

Aufgabe 3: Zauberschule

Teilnahme-ID: 68772

Team-ID: 00083

Bearbeiter/-in dieser Aufgabe:
Linus Schumann

19. November 2023

Inhaltsverzeichnis

1	Lösungsidee	2
1.1	Feststellung der Aufgabe	2
1.2	Lösungsansatz	2
1.3	Dijkstra-Algorithmus	2
2	Umsetzung	2
2.1	Allgemeines	2
2.2	Implementierung der Lösungsidee	3
2.2.1	Main-Funktion	3
2.2.2	findPath-Funktion	3
2.2.3	buildPath-Funktion	3
2.2.4	printPath-Funktion	3
2.2.5	generateFileOutput-Funktion	3
2.3	Laufzeitanalyse	3
3	Beispiele	4
3.1	Beispiel 0	4
3.2	Beispiel 1	4
3.3	Beispiel 2	4
3.4	Beispiel 3	5
3.5	Beispiel 4	5
3.6	Beispiel 5	5
4	Quellcode	5

1 Lösungsidee

1.1 Feststellung der Aufgabe

Grundsätzlich besteht die Aufgabe darin, innerhalb des Hauses den kürzesten Weg von Punkt A zu Punkt B zu finden. Im Haus existieren dabei zwei Etagen, die jeweils als Matrix dargestellt werden können. Dabei haben beide Matrizen die Größe $n * m$. Auf diesen Matrizen kann sich frei in alle 4 Richtungen (oben, unten, rechts, links) bewegt werden. Wände sind dabei auf der Matrix als eigenes Feld dargestellt. Eine normale Bewegung kostet einen Schritt, das Durchqueren des Bodens bzw. der Decke kostet 3 Schritte.

1.2 Lösungsansatz

Um den kürzesten Weg zwischen A und B zu finden, wird der Dijkstra-Algorithmus verwendet. Eine weitere Erläuterung des Dijkstra-Algorithmus lässt sich in Abschnitt 1.3 Finden.

Dieser Dijkstra-Algorithmus kann dann auch im Nachhinein so erweitert werden, dass der Weg rekonstruiert werden kann. Dafür muss nur für jede Zelle gespeichert werden, aus welcher Zelle sie mit dem geringsten Aufwand erreicht wurde.

1.3 Dijkstra-Algorithmus

Der Dijkstra-Algorithmus ist ein Algorithmus zur Bestimmung des kürzesten Weges von einem Startknoten zu allen anderen Knoten in einem Graphen. Der Algorithmus arbeitet dabei mit einer Prioritätswarteschlange. In dieser Warteschlange werden die Knoten gespeichert, die noch nicht abgearbeitet wurden. Dabei wird der Knoten mit dem geringsten Aufwand immer zuerst abgearbeitet.

Der Algorithmus arbeitet dabei wie folgt:

1. Initialisiere alle Knoten mit einem Aufwand von ∞
2. Setze den Aufwand des Startknotens auf 0 und füge ihn der Warteschlange hinzu
3. Solange die Warteschlange nicht leer ist:
 4. Entferne den Knoten mit dem geringsten Aufwand aus der Warteschlange
 5. Berechne den Aufwand zu diesem Knoten und ändere den Aufwand des Knotens, falls dieser geringer ist als der alte:
 6. Speichere den Vorgänger des Knotens, bei dem der Aufwand geändert wurde
 7. Für alle Nachbarn des Knotens:
 8. Füge den Nachbarn der Warteschlange hinzu

Der Algorithmus terminiert, wenn die Warteschlange leer ist.

2 Umsetzung

2.1 Allgemeines

Im Folgenden wird die Umsetzung, der in Abschnitt 1 beschriebene Lösungsidee, näher erläutert. Grundsätzlich wurde diese Idee dabei in C++, genauer gesagt in der Datei "Aufgabe_3.cpp" implementiert. Diese Datei befindet sich im Verzeichnis `./source/`.

Um das implementierte Programm zu starten, kann das Batch Skript "Aufgabe_3.bat" im Verzeichnis `./executables/` genutzt werden. Dieses startet das von mir für Windows kompilierte Programm ("Aufgabe_3.exe"). Für andere Betriebssysteme müsste die Source-Datei erneut auf dem entsprechenden Rechner kompiliert werden.

