

---

# Interrupts

---

## Gliederung

1. Einführung und Übersicht
2. Prozesse und Threads
- 3. Interrupts**
4. Scheduling
5. Synchronisation
6. Interprozesskommunikation
7. Speicherverwaltung

---

## Interrupts

### Übersicht:

- Motivation
- Interrupt-Klassen
- Interrupt-Bearbeitung
- Interrupt-Prioritäten
- Mehrfach-Interrupts
- I/O vs. CPU-lastige Prozesse
- Interrupt-Handler
- Software-Interrupts und System Calls

---

## Motivation (1)

### Wozu Interrupts ?

- Festplattenzugriff ca. um Faktor 1.000.000 langsamer als CPU-Anweisung

- Naiver Ansatz:

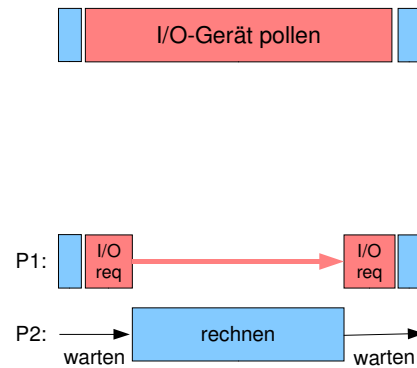
```
naiv() {  
    rechne( 500 ZE );  
    sende_anfrage_an( disk );  
    while( ! antwort ) {  
        /* Schleife rechnet 1.000.000 ZE lang */  
        antwort = test_ob_fertig( disk );  
    }  
    ...  
}
```

- **Pollen:** in Dauerschleife wiederholte Geräteabfragen

## Motivation (2)

### Pollen:

- **Pollen** verbraucht sehr viel Rechenzeit
- auch bei parallelen Prozessen: Pollen noch ungünstig
- **besser:** in der Wartezeit etwas anderes tun
- **Idee:**
  - Prozess, der I/O-Anfrage gestartet hat, unterbrechen und schlafen legen, bis Anfrage bearbeitet
  - die Zwischenzeit anderweitig nutzen
- **Frage:**
  - woher weiß System ohne Polling, wann Anfrage fertig ist,
  - wann Prozess weiterarbeiten kann



## Motivation (3)

### • Lösung:

- **Interrupts:** bestimmte Ereignisse können normalen Ablauf unterbrechen
- nach jeder CPU-Anweisung prüfen (in Hardware), ob Interrupt-Anfrage anhängig

### • Vorteile:

- Effizienz:
  - I/O-Zugriffe langsam -> Nutzung der Zeit für andere Prozesse
- Programmlogik:
  - kein Pollen, sondern Geräte signalisieren Hardware-basiert den Status

### • Nachteile:

- Mehraufwand:
  - Kommunikation mit Hardware komplexer
  - Instruction-Cycle enthält zusätzlichen Schritt

## Interrupt-Klassen

### Welche Interrupt-Klassen werden unterschieden ?

#### • Hardware-Interrupts:

- Hardware-Fehler
  - Stromausfall, RAM-Paritätsfehler
- Timer
- I/O (asynchrone Interrupts)
  - Meldung vom I/O-Controller: „Aktion abgeschlossen“

#### • Software-Interrupts (Exceptions, Traps, synchrone Interrupts)

- falscher Speicherzugriff, Division durch 0, unbekannte CPU-Instruktion, ...

