

2.6.4: V, \mathbb{R} 上线性空间, $\text{Hom}_{\mathbb{R}}(\mathbb{R}, V) = ?$

$f \mapsto f(1)$. 一般地, R 为环, $\text{Hom}_R(R, V) \simeq V$, (V 是 R -模).

2.6.3. W 中 $\{a_n\}$ 由 a_1, a_2 唯一确定.

2.7.3. ① $V^n = W_1 + W_2$

② $W_1 \cap W_2 = \{0\} \Rightarrow V^n = W_1 \oplus W_2$.

②: ~~$x_1 = \dots = x_n = 0$~~ . $x = (x_1, \dots, x_n) \in W_1 \cap W_2$

$\Rightarrow x_1 + \dots + x_n = 0, x_1 = x_2 = \dots = x_n = 0 \Rightarrow x = \vec{0}$

①: $\forall x = (x_1, \dots, x_n) \in V^n$, ~~$c = \frac{1}{n}(x_1 + \dots + x_n)$~~ 考虑 $(c, \dots, c) \in W_2$

s.t. $(x_1 - c, \dots, x_n - c) \in W_1 \Rightarrow x_1 + \dots + x_n - nc = 0$

取 $c = \frac{1}{n}(x_1 + \dots + x_n)$.

2.7.5 同理. (A 可以写成对称、反称的和).



6.1.5. 定义:
$$D(f_1, \dots, f_n) = (f_1, \dots, f_n) \begin{pmatrix} 0 & & \\ & \ddots & \\ & & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} f_1' & \dots & f_n' \end{pmatrix} \quad (0, f_1, \dots, f_n)$$

6.1.9 直接计算. (11.12).

6.1.13 为 6.3.7 特例.

~~$\ker \text{tr} = \sum E_{ij}$~~ $f(E_{ij}) = 0 \quad i \neq j.$

$f(E_{ii} - E_{jj}) = 0. \quad \ker f = \ker(\text{tr}).$

~~$A \in V$~~ $\forall A. \ker A \oplus \text{Im } A \quad (\ker A \cap \text{Im } A \neq \{0\} \text{ 时不成立!}).$

3.2. (1) $\dim \ker D = 1 \quad \{1\}.$

$\dim \text{Im } D = n-1 \quad \{1, x, \dots, x^{n-2}\}.$

(2). 不是, 这是由于 ~~$\ker D \cap \text{Im } D \neq \{0\}$~~

$\ker D \cap \text{Im } D \neq \{0\} !$



6.3.5. (1) $\ker A \cap \text{Im } A = \{0\}$.

(2). 由后面的知识知 A 可对角化.

特征值只能为 0, 1. tr 在相似变换下保持不变.

(3). 由(2)可得.

Exe.

1. A 幂零 $\Leftrightarrow A$ 的特征值全为 0 $\Leftrightarrow \text{tr}(A^k) = 0$ 对 $\forall k$ 成立.

2. $S: A \mapsto A^T$

$$M_{n \times n}(\mathbb{F}) \rightarrow M_{n \times n}(\mathbb{F})$$

是否可对角化

3. A 可对角化 $\varphi: M_{n \times n}(\mathbb{F}) \rightarrow M_{n \times n}(\mathbb{F})$

是否可对角化

$$X \mapsto AX - XA$$

4.

$$\begin{vmatrix} X & 0 & \cdots & 0 & a_n \\ -1 & X & & & a_{n-1} \\ 0 & -1 & & & \\ \vdots & & \ddots & & \\ 0 & & & -1 & X+a_1 \end{vmatrix}$$



5. 11) $f(x) = \begin{vmatrix} x+a_1 & x+c & \dots & x+c \\ x+b_1 & & & \\ \vdots & & & \\ x+b & \dots & x+b & x+a_n \end{vmatrix}$

是 x 的线性函数.

6(2) 求 $\begin{vmatrix} a_1 & c & \dots & c \\ b_1 & & & \\ \vdots & & & \\ b & \dots & b & a_n \end{vmatrix}$

$\begin{vmatrix} a_1 & b & \dots & b \\ b_1 & & & \\ \vdots & & & \\ b & \dots & b & a_n \end{vmatrix}$

6. $x-1 \mid f(x^n) \Rightarrow x^n-1 \mid f(x^n)$

7. 若 $(x^2+x+1) \mid f_1(x^3) + x f_2(x^3)$

则 $(x-1) \mid f_1(x), x-1 \mid f_2(x)$.

8. $f(x) = x^3 + 3x^2 + ax + b$

$g(x) = x^2 - ax + 2$

若 $g \mid f$ 求 a, b .

(隔壁到王小姐)



Chapter 6. 6.6

6.1, 6.2, 6.4 定义. (线性映射, 基变换, 在基下的矩阵, 相似)

6.3. $\ker A$, $\operatorname{Im} A$ 定义. $\operatorname{Im} A$, $\ker A$ 为子空间.

$$\dim \ker A + \dim \operatorname{Im} A = \dim V \quad (\text{并不意味着 } V = \ker A \oplus \operatorname{Im} A)$$

A 单 $\Leftrightarrow \ker A = \{0\}$. 可逆 \Leftrightarrow 双射. (有限维).

