Алгоритмы сегментации изображений

Постановка задачи

- На изображении присутствует область (объект), отличающаяся от остальной части изображения (фона).
- Задача: выделить объект на изображении, отделив его от фона.

Постановка задачи



Алгоритмы сегментации

- «Волшебная палочка»
- «Умные ножницы»
- Сегментация с помощью разрезов на графах

Обозначения

- Размер изображения n×m пикселей;
- ρ(c1, c2) функция, определяющая расстояние между цветами c1 и c2;
- с_о цвет выбранного пользователем пикселя.

• Составить матрицу размером n×m, элементы которой заданы формулой:

•
$$B(x,y) = \begin{cases} 1, \text{если } \rho(c_{xy}, c_0) \leq T \\ 0, \text{иначе} \end{cases}$$

где c_{xy} – цвет пикселя с индексами х и у, T – заданный порог чувствительности.

• Данная матрица показывает, какие пиксели отличаются от заданного не более, чем на порог Т.

- Чем больше Т, тем большую область алгоритм отметит, как объект.
- При слишком больших значениях Т часть фона может быть отмечена, как объект; при слишком малых часть объекта может быть воспринята, как фон.

- Для полученной матрицы В с помощью любого алгоритма поиска связных областей найти область, которой принадлежит выбранный пользователем пиксель.
 Принадлежащие этой области пиксели и будут результатом работы алгоритма.
- Алгоритм плохо работает с пёстрыми объектами и размытыми границами.







- Пользователь последовательно указывает несколько точек, принадлежащих границе объекта
- Алгоритм самостоятельно достраивает границу

- Представим изображение как граф, вершины которого углы пикселей, а рёбра стороны пикселей.
- Длина ребра определяется по формуле:

$$d = \frac{L}{K + \rho(c_1, c_2)}$$

где L — геометрическая длина ребра, c_1 и c_2 — цвета пикселей по обе стороны ребра, K = const

- С учётом полученных длин рёбер между заданными пользователем точками находится кратчайший путь, который при замыкании образует границу между объектом и фоном.
- Алгоритм плохо работает с пёстрыми изображениями. В этом случае пользователю придётся указывать большое число граничных точек.



- Наиболее удобный для пользователя интерфейс: пользователь указывает часть пикселей, принадлежащих объекту, и часть пикселей, принадлежащих фону, после чего алгоритм производит сегментацию.
- Если результат неудовлетворителен, пользователь отмечает новые пиксели как фон/объект, добавляя их к отмеченным ранее, после чего результат пересчитывается.

• Представим изображение в виде графа. Вершинами принимаются центры пикселей, затем для каждого пикселя соответствующая вершина соединяется рёбрами с вершинами, которые соответствуют соседним пикселям.

• Вес ребра определяется по формуле:

$$d = \lambda \frac{1}{L} e^{-\sigma \rho(c_1, c_2)}$$

где L — геометрическая длина ребра, c_1 и c_2 — цвета соединяемых ребром вершин, λ и σ — положительные константы.

Чем меньше вес, тем больше разница между цветами соединяемых вершин.

- Пусть пользователь отметил два множества пикселей: множество А содержит пиксели, относящиеся к объекту, а множество В пиксели, относящиеся к фону.
- Добавим две новые вершины сток и исток. Эти вершины соединяются рёбрами со всеми остальными вершинами, причём вес рёбер между истоком и вершинами множества А равен бесконечности, как и вес рёбер между стоком и вершинами множества В.

• Для вершин, не принадлежащих множествам А и В, вес рёбер, соединяющих их с истоком и стоком соответственно, задаётся пропорционально схожести их цвета и цветов всех остальных вершин множества: чем сильней цвет вершины похож на цвета остальных вершин множества А (В), тем больше вес ребра, соединяющего её с истоком (стоком).

• Для вершин, не принадлежащих множествам А и В, вес рёбер, соединяющих их с истоком и стоком соответственно, задаётся пропорционально схожести их цвета и цветов всех остальных вершин множества: чем сильней цвет вершины похож на цвета остальных вершин множества А (В), тем больше вес ребра, соединяющего её с истоком (стоком).

- *Разрез* разбиение вершин графа на два множества.
- Рёбра, соединяющие вершины из разных множеств, называются *разрезанными*.
- *Вес разреза* сумма весов всех разрезанных рёбер.
- *Минимальный разрез* разрез с минимальным весом.

- Найдём минимальный разрез (например, с помощью алгоритма поиска максимального потока в сети).
- Полученный разрез разделит все вершины на принадлежащие объекту или фону. При этом вершины из А будут отнесены к объекту, вершины из В – к фону.

- Граница между объектом и фоном будет проведена по возможности между пикселями с сильно отличающимися цветами.
- Пиксели, похожие по цвету на пиксели множества A, будут по возможности отнесены к объекту, а пиксели, похожие по цвету на пиксели множества B, к фону.



Практика

