# 原题

四点考完, 七点坐德旺敲的。

- 1. 已知 $f(n)=6n^2, g(n)=n^2$  要求用 $\Theta$ 的定义证明 $f(n)=\Theta(g(n))$
- 2. 用递归求(1,2,..n)的全排列
- 3. 用动态规划求解最大公共子序列 (要求原理、伪代码)
- 4. 。 描述归并排序的算法
  - 。 给出m个已经按从小到大排好顺序的数组,求前k个最小的
- 5. 用最优队列求解最短路径
  - 。 求单源最短路径Dijkstra的算法
  - 。 求第二最短路径算法
- 6. 给定一个网络G=(V,E),令f为G的流, $G_f$ 为G关于f的剩余网络,令f'为 $G_f$ 的流

#### 证明:

- o f+f'仍为G的流
- $\circ |f + f'| = |f| + |f'|$
- 7. 用回溯法求解最大装载问题, 给出最大重量W=12, w = < 8, 6, 2, 3 >
  - 。 写出约束函数C(i)的伪代码
  - 。 写出限界函数B(i)的伪代码
  - 。 画出解空间树, 标出每个结点的约束函数值和限界函数值
- 8. NP、NPC的概念
  - o NP的英文全称
  - 。 NPC的定义
  - 。 什么是验证算法
  - 。 如何证明一个问题为NPC

#### 重点在于书本上的概念、定理证明、经典算法、经典题目分析

复习的时候整理了前7节的考点,大家可以参考对比一下

#### 原题

- 1. 算法的特点
- 2.算法正确性证明 (循环不变量证明)
- 3. 时间复杂度
- 4. 算法分析
  - 4.1 概率分析
  - 4.2 分摊分析
    - 4.2.1. 合计方法
    - 4.2.2. 记账方法
    - 4.3. 势能方法(略)
- 5、递归:替换方法、递归树估计复杂度、公式法

递归复杂度分析

- 6. 分治: 经典排序、大数乘法、矩阵乘法等书上算法
- 7. 动态规划:最优子结构的证明、装配线调度、矩阵链乘、最长公共子序列、01背包、最优二叉搜索树

# 1. 算法的特点

- 有穷性
- 可行性
- 确定性
- 输入
- 输出

# 2.算法正确性证明 (循环不变量证明)

用循环不变量证明**算法的正确性**。对于一个给定的循环不变量,我们必须遵循三个原则。

• 初始步: 在循环的第一次迭代之前,循环不变量为真。

• **归纳步**: 假设在循环的k次迭代之前循环不变量为真,那么在k+1次迭代之前循环不变量同样为

真。

• 终止步: 当循环结束时,不变量能够提供我们有用的属性,用于帮助我们证实算法是正确的。

# 3. 时间复杂度

• (A)

存在 $c_1$ ,  $c_2$ ,  $n_0$ , 对于任意给定的 $n \ge n_0$ , 满足

$$0 \le c_1 g(n) \le f(n) \le c_2 g(n)$$

则记 $f(n) = \Theta(g(n))$ , 表示两个函数同阶

在数学中极限的概念为

$$\lim_{n \to \infty} \frac{f(n)}{g(n)} = c \quad (0 < c < \infty)$$

O

存在 $c_1, n_0$ ,对于任意给定的 $n > n_0$ ,满足

$$0 \le f(n) \le c_1 g(n)$$

则记f(n) = O(g(n)),称g(n)为f(n)的渐进上界

在数学中极限的概念为

$$\lim_{n \to \infty} \frac{f(n)}{g(n)} = 0$$

Ω

• 存在 $c_1, n_0$ , 对于任意给定的 $n \ge n_0$ , 满足

$$0 < c_1 g(n) < f(n)$$

则记 $f(n)=\Omega(g(n))$ ,称g(n)为f(n)的渐进下界 在数学中极限的概念为

$$\lim_{n \to \infty} rac{f(n)}{g(n)} = \infty$$

• 渐进符号的性质

- $\circ$   $f(n) = \Theta(g(n))$ 当且仅当f(n) = O(g(n))且 $f(n) = \Omega(g(n))$
- 。  $f_1(n) = O(g_1(n))$ ,  $f_2(n) = O(g_2(n))$ , 則 $f_1 + f_2 = O(max\{g_1,g_2\})$
- 。 传递性

$$f(n) = \Theta(g(n)), g(n) = \Theta(h(n))$$
  
 $f(n) = \Theta(h(n))$ 

。 可加性

$$f(n) = \Theta(h(n)), g(n) = \Theta(h(n))$$
  
 $f(n) + g(n) = \Theta(h(n))$ 

。 自反性

$$f(n) = \Theta(f(n))$$

。 对称性(仅对Θ成立)

