

定理 8.2 设方程组 (8.14) 中 $A(t) \equiv A$ 为常数矩阵, 如果 A 的所有特征值的实部均为负数, 则方程组 (8.14) 的零解是 Lyapunov 正向渐近稳定的.

证明: 由于 A 的特征值的实部均为负数. 设这些负数均不大于 $-\sigma$, $\sigma > 0$.

则 $\exists A_0 > 1$, s.t. $|e^{tA}| \leq A_0 e^{-\sigma t}$, $t \geq 0$.

[e^{tA} 中的每一列均为 $P_j(t)e^{\lambda_j t}$ 的线性组合, $\operatorname{Re} \lambda_j \leq -\sigma$, P_j 是多项式.

故 $|P_j(t)e^{\lambda_j t}| \leq \bar{A}_0$, $\forall t \geq 0$. 于是 $|e^{tA}| \leq A_0 e^{-\sigma t}$, $\forall t \geq 0$.]

(8.14) 等价于积分方程 $x(t) = e^{tA}x_0 + \int_0^t e^{(t-s)A} N(s, x(s)) ds$.

要证: 当 $|x_0|$ 充分小时, $\lim_{t \rightarrow \infty} |x(t)| = 0$.

由于 $\lim_{|x| \rightarrow 0} \frac{|N(t, x)|}{|x|} = 0$, 知 $\forall \varepsilon > 0$, $\exists \delta$, s.t. $|x| < \delta$, $|N(t, x)| \leq \varepsilon |x|$.

取 $|x_0| < \delta$. 则由解对初值的连续依赖性, $\exists t_1 > 0$, s.t. $|x(t, x_0)| \leq \delta$, $\forall t \in [0, t_1]$.

令 $T_* = \sup \{T \mid |x(t)| \leq \delta, \forall t \in [0, T]\}$. 则 $T_* > t_1$. 若 $T_* < \infty$.

则 $|x(T_*)| = \delta$. 于是, 由积分方程,

~~$|x(T_*)| \leq e^{A_0 T_*} |x_0| + \varepsilon A_0 \int_0^{T_*} e^{(T_*-s)A_0} |x(s)| ds$~~

$\Rightarrow |x(t)| \leq e^{-\sigma t} A_0 |x_0| + \varepsilon A_0 \int_0^t e^{-(t-s)\sigma} |x(s)| ds, \forall t \in [0, T_*]$

$\Rightarrow e^{\sigma t} |x(t)| \leq A_0 |x_0| + \varepsilon A_0 \int_0^t e^{\sigma s} |x(s)| ds$

$\stackrel{\text{Gronwall}}{\Rightarrow} e^{\sigma t} |x(t)| \leq A_0 |x_0| e^{\varepsilon A_0 t}$

$\Rightarrow |x(t)| \leq A_0 |x_0| e^{-\sigma t + \varepsilon A_0 t}$

取 $|x_0|$ 充分小, 使得 $A_0 |x_0| < \delta$, ε 充分小, 使得 $\sigma > \varepsilon A_0$. 则可使得

$|x(t)| < \delta$. 矛盾! 因此, $T^* = \infty$.

于是, 重复上述过程, $e^{\sigma t} |x(t)| \leq A_0 |x_0| + \varepsilon A_0 \int_0^t e^{\sigma s} |x(s)| ds$

$$\Rightarrow |x(t)| \leq A_0 |x_0| e^{(\sigma - \varepsilon A_0)t}, \quad \forall t \in (0, \infty)$$

因此, $\lim_{t \rightarrow \infty} |x(t)| = 0$.

定理 8.3 设方程 (8.4) 中的 $A(t) \equiv A$ 为常矩阵, 且 A 的特征根中至少有一个具有正实部. 则 (8.4) 的零解是不稳定的.

§ 8.2.3. Lyapunov 第二方法.

考虑自治系统 $\frac{dy}{dt} = f(y)$, $f, f_y, \dots, f^{(n)}(y)$ 在 $D \subset \mathbb{R}^n$ 上连续.

设 $0 \in D$, $f(0) = 0$ 且 0 是 f 的孤立临界点. 即存在 0 的邻域, 在这个邻域内无其它临界点.

