# 第八章 相量法

# 重点

- 1. 正弦量的表示法、相位差;
- 2. 正弦量的相量表示;
- 3. 电路定理的相量形式。

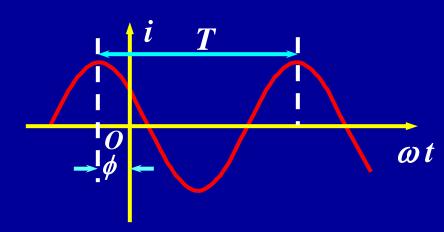
### 8.1 正弦量的基本概念

#### 1. 正弦量

瞬时值表达式:

波形:

$$i(t) = I_m \cos(\omega t + \phi)$$



正弦量为周期函数 f(t) = f(t + kT)

周期T (period)和频率f (frequency):

$$f = \frac{1}{T}$$

周期 T: 重复变化一次所需的时间。 单位: s, 秒

频率 f: 每秒重复变化的次数。 单位: Hz, 赫(兹)

#### 正弦电流电路

→ 激励和响应均为正弦量的电路(正弦稳态电路)称为正弦电路或交流电路。

#### 研究正弦电路的意义

(1) 正弦稳态电路在电力系统和电子技术领域占有十分重要的地位。

#### 优点

- 1)正弦函数是周期函数,其加、减、微分、积分运算后仍是同频率的正弦函数;
  - 2) 正弦信号容易产生、传送和使用。
- (2) 正弦信号是一种基本信号,任何变化规律复杂的信号可以分解为按正弦规律变化的分量。

$$f(t) = \sum_{k=1}^{n} A_k \cos(k\omega t + \theta_k)$$

#### 2. 正弦量的三要素

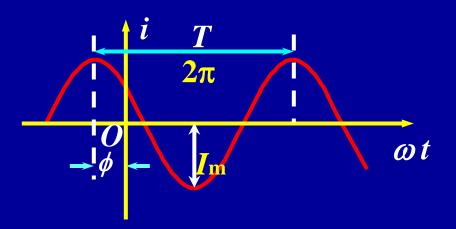
$$i(t) = I_m \cos(\omega t + \phi)$$

- (1) 幅值 (amplitude) (振幅、 最大值) $I_{
  m m}$ 
  - → 反映正弦量变化幅度的大小。
- (2) 角频率(angular frequency)ω
  - → 相位变化的速度, 反映正弦量变化快慢。

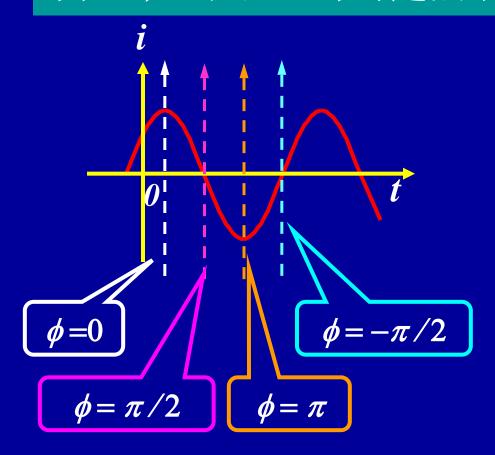
$$\omega = 2\pi f = \frac{2\pi}{T}$$

单位: rad/s, 弧度/秒

- (3) 初相位(initial phase angle) **φ** 
  - → 反映正弦量的计时起点, 常用角度表示。



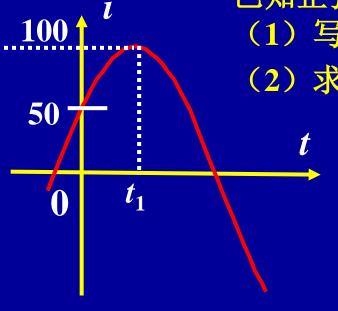
#### 同一个正弦量,计时起点不同,初相位不同。



一般规定: |φ |≤π

#### 已知正弦电流波形如图, $\omega=10^3$ rad/s,

- (1) 写出i(t)表达式;
- (2) 求最大值发生的时间 $t_1$



解 
$$i(t) = 100\cos(10^3 t + \phi)$$

$$t = 0 \rightarrow 50 = 100 \cos \phi$$

$$\phi = \pm \pi/3$$

由于最大值发生在计时起点右侧

$$\phi = -\frac{\pi}{3}$$

$$i(t) = 100\cos(10^3t - \frac{\pi}{3})$$

当 
$$10^3 t_1 = \pi/3$$
 有最大值  $\longrightarrow t_1 = \frac{\pi/3}{10^3} = 1.047 ms$ 