有且仅有
$$g(n)=\Theta(f(n))$$
成立时, $f(n)=\Theta(g(n))$ 成立 $n!\geq 2^n\geq n^2\geq nlgn\geq n\geq lgn$ 

# 4. 算法分析

# 4.1 概率分析

目的: 分析算法的平均时间复杂度

大假设:每个实例都有同样的机会作为算法的输入而被计算

#### exp1 雇佣问题:

考虑一个更实际的问题:假设你要聘用一个秘书。你对目前聘用的秘书不满意,你一直在试图寻找更合适的人选。因此,对当前的求职者面试之后,你决定,如果求职者的能力比当前秘书强,则解雇现在的秘书,并聘用该求职者。当然,面试的费用很低,而聘用的费用是昂贵的。你愿意支付这种策略所需要的费用,但是想预计整个费用是多大。

```
1 HireAssistant(n)
2 best<-0
3 for i<-1 to n do
4 面试第i个人
5 if 第i个人强于当前秘书:
6 best<-i
7 hire candidate i
```

其中best=0表示原来没有秘书,best表示当前最好的秘书。

设面试费用为 $C_{interview}$ ,聘用费用为 $C_{hire}$ ,m表示雇佣操作执行的次数

无论是否聘用,都需要面试。故算法总费用为 $O(nC_{interview} + mC_{hire})$ 

• 最好情况 面试的第一个秘书就是最好的秘书 总费用为 $O(nC_{interview} + C_{hire})$ 

• 最坏情况

面试的秘书一个比一个好,即每次都要聘用新秘书

总费用为 $O(nC_{interview} + nC_{hire})$ 

• 平均情况

面试第i个秘书, 聘用他的概率为P(i)

总费用为
$$O(nC_{interview} + P(1)C_{hire} + P(2)C_{hire} + \dots P(n)C_{hire})$$

关键为P(i)是什么:对于第i个求职者,他是前i个人里最好的那个的概率为1/i,故她被聘用的概率也为1/i

由此可得, 总费用为:

$$O(nC_{interview} + \sum_{i=1}^{n} 1/iC_{hire}) = O(nC_{interview} + lgnC_{hire})$$

#### exp2 电梯问题:

电梯里有12个人,每个人随机的选择10楼中的任一楼层出去。

问, 电梯平均需要停下的次数是多少?

设在第i层停下的概率为P(i)

$$P(i) = 1 - \overline{P(i)} = 1 - (1 - 1/10)^{12} = 1 - 0.9^{12}$$

总的停下的次数为

$$\sum_{i=1}^{10} P(i) = 10*(1-0.9^{12}) pprox 7.176$$

## 4.2 分摊分析

如果整个运算序列的总费用是小的,那么可以推断出每个运算的分摊费用也是小的。即使其中某个运算的费用很大,其他运算的低成本可以通过平均或分摊来抵消该运算的高成本,使得每个运算的平均费用保持较小。(类似生活费的使用)

如果每个操作是不一样的,但是这些操作的总体是固定的,那么我们就可以计算这些操作的总体,然后 取平均

## 4.2.1. 合计方法

将n个操作一起考虑,考虑总体平均的最坏情况,而不是只考虑单个操作最坏的情况

在最坏情况下,由n个运算构成的总体的运行时间和为T(n);每个运算的分摊费用可定义为T(n)/n。

注意这个分摊费用的计算方法对每个运算都是成立的,即使当序列中存在几种类型的运算时也一样。

#### exp1. 出入栈

现在对一个初始为空的栈,执行一个由n个Push、Pop和MultiPop运算构成的序列所花费的时间进行分析。栈运算MultiPop(S,k),它弹出栈S顶部的k个元素,但如果栈中元素的个数小于k,则此运算将把栈清空。

• 普通方法

MultiPop最多可执行n次,由于栈的大小为n,单次运算的时间复杂度最多为O(n)。 最坏情形的总费用为 $O(n^2)$ ,每个运算的平均费用为 $O(n^2)/n=O(n)$  • 合计方法

弹出的数量不可大于压入栈的数量。故MultiPop中的Pop数量加上Pop的数量总和a最多等于Push的次数b。有

$$a \le b$$
且 $a + b = n$  求 $max\{a + b\}$ 

因此整个运算的费用最多为O(n),每个运算的平均/分摊费用为O(n)/n = O(1)

#### exp2. 计数器

用数组 $A[0,\ldots,k-1]$ 存储一个k位的二进制数,低位在A[0],高位在A[k-1]。初始状态A=0,问做n次加一运算Increment的最坏时间复杂度是多少?