令 $V(y)$ 是区域 Ω 上的标量连续函数. 记 0 点. 称 V 在 Ω 上正定当且仅当 $V(0) = 0$, 且 $V(y) > 0, \forall y \in \Omega \setminus \{0\}$. 称 V 在 Ω 上负定, 如果 $-V$ 在 Ω 上正定.

定义 $V(y)$ 关于方程组 $\frac{dy}{dt} = f(y)$ 的导数为

$$V^*(y) = (V(y) \cdot f(y)) = \frac{\partial V}{\partial y_1} f_1 + \dots + \frac{\partial V}{\partial y_n} f_n(y)$$

Remark: 若 $y = \phi(t)$ 是 $\frac{dy}{dt} = f(y)$ (8.19) 的解, 则

$$\frac{d}{dt} V(\phi(t)) = \nabla V \cdot \frac{d\phi}{dt} = (\nabla V)(\phi(t)) f(\phi(t)) = V^*(\phi(t))$$

定理 8.41 若存在标量函数 $V(y)$ 在包含原点的某个区域 Ω 上正定, 且关于

(8.19) 满足 $V^*(y) \leq 0$, 则 (8.19) 的零解是稳定的.

(要证 $\forall \varepsilon > 0, \exists \delta, s.t. \forall |y_0| < \delta, |\phi_t(y_0)| < \varepsilon, \forall t \geq 0$).

证明: 由于 Ω 是包含原点的区域, $\exists \delta > 0, s.t. B_{\delta}(0) \subset \Omega$ 且 $V(y)$ 在 Ω 上正定, $V(0) = 0$ 且 $V^*(y) \leq 0, \forall y \in B_{\delta}(0)$.

令 $0 < \varepsilon \leq r$. 令 $S = \{y \mid \varepsilon \leq |y| \leq r\}$. 则 V 在 $B_r(0)$ 上连续. 故

$V(y)$ 在 S 上有最小值. 令 $\mu = \min_{y \in S} V(y)$, 则 $\mu > 0$ 且

$V(0) = 0, V$ 在 $B_r(0)$ 连续. $\exists \delta > 0, s.t. V(y) < \mu, \forall |y| \leq \delta$.

对任意的 $y_0 \in B_{\delta}(0)$, 由 Picard 存在唯一性定理, 以 y_0 为初值的解 $y = \phi(t)$ 在 $[0, t_1]$ 上存在. 不妨设 t_1 是它的最大存在时间.

Claim: $t_1 = +\infty$.

由于 $\frac{d}{dt} V(\phi(t)) = V^*(\phi(t)) \leq 0$. 故 $V(\phi(t)) \leq V(\phi(0))$.

而且 $V(\phi(t)) \neq 0$. 否则 $\exists \bar{t} \in [0, t_1], s.t. V(\phi(\bar{t})) = 0$. 故 $\phi(\bar{t}) = 0$.

于是 $\phi(t) \equiv 0$. ~~这与 $y_0 \neq 0$ 矛盾!~~ $\Rightarrow V(\phi(t)) \leq 0$. ~~这与 $y_0 \neq 0$ 矛盾!~~

因此, $0 < V(\phi(t)) \leq \mu V(\phi(0)), \forall t \in [0, t_1]$.

Claim: $|\phi(t)| < \varepsilon, \forall t \in [0, t_1]$.

否则, $\exists \bar{t} \in [0, t_1], s.t. |\phi(\bar{t})| = \varepsilon$. 于是, $V(\phi(\bar{t})) \geq \mu$.

但 $V(\phi(t)) \leq V(\phi(0)) < \mu, \forall t \in [0, t_1]$. 矛盾!

于是, 由上述定理, $t_1 = +\infty$. 且 $|\phi(t)| < \varepsilon, \forall t \geq 0$.

定理 8.42 若存在函数 $V(y)$ 在 Ω 上正定, 且关于 (8.19) 满足 $V^*(y) < 0$.

则 (8.19) 的零解是渐近稳定的.

证明: 由定理 8.41, 零解是稳定的. 于是, $\forall \varepsilon > 0$, $\exists \delta > 0$, s.t. $\forall |y_0| < \delta$,

$|\phi(t, y_0)| < \varepsilon$, $\forall t \geq 0$. ~~并且~~ 由于 $V(\phi(t))$ 关于 t 单调. 当 $t \rightarrow +\infty$ 时,

$V(\phi(t))$ 存在极限. 要证 $V(\phi(t)) \rightarrow 0$, as $t \rightarrow +\infty$.