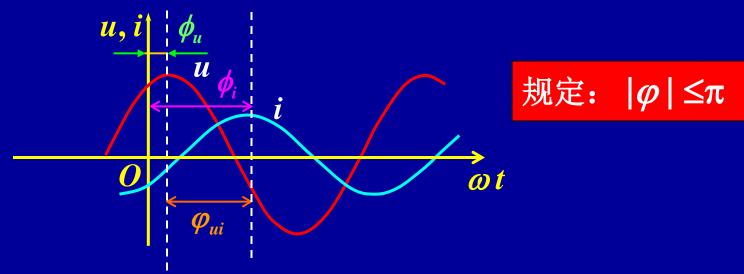
$$t_1 = \frac{\pi/3}{10^3} = 1.047 ms$$

#### 3. 同频率正弦量的相位差 (phase difference)

设: 
$$u(t) = U_m \cos(\omega t + \phi_u)$$
,  $i(t) = I_m \cos(\omega t + \phi_i)$ 

则相位差: 
$$\varphi_{ui} = (\omega t + \phi_u) - (\omega t + \phi_i) = \phi_u - \phi_i$$

#### 同频正弦量的相位差等于初相位之差。

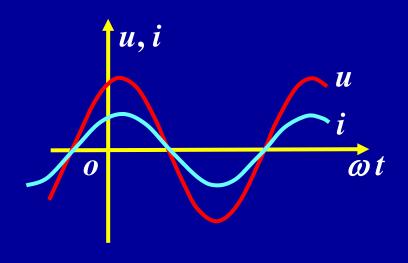


- $\varphi_{ui} > 0$ , u 超前于i,或i 滞后于u , u 比i先到达最大值;
- $\varphi_{ui} < 0$ , i 超前于u ,或u 滞后i ,i 比 u 先到达最大值。

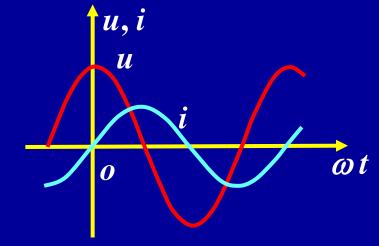
#### 特殊相位关系

$$\varphi = \pm \pi$$
 ,反相





 $\varphi = \pi / 2$ 



u 超前 i于 $\pi/2$ ,不说 u 滞后 i于 $3\pi/2$ ; i 滞后 u于 $\pi/2$ ,不说 i 超前 u于 $3\pi/2$ 。

同样可比较两个电压或两个电流的相位差。

例计算下列两正弦量的相位差。

(1) 
$$i_1(t) = 10\cos(100\pi t + 3\pi/4)$$
  $\varphi_{12} = 3\pi/4 - (-\pi/2) = 5\pi/4 > \pi$   
 $i_2(t) = 10\cos(100\pi t - \pi/2)$   $\longrightarrow$   $\varphi_{12} = -2\pi + 5\pi/4 = -3\pi/4$ 

(2) 
$$i_1(t) = 10\cos(100\pi t + 30^\circ)$$
  $i_2(t) = 10\cos(100\pi t - 105^\circ)$   $i_2(t) = 10\sin(100\pi t - 15^\circ)$   $\varphi_{12} = 30^\circ - (-105^\circ) = 135^\circ$ 

(3) 
$$u_1(t) = 10\cos(100\pi t + 30^\circ)$$
  $\omega_1 \neq \omega_2$  
$$u_2(t) = 10\cos(200\pi t + 45^\circ)$$
 不能比较相位差

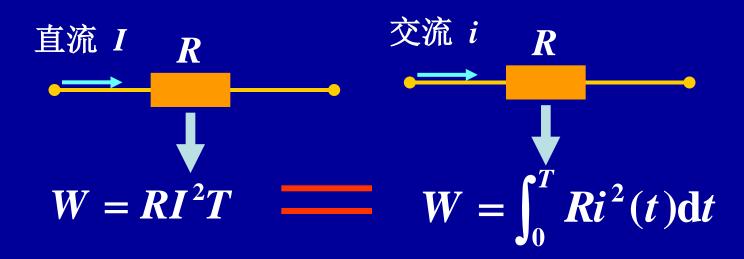
(4) 
$$i_1(t) = 5\cos(100\pi t - 30^\circ)$$
  $i_2(t) = 3\cos(100\pi t - 150^\circ)$   
 $i_2(t) = -3\cos(100\pi t + 30^\circ)$   $\varphi_{12} = -30^\circ - (-150^\circ) = 120^\circ$ 

