentialParitlceJ` クラスのクラス名を `EPJ`, `Force` クラスのクラス名を `Result` とする。

A.8.3 gravityEpEp::operator ()

ソースコード 44: calcForceEpEp

```
1 class Result {
2 public:
3     PS::F32vec acc;
4 };
5 class EPI {
6 public:
7     PS::S32 id;
8     PS::F32vec pos;
9 };
10 class EPJ {
11 public:
12     PS::S32 id;
13     PS::F32 mass;
14     PS::F32vec pos;
15 };
16 struct gravityEpEp {
17     static PS::F32 eps2;
18     void operator () (const EPI *epi,
19                      const PS::S32 ni,
20                      const EPJ *epj,
21                      const PS::S32 nj,
22                      Result *result) {
23
24         for(PS::S32 i = 0; i < ni; i++) {
25             PS::S32 ii = epi[i].id;
26             PS::F32vec xi = epi[i].pos;
27             PS::F32vec ai = 0.0;
28             for(PS::S32 j = 0; j < nj; j++) {
29                 PS::S32 jj = epj[j].id;
30                 PS::F32 mj = epj[j].mass;
31                 PS::F32vec xj = epj[j].pos;
32
33                 PS::F32vec dx = xi - xj;
34                 PS::F32 r2 = dx * dx + eps2;
35                 PS::F32 rinv = (ii != jj) ? 1. / sqrt(r2)
36                               : 0.0;
37
```

```

38             ai += mj * rinv * rinv * rinv * dx;
39         }
40         result.acc = ai;
41     }
42 }
43 };
44 PS::F32 gravityEpEp::eps2 = 9.765625e-4;

```

- 前提

クラス Result, EPI, EPJ に必要なメンバ関数は省略した。クラス Result のメンバ変数 acc は i 粒子が j 粒子から受ける重力加速度である。クラス EPI と EPJ のメンバ変数 id と pos はそれぞれの粒子 ID と粒子位置である。クラス EPJ のメンバ変数 mass は j 粒子の質量である。関数オブジェクト gravityEpEp のメンバ変数 eps2 は重力ソフトニングの 2 乗である。ここの外側でスレッド並列になっているため、ここで OpenMP を記述する必要はない。

- 引数

epi: 入力。const EPI *型または EPI *型。 i 粒子情報を持つ配列。

ni: 入力。const PS::S32 型または PS::S32 型。 i 粒子数。

epj: 入力。const EPJ *型または EPJ *型。 j 粒子情報を持つ配列。

nj: 入力。const PS::S32 型または PS::S32 型。 j 粒子数。

result: 出力。Result *型。 i 粒子の相互作用結果を返す配列。

- 返値

なし。

- 機能

j 粒子から i 粒子への作用を計算する。

- 備考

引数名すべて変更可能。関数オブジェクトの内容などはすべて変更可能。

A.9 関数オブジェクト calcForceSpEp

A.9.1 概要

関数オブジェクト calcForceSpEp は超粒子から粒子への作用を記述するものであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。以下、これの書き方の規定を記述する。

A.9.2 前提

ここで示すのは重力N体シミュレーションにおける超粒子から粒子への作用の記述の仕方である。超粒子は単極子までの情報で作られているものとする。関数オブジェクト calcForceSpEp の名前は gravitySpEp とする。これは変更自由である。また、EssentialParticleI クラスのクラス名を EPI, SuperParticleJ クラスのクラス名を SPJ, Force クラスのクラス名を Result とする。

A.9.3 gravitySpEp::operator ()

ソースコード 45: calcForceSpEp

```
1 class Result {
2 public:
3     PS::F32vec accfromspj;
4 };
5 class EPI {
6 public:
7     PS::S32 id;
8     PS::F32vec pos;
9 };
10 class SPJ {
11 public:
12     PS::F32 mass;
13     PS::F32vec pos;
14 };
15 struct gravitySpEp {
16     static PS::F32 eps2;
17     void operator () (const EPI *epi,
18                      const PS::S32 ni,
19                      const SPJ *spj,
20                      const PS::S32 nj,
21                      Result *result) {
22
23         for(PS::S32 i = 0; i < ni; i++) {
24             PS::F32vec xi = epi[i].pos;
25             PS::F32vec ai = 0.0;
26             for(PS::S32 j = 0; j < nj; j++) {
27                 PS::F32 mj = spj[j].mass;
28                 PS::F32vec xj = spj[j].pos;
29
```



```

30         PS::F32vec dx    = xi - xj;
31         PS::F32    r2    = dx * dx + eps2;
32         PS::F32    rinv = 1. / sqrt(r2);
33
34         ai += mj * rinv * rinv * rinv * dx;
35     }
36     result.accfromspj = ai;
37 }
38 }
39 };
40 PS::F32 gravitySpEp::eps2 = 9.765625e-4;