Im Verzeichnis `./beispieleingaben/` befinden sich alle in dieser Dokumentation aufgeführten Beispiele und im Verzeichnis `./beispielausgaben/` befinden sich dementsprechend die gesicherten Ausgaben. Damit Letztere besser von den Beispieldaten unterschieden werden können, werden diese mit der Dateiendung `"_out.txt"` gespeichert.

2.2 Implementierung der Lösungsidee

Nun werden die einzelnen Bestandteile der Implementierung näher erläutert.

2.2.1 Main-Funktion

Die Main-Funktion ist der Einstiegspunkt des Programms. Sie liest zuerst den Namen der Input-Datei ein und öffnet diese. Dann wird diese Input-Datei mit der Funktion "readData()" eingelesen und der eigentliche Algorithmus kann starten. Dabei wird zuerst "findPath()", dann "buildPath()", dann "printPath()" und schließlich "generateFileOutput()" aufgerufen.

2.2.2 findPath-Funktion

Die findPath-Funktion ist die Funktion, in der der eigentlichen Dijkstra-Algorithmus implementiert wurde. Dieser wird wie in Abschnitt 1.3 beschrieben mit Hilfe einer Prioritätswarteschlange umgesetzt. Dazu wird die C++ Klasse "priority_queue" genutzt, die in der Standardbibliothek von C++ enthalten ist.

2.2.3 buildPath-Funktion

Die buildPath-Funktion ist die Funktion, die den kürzesten Weg rekonstruiert. Dazu wird bei B gestartet und der Weg wird Schritt für Schritt zurückverfolgt. Dabei wird der Weg in einem Vektor gespeichert und anschließend noch umgedreht, damit er in der richtigen Reihenfolge ausgegeben wird.

2.2.4 printPath-Funktion

Hier wird einfach nur der Pfad für den Benutzer ausgegeben. Dabei werden alle Punkte des Pfades mit ihren x, y, z Koordinaten angegeben. Der erste Punkt stellt natürlich dabei A und der letzte Punkt B dar.

2.2.5 generateFileOutput-Funktion

In dieser Funktion wird die Ausgabedatei generiert. In der Datei wird ein ASCII-Artbild des Hauses ausgegeben. Es wird also die Eingabedatei kopiert und der Pfad wird ergänzt. Dabei werden die Richtungen mit den Zeichen ">", "<", "^" und "v" dargestellt. Dabei steht ">" für rechts, "<" für links, "^" für oben und "v" für unten. Ein Wechsel der Etage wird mit einem "!" dargestellt. Dieses wird dabei auf beiden Etagen ausgegeben.

2.3 Laufzeitanalyse

Die Laufzeit des Programms ist hauptsächlich von der Laufzeit des Dijkstra-Algorithmus abhängig. In meiner Implementierung des Dijkstra Algorithmus liegt diese Laufzeit in der Klasse $O(n^2)$. Die Laufzeit der Funktionen "buildPath" und "printPath" ist nur linear abhängig von der Anzahl der Punkte im Pfad. Als Laufzeit würde sich also für diese beiden Funktionen die Komplexitätsklasse $O(|Pfad|)$ (bzw. $O(2 * |Pfad|)$) ergeben. Dabei ist $|Pfad|$ die Anzahl der Punkte im Pfad. Die Laufzeit der Funktion generateFileOutput ist aufgrund der Ausgabe von allen Punkten im Haus abhängig von der Anzahl der Punkte im Haus ($n * m$). Die Gesamtlaufzeit des Programms liegt also in der Komplexitätsklasse $O(n^2)$ bzw. $O(n * m)$.

[illegible]

3.5 Beispiel 4

Listing 5: Ausgabe Beispiel 4

Listing 6: Ausgabe Beispiel 5

Im Folgenden wird der Quellcode der Datei "Aufgabe_3.cpp" aufgeführt. Zur näheren Erläuterung des Quellcodes wurden Kommentare hinzugefügt, die mit `"/"` und in grüner Schrift gekennzeichnet sind.