## Interrupt-Bearbeitung (1)

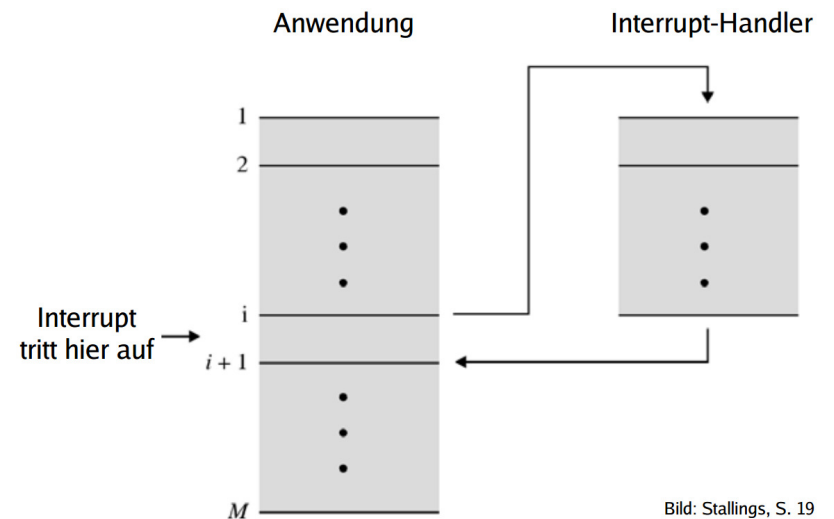


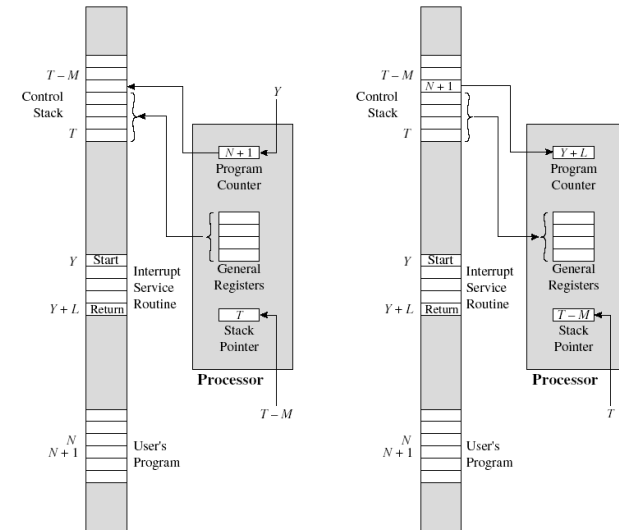
Bild: Stallings, S. 19

## Interrupt-Bearbeitung (2)

Grundsätzlicher Ablauf:

- Interrupt tritt auf
  - Laufender Befehl wird (nach aktuellem Befehl) unterbrochen, BS übernimmt Kontrolle
  - BS speichert Daten des Prozesses (Kontext-Wechsel) (wie bei Prozess-Wechsels -> Scheduler)
  - BS ruft hinterlegten **Interrupt-Handler** auf
    - ◆ **Interrupt-Vektor** (Adresse des Int.Handlers) zusammengesetzt aus
      - **I-Register**: oberer Teil der Adresse der Interrupt-Handler-Tabelle
      - Adreßteil vom Peripheriegerät (unterer Teil)
  - danach: Scheduler wählt Prozess aus, der weiterarbeiten darf (z.B. den unterbrochenen)

### Interrupt-Bearbeitung (3)



## Interrupt-Prioritäten

## Was tun bei Mehrfach-Interrupts ?

### Interrupt-Prioritäten:

**Drei Möglichkeiten:**

1. Während Interrupt andere sperren (andere „maskieren“, DI = disable interrupts)  
--> Warteschlange
2. Während Interrupts andere zulassen
3. **Interrupt-Prioritäten:**
  - a. nur Interrupts mit höherer Priorität unterbrechen solche mit niedrigerer
  - b. CPU merkt Priorität in Interrupt-Statusregister

### Beispiele:

Power Failure
Systemuhr
Netzwerk-I/O
Festplatten-I/O
Terminals
Software-Interrupts

↑ höher  
↓ geringer

## Mehrfach-Interrupts

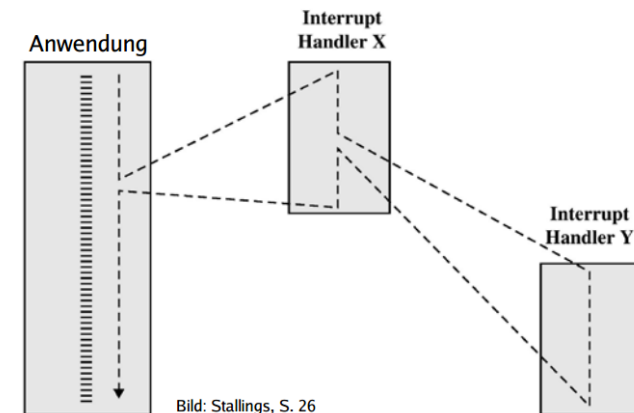


Bild: Stallings, S. 26

## I/O vs. CPU-lastig (1)

Welchen Einfluß haben Interrupts auf unterschiedliche Prozessstypen ?