否则, $\exists \eta > 0$, s.t. $V(\phi(t)) > \eta$, $\forall t \geq 0$. 由于 $V(0) = 0$, 故 $\exists \alpha > 0$, s.t.

$0 < V(y) \leq \eta$, $\forall |y| \leq \alpha$. 于是, $|\phi(t)| > \alpha$, $\forall t \geq 0$.

令 $S = \{y | \alpha \leq |y| \leq r\}$, 则 $-V^*(y)$ 在 S 上有最小值 $\mu > 0$. 且 $\phi(t) \in S$, $\forall t \geq 0$.

由于 $\frac{d}{dt} V(\phi(t)) = V^*(\phi(t)) \leq -\mu < 0$, 于是, $V(\phi(t)) - V(\phi(0)) \leq -\mu t$

即 $V(\phi(t)) \leq V(y_0) - \mu t$. 当 t 足够大时, $V(\phi(t)) < 0$. 矛盾!

定理 8.43. 若存在连续函数 $V(y)$, $V(0) = 0$, 使得 $V^*(y)$ 正定, 且在原点的任何

邻域内存在点 $a \neq 0$ 使得 $V(a) > 0$. 则零解是不稳定的.

(只要证明: $\exists \varepsilon > 0$, s.t. $\forall \delta > 0$, $\exists |a| < \delta$, s.t. $|\phi_t(a)| \geq \varepsilon$ for some t .)

证明: 设 $r > 0$, 使得 $\overline{B_r(0)} \subset \Omega$. 由于 V 在 Ω 上连续. 故 $|V(y)| \leq M$, $\forall y \in B_r(0)$.

由假设, $\forall \delta > 0$, $\exists |a| < \delta$, s.t. $V(a) > 0$. 令 $\phi(t)$ 是以 a 为初值的解.

Claim: $\exists t < \infty$, s.t. $|\phi(t)| = r$.

否则, $|\phi(t)| < r$, $\forall t < +\infty$. 则由 $V^*(\phi(t)) > 0$, 有 $\frac{d}{dt} V(\phi(t)) > 0$.

因此, $V(\phi(t)) \geq V(\phi(0)) = V(a) > 0$. 由 V 的连续性, $V(0) = 0$, 可知 $\exists \alpha > 0$, s.t.

$V(y) < V(a), \forall |y| \leq \alpha$. 因此, $|\phi(t)| > \alpha, \forall t \geq 0$.

令 $\mu = \min_{\alpha \leq |y| \leq r} V^*(y)$, 则 $V^*(\phi(t)) \geq \mu$. 故 $V(\phi(t)) - V(\phi(0)) \geq \mu t$.

$\Rightarrow V(\phi(t)) \geq \mu t + V(a) \rightarrow +\infty$, as $t \rightarrow +\infty$. 这与 $V(\phi(t)) \leq M$ 矛盾!

因此零解是不稳定的. (s=r).

定理 8.44. 若存在函数 V 使得在 $\Omega \ni 0$ 上, $V^* = \lambda V + W$, 其中 $\lambda > 0$, W 或者恒为零, 或者恒非正, 或恒非负且使得在原点的任何一个邻域上存在一点 a 有 $V(a) \cdot W(a) > 0$, 则零解是稳定的.

例 1. 考虑方程 $y'' + g(y) = 0$, 其中 $g(y)$ 在 $|y| \leq k$ 上连续, $y g(y) > 0$, 若 $y \neq 0; g(0) = 0$,

令 $y_1 = y, y_2 = y'$. 则 $\begin{cases} \frac{dy_1}{dt} = y_2 \\ \frac{dy_2}{dt} = -g(y_1) \end{cases}$ 定义 $V(y_1, y_2) = \frac{1}{2} y_2^2 + \int_0^{y_1} g(s) ds$
 则 $V(y_1, y_2)$ 在 $\Omega = \{(y_1, y_2) \mid |y_1| \leq k, |y_2| < \infty\}$ 上连续. 且 $V(y_1, y_2) \geq 0$.
 $V(y_1, y_2) = 0 \Leftrightarrow (y_1, y_2) = (0, 0)$.

则 $V^*(y) = g(y_1) y_2 + y_2 \cdot (-g(y_1)) = 0$

故由定理 8.44, 零解是稳定的.