网络封装接口说明

目录

```
- your codes # 一个网络的所需文件
|- ...
- model.py # 一个包含Trainer和Infer的文件,下面有详细说明

例如:
- mask_rcnn # mask_rcnn跑通的源文件
|- backbone
|- weights
|- train_utils
|- train_py
|- infer.py
|- infer.py # Trainer Infer文件
```

模型类

```
class Model(nn.Module):
 def __init__(self, ...):
   # 在构造函数中添加下面几行代码,无需改动
   self.train_loss = []
  self.train_metrics = []
   self.val_loss = []
  self.val_metrics = []
 # 在模型类中添加以下四个函数,无需改动
 def get_train_loss(self):
   return self.train_loss
  def get_train_metrics(self):
   return self.train_metrics
 def get_val_loss(self):
   return self.val_loss
 def get_val_metrics(self):
   return self.val_metrics
```

Dataset类

网络封装接口说明 1

model.py文件

包含Trainer类和Infer类,请按照改方式封装。

Trainer类

```
class Model_Trainer:
  def __init__(self,
              out_path, # 参数保存路径,包含路径名和文件名,不包含后缀名,请使用.pth.tar作为后缀名
              train_dataloader, # 训练集的dataloader
              val_dataloader, # 验证集的dataloader
              model, # 模型实例,在trainer中无需重新定义模型
              model_params, # 一些模型参数,后面详细介绍
              q, # 用于控制线程的,不用管这个
              pretrainModel, # 预训练模型路径
              param_save_type, # 模型保存的方式,有best和last两种,分别表示保存最优参数和最后一轮参数
               log_path, # 日志文件创建路径
              ...) # 其他需要的参数,请给定默认值
   self.out_path = out_path
   self.train dataloader = train dataloader
   self.val dataloader = val_dataloader
   self.model = model
   self.q = q
   self.pretrainModel = pretrainModel
   self.para_save_type = param_save_type
   self.log_path = log_path
   # epoch的获取,位于model_params中,2为默认值(请修改为实际默认值)
   self.epoch = 2 if 'epoch' not in model_params.keys() or model_params['epoch'] == '' else int(model_params['epoch'])
   # lr的获取,位于model_params中,0.001为默认值(请修改为实际默认值)
   self.lr = 0.001 if 'lr' not in model_params.keys() or model_params['lr'] == '' else float(model_params['lr'])
   # loss的获取,位于model_params中,MSELoss为默认值(请修改为实际默认值),并以注释的形式在此处列出所有可选loss选项,例如:MSELoss DICELoss
   self.criterion = 'MSELoss' if 'loss' not in model_params.keys() or model_params['loss'] == '' else model_params['loss']
   # optimizer的获取,位于model_params中,Adam为默认值(请修改为实际默认值),并以注释的形式在此处列出所有可选优化器的选项,例如:MSELoss DICELoss
   self.optimizer = 'Adam' if 'optimizer' not in model_params.keys() or model_params['optimizer'] == '' else model_params['optimizer']
   # batch的获取,位于model_params中,8为默认值(请修改为实际默认值)
   self.batch_size = 8 if "batch" not in model_params.keys() or model_params['batch'] == '' else int(model_params["batch"])
  def train():
   # 训练代码
    # train开头添加如下代码创建日志文件
   now = time.localtime()
   now_time = time.strftime("%Y-%m-%d %H:%M:%S", now)
   logging.basicConfig(filename=self.log_path+"/log_"+now_time+".txt", level=logging.INFO,
                      format='[%(asctime)s.%(msecs)03d] %(message)s', datefmt='%H:%M:%S')
   logging.getLogger().addHandler(logging.StreamHandler(sys.stdout))\\
   # 预训练模型导入部分代码参考
   if pretrainModel is not None:
     model.load_state_dict(torch.load(pretrainModel))
   for i in range(self.epoch):
     # 针对每一个epoch添加如下代码
     self.model.train_loss.append(train_loss)
     self.model.train_metrics.append(train_metrics)
     self.model.val_loss.append(val_loss)
     self.model.val_metrics.append(val_metrics)
     # 日志输出参考,可根据不同需要修改输出字段
     logging.info("epoch: {}, loss: {}, metrics: {}".format(i, train_loss, train_metrics))
     {\tt self.q.put([self.model.train\_loss, self.model.train\_metrics, self.model.val\_loss, self.model.val\_metrics])}
   # 参数保存部分代码参考
    if param_save_type == "best" and train_loss < lowest_train_loss:</pre>
     lowest_train_loss = train_loss
     _path = out_path + ".pth.tar"
     torch.save(model, _path)
   if param_save_type == "last":
     _path = out_path + ".pth.tar"
     torch.save(model, _path)
   # 请针对构造函数中的参数修改训练代码
```

网络封装接口说明 2

Infer类

网络封装接口说明 3