两个正弦量进行相位比较时应满足同频率、同函数、同符号,且在主值范围比较。

#### 4. 周期性电流、电压的有效值

周期性电流、电压的瞬时值随时间而变,为了衡量其 效果,在工程上采用有效值来表示。

周期电流、电压有效值 (effective value) 定义



电流有效值定义为

$$I = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T i^2(t) dt}$$

有效值也称均方根值 (root-mean-square)

上页下

同样,可定义电压有效值: 
$$U = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T u^2(t) dt}$$

#### 正弦电流、电压的有效值

设: 
$$i(t) = I_{\rm m} \cos(\omega t + \phi)$$

$$I = \sqrt{\frac{1}{T}} \int_0^T I_{\rm m}^2 \cos^2(\omega t + \phi) dt$$

$$=\frac{I_{\rm m}}{\sqrt{2}}=0.707I_{\rm m} \longrightarrow I_{\rm m}=\sqrt{2}I$$

$$i(t) = I_{\rm m} \cos(\omega t + \phi) = \sqrt{2}I\cos(\omega t + \phi)$$

同理,可得正弦电压有效值与最大值的关系:

$$U = \frac{1}{\sqrt{2}}U_m \qquad \vec{\mathfrak{R}} \qquad U_m = \sqrt{2}U$$

若一交流电压有效值为U=220V,则其最大值为 $U_m \approx 311V$ ;

$$U=380V$$
,

 $U_{\rm m} \approx 537 \rm V_{\odot}$ 

- 注
   (1) 工程

   牌额
   1

   的是
   1

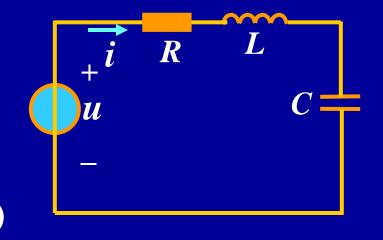
   最大
   1
  - (2)测量中,父流测重仪衣指示的电压、电流读数一般为 有效值。
  - (3) 区分电压、电流的瞬时值、最大值、有效值的符号。

### 8.2 正弦量的相量表示

#### 1. 问题的提出

电路方程是微分方程:

$$LC\frac{d^{2}u_{C}}{dt} + RC\frac{du_{C}}{dt} + u_{C} = u(t)$$



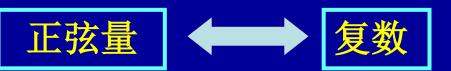
若激励是正弦量,则电路的响应也是同频率的正弦量, 正弦量的各阶微分和积分仍然是同频率的正弦量。所以, 我们只需关心电路响应的有效值和初相位,可以不理睬正 弦量的角频率。 两个正弦量的相加:如KCL、KVL方程运算。

$$i_1 = \sqrt{2} I_1 \cos(\omega t + \phi_1)$$

$$i_2 = \sqrt{2} I_2 \cos(\omega t + \phi_2)$$

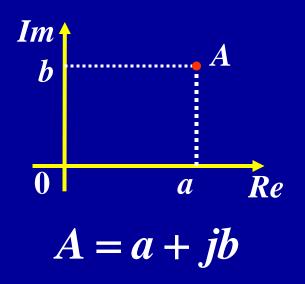
$$i_3 = \sqrt{2} I_3 \cos(\omega t + \phi_3)$$

因同频的正弦量相加仍得到同频的正弦量,所以,只要确定初相位和有效值(或最大值)就行了。一个复数的极坐标形式包含了模和辐角,因此:



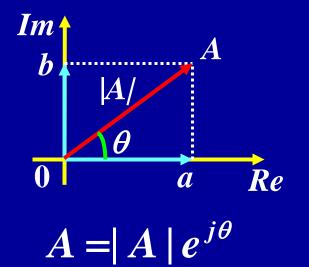
#### 2. 复数及运算

#### 复数A的表示形式



$$A = a + jb$$

$$(j = \sqrt{-1})$$
为虚数单位)

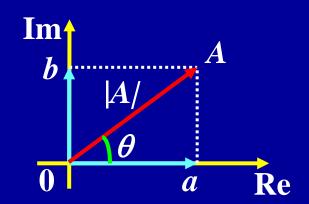


$$A = |A|e^{j\theta} = |A|(\cos\theta + j\sin\theta) = a + jb$$

$$A = |A|e^{j\theta} = |A|\angle\theta$$

#### 两种表示法的关系

$$A = a + jb = |A| \angle \theta$$



$$|A| = \sqrt{a^2 + b^2}$$

$$\theta = \arctan \frac{b}{a}$$

或

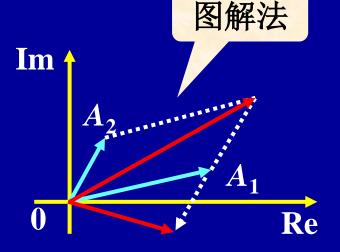
$$\begin{cases} a = |A| \cos \theta \\ b = |A| \sin \theta \end{cases}$$