5/8

```

11 #define s second // second element of pair

13 using namespace std; // use std namespace
ifstream inputFile; // input file stream
15 int n, m, length; // n = rows, m = columns, length = length of shortest path
pos start, stop; // start and stop position of path
17 ve<ve<graphNode>> g1; // grid 1 (z = 0)
ve<ve<graphNode>> g2; // grid 2 (z = 1)
19 ve<pos> path; // path from start to stop
ve<pair<pos, int>> allpos = { // all possible moves with ((dx, dy), changeZ?), move-
    ↪ costs)
21     make_pair(make_pair(make_pair(0,1), 0), 1),
    make_pair(make_pair(make_pair(1,0), 0), 1),
23     make_pair(make_pair(make_pair(0,-1), 0), 1),
    make_pair(make_pair(make_pair(-1,0), 0), 1),
25     make_pair(make_pair(make_pair(0,0), 1), 3)
};
27
/**
29 * @brief Get the filename from user
*
31 * @return string (filename)
*/
33 string getFilename(){
    string filename;
35     cout << "Please enter filename without file extension" << endl; // print message to
    ↪ user
    cout << "Files must be located in 'beispieleingaben/'" << endl;
37     cout << "-> ";
    cin >> filename; // get input from user
39     return filename;
}
41
/**
43 * @brief Read data from input file
*
45 */
void readData(){
47     inputFile >> n >> m; // read n and m from input file
    everyN(i){
49         g1.push_back(ve<graphNode>()); // add new row to matrix
        g2.push_back(ve<graphNode>()); // add new row to matrix
51         everyM(j){
            g1[i].push_back(make_pair(false, make_pair(make_pair(make_pair(-1,-1), -1),
    ↪ INF_INT))); // add new column to first matrix
53             g2[i].push_back(make_pair(false, make_pair(make_pair(make_pair(-1,-1), -1),
    ↪ INF_INT))); // add new column to second matrix
        }
55     }
    for(int z = 0; z < 2; z++){ // for both grids
57         everyN(i){ // for every row
            everyM(j){ // for every column
59                 char input; // get input from file
                    inputFile >> input;
61                 if(input == '#') // if input is '#', set blocked to true
                    if(z == 0)
63                     g1[i][j].f = true;
                    else
65                     g2[i][j].f = true;
                    else if(input == 'A') // if input is 'A', set start position
67                     start = make_pair(make_pair(i,j), z);
                    else if(input == 'B') // if input is 'B', set stop position
69                     stop = make_pair(make_pair(i,j), z);
            }
        }
71     }
    inputFile.close(); // close input file
73 }
75
/**
77 * @brief perform djikstra algorithm to find shortest path starting from start
*
79 */

```

```

void findPath(){
81     long long starttime = clock(); // start timer
    priority_queue<pair<int, pospos>, ve<pair<int, pospos>>, greater<pair<int, pospos>>>
    ↪ q; // priority queue with (distance, (current-position, previous-position))
83     q.push(make_pair(0, make_pair(start, make_pair(make_pair(-1,-1), -1)))); // push
    ↪ start position with distance 0 and no previous position
    while(q.size()){ // while queue is not empty
85         int d, z, x, y, newX, newY, newZ;
        pos p, pre; // p = current position, pre = previous position
87         pospos pp; // pp = pair of p and pre
        tie(d, pp) = q.top(); // get first element of queue
89         tie(p, pre) = pp;
        tie(x, y) = p.f; // get current x and y
91         z = p.s; // get current z
        q.pop(); // remove first element from queue
93         if((z == 0 ? g1 : g2)[x][y].s.s <= d) continue; // if there is already a shorter
    ↪ path to this position, continue with next element
        (z == 0 ? g1 : g2)[x][y].s.s = d; // set distance to current position
95         (z == 0 ? g1 : g2)[x][y].s.f.f = pre.f; // set previous position x and y
        (z == 0 ? g1 : g2)[x][y].s.f.s = pre.s; // set previous position z
97         for(auto newpos : allpos){ // for every possible move
            newX = newpos.f.f.f + x; // get new x
            newY = newpos.f.f.s + y; // get new y
            newZ = newpos.f.s; // get new z
101         if(newZ == 1 && (z == 0 ? g2 : g1)[newX][newY].f) continue; // if z changes
    ↪ and new position is blocked, continue with next element
            if((z == 0 ? g1 : g2)[newX][newY].f) continue; // if new position is blocked,
    ↪ continue with next element
103         q.push(make_pair(d + newpos.s, make_pair(make_pair(newX, newY), (
    ↪ newZ == 1 ? (z == 0 ? 1 : 0) : z)), p)); // push (distance, (pos, prev)) to queue
        }
105     }
    long long endtime = clock(); // end timer
107     cout << "Calculated_path_in:" << (endtime - starttime) << "ms" << endl; // print
    ↪ time needed to calculate path
    length = (stop.s == 0 ? g1 : g2)[stop.f.f][stop.f.s].s.s; // get length of shortest
    ↪ path
109     cout << "Length_of_shortest_path:" << length << endl; // print length of shortest
    ↪ path
}

111 /**
112  * @brief Print out calculated path to user
113  *
114  * @param path Calculated path
115  */
116 void printPath(ve<pos> path){
    cout << "print_path?(y/n)" << endl; // ask user if path should be printed
119     char ans;
    cin >> ans;
121     if(ans != 'y') return; // if user does not want to print path, return
    cout << "Path:" << endl << "x_y_z" << endl; // print header
123     for(pos p : path) // for every position in path
        cout << p.f.f << " " << p.f.s << " " << p.s << endl; // print position
125 }

127 /**
128  * @brief Generate content of output file and write to output file
129  *
130  * @param path Calculated path
131  * @param filename filename of input file without file extension
132  * @param length length of calculated path
133  */
134 void generateFileOutput(ve<pos> path, string filename, int length){
135     ofstream outputFile; // create output file stream
    outputFile.open("../beispielausgaben/"+filename+"_out.txt"); // open output file
137     char output1[n][m], output2[n][m]; // create output matrix 1 and 2
    for(int z = 0; z < 2; z++){ // for both grids
139         everyN(i){ // for every row
            everyM(j){ // for every column
141                 if((z == 0 ? g1 : g2)[i][j].f) // if position is blocked, set output to
    ↪ '#',
                (z == 0 ? output1 : output2)[i][j] = '#';
            }
        }
    }
}