```

- 前提

クラス Result, EPI, SPJ に必要なメンバ関数は省略した。クラス Result のメンバ変数 accfromspj は i 粒子が超粒子から受ける重力加速度である。クラス EPI と SPJ のメンバ変数 pos はそれぞれの粒子位置である。クラス SPJ のメンバ変数 mass は超粒子の質量である。ファンクタ gravitySpEp のメンバ変数 eps2 は重力ソフトニングの 2 乗である。この外側でスレッド並列になっているため、ここで OpenMP を記述する必要はない。

- 引数

epi: 入力。const EPI *型または EPI *型。i 粒子情報を持つ配列。

ni: 入力。const PS::S32 型または PS::S32 型。i 粒子数。

spj: 入力。const SPJ *型または SPJ *型。超粒子情報を持つ配列。

nj: 入力。const PS::S32 型または PS::S32 型。超粒子数。

result: 出力。Result *型。i 粒子の相互作用結果を返す配列。

- 返値

なし。

- 機能

超粒子から i 粒子への作用を計算する。

- 備考

引数名すべて変更可能。関数オブジェクトの内容などはすべて変更可能。

A.10 関数オブジェクト calcForceDispatch

A.10.1 概要

関数オブジェクト calcForceDispatch は相互作用計算にアクセラレータを使う場合に用いられ、粒子をアクセラレータに送り、相互作用カーネルを発行する。以下、これの書き方の規定を記述する。

A.10.2 前提

ここで示すのは重力 N 体シミュレーションにおける相互作用を cuda を用いて記述する方法である。関数オブジェクト calcForceDispatch の名前は CalcForceDispatch とする。これは変更自由である。また、EssentialParitlceI クラスのクラス名を EPI, SuperParitlceJ クラスのクラス名を SPJ, Force クラスのクラス名を Result とする。

A.10.3 例

ソースコード 46: calcForceDispatch

```
1
2 class EpiGPU{
3 public:
4     float2 pos[3];
5     int id_walk;
6 };
7
8 class EpjGPU{
9 public:
10     float mass;
11     float2 pos[3];
12 };
13
14 class ForceGPU{
15 public:
16     float2 acc[3];
17     float2 pot;
18 };
19
20 __global__ void ForceKernel(const EpiGPU * epi,
21                             const EpjGPU * epj,
22                             const int * nj_disp,
23                             ForceGPU * force,
```

```

24                                     const float eps2){
25     int id_i = blockDim.x * blockIdx.x + threadIdx.x;
26     const EpiGPU & ip = epi[id_i];
27     float2 poti;
28     float2 acci[3];
29     poti = acci[0] = acci[1] = acci[2] = make_float2(0.0, 0.0);
30     const int j_head = nj_disp[ip.id_walk];
31     const int j_tail = nj_disp[ip.id_walk+1];
32     const int nj = j_tail - j_head;
33     for(int j=j_head; j<j_tail; j++){
34         EpiGPU jp = epi[j];
35         const float dx = (jp.pos[0].x - ip.pos[0].x) + (jp.pos
            [0].y - ip.pos[0].y);
36         const float dy = (jp.pos[1].x - ip.pos[1].x) + (jp.pos
            [1].y - ip.pos[1].y);
37         const float dz = (jp.pos[2].x - ip.pos[2].x) + (jp.pos
            [2].y - ip.pos[2].y);
38         const float r2 = ((eps2 + dx*dx) + dy*dy) + dz*dz;
39         const float r_inv = rsqrtf(r2);
40         const float pij = jp.mass * r_inv * (r2 > eps2);
41         const float r2_inv = r_inv * r_inv;
42         const float pij_r3_inv = pij * r2_inv;
43         const float ax = pij_r3_inv * dx;
44         const float ay = pij_r3_inv * dy;
45         const float az = pij_r3_inv * dz;
46         poti = float2_accum(poti, pij);
47         acci[0] = float2_accum(acci[0], ax);
48         acci[1] = float2_accum(acci[1], ay);
49         acci[2] = float2_accum(acci[2], az);
50     }
51     poti = float2_regularize(poti);
52     acci[0] = float2_regularize(acci[0]);
53     acci[1] = float2_regularize(acci[1]);
54     acci[2] = float2_regularize(acci[2]);
55     force[id_i].pot = poti;
56     force[id_i].acc[0] = acci[0];
57     force[id_i].acc[1] = acci[1];
58     force[id_i].acc[2] = acci[2];
59 }
60