#### 复数运算

#### (1)加减运算——采用代数形式

若: 
$$A_1 = a_1 + jb_1$$
,  $A_2 = a_2 + jb_2$ 

则:  $A_1 \pm A_2 = (a_1 \pm a_2) + j(b_1 \pm b_2)$ 



#### (2) 乘除运算——采用极坐标形式

若: 
$$A_1 = |A_1| \angle \theta_1$$
,  $A_2 = |A_2| \angle \theta_2$ 

**则:** 
$$A_1 \cdot A_2 = |A_1| e^{j\theta_1} \cdot |A_2| e^{j\theta_2} = |A_1| A_2 |e^{j(\theta_1 + \theta_2)}|$$
$$= |A_1| A_2 |\angle (\theta_1 + \theta_2)|$$

复数乘法: 模相乘, 角相加。

$$\begin{split} \frac{A_1}{A_2} &= \frac{|A_1| \angle \theta_1}{|A_2| \angle \theta_2} = \frac{|A_1| e^{j\theta_1}}{|A_2| e^{j\theta_2}} = \frac{|A_1|}{|A_2|} e^{j(\theta_1 - \theta_2)} \\ &= \frac{|A_1|}{|A_2|} \angle (\theta_1 - \theta_2) \end{split}$$

复数除法: 模相除, 角相减。

例1 
$$5\angle 47^{\circ} + 10\angle - 25^{\circ} = ?$$

解 
$$5\angle 47^{\circ} + 10\angle - 25^{\circ} = (3.41 + j3.657) + (9.063 - j4.226)$$
  
=  $12.47 - j0.569 = 12.48\angle - 2.61^{\circ}$ 

例2 
$$220 \angle 35^{\circ} + \frac{(17+j9)(4+j6)}{20+j5} = ?$$

解 原式=
$$180.2 + j126.2 + \frac{19.24 \angle 27.9^{\circ} \times 7.211 \angle 56.3^{\circ}}{20.62 \angle 14.04^{\circ}}$$

$$= 180.2 + j126.2 + 6.728 \angle 70.16^{\circ}$$

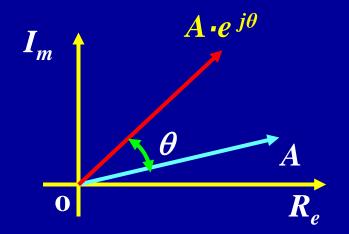
$$=180.2 + j126.2 + 2.238 + j6.329$$

$$=182.5+j132.5=225.5\angle 36^{\circ}$$

#### (3) 旋转因子

$$e^{j\theta} = \cos\theta + j\sin\theta = 1\angle\theta$$

 $A \cdot e^{j\theta}$  相当于A逆时针旋转一个角度 $\theta$ ,而模不变。故把  $e^{j\theta}$  称为旋转因子。



#### 几种不同θ值时的旋转因子

$$\theta = \frac{\pi}{2}, \quad e^{j\frac{\pi}{2}} = \cos\frac{\pi}{2} + j\sin\frac{\pi}{2} = +j$$

$$\theta = -\frac{\pi}{2}, \ e^{-j\frac{\pi}{2}} = \cos(-\frac{\pi}{2}) + j\sin(-\frac{\pi}{2}) = -j$$

$$\theta = \pm \pi$$
,  $e^{\pm j\pi} = \cos(\pm \pi) + j\sin(\pm \pi) = -1$ 

故 +j, -j, -1 都可以看成旋转因子。

#### 3. 正弦量的相量表示

用复数的模和幅角来表示正弦量的有效值和初相,就构成了相量。

$$i(t) = \sqrt{2}I\cos(\omega t + \phi)$$

$$\dot{I} = I \angle \phi$$

相量的模表示正弦量的有效值相量的幅角表示正弦量的初相位

同样可以建立正弦电压与相量的对应关系:

$$u(t) = \sqrt{2}U\cos(\omega t + \theta) \iff \dot{U} = U\angle\theta$$

#### 例1 已知

$$i = 141.4\cos(314t + 30^{\circ})$$
A $u = 311.1\cos(314t - 60^{\circ})$ V试用相量表示 $i, u$ .



$$\dot{I} = 100 \angle 30^{\circ} A$$

$$\dot{U} = 220 \angle -60^{\circ} V$$

已知
$$\dot{I} = 50 \angle 15^{\circ} A$$
,  $f = 50 \text{Hz}$ .

