SOl by tsx

- v 枚举横着的切法。
- $\mathbf{v}$  接下来考虑对竖着的切法  $\mathbf{dp}$ ,  $f_{i,j}$  表示前 i 列切了 j 刀时的答案。
- v 转移直接枚举下一刀在哪里即可。
- $\mathfrak{v}$  时间复杂度  $O(2^n n^3)$ 。
- υ 当然你闲着没事也可以枚举最终用了几刀,然后二分。

- 一个重要的性质是说,假如我们记录了第一行删了i个元素,第二行删了j个元素,那么S里的元素是确定的。
- υ 我们可以直接将每个位置的 |S| 的大小记录到一个棋盘上,每次可以往下/右走一格。
- $\mathbb{D}$  所以假如没有交换,直接记录到 (1,1) 到 (i,j) 走过的格子的 |S| 的  $\max$  的最小值,然后直接转移即可。
- 步 考虑交换会影响什么。不难发现,交换 i,i+1 实际上只影响第 i 行格子上的数,那么我们考虑再记录一个 (i,j) 到 (n,n) 的值,然后暴力更新第 i 行之后前后拼起来就好了。
- $\upsilon$  时间复杂度 O(nm)。

- υ 考虑状压 dp。
- $\mathbb{D}$  用  $f_{S,i}$  表示当前有集合 S 中的颜色,目前树根在点 i 的答案,  $g_{S,i}$  表示当前有集合 S 中的颜色,树根在点 i,且 i 的度数为 1 的答案。
- 每次,我们可以通过 $f_{S,i}$ 再枚举一个j转移到 $g_{S\cup\{a_j\},j}$ ,而 $f_{S,i}$ 自身的转移可以通过枚举其中一个儿子合并得到。
- v 为了防止重复,这里枚举其中一个儿子时,它的子树需要包含目前编号最小的颜色。
- υ 最后我们发现每个树被恰好算了 k 遍, 答案除以 k 即可。
- $\upsilon$  时间复杂度  $O(3^k n)$ 。

- υ 首先 R 是无法删除的。
- υ 那么我们希望用 R 来把问题分成若干段。
- υ 注意到, 我们每次删除 P 的时候, 一定是删除的最开头的可以被删除的 P。
- 但 S 就没有这么好的性质了,所以我们的 dp 状态形如  $f_{i,j,k}$  表示考虑前 i 个位置,第 i 个位置是 R,且第 i 个位置前面有 j 个 S 未被删除,后面有 k 个 S 要删除时的答案。
- υ 转移时,枚举下一个 R 的位置,那么中间的部分一定是 S 和 P 交替出现。
- 那一次肯定没法直接转移到,所以可以考虑再记录另一个 dp 为  $g_{i,j,k,l,0/1,0/1}$ ,其中 i,j,k 与上面类似, l 表示中间的部分里 P 还有几个,中间的部分的开头/结尾 是 S 还是 P。

- □ 看上去这东西不太能转移,因为考虑 ...RSPSPSR... 在删除 P 之后会变成 ...RSSPSR...,而这不再满足中间的 P 和 S 是交替的。
- 也是可以注意到 ...RSSPSR... 与 ...SRSPSR 是等效的,也就是说,若开头有两个 S,我们将第一个 S 和 R 交换是无关紧要的。
- 业 那么现在就可以转移了,注意到 f 的状态数有三维,转移是 O(n), g 的状态数有四维,转移是 O(1),所以时间复杂度为  $O(n^4)$ 。
- ν 注意 g 数组是可以滚动的,空间复杂度为  $O(n^3)$ 。
- υ 常数很小,可以通过。

- v 还可以更快一点吗?
- 注意我们刚才枚举的下一个 R 其实没有特别大的用处,所以我们可以记录  $h_{i,j,k,0/1/2}$  表示当前消除到 i ,且第 i 个位置前面有 j 个 S 未被删除,后面有 k 个 S 要删除,当前位置为 R/P/S 时的答案。
- v 转移也是类似的。
- $\upsilon$  时间复杂度  $O(n^3)$ 。
- v 不过这个做法细节可能会更多一些。