### • CPU-lastiger Prozess

- benötigt überwiegend CPU-Rechenzeit und vergleichsweise wenig I/O-Operationen
- nach längeren Rechenphasen nur gelegentlich durch I/O-Wartezeiten unterbrochen

### • I/O-lastiger Prozess:

- führt viele I/O-Operationen durch und benötigt vergleichsweise wenig Rechenzeit
- kurze Rechenphasen wechseln sich mit häufigen I/O-Wartezeiten ab

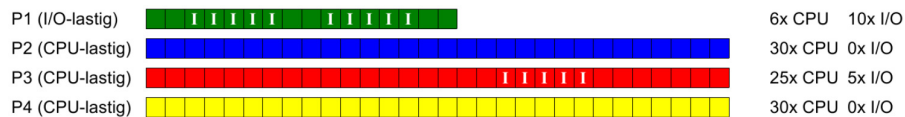
## I/O vs. CPU-lastig (2)

Welchen Einfluß haben Interrupts auf Prozesse mit unterschiedlichen Anforderungen ?

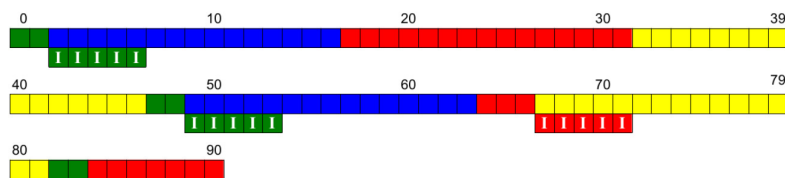
### Multitasking und Interrupts

- Multitasking verbessert CPU-Nutzung:
  - I/O-lastiger Prozess wartet auf I/O-Events
  - CPU-lastiger Prozess rechnet weiter
- Prozess stößt I/O-Operation an und legt sich schlafen (wartet auf Signal)
- optimale Performance:  
gute Mischung I/O- und CPU-lastiger Prozesse
- aber: I/O-Prozesse können benachteiligt ein --> Kap.Scheduling

## I/O vs. CPU-lastig (3)



Ausführreihenfolge mit Round Robin, Zeitquantum 15:



Prozess	CPU-Zeit	I/O-Zeit	Summe	Laufzeit	Wartezeit *)
P1	6	10	16	84	68
P2	30	0	30	64	34
P3	25	5	30	91	61
P4	30	0	30	82	52

## Praxis: Interrupts

```
schnoerr@clswork: ~ 3% cat /proc/interrupts
CPU0 CPU1 [...]
0: 11102 0 IR-IO-APIC-edge timer
1: 9 0 IR-IO-APIC-edge i8042
8: 1 0 IR-IO-APIC-edge rtc0
9: 0 0 IR-IO-APIC-fasteoi acpi
12: 164 0 IR-IO-APIC-edge i8042
16: 0 0 IR-IO-APIC-fasteoi uhci_hcd:usb3, pata_jmicron
17: 10 0 IR-IO-APIC-fasteoi firewire_ohci
18: 0 0 IR-IO-APIC-fasteoi ehci_hcd:usb1, uhci_hcd:usb8
19: 10182 0 IR-IO-APIC-fasteoi ata_piix, ata_piix, [...]
21: 0 0 IR-IO-APIC-fasteoi uhci_hcd:usb4
23: 0 0 IR-IO-APIC-fasteoi ehci_hcd:usb2, uhci_hcd:usb6
24: 183 340 IR-IO-APIC-fasteoi nvidia
54: 2076 0 IR-IO-APIC-fasteoi nvidia
61: 336 0 IR-IO-APIC-fasteoi snd_hda_intel
88: 0 0 DMAR_MSI-edge dmar0
89: 0 0 DMAR_MSI-edge dmar1
91: 1 0 IR-PCI-MSI-edge eth0
92: 290 0 IR-PCI-MSI-edge eth0-TxRx-0
93: 24 0 IR-PCI-MSI-edge eth0-TxRx-1
[...]
```

## Interrupt-Handler (1)

Für jedes Gerät:

- **Interrupt Request (IRQ)** Line
- **Interrupt-Handler** (Interrupt Service Routine (**ISR**)) ist Teil des Gerätetreibers
- C-Funktion
- läuft in speziellem Kontext (Interrupt Context, I-Register der CPU gesetzt)
- „top half“ und „bottom half“

„top half“

- Interrupt-Handler
- startet sofort, erledigt zeitkritische Dinge, z.B.:
  - Kontext-Wechsel,
  - bestätigt der Hardware den Erhalt des Interrupts (Interrupt acknowledge)
  - setzt Gerät zurück

- alles andere „bottom half“

„bottom half“

- heißt **Tasklet**
- startet später, macht eigentliche Arbeit

## Interrupt-Handler (2)

In welchem Kontext läuft was ?

