在 RT-THREAD NANO 上添加控制台与 FINSH

RT-THREAD 文档中心

上海睿赛德电子科技有限公司版权 @2019



目录

目录			i
1	在 Na	ano 上添加 UART 控制台	1
	1.1	实现串口初始化	1
	1.2	实现 rt_hw_console_output	2
	1.3	结果验证	2
2	在 Na	ano 上添加 FinSH 组件	3
	2.1	添加 FinSH 源码到工程	4
		2.1.1. KEIL 添加 FinSH 源码	4
		2.1.2. Cube MX 添加 FinSH 源码	5
		2.1.3. 其他 IDE 添加 FinSH 源码	5
	2.2	实现 rt_hw_console_getchar	8
	2.3	结果验证	8
3	移植え	示例代码	9
	3.1	轮询示例	9
	3.2	中断示例	11
4	常见问	· 问题	12
	4.1	Q: rt_kprintf() 不能打印浮点数吗?	12
	4.2	Q: 在实现 FinSH 完整功能时,却不能输入。	13
	4.3	Q: 出现 hard fault。	13

本片文档分为两部分: 第一部分是实现 UART 控制台,该部分只需要实现两个函数即可完成 UART 控制台打印功能。第二部分是实现移植 FinSH 组件,实现在控制台输入命令调试系统,该部分实现基于第 一部分,只需要添加 FinSH 组件源码并再对接一个系统函数即可实现。下面将对这两部分进行说明。

在 Nano 上添加 UART 控制台

在 RT-Thread Nano 上添加 UART 控制台打印功能后,就可以在代码中使用 RT-Thread 提供的打印 函数 rt kprintf() 进行信息打印,从而获取自定义的打印信息,方便定位代码 bug 或者获取系统当前运行 状态等。实现控制台打印(需要确认 rtconfig.h 中已使能 RT USING CONSOLE 宏定义),需要完成基本的硬 件初始化,以及对接一个系统输出字符的函数,本小节将详细说明。

1.1 实现串口初始化

使用串口对接控制台的打印,首先需要初始化串口,如引脚、波特率等。uart init()需要在 board.c 中的 rt_hw_board_init() 函数中调用。

```
/* 实现 1: 初始化串口 */
static int uart_init(void);
```

示例代码:如下是基于 HAL 库的 STM32F103 串口驱动,完成添加控制台的示例代码,仅做参考。

```
static UART_HandleTypeDef UartHandle;
static int uart init(void)
   /* 初始化串口参数,如波特率、停止位等等 */
   UartHandle.Instance = USART1;
   UartHandle.Init.BaudRate = 115200;
   UartHandle.Init.HwFlowCtl = UART_HWCONTROL_NONE;
   UartHandle.Init.Mode
                           = UART_MODE_TX_RX;
   UartHandle.Init.OverSampling = UART OVERSAMPLING 16;
   UartHandle.Init.WordLength = UART WORDLENGTH 8B;
   UartHandle.Init.StopBits = UART_STOPBITS_1;
   UartHandle.Init.Parity = UART_PARITY_NONE;
   /* 初始化串口引脚等 */
   if (HAL_UART_Init(&UartHandle) != HAL_OK)
       while(1);
   }
   return 0;
INIT_BOARD_EXPORT(uart_init);
```

```
/* board.c */
void rt hw board init(void)
```



```
// 在 rt hw board init 函数中调用 串口初始化 函数
   uart init();
   . . . .
}
```

1.2 实现 rt hw console output

实现 finsh 组件输出一个字符,即在该函数中实现 uart 输出字符:

```
/* 实现 2: 输出一个字符,系统函数,函数名不可更改 */
void rt_hw_console_output(const char *str);
```

!!! note "注意事项"注意: RT-Thread 系统中已有的打印均以 \n 结尾,而并非 \r\n,所以在字符输 出时,需要在输出 \n 之前输出 \r,完成回车与换行,否则系统打印出来的信息将只有换行。

示例代码:如下是基于 STM32F103 HAL 串口驱动对接的 rt hw console output()函数,实现控制 台字符输出,示例仅做参考。

```
void rt_hw_console_output(const char *str)
    rt_size_t i = 0, size = 0;
    char a = '\r';
    __HAL_UNLOCK(&UartHandle);
    size = rt strlen(str);
    for (i = 0; i < size; i++)</pre>
        if (*(str + i) == '\n')
            HAL_UART_Transmit(&UartHandle, (uint8_t *)&a, 1, 1);
        HAL UART Transmit(&UartHandle, (uint8 t *)(str + i), 1, 1);
    }
}
```