```

```

61 static ForceGPU * force_d;
62 static ForceGPU * force_h;
63 static EpiGPU * epi_d;
64 static EpiGPU * epi_h;
65 static EpjGPU * epj_d;
66 static EpjGPU * epj_h;
67 static int * ni_disp_h;
68 static int * nj_disp_d;
69 static int * nj_disp_h;
70
71 int DispatchKernelWithSP(const PS::S32 tag,
72                          const int      n_walk,
73                          const EPIGrav ** epi,
74                          const int *    n_epi,
75                          const EPJGrav ** epj,
76                          const int *    n_epj,
77                          const PS::SPJMonopole ** spj,
78                          const int *    n_spj){
79     static bool first = true;
80     assert(n_walk <= N_WALK_LIMIT);
81     if(first){
82         CUDA_SAFE_CALL( cudaMalloc(      (void**)&nj_disp_d, (
83             N_WALK_LIMIT+1)*sizeof(int) ) );
84         CUDA_SAFE_CALL( cudaMallocHost( (void**)&ni_disp_h, (
85             N_WALK_LIMIT+1)*sizeof(int) ) );
86         CUDA_SAFE_CALL( cudaMallocHost( (void**)&nj_disp_h, (
87             N_WALK_LIMIT+1)*sizeof(int) ) );
88         CUDA_SAFE_CALL( cudaMalloc( (void**)&epi_d,
89             NI_LIMIT*sizeof(EpiGPU) ) );
90         CUDA_SAFE_CALL( cudaMalloc( (void**)&epj_d,
91             NJ_LIMIT*sizeof(EpjGPU) ) );
92         CUDA_SAFE_CALL( cudaMalloc( (void**)&force_d,
93             NI_LIMIT*sizeof(ForceGPU) ) );
94         CUDA_SAFE_CALL( cudaMallocHost( (void**)&epi_h,
95             NI_LIMIT*sizeof(EpiGPU) ) );
96         CUDA_SAFE_CALL( cudaMallocHost( (void**)&epj_h,
97             NJ_LIMIT*sizeof(EpjGPU) ) );
98         CUDA_SAFE_CALL( cudaMallocHost( (void**)&force_h,
99             NI_LIMIT*sizeof(ForceGPU) ) );
100        first = false;

```

```

92     }
93     const float eps2 = EPIGrav::eps * EPIGrav::eps;
94     ni_disp_h[0] = nj_disp_h[0] = 0;
95     for(int i=0; i<n_walk; i++){
96         ni_disp_h[i+1] = ni_disp_h[i] + n_epi[i];
97         nj_disp_h[i+1] = nj_disp_h[i] + n_epj[i] + n_spj[i];
98     }
99     int ni_tot = ni_disp_h[n_walk];
100    const int ni_tot_reg = ni_disp_h[n_walk] + ( (ni_tot%
        N_THREAD_GPU != 0) ? (N_THREAD_GPU - (ni_tot%
        N_THREAD_GPU)) : 0);
101    assert(ni_tot_reg <= NI_LIMIT);
102    assert(nj_disp_h[n_walk] <= NJ_LIMIT);
103    ni_tot = 0;
104    int nj_tot = 0;
105    for(int iw=0; iw<n_walk; iw++){
106        for(int ip=0; ip<n_epi[iw]; ip++){
107            epi_h[ni_tot].pos[0] = float2_split(epi[iw][ip].
                pos.x);
108            epi_h[ni_tot].pos[1] = float2_split(epi[iw][ip].
                pos.y);
109            epi_h[ni_tot].pos[2] = float2_split(epi[iw][ip].
                pos.z);
110            epi_h[ni_tot].id_walk = iw;
111            force_h[ni_tot].acc[0] = force_h[ni_tot].acc[1]
112                = force_h[ni_tot].acc[2] = force_h[ni_tot].pot
                = make_float2(0.0, 0.0);
113            ni_tot++;
114        }
115        for(int jp=0; jp<n_epj[iw]; jp++){
116            epj_h[nj_tot].mass = epj[iw][jp].mass;
117            epj_h[nj_tot].pos[0] = float2_split(epj[iw][jp].
                pos.x);
118            epj_h[nj_tot].pos[1] = float2_split(epj[iw][jp].
                pos.y);
119            epj_h[nj_tot].pos[2] = float2_split(epj[iw][jp].
                pos.z);
120            nj_tot++;
121        }
122        for(int jp=0; jp<n_spj[iw]; jp++){