试写出电流的瞬时值表达式。

解

$$i = 50\sqrt{2}\cos(314t + 15^{\circ}) \text{ A}$$

相量图



在复平面上用向量表示相量的图

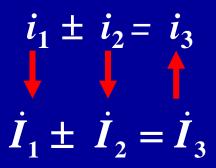
$$i$$
 $\theta$ 
 $i$ 
 $+1$ 

$$i(t) = \sqrt{2}I\cos(\omega t + \phi) \Leftrightarrow \dot{I} = I\angle\phi$$

$$u(t) = \sqrt{2}U\cos(\omega t + \theta) \Leftrightarrow \dot{U} = U\angle\theta$$

#### 4. 相量法的应用

#### (1) 同频率正弦量的加减



故同频正弦量相加减运算变成对应相量的相加减运算。

$$u_1(t) = 6\sqrt{2}\cos(314t + 30^\circ) \text{ V}, u_2(t) = 4\sqrt{2}\cos(314t + 60^\circ) \text{ V}$$
  
 $\Re: u_1(t) + u_2(t)$ 

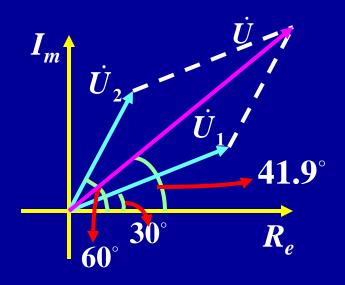
解

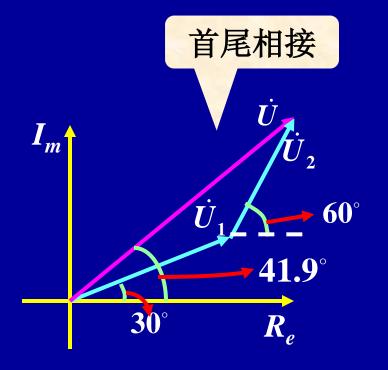
$$\dot{U}_1 = 6\angle 30^{\circ} \text{ V}, \dot{U}_2 = 4\angle 60^{\circ} \text{ V}$$

$$\dot{U} = \dot{U}_1 + \dot{U}_2 = 6\angle 30^\circ + 4\angle 60^\circ = 5.19 + j3 + 2 + j3.46 = 9.67\angle 41.9^\circ \text{ V}$$

$$\therefore u(t) = u_1(t) + u_2(t) = 9.67\sqrt{2}\cos(314t + 41.9^{\circ})$$
 V

#### 也可借助相量图计算





#### (2) 正弦量的微分,积分运算

$$i = \sqrt{2}I\cos(\omega t + \phi_i) \leftrightarrow \dot{I} = I\angle\phi_i$$

#### 微分运算

$$\frac{di}{dt} = -\sqrt{2}I\omega\sin(\omega t + \phi_i) = \sqrt{2}I\omega\cos(\omega t + \phi_i + 90^\circ)$$

$$\leftrightarrow \omega I \angle \phi_i + \frac{\pi}{2} = j\omega \dot{I}$$

#### 积分运算

$$\int idt = \frac{\sqrt{2}I}{\omega} \sin(\omega t + \phi_i) = \frac{\sqrt{2}I}{\omega} \cos(\omega t + \phi_i - 90^\circ)$$

$$\leftrightarrow \frac{I}{\omega} \angle \phi_i - \frac{\pi}{2} = -j\frac{\dot{I}}{\omega} = \frac{\dot{I}}{j\omega}$$

$$\begin{array}{c}
i(t) \\
R \\
\downarrow \\
u(t)
\end{array}$$

$$i(t) = \sqrt{2} I \cos(\omega t + \phi_i)$$

解 
$$u(t) = Ri + L\frac{di}{dt} + \frac{1}{C}\int idt$$

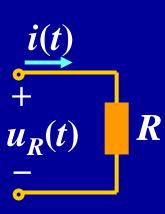
用相量运算: 
$$\dot{U} = R\dot{I} + j\omega L\dot{I} + \frac{I}{j\omega C}$$

#### 相量法的优点

- (1) 把时域问题变为复数问题;
- (2) 把微积分方程的运算变为复数方程运算;
- (3) 可以把直流电路的分析方法直接用于交流电路。

### 8.3 电路定理的相量形式

#### 1. 电阻元件VCR的相量形式



时域形式:

