

16.10.2001 | Viimsi, Harjumaa evo.annus@gmail.com | +372 5692 6727

HARIDUS

TALTECH

Tootearendus ja Robootika Bakalaureus

2020 - 2023 | III kursus Keskmine hinne: 5.0 Läbitud 156 EAP

TALLINNA REAALKOOL

REAAL-PROGRAMMEERIMISE ÕPPESUUND

2017 - 2020 Hõbemedal

VIIMSI KESKKOOL

2008 - 2017

LINGID

Portfell Github

OSKUSED

KEELED

Eesti keel - Emakeel Inglise keel - C1 Vene keel - Suhtlustasandil

JUHILOAD

B - kategooria

ERIALASED OSKUSED

MEHAANIKA

CAD / CAM

Solidworks • Siemens NX •

Solid Edge

Keevitamine

MIG/MAG • Käsikaarkeevitus

3D printimine

ELEKTER

Jootmine

Arduino

STM32 nucleo

PROGRAMMEERIMINE

Python

C

Matlab

TÖÖKOGEMUS

NEPTUNE FIRST | MEHAANIKAINSENER

Aprill 2022 - ...

- Tiimiga ehitame andurriba TrimSense, mis võimaldab purjekale pannes teada saada täpse purje kuju ja seega optimeerida purje trimmi.
- Projekteerin Solidworks tarkvara abil detaile ja valmistan need 3D printimise teel.
- Optimeerin seadme tootmisprotsessi.
- Kohandan seadme disaini, et vähendada tootmiskulusid ja muuta seade vastupidavamaks.

MILREM ROBOTICS | MEHAANIKAINSENER

Juuli 2022

- Projekteerisin **Solidworks** tarkvara abil THeMIS platvormile ühilduvat Tethered Follow-Me juhtimissüsteemi.
- Prototüübi jaoks vajalikud detailid valmistasin **3D printimise** teel.
- Valisin vajalikud ostutooted, et vähendada eridetailide valmistamise vajadust.
- Monteerisin kokku lõpliku toote ja paigaldasin selle THeMISele.
- **Testisin** koos teiste projekti tiimi liikmetega valminud prototüüpi ja muutsin disaini vastavalt vajadusele.

KITMAN THULEMA | PROJEKTEERIJA

Juuni 2022

- Disainerite jooniste alusel koostasin **Solid Edge** tarkvara abil tootmisesse minevate **lehtmetallist** ja **puidust** toodete mudelid ja joonised.
- Valisin materjale ja tootmisprotsesse lähtuvalt kliendi nõuetest tootele.
- Vastutasin **3D printeri** töökorras olemise ja sellega detailide printimise eest.

PROJEKTID

ELEKTRIRULA | ISIKLIK PROJEKT

2021 - 2022

- Alustasin projektiga, sest tahtsin luua elektrirula, millega saab sõita ilma kiiruse juhtimise pulti käes hoidmata.
- Kiiruse kontrollimise jaoks saadakse andmed **pingesensoritest** (strain gauge), mis on paigutatud rula trukkidele.
- Mootori kiiruse reguleerimise jaoks kasutasin **Arduinot**, mis saab andmed sensoritelt ja väljastab vajaliku PWM signaali.

TALTECH STUDENT SATELLITE | MEHAANIKAINSENER

2022 - 2023

- Tiimiga ehitasime PocketQube tüüpi satelliiti, mille eesmärgiks oli kosmoses testida uut tüüpi päikesepaneeli.
- Disainisin **Solidworks** tarkvara abil satelliidile tiibu, millel paiknevad päikesepaneelid.
- Lisaks aitasin kaasa teiste mehaanika alaste küsimuste lahendamisel.