商空间 (主要是研究一种等价类).

e.g. $A: U \rightarrow V$. 不一定是单射

但 $A: U / \ker A \rightarrow V$ 为单射

$A: U / \ker A \rightarrow \operatorname{Im} A$ 为同构. (泛函, 逆算子定理).

6.5, 6.6 特征值, 特征向量, 特征子空间 定义.

不同特征值的特征向量线性无关. (即子空间是直和)

可对角化 \Leftrightarrow ① n 个线性无关特征向量 \Leftrightarrow ② n 个不同特征值 \Leftrightarrow ③ 几何重数 = 代数重数
④ 最小多项式没有重根 (没什么用)



或者直接验证 (如 P339 e.g 3).

6.7 d_A 最小多项式 若 ~~$d_A \nmid f$~~ $f(A)=0 \Rightarrow d_A \mid f$.

(带余除法, 思想很重要!).

Cayley - Hamilton Thm $A \in M_{n \times n}(F)$, A 有 n 次零化多项式.

2.6 & 2.7 同构 (双射 + 同态 (线性)).

子空间. 和与交 (并不一定是子空间).

维数公式, 直和 (2个, $W_1 \oplus W_2$, $W_1 \cap W_2 = \{0\}$ 即可,

多个需 $W_i \cap (W_1 + \dots + W_{i-1} + W_{i+1} + \dots + W_n) = \{0\}$ 才行!).

或者定理 2.7.4: $w_1 + \dots + w_n = 0 \Leftrightarrow w_1 = \dots = w_n = 0$.

$w_i \in W_i$.

$V = V_1 \oplus V_2 \Leftrightarrow V_1 \cap V_2 = \{0\}$ $V_1 + V_2 = V$.

(较容易)

(取决于对 V, V_1, V_2 的理解).



Exe 提示.

1. 幂零 \Leftrightarrow 特征值全为 0 (书上).

特征值全为 0 $\Leftrightarrow \operatorname{tr}(A^k) = 0, \forall k \geq 1$

" \Rightarrow " $\exists P, P^{-1}AP = \begin{pmatrix} a_1 & * & \dots & * \\ 0 & \ddots & & \\ \vdots & & \ddots & \\ 0 & \dots & 0 & a_n \end{pmatrix}$ (上三角).

$$\operatorname{tr}(A^k) = a_1^k + \dots + a_n^k = 0.$$

" \Leftarrow " 只要证: $f(\lambda) = \det(\lambda I - A) = \lambda^n + b_{n-1}\lambda^{n-1} + \dots + b_0 = 0$

中 b_i 皆为 0. $b_i = (-1)^{n-i} \sigma_i$. Newton 公式 (5.7 节例 8).

$S_k = a_1^k + \dots + a_n^k$ 与 σ_k 可相互表出, 故 $S_k = 0 \Rightarrow \sigma_k = 0, k = 0, 1, \dots$

$\Rightarrow f(\lambda) = \lambda^n$, 即特征值全为 0

2. 3. 书 6.6 习题.

4. 将下一行 x 倍加到上一行, 得:

$$\begin{vmatrix} 0 & 1 & -x^2 + a_1x^{n-1} + \dots + a_n \\ -1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ -1 & \dots & 0x + a_1 \end{vmatrix}$$

展开即可 (或归纳)



5. (1). ~~将第1行依次减第2, ..., n行~~
将2, ..., n行依次减第1行

得
$$\begin{vmatrix} a+x & b+x & \dots & b+x \\ a_{21} & \dots & \dots & a_{2n} \\ \vdots & & & \\ a_{n1} & \dots & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$$
 展开即可

(2). $f(-b), f(-c)$ 易求, $f(x) = f(-b) + \frac{f(-b)-f(-c)}{c-b}(x+b)$

$f(0) = \left| \dots \right|$ $b=c$, $b \rightarrow c$ 求极限即可 (或用书上做法, 不习惯这种求极限的话)

6. ζ_n 为 n 次单位根, $f(\zeta_n^k) = f(1)$ $x-1 \mid f(x^n) \Rightarrow f(1)=0$

$\Rightarrow f(\zeta_n^k)=0 \Rightarrow x-\zeta_n^k \mid f(x^n)$ 即 $x^n-1 \mid f(x^n)$

$(x^n-1 = \prod_{k=0}^{n-1} (x-\zeta_n^k))$

7. 考虑 α_1, α_2 是 x^3-1 不为1的两根.

$\Rightarrow 1+\alpha_i+\alpha_i^2=0 \quad i=1,2. \Rightarrow \begin{cases} f_1(1)+\alpha_1 f_2(1)=0 \\ f_1(1)+\alpha_2 f_2(1)=0 \end{cases}$

$\begin{vmatrix} 1 & \alpha_1 \\ 1 & \alpha_2 \end{vmatrix} \neq 0 \Rightarrow f_1(1)=f_2(1)=0 \Rightarrow (x-1) \mid f_1(x), (x-1) \mid f_2(x)$

8. 待定系数或直接带余除法均可.

