

16.10.2001 | Viimsi, Harjumaa evo.annus@gmail.com | +372 5692 6727

# HARIDUS

#### **TALTECH**

TOOTEARENDUS JA TOOTMISTEHNIKA MAGISTER 2024 - 2026

#### Tootearendus ja Robootika Bakalaureus

2020 - 2023 Keskmine hinne: 5.0 Cum Laude

#### TALLINNA REAALKOOL

REAAL-PROGRAMMEERIMISE ÕPPESUUND

**2017 - 2020** Hõbemedal

#### VIIMSI KESKKOOL

2008 - 2017

## HNGID

LinkedIn Portfell Github

# OSKUSED

#### **KEELED**

Eesti keel - Emakeel Inglise keel - C1 Vene keel - Suhtlustasandil

#### **JUHILOAD**

B - kategooria

#### **ERIALASED OSKUSED**

#### **MEHAANIKA**

CAD / CAM Solidworks • Siemens NX • Solid Edge 3D printimine FEM Hüdraulika / Pneumaatika

#### **ELEKTER**

Jootmine Mikrokontrollerid

#### **PROGRAMMEERIMINE**

Python • C • C++ Java • TypeScript Matlab

# TÖÖKOGFMUS

## KÜBERVÄEJUHATUSE IKT KESKUS | TARKVARAARENDAJA

September 2023 - Juuni 2024

- Arendasin veebirakendust, mille abil saab genereerida konfiguratsioonifaile ruuteritele ja switchidele.
- Uute töötajate väljaõpetamine.

## **NEPTUNE FIRST** | MEHAANIKAINSENER

Aprill 2022 - Juuni 2024

- Tiimiga ehitasime andurriba TrimSense, mis võimaldab purjekal teada saada täpse purje kuju ja seega optimeerida purje trimmi.
- Projekteerisin **Solidworks** tarkvara abil detaile ja valmistasin need **3D printimise** teel.
- Optimeerisin seadme tootmisprotsessi.
- Kohandasin seadme disaini, et vähendada tootmiskulusid ja muuta seade vastupidavamaks.
- Valisin ostutooteid ja **suhtlesin ettevõtetega** vajalike detailide tootmiseks.

#### MILREM ROBOTICS | MEHAANIKAINSENERI PRAKTIKA

Juuli 2022

- Projekteerisin **Solidworks** tarkvara abil THeMIS platvormile ühilduvat Tethered Follow-Me juhtimissüsteemi.
- Prototüübi jaoks vajalikud detailid valmistasin **3D printimise** teel.
- Valisin vajalikud ostutooted, et vähendada eridetailide valmistamise vajadust.
- Monteerisin kokku lõpliku toote ja paigaldasin selle THeMISele.
- **Testisin** koos teiste projekti tiimi liikmetega valminud prototüüpi ja muutsin disaini vastavalt vajadusele.

#### KITMAN THULEMA | MEHAANIKAINSENERI PRAKTIKA

Juuni 2022

- Disainerite jooniste alusel koostasin **Solid Edge** tarkvara abil tootmisesse minevate **lehtmetallist** ja **puidust** toodete mudelid ja joonised.
- Valisin **materjale** ja **tootmisprotsesse** lähtuvalt kliendi nõuetest tootele.
- Vastutasin **3D printeri** töökorras olemise ja sellega detailide printimise eest.

# HOBID

Purjetamine

# **PROJEKTID**

#### **ELEKTRIRULA** | ISIKLIK PROJEKT

2021 - 2023

- Alustasin projektiga, sest tahtsin luua elektrirula, millega saab sõita kiiruse juhtimispulti käes hoidmata.
- Kiiruse reguleerimise jaoks saadakse andmed **tensotajuritest** (strain gauge), mis on paigutatud rula väändtelgedele.
- Mootori kiiruse reguleerimiseks kasutasin **Arduinot**, mis saab andmed sensoritelt ja väljastab vajaliku PWM signaali.

## TALTECH STUDENT SATELLITE | MEHAANIKAINSENER

2022 - 2023

- Tiimiga ehitasime **PocketQube** tüüpi satelliiti, mille eesmärgiks oli kosmoses testida uut tüüpi päikesepaneeli ja koguda kuutolmu.
- Disainisin **Solidworks** tarkvara abil satelliidile tiibu, millel paiknevad päikesepaneelid.
- Aitasin kaasa teiste mehaanika- ja tootearendusalaste küsimuste lahendamisel.

#### **AUTONOOMNE PAAT** | ROBOTIKLUBI PROJEKT

2022

- Grupitööna disainisime ja ehitasime paadi, mis peab läbima etteantud rada võimalikult kiiresti.
- Paadi kere ja kõikide osade ühenduslülid on modelleeritud Solidworksis ja 3D prinditud.
- Paadi elektroonika süsteemide kontrollimiseks kasutasime **STM32 nucleo f303k8**, mis on programmeeritud **C keeles**.
- Sensoritena on kasutusel **IR sensorid**, millega saab mõõta kaugust mingist objektist ja selle abil arvutada paadi optimaalse sõiduteekonna.