```

```

123         epj_h[nj_tot].mass      = spj[iw][jp].getCharge();
124         epj_h[nj_tot].pos[0]    = float2_split(spj[iw][jp].
            getPos().x);
125         epj_h[nj_tot].pos[1]    = float2_split(spj[iw][jp].
            getPos().y);
126         epj_h[nj_tot].pos[2]    = float2_split(spj[iw][jp].
            getPos().z);
127         nj_tot++;
128     }
129 }
130 for(int ip=ni_tot; ip<ni_tot_reg; ip++){
131     epi_h[ni_tot].pos[0] = epi_h[ni_tot].pos[1] = epi_h[
        ni_tot].pos[2] = make_float2(0.0, 0.0);
132     epi_h[ni_tot].id_walk = 0;
133     force_h[ni_tot].acc[0] = force_h[ni_tot].acc[1]
134         = force_h[ni_tot].acc[2] = force_h[ni_tot].pot =
        make_float2(0.0, 0.0);
135 }
136 CUDA_SAFE_CALL( cudaMemcpy(epi_d, epi_h, ni_tot_reg*sizeof(
        EpiGPU), cudaMemcpyHostToDevice) );
137 CUDA_SAFE_CALL( cudaMemcpy(epj_d, epj_h, nj_tot*sizeof(
        EpjGPU), cudaMemcpyHostToDevice) );
138 CUDA_SAFE_CALL( cudaMemcpy(nj_disp_d, nj_disp_h, (n_walk
        +1)*sizeof(int), cudaMemcpyHostToDevice) );
139 const int n_grid = ni_tot_reg/N_THREAD_GPU + ((ni_tot_reg%
        N_THREAD_GPU == 0) ? 0 : 1);
140 dim3 size_grid(n_grid, 1, 1);
141 dim3 size_thread(N_THREAD_GPU, 1, 1);
142 ForceKernel<<<size_grid, size_thread>>> (epi_d, epj_d,
        nj_disp_d, force_d, float(eps2));
143
144 return 0;
145 }

```

● 引数

tag: 入力。const PS::S32 型。対応する CalcForceRetrieve() の tag 番号と一致させる必要がある。

nwalk: 入力。const PS::S32 型。マルチウォークにより作成する相互作用リストの数。

epi: 入力。const EPI** 型または EPI** 型。i 粒子情報を持つ配列。

ni: 入力。const PS::S32* 型または PS::S32* 型。i 粒子数。

spj: 入力。const EPJ** 型または EPJ** 型。超粒子情報を持つ配列。

nj: 入力。const PS::S32* 型または PS::S32* 型。超粒子数。

- 返値

正常終了ならば 0、それ以外の場合は 0 以外の値を返す。

- 機能

epi,epj をアクセラレータに送り、アクセラレータ上で相互作用計算を行わせる。

- 備考

引数名すべて変更可能。関数オブジェクトの内容などはすべて変更可能。

A.11 関数オブジェクト calcForceRetrieve

A.11.1 概要

関数オブジェクト calcForceRetrieve はアクセラレータで計算された結果を回収する関数である。以下、この書き方の規定を記述する。

A.11.2 前提

ここで示すのは重力 N 体シミュレーションにおける相互作用を cuda を用いて記述する方法である。関数オブジェクト calcForceRetrieve の名前は RetieveKernel とする。これは変更自由である。また、Force クラスのクラス名を ForceGrav とする。

ソースコード 47: calcForceRetrieve

```
1 int RetrieveKernel(const PS::S32 tag,
2                   const PS::S32 n_walk,
3                   const PS::S32 * ni,
4                   ForceGrav ** force){
5     int ni_tot = 0;
6     for(int i=0; i<n_walk; i++){
7         ni_tot += ni[i];
8     }
9     CUDA_SAFE_CALL( cudaMemcpy(force_h, force_d, ni_tot*
10                               sizeof(ForceGPU), cudaMemcpyDeviceToHost) );
11     int n_cnt = 0;
12     for(int iw=0; iw<n_walk; iw++){
13         for(int ip=0; ip<ni[iw]; ip++){
```

```

13         force[iw][ip].acc.x = (double)force_h[n_cnt].acc
           [0].x + (double)force_h[n_cnt].acc[0].y;
14         force[iw][ip].acc.y = (double)force_h[n_cnt].acc
           [1].x + (double)force_h[n_cnt].acc[1].y;
15         force[iw][ip].acc.z = (double)force_h[n_cnt].acc
           [2].x + (double)force_h[n_cnt].acc[2].y;
16         force[iw][ip].pot    = (double)force_h[n_cnt].pot.x
           + (double)force_h[n_cnt].pot.y;
17         force[iw][ip].pot *= -1.0;
18         n_cnt++;
19     }
20 }
21 return 0;
22 }

```

- 引数

tag: 入力。const PS::S32 型。対応する CalcForceDispatch() の tag 番号と一致させる必要がある。

nwalk: 入力。const PS::S32 型。マルチウォークにより作成する相互作用リストの数。

ni: 入力。const PS::S32* 型または PS::S32* 型。i 粒子数。

force: 入力。Result** 型。

- 返値

正常終了ならば 0、それ以外の場合は 0 以外の値を返す。

- 機能

calcForceDispatch で計算された結果を force に格納する。

- 備考

引数名すべて変更可能。関数オブジェクトの内容などはすべて変更可能。