1.3 结果验证

在应用代码中编写含有 rt_kprintf() 打印的代码,编译下载,打开串口助手进行验证。如下图是一个 在 main() 函数中每隔 1 秒进行循环打印 Hello RT-Thread 的示例效果:



```
- RT - Thread Operating System
   | \ 3.1.3 build 0ct 23 2019
 2006 - 2018 Copyright by rt-thread team
Hello RT-Thread
Hello RT-Thread
Hello RT-Thread
```

图 1: 示例

2 在 Nano 上添加 FinSH 组件

RT-Thread FinSH 是 RT-Thread 的命令行组件 (shell),提供一套供用户在命令行调用的操作接口, 主要用于调试或查看系统信息。它可以使用串口/以太网/USB等与PC机进行通信,使用FinSH组件 基本命令的效果图如下所示:

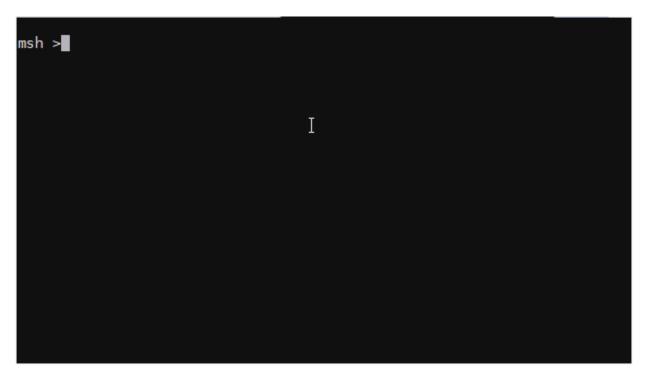


图 2: 效果图

本文以串口 UART 作为 FinSH 的输入输出端口与 PC 进行通信,描述如何在 Nano 上实现 FinSH shell 功能。

在 RT-Thread Nano 上添加 FinSH 组件,实现 FinSH 功能的步骤主要如下:

- 1. 添加 FinSH 源码到工程。
- 2. 实现函数对接。



2.1 添加 FinSH 源码到工程

2.1.1. KEIL 添加 FinSH 源码

点击 Manage Run-Environment:

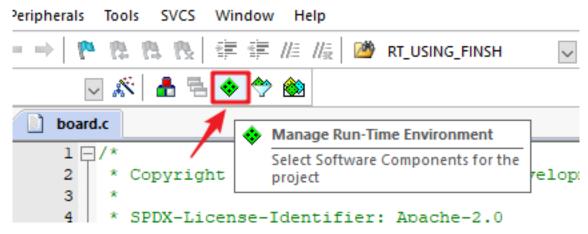


图 3: Manage Run-Environment

勾选 shell, 这将自动把 FinSH 组件的源码到工程:

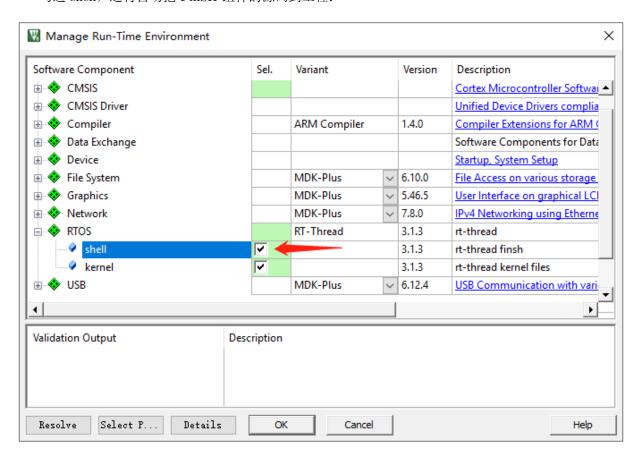


图 4: 勾选 shell



2.1.2. Cube MX 添加 FinSH 源码

打开一个 cube 工程,点击 Additional Software,在 Pack Vendor 中可勾选 RealThread 快速定位 RT-Thread 软件包,然后在 RT-Thread 软件包中勾选 shell,即可添加 FinSH 组件的源码到工程中。