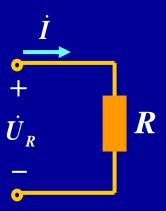
已知 
$$i(t) = \sqrt{2I}\cos(\omega t + \phi_i)$$

则

$$u_{R}(t) = Ri(t) = \sqrt{2RI}\cos(\omega t + \phi_{i})$$

$$U_{R}$$

$$\phi_{u}$$



相量形式:

$$\dot{I} = I \angle \phi_i$$

 $\dot{U}_R = RI \angle \phi_i$ 

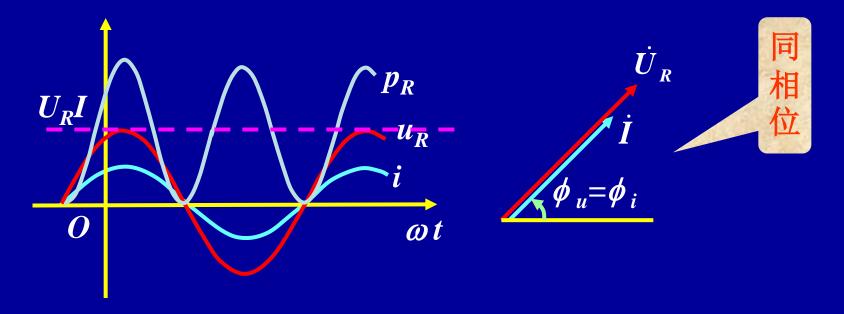
相量关系:

$$\dot{U}_R = R \dot{I}$$

 $U_R = RI$  有效值关系  $\phi_A = \phi_A$  相位关系

量模型  $\phi_{R} - M$   $\phi_{u} = \phi_{i}$  相位

#### 波形图及相量图



瞬时功率: 
$$p_R = u_R i = \sqrt{2} U_R \sqrt{2} I \cos^2(\omega t + \phi_i)$$
$$= U_R I \left[ 1 + \cos 2(\omega t + \phi_i) \right]$$

瞬时功率以2ω交变。始终大于零,表明电阻始终吸收功率

#### 2.电感元件VCR的相量形式

时域形式:

已知 
$$i(t) = \sqrt{2}I\cos(\omega t + \phi_i)$$

$$\begin{array}{c}
\underline{i(t)} \\
+ \\
\underline{u_L(t)}
\end{array}$$

$$L$$

则

$$u_L(t) = L \frac{\mathrm{d}i(t)}{\mathrm{d}t}$$

相量形式:

$$\dot{I} = I \angle \phi_i$$

$$\dot{U}_L = \omega LI \angle (\phi_i + \pi/2)$$

$$j\omega L$$

相量关系:

$$\dot{U}_L = j\omega L \dot{I} = jX_L \dot{I}$$

相量模型

有效值关系:  $U_L = \omega LI$ 

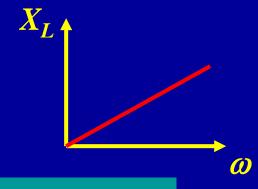
相位关系:  $\phi_u = \phi_i + 90^\circ$ 

#### 感抗和感纳:

$$X_L = \omega L = 2\pi f L$$
 感抗,单位为 $\Omega$  (欧姆)  $B_L = -\frac{1}{\omega L} = -\frac{1}{2\pi f L}$  感纳,单位为  $S$ 

#### 感抗的物理意义:

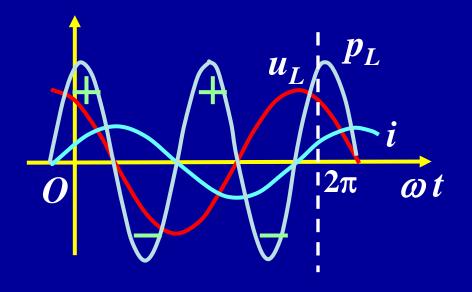
(1) 表示限制电流的能力; (2) 感抗和频率成正比;

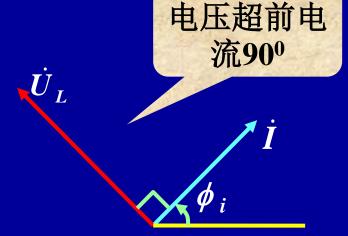


$$\omega = 0$$
(直流),  $X_L = 0$ , 短路  $\omega \to \infty$ ,  $X_L \to \infty$ , 开路

$$\dot{U} = jX_{L}\dot{I} = j\omega L\dot{I}$$

$$\dot{I} = jB_{L}\dot{U} = j\frac{-1}{\omega L}\dot{U} = \frac{1}{j\omega L}\dot{U}$$