### • User Context:

- unterbrechbar (HW oder SW interrupts)
- kann System-Calls aufrufen

### • Process Context:

- nach Software-Interrupt aus User-Kontext
- läuft im Kernel
- Daten zwischen Kernel- und Prozessspeicher übertragen
- nur durch HW-Interrupt unterbrechbar

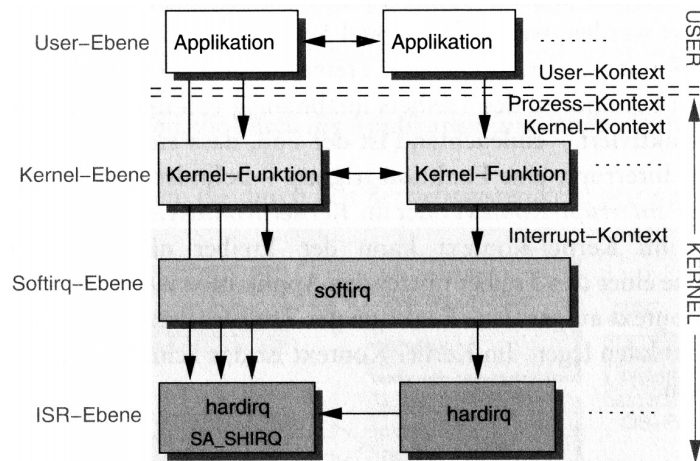
### • Kernel Context:

- Funktionen des Kernels
- kein Datenaustausch zwischen Kernel- und User-Space
- nur durch HW-Interrupt unterbrechbar

### • Interrupt Context:

- Software- und Hardware-Interrupts

## Interrupt-Handler (3)



a kann durch b unterbrochen werden

Bild: Quade/Kunst, S. 20

## Interrupt-Handler (5)

Top und bottom half / Tasklet

### • top half (ISR):

- erledigt zeitkritische Dinge
- erzeugt Tasklet und beendet sich
- dabei sind Interrupts gesperrt

### • bottom half (Tasklet)

- für längere Berechnungen für Interrupt-Behandlung zuständig
- dabei Interrupts zugelassen

### • Tasklets

- ist kein Prozess (struct tasklet\_struct)
- läuft direkt im Kernel
- im Interrupt-Kontext

➢ zwei Prioritäten:

- **tasklet\_hi\_schedule**: startet direkt nach ISR
- **tasklet\_schedule**: startet erst, wenn kein anderer Soft-IRQ mehr anliegt

--> Lit. [4],[5]

## System Calls / Software Interrupts (1)

Was sind System Calls / Software Interrupts ?

- **System-Call:**

- Mechanismus, über den ein Anwendungsprogramm Dienste des BS nutzt
- bei Aufruf eines System-Calls wechselt BS in den **Kernel-Mode** („privilegierter Modus“)
- für viele Aufgaben sind Rechte notwendig, die normale Anwendungen nicht besitzen (User Mode vs. Kernel-Mode), --> nur über System-Calls möglich, z.B.
  - ◆ Zugriff auf Geräte (I/O)
  - ◆ Kommunikation mit anderen Prozessen (IPC)

- **Software-Interrupt (Trap):**

- oft genutzt zur Implementierung von System-Calls
- Nummer des System-Calls in Register eintragen und Software-Interrupt auslösen
- Wechsel in den Kernel-Mode und Bearbeitung des Interrupts/System-Calls

## System Calls / Software Interrupts (2)

/usr/include/asm/unistd\_32.h: über 300 System Calls

```
/*
 * This file contains the system
 * call numbers.
 */

#define __NR_restart_syscall 0
#define __NR_exit 1
#define __NR_fork 2
#define __NR_read 3
#define __NR_write 4
#define __NR_open 5
#define __NR_close 6
#define __NR_waitpid 7
#define __NR_creat 8
#define __NR_link 9
#define __NR_unlink 10
#define __NR_execve 11
#define __NR_chdir 12
#define __NR_time 13
#define __NR_mknod 14

#define __NR_chmod 15
#define __NR_lchown 16
#define __NR_break 17
#define __NR_oldstat 18
#define __NR_lseek 19
#define __NR_getpid 20
#define __NR_mount 21
#define __NR_umount 22
#define __NR_setuid 23
#define __NR_getuid 24
#define __NR_stime 25
#define __NR_ptrace 26
#define __NR_alarm 27
#define __NR_oldfstat 28
#define __NR_pause 29
#define __NR_ftime 30
#define __NR_stty 31
#define __NR_gtty 32
#define __NR_access 33

[...]
```