二进制运算的时间复杂度的主要来源是位的翻转

• 普通方法

当A全部为1时,为单次Increment的最坏情况,此时所有位数都需要翻转。时间复杂度为O(k) 做n次Increment的最坏时间复杂度为O(k)\*n=O(kn),每个运算的分摊费用为 O(kn)/n=O(k)

• 合计方法

从初始状态做n次Increment,不是每次都会有k次翻转的。

列出表格可知,最A[0]每次都翻转,A[1]每两次Increment翻转一次,A[2]每4次Increment翻转一次…..A[i]每 $2^i$ 次Increment翻转一次。且 $2^i \le n$ , $i \le log_2n$ 

$$\sum_{i=0}^{log_2n}rac{n}{2^i}pprox 2n$$

做n次Increment的最坏时间复杂度为O(n),每个运算的分摊费用为O(n)/n = O(1)

## 4.2.2. 记账方法

将不同的运算赋予不同的费用, 当其他操作执行时消耗/增加这些操作的存款

在选择每个运算的分摊费用时,必须使总的分摊费用为总的实际费用的上界。令序列中的第i运算的实际费用为 $c_i$ ,分摊费用为 $\hat{c}_i$ ,则需要保证

$$\sum_{i=1}^n c_i \leq \sum_{i=1}^n \hat{c_i}$$

主要思想: 用 $\hat{c_i}$ 代替 $c_i$ ,证明 $\sum_{i=1}^n c_i \leq \sum_{i=1}^n \hat{c_i}$ 成立,最后得到总体平均时间复杂度 $O(\hat{c_i}n)$ 

## 4.3. 势能方法(略)

将存款赋予整体数据结果

太难了,略

# 5、递归:替换方法、递归树估计复杂度、公 式法

# 递归复杂度分析

定义
$$T(1) = 1$$
;  $T(0) = 0$ 

## • 替换方法

- 1. 猜测或通过递归树得出复杂函数的上界
- 2. 通过数学归纳法证明上界的正确性

exp 6.

$$T(n) = T(n-1) + (n-1)$$

分析其递归复杂度

- $\circ$  猜测 $T(n) = O(n^2)$
- $\circ$  证明 $T(n) \leq cn^2$

1. 当n=1时,
$$T(1) = 1 \le c * 1^2$$
,当 $c \ge 1$ 时

2. 假设在n=k-1时成立,  $T(k-1) \le c(k-1)^2$ 

$$egin{aligned} T(k) &= T(k-1) + (k-1) \ &\leq c(k-1)^2 + (k-1) \ &= ck^2 - 2ck + c + k - 1 \ &\leq ck^2 - 2ck + 2c + k - 1 \ &= ck^2 + (k-1)(1-2c) \ &\leq ck^2(c \geq rac{1}{2} \mathbb{H}) \end{aligned}$$

替换法的问题是猜测是正确的,但是数学归纳法推导不出来。一般是因为假设的算法复杂度的上界 O不够紧导致的。将**猜测的上界减去一个低阶的项**,这样能够用数学归纳法推导出算法的正确上界

可以使用递归树来对替换方法中的复杂度做一个合理的猜测。递归树这种方式不是一个严格的证明,我们还是要用之前的替代法的方式来证明算法的界

## • 递归树

将递归树上所有层上的所有节点的cost加起来就就可以得到一个估计

## Example 11

$$T(n) = 3T(\lfloor n/4 \rfloor) + cn^2$$

$$cn^2 \longrightarrow cn^2$$

$$c\left(\frac{n}{4}\right)^2 \qquad c\left(\frac{n}{4}\right)^2 \longrightarrow 3c\left(\frac{n}{4}\right)^2$$

$$c\left(\frac{n}{16}\right)^2 c\left(\frac{n}{16}\right)^2 c\left(\frac{n}{16}\right)^2 c\left(\frac{n}{16}\right)^2 \cdots 9c\left(\frac{n}{16}\right)^2$$

$$\vdots \qquad \vdots$$
What is the height of the tree?