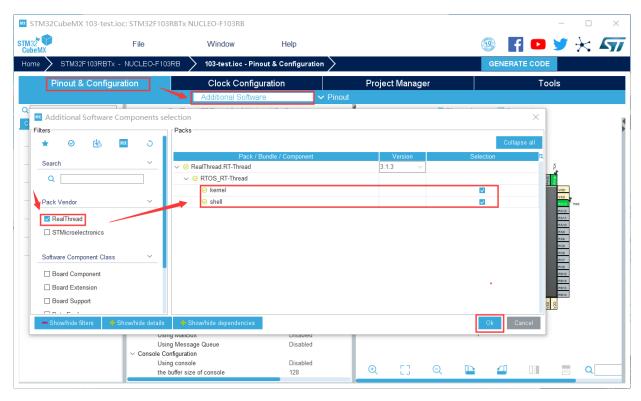


图 5: Cube MX 添加 FinSH 源码

2.1.3. 其他 IDE 添加 FinSH 源码

其他 IDE 添加 FinSH 源码,需要手动添加 FinSH 源码以及头文件路径到工程中,以 IAR IDE 为例进行结介绍。

1、复制 FinSH 源码到目标裸机工程: 直接复制 Nano 源码中 rtthread-nano/components 文件夹下的 finsh 文件夹到工程中,如图:



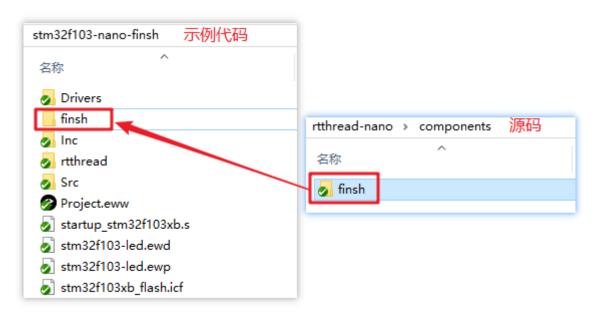


图 6: 复制 finsh 源码

2、目标工程添加 FinSH 源码:

- 打开工程,新建 finsh 分组,添加工程中 finsh 文件夹下的所有. c 文件,如下图;
- 添加 finsh 文件夹的头文件路径(点击 Project -> Options... 进入弹窗进行添加,如下图);
- 在 rtconfig.h 中添加 ##define RT_USING_FINSH 宏定义,这样 FinSH 将生效,如下图。

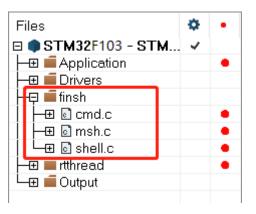


图 7: 添加 finsh 源码



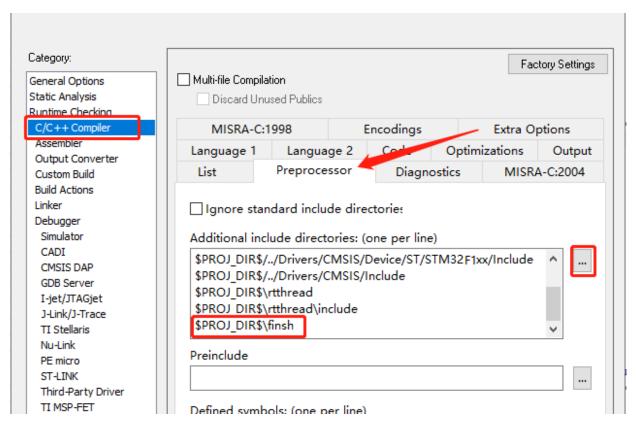


图 8: 添加 finsh 头文件路径

```
rtconfig.h * x main.c components.c [RO] rtdef.h libc_stat.h [RO] stm32I4:
    /* RT-Thread config file */
  #ifndef __RTTHREAD_CFG_H_
    #define __RTTHREAD_CFG_H_
    #define RT_USING_FINSH
    // <<< Use Configuration Wizard in Context Menu >>>
    // <h>Basic Configuration
    // <o>Maximal level of thread priority <8-256>
            <i>Default: 32
    #define RT_THREAD_PRIORITY_MAX 8
     // <o>OS tick per second
     // <i>Default: 1000
                            (1ms)
    #define RT TICK PER SECOND
                                     100
    // <o>Alignment size for CPU architecture data access
            <i>Default: 4
    //
    #define RT ALIGN SIZE
    // <o>the max length of object name<2-16>
            <i>Default: 8
```

