Lecture 19: 近似点梯度算法

Lecturer: 陈士祥 Scribes: 陈士祥

1 问题形式

我们将考虑如下复合优化问题:

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} \quad \psi(x) = f(x) + h(x) \tag{19.1}$$

- 函数 f 为可微函数, 其定义域 $\operatorname{dom} f = \mathbb{R}^n$
- 函数 h 为凸函数,可以是非光滑的,并且邻近算子容易计算
- LASSO 问题: $f(x) = \frac{1}{2} ||Ax b||^2$, $h(x) = \mu ||x||_1$
- 次梯度法计算的复杂度: $\mathcal{O}(1/\sqrt{k})$

问题(19.1)可以用次梯度算法求解,但是次梯度方向并非下降方向,收敛速度是 $1/\sqrt{k}$ 。

是否可以设计复杂度为 $\mathcal{O}(1/k)$ 的算法?

2 近似点算法

若没有非光滑函数项 h(x),回顾梯度算法,我们每次用一个二次上界函数近似 f(x),即

$$x_{k+1} = \arg\min_{y} f(x_k) + \nabla f(x_k)^T (y - x_k) + \frac{1}{2\alpha} ||y - x_k||^2 = x_k - \alpha \nabla f(x_k).$$

若存在 h(x), 近似点梯度算法的迭代如下:

$$x^{k+1} = \underset{u}{\operatorname{arg\,min}} \left\{ h(u) + f(x^{k}) + \nabla f(x^{k})^{\mathrm{T}} (u - x^{k}) + \frac{1}{2t_{k}} \|u - x^{k}\|^{2} \right\}$$
$$= \underset{u}{\operatorname{arg\,min}} \left\{ h(u) + \frac{1}{2t_{k}} \|u - x^{k} + t_{k} \nabla f(x^{k})\|^{2} \right\}.$$

对于某些 h(x), 上述迭代子问题是容易求解的。该子问题和邻近算子相关。

2.1 邻近算子

定义邻近算子:

$$\operatorname{prox}_h(x) = \underset{u}{\operatorname{argmin}} \left(h(u) + \frac{1}{2} \|u - x\|_2^2 \right)$$

直观理解: 求解一个距 x 不算太远的点 u, 并使函数值 h(u) 也相对较小。

Definition 19.1 一个函数被称为闭函数,如果它的上方图是闭集.

Lemma 19.1 f 是闭函数当且仅当 f 的所有 α -下水平集都是闭集。其中, α -下水平集是如下集合 $\{x: f(x) \leq \alpha\}.$

Proposition 19.1 (邻近算子是良定义的) 如果 h 为闭凸函数,则对任意 x, $\operatorname{prox}_h(x)$ **存在**且唯一

Proof: 首先注意到 $h(u) + \frac{1}{2} ||u - x||_2^2$ 是关于 u 的强凸函数,则

- 存在性: 强凸函数的所有 α -下水平集有界, 由 h 是闭函数可知 α -下水平集是闭集。故由 Weierstrass 定理知最小值存在
- 唯一性: 强凸函数最小值唯一

Example 19.1 (反例) 若 C 是开凸集,那么指示函数 $\mathcal{I}_{C}(x)$ 的邻近算子为投影点,故邻近点不存在。

2.1.1 一些典型的例子

Example 19.2 给定 t > 0, $h(x) = ||x||_1$, $\operatorname{prox}_{th}(x) = \operatorname{sign}(x) \max\{|x| - t, 0\}$.

Proof: 邻近算子 $u = \text{prox}_{th}(x)$ 的最优性条件为

$$x - u \in t\partial ||u||_1 = \begin{cases} \{t\}, & u > 0\\ [-t, t], & u = 0\\ \{-t\}, & u < 0 \end{cases}$$

当 x > t 时, u = x - t; 当 x < -t 时, u = x + t; 当 $x \in [-t, t]$ 时, u = 0, 即有 $u = \text{sign}(x) \max\{|x| - t, 0\}$, 该映射也叫做软阈值函数 (Soft-thresholding mapping)。

Example 19.3 给定
$$t>0, \ h(x)=\|x\|_2, \quad \operatorname{prox}_{th}(x)=\left\{ \begin{array}{ll} \left(1-\frac{t}{\|x\|_2}\right)x, & \|x\|_2\geqslant t, \\ 0, & \text{其他}. \end{array} \right.$$

Proof: 邻近算子 $u = \text{prox}_{th}(x)$ 的最优性条件为

$$x - u \in t\partial ||u||_2 = \begin{cases} \left\{ \frac{tu}{||u||_2} \right\}, & u \neq 0, \\ \left\{ w : ||w||_2 \leqslant t \right\}, & u = 0, \end{cases}$$

因此, 当 $||x||_2 > t$ 时, $u = x - \frac{tx}{||x||_2}$; 当 $||x||_2 \leqslant t$ 时, u = 0.

