

电子科技大学

计算机专业类课程

实验报告

课程名称：C++语言程序设计

学院专业：计算机科学与工程学院

学生姓名：何阳

学 号：2024080903004

指导教师：郭磊

日 期：2025 年 11 月 21 日

电子科技大学

实验报告

实验三

一、实验室名称：

电子科技大学清水河校区主楼 A2-413-1

二、实验项目名称：

C++智能车项目组件

三、实验目的：

- 掌握表驱动设计模式，优化条件判断逻辑，提升代码扩展性。
- 学会通过数据抽离和解耦循环依赖，改善代码结构。
- 理解函数式编程思想，掌握 Lambda 表达式和操作符重载的使用。
- 提升代码的模块化和安全性，确保对象生命周期管理的正确性。

四、实验器材（设备、元器件）：

操作系统：Windows11

编译程序：Visual Studio Code

编译器：MinGW64

操作系统：Windows 10

开发工具：Visual Studio Code、Git

测试框架：Google Test (gtest)

五、实验主要内容：

(一) 解耦循环依赖

1. 分析 ExecutorImpl 与 ICommand 的循环依赖问题, 抽离状态数据到 PoseHandler 类。
2. PoseHandler 封装位置、朝向、状态标记及相关操作 (Move、TurnLeft、Fast), Command 子类依赖 PoseHandler 而非 ExecutorImpl, 消除循环依赖。

(二) 表驱动优化

1. 使用 std::unordered_map 创建指令-命令对象映射表, key 为指令字符 (M/L/R/F), value 为对应 Command 对象。
2. 重构 ExecutorImpl::Execute 方法, 通过查表替代条件判断, 简化指令分发逻辑。

(三) 函数式编程改造

1. 删除 ICommand 抽象类, 通过 std::function 封装指令行为, 结合 Lambda 表达式简化代码。
2. 为 Command 类重载 operator(), 将函数行为封装为对象, 确保生命周期安全。

(四) 倒车指令 (B) 扩展

1. 基于表驱动和函数式编程思想, 新增 ReverseCommand, 实现倒车状态切换。
2. 扩展 PoseHandler 支持倒车状态下的指令行为 (如 M 指令后退, L/R 指令转向反转)。

六、实验结果

1. 成功解耦循环依赖, 代码结构更清晰, 模块职责单一。
2. 表驱动优化后, 新增指令无需修改 Execute 核心逻辑, 扩展性显著提升。
3. 函数式编程改造使代码更简洁, Lambda 表达式减少了冗余代码。
4. 倒车指令 (B) 功能正常实现, 支持与 F 指令叠加, 所有测试用例通过。
5. Gtest 截图如下

```
PS C:\Users\Suuny\Desktop\repository\C++作业\build\debug> .\test_executor.exe
[=====] Running 20 tests from 1 test suite.
[-----] Global test environment set-up.
[-----] 20 tests from ExecutorTest
[RUN    ] ExecutorTest.DefaultInitialization
[OK     ] ExecutorTest.DefaultInitialization (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.CustomInitialization
[OK     ] ExecutorTest.CustomInitialization (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.MoveForwardCommand
[OK     ] ExecutorTest.MoveForwardCommand (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.TurnLeftCommand
[OK     ] ExecutorTest.TurnLeftCommand (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.TurnRightCommand
[OK     ] ExecutorTest.TurnRightCommand (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.BatchCommandsExecution
[OK     ] ExecutorTest.BatchCommandsExecution (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.GetStatusMethod
[OK     ] ExecutorTest.GetStatusMethod (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.AccelerationToggle
[OK     ] ExecutorTest.AccelerationToggle (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.AccelerationMoveForward
[OK     ] ExecutorTest.AccelerationMoveForward (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.AccelerationTurnLeft
[OK     ] ExecutorTest.AccelerationTurnLeft (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.AccelerationTurnRight
[OK     ] ExecutorTest.AccelerationTurnRight (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.AccelerationComplex
[OK     ] ExecutorTest.AccelerationComplex (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.ReverseToggle
[OK     ] ExecutorTest.ReverseToggle (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.ReverseModeCommands
[OK     ] ExecutorTest.ReverseModeCommands (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.Combined_F_B_State_Commands
[OK     ] ExecutorTest.Combined_F_B_State_Commands (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.CombinedStateComplex
[OK     ] ExecutorTest.CombinedStateComplex (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.TurnRoundNormal
[OK     ] ExecutorTest.TurnRoundNormal (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.TurnRoundAccelerated
[OK     ] ExecutorTest.TurnRoundAccelerated (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.TurnRoundUnaffectedByReverse
[OK     ] ExecutorTest.TurnRoundUnaffectedByReverse (0 ms)
[RUN    ] ExecutorTest.TurnRoundComplex
[OK     ] ExecutorTest.TurnRoundComplex (0 ms)
[-----] 20 tests from ExecutorTest (4 ms total)

[-----] Global test environment tear-down
[-----] 20 tests from 1 test suite ran. (5 ms total)
[PASSED ] 20 tests.
```