

# PyTorch入门

黄海广 副教授

2021年03月

# 本章目录

- 01 Tensors张量
- 02 Autograd自动求导
- 03 神经网络
- 04 训练一个分类器

### 1.Tensors张量

### 01 Tensors张量

- 02 Autograd自动求导
- 03 神经网络
- 04 训练一个分类器

#### 1.Tensors张量的概念

Tensor实际上就是一个多维数组 (multidimensional array)

标量 (O阶张量)

向量(1阶张量)

矩阵 (2阶张量)

张量 (大于等于3阶张量)

#### 1.Tensor张量乘法

#### 1. 二维矩阵乘法 torch.mm()

torch.mm(mat1, mat2, out=None)

其中 $mat1 \in \mathbb{R}^{n \times m}$ , $mat2 \in \mathbb{R}^{m \times d}$ ,输出的 $out \in \mathbb{R}^{n \times d}$ 该函数一般只用来计算两个二维矩阵的矩阵乘法,并且不支持 broadcast操作。

#### 1.Tensor张量乘法

#### 2. 三维带batch的矩阵乘法 torch.bmm()

由于神经网络训练一般采用mini-batch,经常输入的时三维带batch的矩阵,所以提供torch.bmm(bmat1, bmat2, out=None)

其中  $bmat1 \in \mathbb{R}^{b \times n \times m}$ ,  $bmat2 \in \mathbb{R}^{b \times m \times d}$ , 输入出的  $out \in \mathbb{R}^{b \times n \times d}$ 

该函数的两个输入必须是三维矩阵并且第一维相同(表示Batch维度),不支持broadcast操作

#### 1.Tensor张量乘法

#### 3. 多维矩阵乘法 torch.matmul()

torch.matmul(input, other, out=None)

支持broadcast操作,使用起来比较复杂。针对多维数据matmul()乘法,可以认为该乘 法使用使用两个参数的后两个维度来计算,其他的维度都可以认为是batch维度。 假设两个输入的维度分别是input(1000×500×99×11), other(500×11×99)那么我 们可以认为torch.matmul(input, other, out=None)乘法首先是进行后两位矩阵乘法得 到(99×11)×(11×99)⇒(99×99), 然后分析两个参数的batch size分别是 (1000×500) 和 500, 可以广播成为 (1000×500), 因此最终输出的维度是  $(1000 \times 500 \times 99 \times 99)$ 

#### 1.Tensors张量乘法

4. 矩阵逐元素(Element-wise)乘法 torch.mul()

torch.mul(mat1, other, out=None)

其中 other 乘数可以是标量,也可以是任意维度的矩阵,只要满足最终相乘是可以broadcast的即可。

### 1.Tensors张量乘法

- 5. 两个运算符@和\*
- @: 矩阵乘法,自动执行适合的矩阵乘法函数
- \*: element-wise乘法

- 01 Tensors张量
- 02 Autograd自动求导
- 03 神经网络
- 04 训练一个分类器

#### PyTorch之自动梯度

在训练一个神经网络时,<mark>梯度</mark>的计算是一个关键的步骤,它为神经网络的<mark>优化</mark>提供了关键数据。

但是在面临复杂神经网络的时候导数的计算就成为一个难题,要求人们解出复杂、高维的方程是不现实的。

这就是自动求导出现的原因,当前最流行的深度学习框架如PyTorch、Tensorflow等都提供了自动微分的支持,让人们只需要很少的工作就能神奇般地自动计算出复杂函数的梯度。

#### requires\_grad属性

requires\_grad属性默认为False,也就是Tensor变量默认是不需要求导的。

如果一个节点的requires\_grad是True,那么所有依赖它的节点requires\_grad也会是True。

换言之,如果一个节点依赖的所有节点都不需要求导,那么它的 requires\_grad也会是False。在反向传播的过程中,该节点所在的子图会被排除在外。

#### Function类

我们已经知道PyTorch使用动态计算图(DAG)记录计算的全过程,DAG的节点是Function对象,边表示数据依赖,从输出指向输入。因此Function类在PyTorch自动求导中位居核心地位,但是用户通常不会直接去使用。

每当对Tensor施加一个运算的时候,就会产生一个Function对象,它产生运算的结果,记录运算的发生,并且记录运算的输入。Tensor使用.grad\_fn属性记录这个计算图的入口。反向传播过程中,autograd引擎会按照逆序,通过Function的backward依次计算梯度。

#### backward函数

backward函数是反向传播的入口点,在需要被求导的节点上调用 backward函数会计算梯度值到相应的节点上。 backward函数是反向求导数,使用链式法则求导。

backward需要一个重要的参数grad\_tensor,对非标量节点求导,需要指定grad\_tensors, grad\_tensors的shape必须和y的相同。

但如果节点只含有一个标量值,这个参数就可以省略(例如最普遍的loss.backward()与loss.backward(torch.tensor(1))等价)

#### grad属性

backward函数本身没有返回值,它计算出来的梯度存放在叶子节点的grad属性中。

PyTorch文档中提到,如果grad属性不为空,新计算出来的梯度值会直接加到旧值上面。 为什么不直接覆盖旧的结果呢?