Example 19.4 二次函数 (其中 A 对称正定)

$$h(x) = \frac{1}{2}x^{\mathrm{T}}Ax + b^{\mathrm{T}}x + c, \quad \text{prox}_{th}(x) = (I + tA)^{-1}(x - tb)$$

2.2 闭凸集上的投影

Example 19.5 设 C 为闭凸集,则示性函数 I_C 的邻近算子为点 x 到 C 的投影 $\mathcal{P}_C(x)$:

$$\operatorname{prox}_{I_C}(x) = \underset{u}{\operatorname{arg \, min}} \left\{ I_C(u) + \frac{1}{2} \|u - x\|^2 \right\}$$
$$= \underset{u \in C}{\operatorname{arg \, min}} \|u - x\|^2 = \mathcal{P}_C(x)$$

这个等式具有几何意义:

$$u = \mathcal{P}_C(x) \Leftrightarrow (x - u)^{\mathrm{T}}(z - u) \leqslant 0, \quad \forall z \in C$$

• 超平面 $C = \{x | a^T x = b\}$ ($a \neq 0$)

$$P_C(x) = x + \frac{b - a^T x}{\|a\|_2^2} a$$

• 仿射集 $C = \{x | Ax = b\}$ $(A \in \mathbb{R}^{p \times n}, \exists \operatorname{rank}(A) = p)$

$$P_C(x) = x + A^T (AA^T)^{-1} (b - Ax)$$

当 $p \ll n$, 或 $AA^T = I$,... 时, 计算成本较低.

• **半平面** $C = \{x | a^T x \le b\} \ (a \ne 0)$

$$P_C(x) = x + \frac{b - a^T x}{\|a\|_2^2} a \quad if \quad a^T x > b,$$
$$P_C(x) = x \quad if \quad a^T x \le b$$

• 矩形: $C = [l, u] = \{x \mid l \le x \le u\}$

$$P_C(x)_i = \begin{cases} l_i & x_i \le l_i \\ x_i & l_i \le x_i \le u_i \\ u_i & x_i \ge u_i \end{cases}$$

• 非负象限: $C = \mathbf{R}_{+}^{n}$

$$P_C(x) = x_+$$
 $(x_+ 表示各分量取 \max\{0, x\})$

• 概率单纯形: $C = \{x | 1^T x = 1, x \ge 0\}$

$$P_C(x) = (x - \lambda 1)_+$$

其中, λ 是下面方程的解:

$$1^{T}(x - \lambda 1)_{+} = \sum_{i=1}^{n} \max\{0, x_{k} - \lambda\} = 1.$$

• (一般的) 概率单纯形: $C = \{x | a^T x = b, l \le x \le u\}$

$$P_c(x) = P_{[l,u]}(x - \lambda a)$$

其中, λ 是下面方程的解:

$$a^T P_{[l,u]}(x - \lambda a) = b$$

• Euclidean $\Re: C = \{x | ||x||_2 \le 1\}$

$$P_C(x) = \frac{1}{\|x\|_2} x \quad if \quad \|x\|_2 > 1,$$

$$P_C(x) = x \quad if \quad ||x||_2 \le 1.$$

• ℓ_1 范数球: $C = \{x | ||x||_1 \le 1\}$

$$P_c(x)_k = \begin{cases} x_k - \lambda & x_k > \lambda \\ 0 & -\lambda \le x_k \le \lambda \\ x_k + \lambda & x_k < -\lambda \end{cases}$$

若 $\|x\|_1 \le 1$, 则 $\lambda = 0$; 其他情形, λ 是下面方程的解

$$\sum_{k=1}^{n} \max\{|x_k| - \lambda, 0\} = 1.$$

作业 19.1 证明 ℓ_1 范数球的投影算子如上,并给出求解 λ 的一个算法。

3 近似点梯度算法

对于光滑部分 f 做梯度下降,对于非光滑部分 h 使用邻近算子,则近似点梯度法的迭代格式为

$$x^{k+1} = \operatorname{prox}_{t_k h} \left(x^k - t_k \nabla f \left(x^k \right) \right) \tag{19.2}$$

其中 $t_k > 0$ 为每次迭代的步长,它可以是一个常数或者由线搜索得出.