设其中有k层,k满足 $(rac{n}{4^k})=1$ , $k=log_4n$ 

总的递归复杂度T(n)为

$$egin{align} T(n) &= cn^2 + 3c(rac{n}{4})^2 + 9c(rac{n}{16})^2 + \dots \ &= cn^2 + rac{3}{16}cn^2 + (rac{3}{16})^2cn^2 + (rac{3}{16})^3cn^2 + \dots \ &= \sum_{i=0}^{log_4n} (rac{3}{16})^icn^2 \leq \sum_{i=0}^{\infty} (rac{3}{16})^icn^2 = cn^2rac{1}{1 - rac{3}{16}} = O(n^2) \ \end{array}$$

## • 公式法

$$T(n) = aT(n/b) + f(n)$$

 $\circ$  当 $f(n) = \Theta(n^{log_b a})$ 时

$$T(n) = \Theta(n^{log_b a} lgn)$$

 $\circ$  当 $f(n) 
eq \Theta(n^{log_b a})$ ,谁大选谁

$$F = max\{f(n), n^{log_b a}\}$$
 $T(n) = \Theta(F)$ 

exp13.

$$T(n) = 9T(n/3) + n$$

a=9,b=3,f(n)=n,
$$n^{log_ba}=n^2$$
 $f(n)=O(n^{log_ba})$ ,选 $n^{log_ba}$ 

$$T(n) = \Theta(n^2)$$

exp14.

$$T(n) = T(2n/3) + 1$$

$$a=1,\;b=rac{3}{2},\;f(n)=1,\;n^{log_ba}=n^0=1 \ f(n)=\Theta(n^{log_ba})$$

$$T(n) = \Theta(n^{log_b a} lgn) = \Theta(lgn)$$

exp15.

$$T(n) = 3T(n/4) + nlgn$$

# 6. 分治: 经典排序、大数乘法、矩阵乘法等书 上算法

常考点

排序的算法思路必须掌握, 概率较大

#### 1. 归并排序

- 证明归并排序的正确性
- 归并排序的递归方程与时间复杂度

$$T(n) = 2T(n/2) + \Theta(n)$$

 $\Theta(n)$ : 合并子问题的解的时间 使用公式法可得 $T(n)=\Theta(nlgn)$ 

#### 2. 快速排序

- 证明快速排序的正确性
- 快速排序的递归方程与时间复杂度

$$T(n) = 2T(n/2) + \Theta(n)$$

 $\Theta(n)$ : 合并子问题的解的时间 使用公式法可得 $T(n)=\Theta(nlgn)$ 

#### 3. 大数乘法

假设两个整数u,v分别用n位的二进制表示,每个整数可分解为高位、低位两部分,每部分为n/2位。假设整数u分成w和x,整数v分为v和z两部分

值得注意的是,乘以 $2^n$ 表示向左位移n位,这个运算耗时 $\Theta(n)$ 。

要算出T(n),需要4次两个n/2位整数的乘法,以及三次加法运算,后者耗时 $\Theta(n)$ ,即

$$T(n) = 4T(n/2) + \Theta(n)$$

利用公式法可得 $T(n) = \Theta(n^2)$ 

#### 4. 矩阵乘法

计算两个nxn的矩阵AB的乘积C

• 递归方程与时间复杂度

可将A,B分为4个n/2xn/2的矩阵

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} C_{11} & C_{12} \\ C_{21} & C_{22} \end{pmatrix}$$

$$C = \begin{pmatrix} A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} & A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22} \\ A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} & A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22} \end{pmatrix}$$

• 递归方程与时间复杂度

因此,两个 $n\times n$ 矩阵乘积的计算量是2个 $n/2\times n/2$ 矩阵乘积计算量的8倍,再加上 $n/2\times n/2$ 阶矩阵相加的4倍,后者最多需要 $\Theta(n^2)$ ,因此有

$$T(n) = egin{cases} \Theta(1) & n=1 \ 8T(n/2) + \Theta(n^2) \end{cases}$$

#### 改进

根据Strassen算法,原来需要求解8个子问题,现在只需要求解7个

$$T(n) = egin{cases} \Theta(1) & n=1 \ 7T(n/2) + \Theta(n^2) \end{cases}$$

# 7. 动态规划:最优子结构的证明、装配线调度、矩阵链乘、最长公共子序列、01背包、最优二叉搜索树

常考点,都需要掌握

较难。

#### 1. 动态规划的算法思想

#### 动态规划算法的计算步骤:

- 找出最优解的结构 构造出原问题和它的子问题之间的递归方程,例如F(n)=F(n-1)+F(n-2)
- 递归定义一个最优解的值
- 将求出的子问题的值保存在一个表(一般为数组)中,以方便数据的保存和读取
- 以递归出口为计算的起点, 自底向上将数组填满