这是因为有些Tensor可能有多个输出,那么就需要调用多个backward。叠加的处理方式使得backward不需要考虑之前有没有被计算过导数,只需要加上去就行了,这使得设计变得更简单。

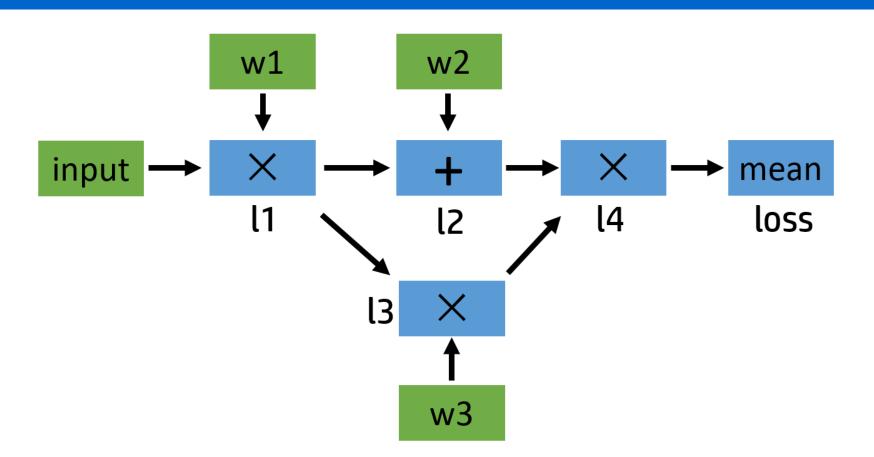
因此我们用户在反向传播之前,常常需要用zero\_grad函数对导数手动清零,确保计算出来的是正确的结果。

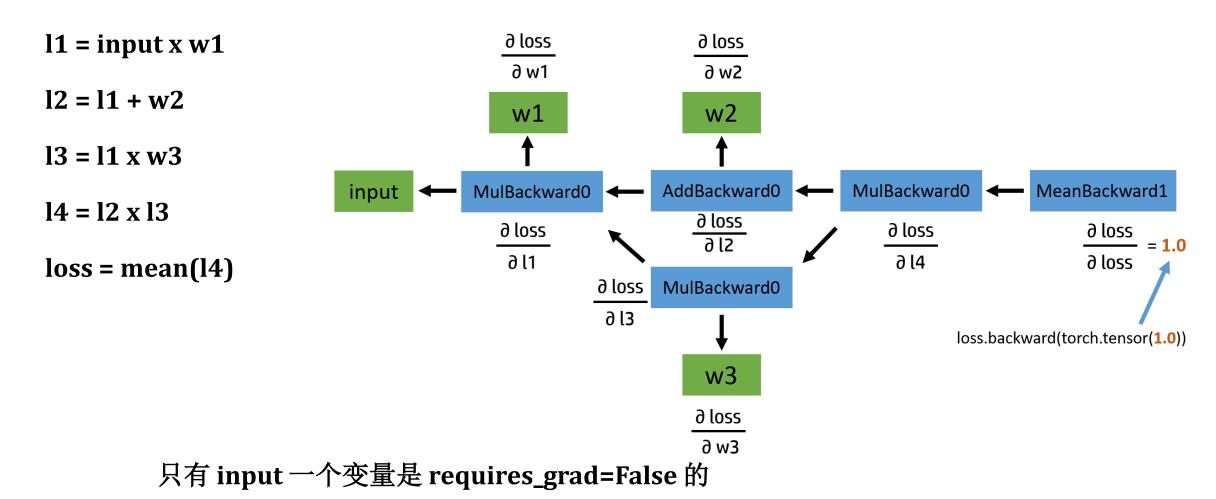
11 = input x w112 = 11 + w2

 $13 = 11 \times w3$ 

 $14 = 12 \times 13$ 

loss = mean(14)