图 9: 添加 finsh 所需宏定义



2.2 实现 rt hw console getchar

要实现 FinSH 组件功能: 既可以打印也能输入命令进行调试,控制台已经实现了打印功能,现在还需 要在 board.c 中对接控制台输入函数,实现字符输入:

```
/* 实现 3: finsh 获取一个字符,系统函数,函数名不可更改 */
char rt_hw_console_getchar(void);
```

• rt_hw_console_getchar(): 控制台获取一个字符,即在该函数中实现 uart 获取字符,可以使用查询 方式获取(注意不要死等,在未获取到字符时,需要让出 CPU),也可以使用中断方式获取。

示例代码: 如下是基于 STM32F103 HAL 串口驱动对接的 rt hw console getchar(), 完成对接 FinSH 组件, 其中获取字符采用查询方式, 示例仅做参考。

```
char rt hw console getchar(void)
{
    int ch = -1;
    if (__HAL_UART_GET_FLAG(&UartHandle, UART_FLAG_RXNE) != RESET)
        ch = UartHandle.Instance->DR & 0xff;
    }
    else
        if(__HAL_UART_GET_FLAG(&UartHandle, UART_FLAG_ORE) != RESET)
            __HAL_UART_CLEAR_OREFLAG(&UartHandle);
        rt_thread_mdelay(10);
    }
    return ch;
}
```

2.3 结果验证

编译下载代码,打开串口助手,可以在串口助手中打印输入 help 命令,回车查看系统支持的命令:



```
- RT - Thread Operating System
/ | \
          3.1.3 build Oct 23 2019
2006 - 2018 Copyright by rt-thread team
msh >
msh >help
RT-Thread shell commands:
version list thread list sem list event list timer help ps free
msh >
msh >ps
thread pri status sp stack size max used left tick error
tshell 5 ready 0x00000040 0x00001000
                                          06%
                                               0x00000001 000
                                          25%
tidle
       31 ready 0x00000040 0x00000100
                                               0x00000020 000
       10 ready 0x00000078 0x00000400
main
                                         18%
                                               0x00000013 000
msh >
msh >
```

图 10: 下载验证 finsh

如果没有成功运行, 请检查对接的函数实现是否正确。

3 移植示例代码

3.1 轮询示例

如下是基于 STM32F103 HAL 串口驱动,实现控制台输出与 FinSH Shell,其中获取字符采用查询方式,示例仅做参考。

```
/* 初始化串口 */
static UART_HandleTypeDef UartHandle;
static int uart init(void)
   /* 初始化串口参数,如波特率、停止位等等 */
   UartHandle.Instance = USART1;
   UartHandle.Init.BaudRate = 115200;
   UartHandle.Init.HwFlowCtl = UART HWCONTROL NONE;
   UartHandle.Init.Mode = UART_MODE_TX_RX;
   UartHandle.Init.OverSampling = UART OVERSAMPLING 16;
   UartHandle.Init.WordLength = UART_WORDLENGTH_8B;
   UartHandle.Init.StopBits = UART_STOPBITS_1;
   UartHandle.Init.Parity = UART_PARITY_NONE;
   /* 初始化串口引脚等 */
   if (HAL UART Init(&UartHandle) != HAL OK)
       while(1);
   }
```

```
return 0;
}
INIT_BOARD_EXPORT(uart_init);
/* 移植控制台,实现控制台输出,对接 rt_hw_console_output */
void rt_hw_console_output(const char *str)
    rt_size_t i = 0, size = 0;
   char a = '\r';
    __HAL_UNLOCK(&UartHandle);
   size = rt_strlen(str);
   for (i = 0; i < size; i++)</pre>
       if (*(str + i) == '\n')
       {
           HAL_UART_Transmit(&UartHandle, (uint8_t *)&a, 1, 1);
       HAL_UART_Transmit(&UartHandle, (uint8_t *)(str + i), 1, 1);
    }
}
/* 移植 FinSH, 实现命令行交互, 需要添加 FinSH 源码, 然后再对接 rt_hw_console_getchar
   */
/* 查询方式 */
char rt_hw_console_getchar(void)
{
   int ch = -1;
    if (__HAL_UART_GET_FLAG(&UartHandle, UART_FLAG_RXNE) != RESET)
       ch = UartHandle.Instance->DR & 0xff;
    }
    else
       if(__HAL_UART_GET_FLAG(&UartHandle, UART_FLAG_ORE) != RESET)
           __HAL_UART_CLEAR_OREFLAG(&UartHandle);
       rt_thread_mdelay(10);
    }
    return ch;
}
```