Algorithm 1 近似点梯度法

- 1: 输入: 函数 f(x), h(x), 初始点 x^0 .
- 2: while 未达到收敛准则 do
- 3: $x^{k+1} = \operatorname{prox}_{t_k h} (x^k t_k \nabla f(x^k)).$
- 4: end while

根据定义, (19.2)式等价于

$$x^{k+1} = \underset{u}{\operatorname{arg\,min}} \left\{ h(u) + \frac{1}{2t_k} \| u - x^k + t_k \nabla f(x^k) \|^2 \right\}$$
$$= \underset{u}{\operatorname{arg\,min}} \left\{ h(u) + f(x^k) + \nabla f(x^k)^{\mathrm{T}} (u - x^k) + \frac{1}{2t_k} \| u - x^k \|^2 \right\}.$$

根据邻近算子与次梯度的关系, 又可以形式地写成

$$x^{k+1} = x^k - t_k \nabla f(x^k) - t_k g^k, \quad g^k \in \partial h(x^{k+1}).$$

即对光滑部分做显式的梯度下降,关于非光滑部分做隐式的梯度下降.

3.1 投影梯度法

考虑问题

$$\min_{x \in C} f(x)$$
, s.t. $x \in C$.

集合 C 是给定的闭凸集,定义 $\mathcal{I}_C(x)$ 表示指示函数,若 $h(x) = \mathcal{I}_C(x)$ 。那么(19.2)可以写为

$$x^{k+1} = \mathcal{P}_C\left(x^k - t_k \nabla f\left(x^k\right)\right). \tag{19.3}$$

这便是投影梯度法,即每次先沿着负梯度方向更新以减少函数值,再投影回到可行域 C 上保证迭代点可行性。所以投影梯度法可以看成近似点梯度法的一个特例。

3.2 收敛性分析

收敛性分析依赖于下面基本的假设。

假设 19.1 • f 在 \mathbb{R}^n 上是凸的; ∇f 为 L-利普希茨连续, 即

$$\|\nabla f(x) - \nabla f(y)\| \le L\|x - y\|, \quad \forall x, y$$

- h 是适当的闭凸函数 (因此 prox_{th} 的定义是合理的);
- 函数 $\psi(x) = f(x) + h(x)$ 的最小值 ψ^* 是有限的,并且在点 x^* 处可取到 (并不要求唯一).

在基本假设的基础上, 我们定义梯度映射:

$$G_t(x) = \frac{1}{t} (x - \text{prox}_{th}(x - t\nabla f(x))) \quad (t > 0)$$
 (19.4)

不难推出梯度映射具有以下的性质:

- "负搜索方向": $x^{k+1} = \operatorname{prox}_{th} (x^k t\nabla f(x^k)) = x^k tG_t(x^k)$
- 根据邻近算子和次梯度的关系, 我们有

$$G_t(x) - \nabla f(x) \in \partial h \left(x - tG_t(x) \right)$$
 (19.5)

• 与算法的收敛性的关系:

$$G_t(x) = 0 \iff x 为 \psi(x) = f(x) + h(x)$$
 的最小值点

Theorem 19.1 (固定步长近似点梯度法的收敛性) 取定步长为 $t_k = t \in \left(0, \frac{1}{L}\right]$, 设 $\left\{x^k\right\}$ 由迭代格式(19.2)产生,则

$$\psi(x^k) - \psi^* \leqslant \frac{1}{2kt} \|x^0 - x^*\|^2.$$

Proof: 根据利普希茨连续"二次上界"的性质,得到

$$f(y) \leqslant f(x) + \nabla f(x)^{\mathrm{T}}(y-x) + \frac{L}{2} ||y-x||^2, \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^n.$$

 $x^+ = x - tG_t(x),$ 有

$$f(x^{+}) \leq f(x) - t\nabla f(x)^{\mathrm{T}} G_{t}(x) + \frac{t^{2}L}{2} \|G_{t}(x)\|^{2}$$

$$\leq f(x) - t\nabla f(x)^{\mathrm{T}} G_{t}(x) + \frac{t}{2} \|G_{t}(x)\|^{2}.$$
(19.6)