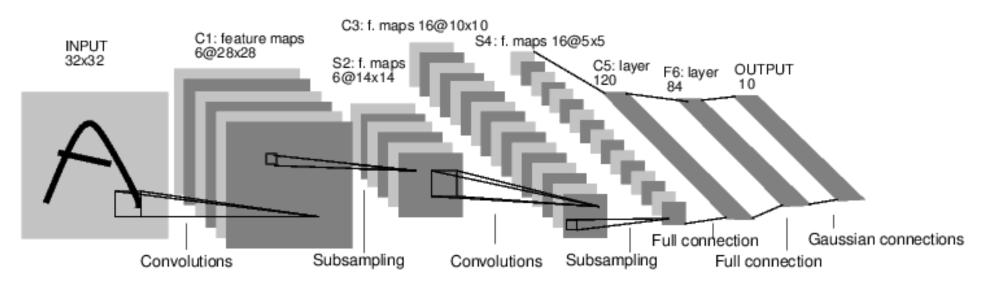




https://zhuanlan.zhihu.com/p/69294347

- 01 Tensors张量
- 02 Autograd自动求导
- 03 神经网络
- 04 训练一个分类器

可以使用torch.nn包来构建神经网络. 你已知道autograd包,nn包依赖autograd包来定义模型并求导.一个nn.Module包含各个层和一个forward(input)方法,该方法返回output。



典型的神经网络

神经网络的典型训练过程如下:

- 定义神经网络模型,它有一些可学习的参数(或者权重);
- 在数据集上迭代;
- 通过神经网络处理输入;
- 计算损失(输出结果和正确值的差距大小)
- 将梯度反向传播回网络的参数;
- 更新网络的参数,主要使用如下简单的更新原则:
   weight = weight learning\_rate \* gradient

# 深度学习的三个步骤



深度学习很简单.....

来源:李宏毅《1天搞懂深度学习》

torch.Tensor-支持自动编程操作(如backward())的多维数组。同时保持梯度的张量。

nn.Module-神经网络模块.封装参数,移动到GPU上运行,导出,加载等nn.Parameter-一种张量,当把它赋值给一个Module时,被自动的注册为参数。autograd.Function-实现一个自动求导操作的前向和反向定义,每个张量操作都会创建至少一个Function节点,该节点连接到创建张量并对其历史进行编码的函数。

- 01 Tensors张量
- 02 Autograd自动求导
- 03 神经网络
- 04 训练一个分类器

#### 训练一个分类器流程



#### torch.nn.Linear

PyTorch的nn.Linear ()是用于设置网络中的全连接层的,需要注意的是全连接层的输入与输出都是二维张量,一般形状为[batch\_size, size],不同于卷积层要求输入输出是四维张量。

in\_features指的是输入的二维张量的大小,即输入的[batch\_size, size]中的size。 out\_features指的是输出的二维张量的大小,即输出的二维张量的形状为 [batch\_size, output\_size],当然,它也代表了该全连接层的神经元个数。 从输入输出的张量的shape角度来理解,相当于一个输入为[batch\_size, in\_features]的张量变换成了[batch\_size, out\_features]的输出张量。

#### torch.nn

计算图和autograd是十分强大的工具,可以定义复杂的操作并自动求导;然而对 于大规模的网络, autograd太过于底层。 在构建神经网络时, 我们经常考虑将 计算安排成层,其中一些具有可学习的参数,它们将在学习过程中进行优化。 TensorFlow里,有类似Keras,TensorFlow-Slim和TFLearn这种封装了底层计算 图的高度抽象的接口,这使得构建网络十分方便。 在PyTorch中,包nn 完成了同样的功能。nn包中定义一组大致等价于层的模块。 一个模块接受输入的tesnor,计算输出的tensor,而且 还保存了一些内部状态比 如需要学习的tensor的参数等。nn包中也定义了一组损失函数(loss functions) ,用来训练神经网络。

#### torch.optim

#使用optim包定义优化器(Optimizer)。Optimizer将会为我们更新模型的权重。

# 这里我们使用Adam优化方法; optim包还包含了许多别的优化 算法。

# Adam构造函数的第一个参数告诉优化器应该更新哪些张量。

learning\_rate = 1e-4
optimizer = torch.optim.Adam(model.parameters(), Ir=learning\_rate)

#### 参考文献

- 1. IAN GOODFELLOW等,《深度学习》,人民邮电出版社,2017
- 2. Andrew Ng, http://www.deeplearning.ai
- 3. Christopher M. Bishop, Pattern Recognition and Machine Learning, Springer-Verlag, 2006
- 4. 李宏毅, 《一天搞懂深度学习》