#### 最优子结构

问题中最优解中所包含的子问题的解为子问题的最优解

#### 2. 装配线调度问题

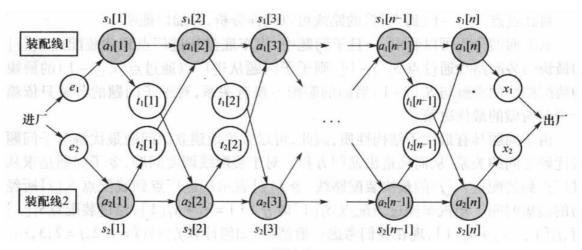


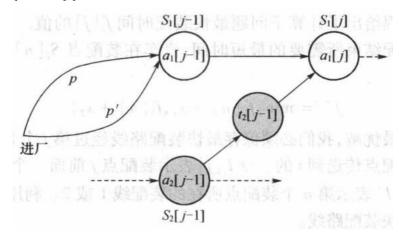
图 6.2

考虑子问题,汽车从进厂到装配点 $S_1[i]$ 的最短装配时间问题。有以下三种情况

- $\circ$  如果j=1,需要计算到达 $S_1[1]$ 需要的时间
- $\circ$  i>1, 到达 $S_1[i]$ 有两种走法
  - 1. 从 $S_1[j-1]$ 直接到 $S_1[j]$
  - 2. 从 $S_2[j-1]$ 经过时间 $t_2[j-1]$ 到 $S_1[j]$

**定理6.1** 若到达 $S_1[j]$ 的最短装配路线是从进厂点经过路线p到 $S_1[j-1]$ 再到 $S_1[j]$ ,则p也一定是从进厂点到 $S_1[j-1]$ 最快的装配路线。(用反证法证明)

对经过 $S_2[j-1]$ 再到 $S_1[j]$ 的情况可同理分析



• 构造原问题最优解与其子问题最优解之间的关系

#### 递归

$$T_1[j] = min(T_1(j-1) + a_1[j], T_2[j-1] + t_2[j-1] + a_1[j])$$

递归出口为j=1时,即 $T_1[1]$ 、 $T_2[1]$ 

时间复杂度为 $O(2^n)$ 

#### 动态规划

设 $f_i[j]$ 表示从进厂点到装配点 $S_i[j]$ 所经历的最短时间。将递归出口作为动态规划求解起点

。 起点

$$f_1[1] = e_1 + a_1[1]$$
,  $f_2[1] = e_2 + a_2[1]$ 

。 动态规划方程

$$f_1[j] = min(f_1[j-1] + a_1[j], f_2[j-1] + t_2[j-1] + a_1[j]) \ f_2[j] = min(f_2[j-1] + a_2[j], f_1[j-1] + t_1[j-1] + a_2[j])$$

采用自底向上的方式求解,从而避免大量重复计算

时间复杂度为O(n), 比指数级的递归有效很多

#### 3. 矩阵链乘

给定一个有n个矩阵的矩阵链A1,A2,...,Ai,...,An,矩阵Ai:( $1 \le i \le n$ )的维数为 $p_{i-1} \times p_i$ ,矩阵链乘法问题就是如何对矩阵乘积A1A2...Ai...An加括号,使得它们的标量乘法次数达到最少。

考虑有三个矩阵的矩阵链  $A_1$ ,  $A_2$ ,  $A_3$  的乘积问题。假设它们的维数分别是 10 × 100, 100 × 5 和 5 × 50, 则

