# 自定义任务

1. MockServer

目录：/mock\_server

动作：编辑文件task.json

内容：下面给出了默认配置，其中drones里面定义所以的无人机（属性+初始位置），batteryStations定义了所有的换电站，anchoragePoints定义了停靠点

1. Manager

目标：/manager/config

动作：编辑simTask.config，json格式

注意：

a.增加停靠点和换电站、货物等信息时，同时要更新droneParamList内对应项

b.增加货物，要增加货物的基础属性和对应的运单属性

格式如下：

{

“anchoragePointList”: [], // 停靠点

“batteryStationParamList”: [], //换电站

“cargoParamList”: [],// 货物基础属性

“droneParamList”: [{

“anchoragePointList”: [], // 停靠点

“batteryStationParamList”: [], //换电站

“birthplace”: {}, //出生点

“cargoParamList”: [], //货物

“droneLimitConfig”: {}, //无人机限制

"droneSn": "drone-001" //无人机ID

}], // 无人机属性

“waybillParamList“: [

{

"betterTime": 1510, //期望送达时间

"cargoParam": { //货物信息

"$ref": "$.cargoParamList[0]"

},

"index": 1,

"loadingStationInfo": { // 出发点

"$ref": "$.cargoParamList[0].birthplace"

},

"orderTime": 825, // 下单时间

"targetPosition": { // 目标位置

"altitude": 0.0,

"height": 0.0,

"latitude": 463.0,

"longitude": 861.0

},

"timeout": 2618 // 超时时间

}

]// 运单信息

}

1. Drone

目标：/drone和/drone/udss

动作：编辑task\_start.sh，里面默认启动15架无人机

增加无人机目录，/drone/udss/drone-0xx，其中XX>15

增加无人机配置文件，/drone/udss/drone-0xx/udss.conf

内容如下：

{

"id": 0, // 索引，XX

"droneSn": “drone-0xx”,

"birthplace": { // 出生点，按需配置，需要放置到体素上面一个点

"longitude": 0,

"latitude": 0,

"altitude": 4,

"height": 0

},

“peerId”: 49448768, // 每增加一个无人机增加1，现有的不能冲突

“cargoParamList“: [

{

}//货物基础信息

], // 货物信息

“anchoragePointList”: [], // 停靠点

“batteryStationParamList”: [], //换电站

"droneLimitConfig": {

"maxCargoSlots": 3,

"maxWeight": 5,

"maxFlightRange": 1000,

"maxHoriFlySpeed": 20,

"maxVertFlySpeed": 20,

"maxHoriAcc": 5,

"maxVertAcc": 5,

"minTakeOffHeight": 70,

"maxTakeOffHeight": 120

}

}