```

```

143         else // else set output to '.'
144             (z == 0 ? output1 : output2)[i][j] = '.';
145     }
146 }
147
148 (start.s == 0 ? output1 : output2)[start.f.f][start.f.s] = 'A'; // set start position
149 for(int i = 0; i < path.size()-1; i++){ // for every position in path
150     int x = path[i].f.f;
151     int y = path[i].f.s;
152     int z = path[i].s;
153     int nextX = path[i+1].f.f;
154     int nextY = path[i+1].f.s;
155     if(nextX - x == 1) // check if direction is down
156         (z == 0 ? output1 : output2)[x][y]='v';
157     else if(nextX - x == -1) // check if direction is up
158         (z == 0 ? output1 : output2)[x][y]='^';
159     else if(nextY - y == 1) // check if direction is right
160         (z == 0 ? output1 : output2)[x][y]='>';
161     else if(nextY - y == -1) // check if direction is left
162         (z == 0 ? output1 : output2)[x][y]='<';
163     else { // else set output to '!'
164         output1[x][y]='!';
165         output2[x][y]='!';
166     }
167 }
168
169 (stop.s == 0 ? output1 : output2)[stop.f.f][stop.f.s] = 'B'; // set stop position
170 outputFile << "Length_of_shortest_path:" << length << endl; // write length of
171 ↪ shortest path to output file
172 everyN(i){ // for every row
173     everyM(j) // for every column
174         outputFile << output1[i][j]; // write output maxtrix 1 to output file
175     outputFile << "    ";
176     everyM(j) // for every column
177         outputFile << output2[i][j]; // write output maxtrix 2 to output file
178     outputFile << endl;
179 }
180 outputFile.close(); // close output file
181 }
182
183 /**
184  * @brief Build path from start to stop after djikstra algorithm
185  *
186  */
187 void buildPath(){
188     pos p = stop; // start at stop position
189     path = {stop}; // add stop position to path
190     while(p != start) // while current position is not start position
191         path.push_back(p = (p.s == 0 ? g1 : g2)[p.f.f][p.f.s].s.f); // add previous
192         ↪ position to path
193     reverse(path.begin(), path.end()); // reverse path, so it starts at start position
194 }
195
196 /**
197  * @brief Main Function of program
198  *
199  * @return int (exit code)
200  */
201 int main(){
202     string filename = getFilename(); // get filename for in-/output
203     inputFile.open("../beispieleingaben/"+filename+".txt"); // open input file
204     if(inputFile.is_open()) readData(); // if input file is open, read data from input
205     ↪ file
206     else {
207         cout << "File_not_found" << endl; // if input file is not open, print error
208         ↪ message
209         return 1;
210     }
211     findPath(); // find shortest path
212     buildPath(); // build path from start to stop
213     printPath(path); // print path to user
214     generateFileOutput(path, filename, length); // generate output file
215     return 0;
216 }

```