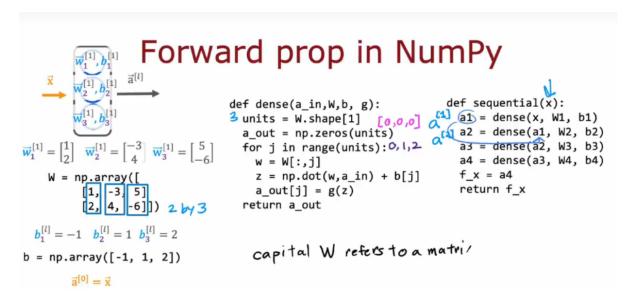
神经网络

输入前一层的激活,给定当前层的参数,它会输出下一层激活值 自定义sequential函数中间层为网络层、隐藏层,最后输出为激活层

前向传播



激活函数

二元分类: sigmoid 默认用relu(不丢失有效值) 线性激活一般不使用

hidden layer 隐藏层

除非是二分类问题用sigmoid,一般默认用relu,不能用线性激活函数,否则不能拟合,就相当于一个线性问识了

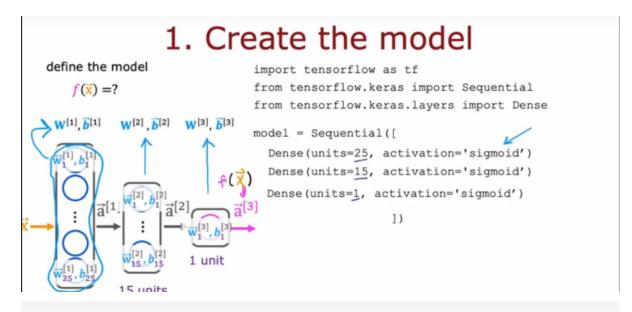
因为relu计算很快,并且只有右边扁平flat,而sigmoid有两处flat,会影响gd的速度(因为激活函数是计算偏导的一部分)

Tensorflow

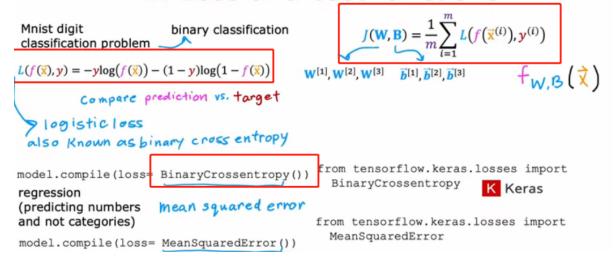
可以直接调用不同的损失函数来训练模型

模型训练细节

此处二元交叉熵作为损失函数



Loss and cost functions



使用二元交叉熵作为损失函数时,通常使用以下公式来计算单个样本的损失:

loss = -[ylog(p) + (1-y)log(1-p)]loss = -[ylog(p) + (1-y)log(1-p)]loss = -[ylog(p) + (1-y)log(1-p)]

其中,y 是真实标签(0或1),p pp是预测值(0到1之间的概率值)。这个公式表示,当真实标签为1时,我们希望预测值p越接近1,此时损失越小,等于 $-\log(p)-\log(p)$;当真实标签为0时,我们希望预测值p 越接近0,此时损失也越小,等于 $-\log(1-p)$ 。

softmax 回归算法

Softmax 回归算法的基本思想是将输入数据映射到多个类别之一,并为每个类别分配一个概率。算法的输入是一个n维特征向量x,输出是K个类别的概率分布,其中K是类别的数量。(用于分类多元)

$$P(y = k|x, W) = \frac{\exp(w_k^T x)}{\sum_{j=1}^K \exp(w_j^T x)}$$

损失函数:

$$L(W;x,y) = -\sum_{k=1}^K y_k \, \log P(y=k|x,W)$$

softmax 改进实现,更加精确

理解不同的计算方式的精度是不同的,有的会在计算机存储过程中伴随值精度的损失(计组) 直接带入计算避免公式套用可以避免一些误差

卷积神经网络

本质是特征提取

• 参数共享: 卷积操作中使用相同的滤波器减少了参数数量, 提高了计算效率。

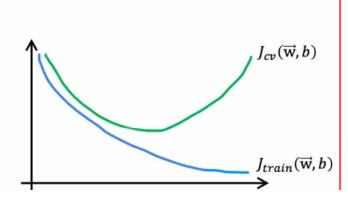
• 局部连接:通过局部感受野提取图像局部特征,能够捕捉空间关系。

可保留一部分数据集用于测试集,再一部分作为交叉验证集

先通过训练集拟合w,b. 然后通过交叉集选择出最优的模型也即参数d,最后用选择出来的模型在测试集中估计**泛化能力**,就是一个训练参数wb,一个挑选最合适的一个模型,test用来算误差(敲定最终模型,才能在test集中评估)

Diagnosing bias and variance

How do you tell if your algorithm has a bias or variance problem?

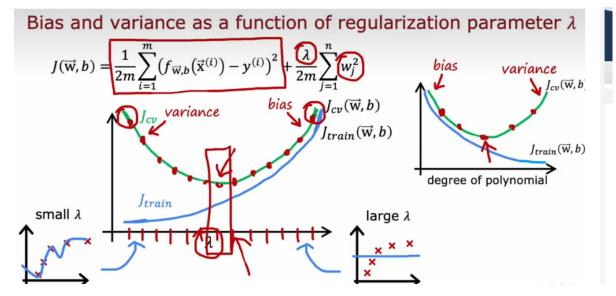


High bias (underfit) $J_{train} \text{ will be high} \longleftarrow$ $(J_{train} \approx J_{cv})$

High variance (overfit) $J_{cv}\gg J_{train}$ (J_{train} may be be low)

High bias and high variance J_{train} will be high and $J_{cv} \gg J_{train}$

引入正则化



- 1. 基准baseline performance 和Jtrain 之间的距离,可以判断是否有一个高偏差bias问题
- 2. Jtrain 和Jcv之间的距离可以判断是否有一个高方差variance

偏差为是否拟合训练集 方差为是否拟合交叉验证集Jcv

迁移学习 transfer learning (监督预训练)

- 1. 微调方法一 (**训练集很小**) **前4个参数仍然保留**,只需要更新输出层的参数,利用gd 或者adam优化算法来最小化代价函数
- 2. 微调方法二 (**训练集很大**) 重新训练所有参数,但**前四层的参数还是用上面的值作为初始值**!