此外, 由 f(x),h(x) 为凸函数, 结合(19.4)式我们有

$$h\left(x^{+}\right) \leqslant h(z) - \left(G_{t}(x) - \nabla f(x)\right)^{\mathrm{T}} \left(z - x^{+}\right) \tag{19.7}$$

$$f(x) \leqslant f(z) - \nabla f(x)^{\mathrm{T}}(z - x) \tag{19.8}$$

将(19.6)(19.7)(19.8)式相加可得对任意 $z \in \text{dom } \psi$ 有

$$\psi(x^{+}) \leq \psi(z) + G_{t}(x)^{\mathrm{T}}(x-z) - \frac{t}{2} \|G_{t}(x)\|^{2}$$
 (19.9)

由 $x^i = x^{i-1} - tG_t(x^{i-1})$,在不等式 (19.9) 中,取 $z = x^*, x = x^{i-1}$ 得到

$$\psi(x^{i}) - \psi^{*} \leq G_{t}(x^{i-1})^{T} \left(x^{i-1} - x^{*}\right) - \frac{t}{2} \left\|G_{t}(x^{i-1})\right\|^{2}$$

$$= \frac{1}{2t} \left(\left\|x^{i-1} - x^{*}\right\|^{2} - \left\|x^{i-1} - x^{*} - tG_{t}(x^{i-1})\right\|^{2}\right)$$

$$= \frac{1}{2t} \left(\left\|x^{i-1} - x^{*}\right\|^{2} - \left\|x^{i} - x^{*}\right\|^{2}\right)$$
(19.10)

取 $i=1,2,\cdots,k$ 并累加,得

$$\sum_{i=1}^{k} (\psi(x^{i}) - \psi^{*}) \leq \frac{1}{2t} \sum_{i=1}^{k} (\|x^{i-1} - x^{*}\|^{2} - \|x^{i} - x^{*}\|^{2})$$

$$= \frac{1}{2t} (\|x^{0} - x^{*}\|^{2} - \|x^{k} - x^{*}\|^{2})$$

$$\leq \frac{1}{2t} \|x^{0} - x^{*}\|^{2}.$$

注意到在不等式 (19.9)中, 取 $z = x^{i-1}$ 即得:

$$\psi(x^i) \leqslant \psi(x^{i-1}) - \frac{t}{2} \|G_t(x^{i-1})\|^2.$$

即 $\psi(x^i)$ 不增, 因此

$$\psi(x^{k}) - \psi^{*} \leqslant \frac{1}{k} \sum_{i=1}^{k} (\psi(x^{i}) - \psi^{*}) \leqslant \frac{1}{2kt} \|x^{0} - x^{*}\|^{2}.$$

4 应用

考虑低秩矩阵恢复模型:

$$\min_{X \in \mathbb{R}^{m \times n}} \quad \mu \|X\|_* + \frac{1}{2} \sum_{(i,j) \in \Omega} (X_{ij} - M_{ij})^2,$$

其中 M 是想要恢复的低秩矩阵,但是只知道其在下标集 Ω 上的值. 令

$$f(X) = \frac{1}{2} \sum_{(i,j) \in \Omega} (X_{ij} - M_{ij})^2, \quad h(X) = \mu ||X||_*.$$

定义矩阵 $P \in \mathbb{R}^{m \times n}$:

$$P_{ij} = \begin{cases} 1, & (i,j) \in \Omega, \\ 0, & \text{\sharp} \text{ th}, \end{cases}$$

则

$$f(X) = \frac{1}{2} ||P \odot (X - M)||_F^2$$

进一步可以得到

$$\nabla f(X) = P \odot (X - M),$$

$$\operatorname{prox}_{t_k h}(X) = U \operatorname{Diag} \left(\max\{|d| - t_k \mu, 0\} \right) V^{\mathrm{T}},$$

其中 $X = U \operatorname{Diag}(d)V^{T}$ 为矩阵 X 的约化的奇异值分解. 由此可以得到近似点梯度法的迭代格式:

$$Y^{k} = X^{k} - t_{k}P \odot (X^{k} - M)$$
$$X^{k+1} = \operatorname{prox}_{t_{k}h} (Y^{k})$$