功率:

$$p_{L} = u_{L}i = -2U_{L}I\cos(\omega t + \phi_{i})\sin(\omega t + \phi_{i})$$
$$= -U_{L}I\sin 2(\omega t + \phi_{i})$$

瞬时功率以2ω交变,有正有负,一个周期内刚好互相抵消

#### 3. 电容元件VCR的相量形式

时域形式:

已知 
$$u(t) = \sqrt{2}U\cos(\omega t + \phi_u)$$

$$i_{C}(t)$$
 $+$ 
 $u(t)$ 
 $C$ 

则 
$$i_C(t) = C \frac{\mathrm{d}u(t)}{\mathrm{d}t}$$

相量形式:

$$\dot{U} = U \angle \phi_{"}$$

$$\dot{I}_C = \omega CU \angle (\phi_u + \pi/2)$$

$$\dot{I}_{C}$$
 $\dot{U}$ 
 $\dot{U}$ 
 $\dot{J}\omega C$ 

相量关系:

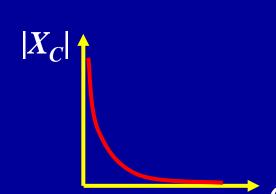
$$\dot{U} = -j\frac{1}{\omega C}\dot{I} = jX_C\dot{I}$$

相量模型

有效值关系:  $I_C = \omega CU$ 

相位关系:  $\phi_i = \phi_u + \pi/2$ 

#### 容抗与容纳:



$$X_C = -\frac{1}{\omega C}$$
 称为容抗,单位为  $\Omega$ (欧姆)

$$B_C = \omega C$$
 称为容纳,单位为 S

$$\omega \to 0$$
,  $|X_c| \to \infty$  直流开路(隔直)

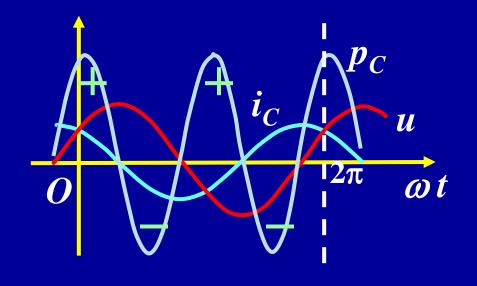
$$\omega \to \infty$$
,  $|X_c| \to 0$  高频短路(旁路作用)

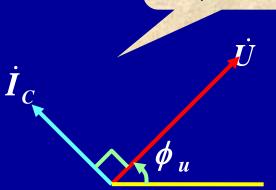
#### 相量表达式:

$$\dot{I} = jB_C\dot{U} = j\omega C\dot{U}$$

$$\dot{U} = jX_C \dot{I} = -j\frac{1}{\omega C} \dot{I}$$

# 电流超前电压900





功率:

$$p_{C} = ui_{C}$$

$$= -2UI_{C} \cos(\omega t + \phi_{u}) \sin(\omega t + \phi_{u})$$

$$= -UI_{C} \sin 2(\omega t + \phi_{u})$$

瞬时功率以2ω交变,有正有负,一个周期内刚好互相抵消

#### 4. 基尔霍夫定律的相量形式

同频率的正弦量加减可以用对应的相量形式来进行计算。因此,在正弦电流电路中,KCL和KVL可用相应的相量形式表示:

上式表明:流入某一结点的所有正弦电流用相量表示时仍满足KCL;而任一回路所有支路正弦电压用相量表示时仍满足KVL。

#### 试判断下列表达式的正、误:

$$(1) \dot{\mathbf{W}} = \mathbf{j} \omega \mathbf{L} \mathbf{i}$$

(1) 
$$\dot{W} = j\omega L \dot{t}$$
  
(2)  $i = 5\cos\omega t \neq 5\angle 0^0$ 

$$(3) \dot{I} = j\omega C \dot{W}$$

$$(4) X_{L} = \frac{U_{L}}{\dot{I}_{L}} \frac{U}{I} = \frac{U_{m}}{I_{m}}$$

$$(5) \frac{\dot{U}_C}{\dot{I}_C} = j \frac{1}{\omega C}$$

$$(6) \dot{U}_L = j\omega L\dot{I}_L$$

$$(7) \ u = L \frac{di}{dt}$$

### 己知 $u(t) = 120\sqrt{2}\cos(5t)$ , 求 i(t)

解

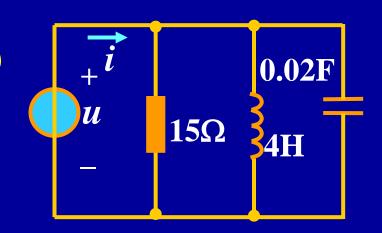
$$\dot{U} = 120 \angle 0^{\circ}$$

$$jX_L = j4 \times 5 = j20\Omega$$

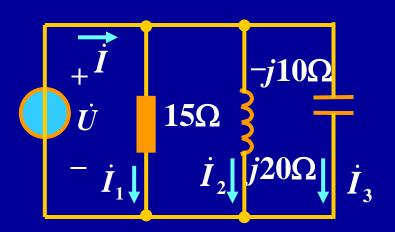
$$jX_{C} = -j\frac{1}{5 \times 0.02} = -j10\Omega$$

$$\dot{I} = \dot{I}_1 + \dot{I}_2 + \dot{I}_3 = \frac{U}{R} + \frac{U}{jX_L} + \frac{U}{-jX_C} \\
= 120 \angle 0^{\circ} \left(\frac{1}{15} + \frac{1}{j20} - \frac{1}{j10}\right) \\
= 8 + j6 = 10 \angle 36.9^{\circ} A$$

$$i(t) = 10\sqrt{2}\cos(5t + 36.9^{\circ})A$$



## ┛相量模型



上页下

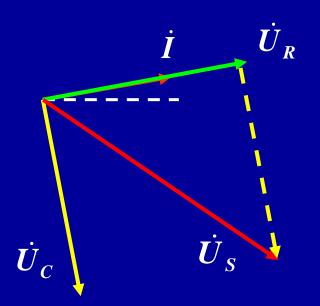
已知 
$$i(t) = 5\sqrt{2}\cos(10^6t + 15^\circ)$$
, 求  $u_s(t)$ 

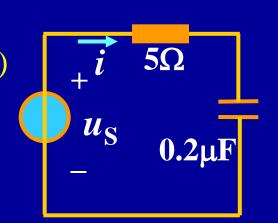
解

$$\dot{I} = 5 \angle 15^{\circ}$$

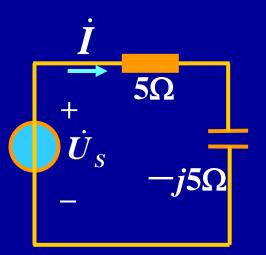
$$jX_C = -j\frac{1}{10^6 \times 0.2 \times 10^{-6}} = -j5\Omega$$

$$\dot{U}_S = \dot{U}_R + \dot{U}_C = 5 \angle 15^{\circ} (5 - j5)$$
  
=  $25\sqrt{2} \angle -30^{\circ} V$ 





相量模型



图示电路  $I_1=I_2=5A$ ,U=50V,总电压与总电流同相位,求 I、R、 $X_C$ 、 $X_L$ 。

解

设 
$$\dot{U}_C=U_C\angle 0^\circ$$
  $\dot{I}_1=5\angle 0^\circ$   $\dot{I}_2=j5$   $\dot{I}=5+j5=5\sqrt{2}\angle 45^\circ$ 

$$\dot{U} = 50 \angle 45^{\circ}$$

$$=50(\frac{\sqrt{2}}{2}+j\frac{\sqrt{2}}{2})=(5+j5)\times jX_L+5R$$

令等式两边实部等于实部,虚部等于虚部

$$\begin{cases} 5X_L = 50/\sqrt{2} \Rightarrow X_L = 5\sqrt{2} \\ 5R - 5X_L = \frac{50}{\sqrt{2}} \Rightarrow R = X_C = 10\sqrt{2}\Omega \end{cases}$$

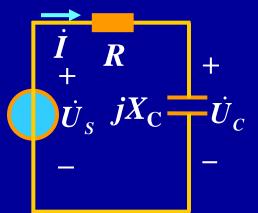
图示电路为阻容移相装置,如要求电容电压滞后于电源电压 $\pi/3$ ,问R、C 应如何选择。

解

$$\dot{U}_{S} = R\dot{I} + jX_{C}\dot{I}$$

$$\dot{I} = \frac{\dot{U}_{S}}{R + jX_{C}}$$

$$\dot{U}_{C} = jX_{C}\frac{\dot{U}_{S}}{R + jX_{C}}$$



$$\frac{\dot{U}_S}{\dot{U}_C} = \frac{R + jX_C}{jX_C} = \frac{R}{-j\frac{1}{\omega C}} + 1 = 1 + j\omega CR$$