## System Calls / Software Interrupts (3)

Beispiel für System-Call:

Library-Funktion `fread()`

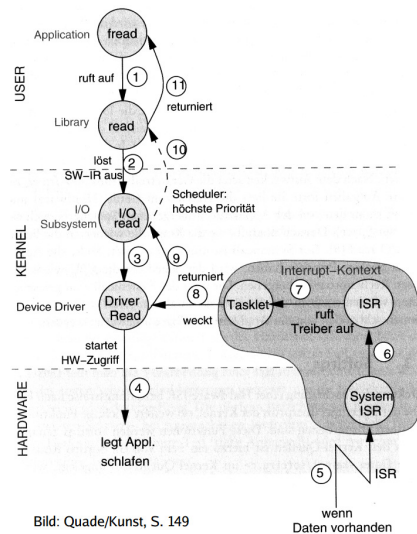


Bild: Quade/Kunst, S. 149

## Praxisbeispiele

## Praxis: System Calls für Entwickler (1)

### open()

#### Daten zum Lesen/Schreiben öffnen

```
int open( const char *pathname, int flags );
int open( const char *pathname, int flags, mode_t mode );
int create( const char *pathname, mode_t mode );
```

Rückgabe: File Descriptor

man 2 open

Beispiel:

```
int fd = open( "/tmp/datei.txt", O_RDONLY );
```

## Praxis: System Calls für Entwickler (2)

### read()

#### Daten aus Socket/Datei lesen

```
ssize_t read( int fd, void *buf, size_t count );
```

Rückgabe: Anzahl gelesene Bytes

man 2 read

Beispiel:

```
int bufsize = 128; char line[bufsize+1];
int fd = open( "/tmp/datei.txt", O_RDONLY );
int len = read( fd, line, bufsize );
```

## Praxis: System Calls für Entwickler (3)

### write()

#### Daten in Socket / Datei (File Descriptor) schreiben

```
ssize_t write( int fd, const void *buf, size_t count );
```

Rückgabe: Anzahl geschriebene Bytes

man 2 write

Beispiel:

```
int len = write( fd, line, bufsize );
```

## Praxis: System Calls für Entwickler (4)

### close()

#### Socket / Datei (File Descriptor) schließen

```
int close( int fd );
```

Rückgabe: 0 bei Erfolg, sonst -1 (errno enthält den Grund)

man 2 close

Beispiel:

```
int rc;
if ( (rc = close( fd )) < 0 )
    printf("Fehler bei Schließen der Datei\n");
```

## Praxis: System Calls für Entwickler (5)

### exit()

#### Programm mit Statusangabe beenden

```
void exit( int status );
```

Rückgabe: keine, aber Status wird an aufrufenden Prozess weitergegeben (<-> wait())

```
man 3 exit
```

Beispiel:

```
exit( 727 );
```

Anm.: auf der Shell kann der Status mit \$? abgefragt werden.

## Praxis: System Calls für Entwickler (6)

### fork()

#### Neuen Prozess starten

```
pid_t fork( void );
```

Rückgabe: Child-PID (im Vaterprozess)  
-1 im Fehlerfall (im Vaterprozess)  
0 (im Kindprozess)

```
man fork
```

Beispiel:

```
pid = fork();
```

## Praxis: System Calls für Entwickler (7)

### exec()

#### Anderes Programm in Prozess laden

```
extern char **environ;
```

```
int execl( const char *path, const char *arg, ... );
int execlp( const char *file, const char *arg, ... );
int execl( const char *path, const char *arg, ..., char * const envp[]);
int execv( const char *path, char *const argv[]);
int execvp( const char *file, char *const argv[]);
int execvpe( const char *file, char *const argv[],
             char *const envp[]); void exit( int status );
```

Rückgabe: keine, Funktion kehrt nicht zurück

```
man 3 exec
```

Beispiel:

```
execl( "/usr/bin/emacs", "", "/etc/fstab", (char *)NULL );
```

## Praxis: Header-Dateien

```
#include <fcntl.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/stat.h>
#include <stdlib.h>
```

Dateien sind in /usr/include zu finden, oder in Compiler-spezifischen Verzeichnissen.

sys/stat.h enthält z.B. S\_IRUSR, S\_IWUSR  
fcntl.h enthält z.B. O\_CREAT, O\_WRONLY