3.2 中断示例

如下是基于 STM32F103 HAL 串口驱动,实现控制台输出与 FinSH Shell,其中获取字符采用中断方式。原理是,在 uart 接收到数据时产生中断,在中断中释放信号量,tshell 线程接收信号量,然后读取 uart 接收到的数据。示例仅做参考。实际使用时可以自定义一个接收缓冲区,将数据存入缓冲区,防止一次性 读入数据过多,造成数据覆盖的现象。

```
/* 初始化串口,中断方式 */
static UART HandleTypeDef UartHandle;
static int uart_init(void)
   /* 初始化串口接收数据的信号量 */
   rt_sem_init(&(shell_rx_sem), "shell_rx", 0, 0);
   /* 初始化串口参数,如波特率、停止位等等 */
   UartHandle.Instance = USART2;
   UartHandle.Init.BaudRate = 115200;
   UartHandle.Init.HwFlowCtl = UART HWCONTROL NONE;
   UartHandle.Init.Mode = UART_MODE_TX_RX;
   UartHandle.Init.OverSampling = UART_OVERSAMPLING_16;
   UartHandle.Init.WordLength = UART_WORDLENGTH_8B;
   UartHandle.Init.StopBits = UART STOPBITS 1;
   UartHandle.Init.Parity = UART_PARITY_NONE;
   /* 初始化串口引脚等 */
   if (HAL UART Init(&UartHandle) != HAL OK)
       while(1);
   }
   /* 中断配置 */
    __HAL_UART_ENABLE_IT(&UartHandle, UART_IT_RXNE);
   HAL_NVIC_EnableIRQ(USART2_IRQn);
   HAL_NVIC_SetPriority(USART2_IRQn, 3, 3);
   return 0;
INIT BOARD EXPORT(uart init);
/* 移植控制台,实现控制台输出,对接 rt hw console output */
void rt hw console output(const char *str)
{
   rt_size_t i = 0, size = 0;
   char a = '\r';
   __HAL_UNLOCK(&UartHandle);
   size = rt strlen(str);
   for (i = 0; i < size; i++)</pre>
```

```
if (*(str + i) == '\n')
       {
           HAL_UART_Transmit(&UartHandle, (uint8_t *)&a, 1, 1);
       HAL_UART_Transmit(&UartHandle, (uint8_t *)(str + i), 1, 1);
   }
}
/* 移植 FinSH, 实现命令行交互, 需要添加 FinSH 源码, 然后再对接 rt_hw_console_getchar
   */
/* 中断方式 */
char rt_hw_console_getchar(void)
   int ch = -1;
   rt_sem_take(&shell_rx_sem, RT_WAITING_FOREVER); //接收信号量
   ch = UartHandle.Instance->DR & 0xff;
                                                //读取数据
   return ch;
}
/* 在中断服务例程中释放信号量 */
void USART2_IRQHandler(void)
   if((__HAL_UART_GET_FLAG(&UartHandle, UART_FLAG_RXNE) != RESET) &&
           (__HAL_UART_GET_IT_SOURCE(&(UartHandle), UART_IT_RXNE) != RESET)) //接收
              中断
   {
        __HAL_UART_CLEAR_FLAG(&(UartHandle), UART_FLAG_RXNE); //清除中断
       rt_sem_release(&shell_rx_sem);
                                                          //释放信号量
   }
}
```

4 常见问题

4.1 Q: rt_kprintf() 不能打印浮点数吗?

A: 不可以。但是可以通过其他方法实现打印浮点数的目的,比如成倍扩大数值后,分别打印整数与小数部分。



4.2 Q: 在实现 FinSH 完整功能时, 却不能输入。

```
\ | /
- RT - Thread Operating System
/ | \ 3.1.3 build Oct 23 2019
2006 - 2018 Copyright by rt-thread team
Hello RT-Thread
Hello RT-Thread
Hello RT-Thread
```

图 11: 示例

A:可能的原因有: UART 驱动未实现字符输入函数、未打开 FinSH 组件等;如果手动开启了 HEAP,需要确定 HEAP 是否过小,导致 tshell 线程创建失败。

4.3 Q: 出现 hard fault。

A: ps 后关注各个线程栈的最大利用率,若某线程出现 100% 的情况,则表示该线程栈过小,需要将值调大。

