参考文献

- [1] 武馬修一・趙在成・神田亮・梶野英紀・土田久輔・十津憲司・大谷佳史. 電動アクティブサスペンションアクチェータの開発. 自動車技術会論文集. 2008, 39, 5, p. 13.
- [2] 自動運転LAB. 【最新版】自動運転の最重要コアセンサーまとめ LiDAR、ミリ波レーダ、カメラ. https://jidounten-lab.com/y_2520, (参照:2020-01-24)
- [3] 松ヶ谷和沖. 自動運転を支えるセンシング技術. Denso technical review. 2016, 21, p. 13-21.
- [4] MIT Technology Review. Self-Driving Cars' Spinning-Laser Problem. https://www.technologyreview.com/s/603885/autonomous-cars-lidar-sensors/?set=603886, (参照:2020-01-24)
- [5] ZMP.Autonomous Driving (自動運転)の制御に使われるセンサについて. https://www.zmp.co.jp/knowledge/ad_top/dev/sensor, (参照:2020-01-24)
- [6] CleanTechnica. Tesla & Google Disagree About LIDAR Which Is Right?. https://cleantechnica.com/2016/07/29/tesla-google-disagree-lidar-right/, (参照:2020-01-24)
- [7] 梶原昭博 (2019). ミリ波レーダー技術と設計. 科学情報出版.
- [8] 総務省. 周波数帯ごとの主な用途と電波の特徴. https://www.tele.soumu.go.jp/j/adm/freq/search/myuse/summary/, (参照:2020-02-06)
- [9] 藤村契二. 車載用ミリ波レーダの実用化技術. 電気学会論文誌. 1998, 118, p. 292.
- [10] Acconeer. EVK Getting Started Guide. https://developer.acconeer.com/download/evk-getting-started-guide-pdf/, (参照:2020-02-11)
- [11] Acconeer. XC112 Product Brief. https://developer.acconeer.com/download/xc112-product-brief-pdf/, (参照:2020-02-11)
- [12] Acconeer. XC112_XR112 User Guide. https://developer.acconeer.com/download/xc112_xr112-user-guide-pdf/, (参照:2020-02-11)

2 参考文献

[13] Acconeer. XR112 Product Brief. https://developer.acconeer.com/download/xr112-product-brief-pdf/, (参照:2020-02-11)

- [14] The MathWorks,Inc. Model-Based Design with Simulink. https://jp.mathworks.com/help/simulink/gs/model-based-design.html, (参照:2020-02-10)
- [15] The MathWorks,Inc. Getting Started with MATLAB. https://jp.mathworks.com/help/matlab/getting-started-with-matlab.html, (参照:2020-02-10)
- [16] The MathWorks,Inc. Getting Started with Simulink. https://jp.mathworks.com/help/simulink/getting-started-with-simulink.html, (参照:2020-02-10)
- [17] PIUS. PIUS KIT CAR. http://www.pius-kitcar.com/pius.html, (参照:2020-02-26)
- [18] YDLIDAR. YDLIDAR X4 Datasheet. http://www.ydlidar.com/Public/upload/files/2019-12-18/YDLIDAR%20X4%20Datasheet.pdf, (参照:2020-01-18)

謝辞

本研究を遂行し、本稿を執筆するにあたり、多大なご支援とご指導を賜りました指導教官である一関工業高等専門学校秋田敏宏先生に深く感謝の意を表します。ご指導を通じて身に着けたことを今後の研究活動に生かし、進学先でもさらなる成果を挙げられるように努力していく所存です。

また、測定データをMATLABからSimulinkへ転送するサンプルコードを提供していただいた 会社 氏には心より感謝いたします.

そして,同研究室の学生の皆様にも貴重なご意見,アドバイスをいただきました.本当にありがとうございました.