

CAN Bus mesaj Taklidi ID Spoofing

1. Anomali Tanımı

Elektrikli araç (EV) içerisindeki **CAN Bus**, batarya yönetimi (BMS), şarj kontrol birimi ve diğer ECU'lar arasında iletişimini sağlar.

Bu protokolde gönderilen mesajlarda **kaynak doğrulaması veya şifreleme** bulunmaz.

Bir saldırgan, şarj portuna fiziksel erişim (örneğin OBD-II üzerinden) sağlayarak **şarj kontrol birimi gibi davranışabilir** ve sahte mesajlar göndererek sistemin davranışını değiştirebilir.

Bu tür mesaj manipülasyonuna "**ID Spoofing**" (mesaj taklidi) denir.

2. Olası Nedenler

Kategori	Olası Sebep	Açıklama
Protokol	Kimlik doğrulama eksikliği	CAN Bus mesajlarında kaynağı doğrulayan güvenlik katmanı yoktur.
Donanım	Korumasız fiziksel portlar	Şarj sırasında açık kalan bağlantı noktalarına (ör. servis portu) erişim mümkündür.
Yazılım	Mesaj filtreleme yokluğu	ECU'lar gelen verinin güvenilirliğini analiz etmez, doğrudan işler.

3. Olası Riskler ve Etkiler (Şarj Esnasında)

- Fazla akım talimatı gönderme** → Batarya hücreleri zarar görebilir veya ısınma/yangın riski oluşabilir.
- Şarjin erken sonlandırılması** → Araç eksik şarjla bırakılır, kullanıcı mağdur olur.
- Soğutma sisteminin devre dışı bırakılması** → Batarya sıcaklığı kontrollsüz şekilde yükselir.
- Yanıltıcı SOC (State of Charge) verisi gönderme** → Gösterge panelinde %100 dolu görünmesine rağmen batarya gerçekte boş olabilir.
- BMS'nin yanıt veremez hale gelmesi** → Şarj işlemi kilitlenir, araç servis gerektirir.

4. İlgili Standart Referansı

- ISO 11898** – Road Vehicles – Controller Area Network
- IEC 61851-24** – Digital Communication between EV and DC Charging Station
- ISO 26262** – Functional Safety for Automotive Systems
- ISO 15118** – Vehicle-to-Grid Communication Interface

55. Çözüm Önerileri

Donanım Düzeyinde:

- Servis portları ve şarj soketleri fiziksel olarak korunmalı.
- Şarj sırasında dış erişim noktaları devre dışı bırakılmalı.

Yazılım Düzeyinde:

- Şarj esnasında alınan CAN mesajlarının kimliği yazılımsal olarak doğrulanmalı.
- BMS ve şarj kontrolcüsü, olağan dışı veri desenlerini (ör. hızlı akım artışı) reddetmeli.

Protokol Geliştirme:

- CAN Bus seviyesine **dijital imza veya mesaj doğrulama kodu (MAC)** entegre edilmeli.
- Yeni nesil CAN protokolleri (örneğin **CAN-FD + CANsec**) göz önüne alınmalı.

6. Sonuç ve Değerlendirme

Şarj sırasında mesaj taklidi yapılmabilmesi, yalnızca araç güvenliğini değil, **kullanıcı hayatını ve altyapının bütünlüğünü** tehdit eden ciddi bir açıklıktır.

Fiziksel bağlantı noktalarının korunmaması ve mesaj doğrulama mekanizmalarının eksikliği, saldırganlara şarj sürecini doğrudan manipüle etme fırsatı verir.

Bu nedenle açıklık, “**kritik öncelikli protokol güvenlik açığı**” olarak değerlendirilmelidir ve hem araç hem de şarj istasyonu üreticileri tarafından sistematik olarak test edilmelidir.

7. Kaynakça

- ISO 11898 – Controller Area Network (CAN)
- IEC 61851-24 – Digital communication between a d.c. EV supply equipment and an EV
- O.A.M. Al Isawi (2023). *CAN Bus Cyber-Attacks Detection*, Khalifa University
- SAE J3061 – *Cybersecurity Guidebook for Cyber-Physical Systems*
- Miller & Valasek (2014). *A Survey of Remote Automotive Attack Surfaces*