

MATHEMATIK III FÜR INFORMATIKER

Wintersemester 2018/19

Rüdiger Zeller

Mitschrift von Dominique Wernado

Inhaltsverzeichnis

1	Vektorräume	2
1.1	Definition (Basis)	2
1.2	Bsp.	2
1.3	Satz (Existenz von Basen)	3
1.4	Austauschlemma	4
1.5	Steinitzscher Austauschsatz	5

1 Vektorräume

1.1. bis 1.17. ist identisch mit Mathe II 8.1. bis 8.17.

Basis und Dimension

Ein minimales Erzeugendensystem heißt Basis:

1.1 Definition (Basis)

V endl. erzeugter VR. Eine endliche Menge $B \subseteq V$ heißt Basis von V , falls

(1) $V = \langle B \rangle_{\mathbb{R}}$

(2) B l.u.

1.2 Bsp.

$$\text{a) } e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, e_n = \begin{pmatrix} 0 \\ \dots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

kanonische Basis / Standardbasis von \mathbb{R}^n

b) Basis nicht eindeutig:

$$B_1 = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \text{ und } B_2 = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\} \text{ erzeugen}$$

beide den \mathbb{R}^2 .

1.3 Satz (Existenz von Basen)

V endlich erzeugter \mathbb{R} -VR. \Rightarrow Jedes endliche Erzeugendensystem von V enthält eine Basis.

Beweis: Sei $\langle M \rangle_{\mathbb{R}} = V$, M endlich.

- M l.u. \rightsquigarrow fertig (M Basis)
- M l.a. $\stackrel{1.17}{\Rightarrow}$ Man kann aus M Vektor $v \in M$ weglassen, sodass $\langle M \setminus \{v\} \rangle_{\mathbb{R}} = \langle M \rangle_{\mathbb{R}} = V$

Nach endlich vielen Schritten liefert Verfahren Basis.

□

Fragen:

- Basis nicht eindeutig. Sind alle Basen gleich groß?

- Geg.: $w = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3, S = \{e_1, e_2, e_3\}$ Basis

Wie kann w zu einer Basis ergänzt werden?

Welche Vektoren aus S sind dazu geeignet?

$$\text{Idee: } w = \frac{1}{3}e_1 + e_3 = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \underbrace{\{w, e_1, e_3\}}_{\text{l.a.}} \text{ keine Basis.}$$

Aber: $\{e_1, e_2, w\}$ und $\{w, e_2, e_3\}$ Basen.

1.4 Austauschlemma

V endl. erzeugter \mathbb{R} -VR. Geg.: $w = \sum_{i=1}^n \lambda_i v_i \neq 0$, wobei $B = \{v_1, \dots, v_n\}$

Basis von V

$$\Rightarrow \underbrace{(B \setminus \{v_j\}) \cup \{w\}}_{(*)} \text{ Basis von } V, \text{ falls } \lambda_j \neq 0$$

Beweis: Z.z.: $(*)$ ist Basis

$$1) (*) \text{ erzeugt } V: w = \lambda_j v_j + \sum_{i \neq j} \lambda_i v_i$$

$$\Leftrightarrow v_j = \frac{w}{\lambda_j} - \sum_{i \neq j} \frac{\lambda_i}{\lambda_j} v_i$$

$$\Rightarrow v_j \in \langle B \setminus \{v_j\} \cup \{w\} \rangle_{\mathbb{R}}$$

$$\Rightarrow \langle B \setminus \{v_j\} \cup \{w\} \rangle_{\mathbb{R}} = \langle B \cup \{w\} \rangle_{\mathbb{R}} = V$$

$$2) (*) \text{ ist l.u.: Z.z.: } \begin{cases} \sum_{i \neq j} \mu_i v_i + \mu w = \vec{0} \\ \Rightarrow \mu_i = 0 \ \forall i \neq j \text{ und } \mu = 0 \end{cases}$$

$$\sum_{i \neq j} \mu_i v_i + \mu w = \sum_{i \neq j} \mu_i v_i + \mu \underbrace{\left(\sum_{i=1}^n \lambda_i v_i \right)}_w$$

$$= \sum_{i \neq j} (\mu_i + \mu \lambda_i) \underbrace{v_i}_{\text{EB}} + \mu \lambda_j \underbrace{v_j}_{\text{EB}} = \vec{0}$$

$$\stackrel{\text{Basis}}{\Rightarrow} \mu_i + \mu \lambda_i = 0 \ \forall i \neq j \text{ und } \mu \lambda_j = 0$$

$$\lambda_j \neq 0 \Rightarrow \mu = 0 \Rightarrow \mu_i + \mu \lambda_i = \mu_i = 0 \quad \forall i \neq j$$

□

1.5 Steinitzscher Austauschsatz

Geg.:

- $w_1, \dots, w_m \in V$ l.u.
- $\{v_1, \dots, v_n\}$ Basis von V

Es folgt:

- a) Aus den n Basisvektoren kann man $n-m$ auswählen, die mit w_1, \dots, w_m eine Basis von V bilden
- b) $m \leq n$

Beweis:

- a) 1) $w_1 \in V$

$$\Rightarrow w_1 = \sum_{i=1}^n \lambda_i v_i$$

Wären alle $\lambda_i = 0$, so wäre $w_1 = \vec{0}$

Da $\vec{0}$ l.a., wäre auch w_1, \dots, w_m l.a. \nexists

Also: (min.) ein $\lambda_i \neq 0$

O.B.d.A.: $\lambda_i \neq 0$ (sonst umnummerieren)

$$\stackrel{1.20}{\Rightarrow} \{w_1, v_2, \dots, v_n\} \text{ Basis}$$