**计算((A<sub>1</sub>A<sub>2</sub>)A<sub>3</sub>):** 

$$A_1A_2 = 10 \times 100 \times 5 = 5000$$
,  $A_1A_2$  的维数为  $10 \times 5$ , 因此

$$((A_1A_2)A_3) = 10 \times 5 \times 50 = 2500$$

总计7500次标量乘法运算。

计算(A<sub>1</sub>(A<sub>2</sub>A<sub>3</sub>)):

$$(A_2A_3) = 100 \times 5 \times 50 = 25000, A_2A_3$$
 的维数为  $100 \times 50$ ,因此

$$(A_1(A_2A_3)) = 10 \times 100 \times 50 = 50000$$

#### 总计75000次标量乘法运算。

• 最优子结构

$$ext{记}A_{i...i} = A_i A_{i+1} \dots A_i$$

设 $A_{i...i}$ 的一种最优完全括号化方式是把 $A_k$ 和 $A_{k+1}$ 用括号隔开,即

$$A_{i..j} = A_{i..k} A_{k+1..j}$$

#### 定理6.2

若 $A_{i..j}$ 的一种最优完全括号化方式是把 $A_k$ 和 $A_{k+1}$ 用括号隔开,则其中子问题 $A_{i..k}$ 和 $A_{k+1..j}$ 的加括号方式也一定是最优的(用反证法证)

- 构造原问题最优解与其子问题最优解之间的关系
  - 递归

设P(n)为n个矩阵有几种加括号的方式

$$P(n) = egin{cases} 1 & n = 1 \ \sum_{k=1}^{n-1} P(n) P(n-k) & n \geq 2 \end{cases}$$

时间复杂度为 $O(2^n)$ 

。 动态规划

$$A_{i..i} = A_{i..k} A_{k+1..i}$$

- 1 设\$m[i,j]\$为\$A\_{i..j}\$矩阵链相乘的乘法次数,\$p\_x\$为第x个矩阵的列数
- 2 \$9
- 3 m[i,j]=\begin{cases}
- 4 | 0 &i=j\\
- 5 \underset{i\leq k<j}{min}(m[i,k]+m[k+1,j]+p\_{i-1}p\_{k}p\_{j}) & i<j</pre>
- 6 \end{cases}
- 7 \$\$

#### 4. 最长公共子序列

公共子序列定义: z的所有元素都在×中, 并且是在×中是从左到右(不一定相邻)排列的

• 最优子结构

定理 6.3 给定两个序列  $X_m = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ 和  $Y_n = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$ , 并令  $Z_k = \langle z_1, z_2, \dots, z_k \rangle$ 为  $X_m$  和  $Y_n$  的某个最长公共子序列,则

- (1) 若  $x_m = y_n$ , 那么  $z_k = x_m = y_n$  且  $Z_{k-1}$  就是  $X_{m-1}$  和  $Y_{n-1}$  的一个最长公共子序列:
  - (2) 若 $x_m \neq y_n$ , 且 $z_k \neq x_m$ ,那么 $Z_k$ 就是 $X_{m-1}$ 和 $Y_n$ 的一个最长公共子序列;
  - (3) 若  $x_m \neq y_n$ ,且  $z_k \neq y_n$ ,那么  $Z_k$  就是  $X_m$  和  $Y_{n-1}$ 的一个最长公共子序列。
- 构造原问题最优解与其子问题最优解之间的关系

#### ○ 递归

对X的每个子序列枚举,验证是否是Y的子序列。X的长度为m,Y的长度为n。X有 $2^m$ 个子序列,要验证每个子序列是否为Y的一个子序列,要花费 $\Theta(n)$ 的时间。

故算法的时间复杂度为 $\Theta(n2^m)$ 

#### ○ 动态规划

设c[i,i]表示 $X_i$ 和 $Y_i$ 的最长公共子序列的长度。

考虑找子问题 $X_i = \langle x_1, x_2, \dots x_i \rangle$  和 $Y_j = \langle y_1, y_2, \dots, y_j \rangle$ 的最长公共子序列长度递归出口: 当i=0或i=0时,c[i,j]=0

1. 当 $x_i = y_i$ 时

$$c[i,j] = c[i-1,j-1] + 1$$

2. 当 $x_i \neq x_i$ 时

$$c[i,j] = max(c[i,j-1],c[i-1,j]) \ c[i,j] = egin{cases} 0 & i = 0/j = 0 \ c[i-1,j-1] + 1 & x_i = y_j \ max(c[i,j-1],c[i-1,j]) & x_i 
eq y_j \end{cases}$$

时间复杂度为O(m+n)

#### 5.01背包

• 最优子结构

**定理 6.4** 假设子问题(i,w)的最优装载中含有物品 i,则其中子问题(i-1,w-w)的装载方案也一定是最优的。

- 构造原问题最优解与其子问题最优解之间的关系
  - 。 动态规划

V[i,w]为将物品1~物品i装入载重为w的背包中能获得的最大价值,有以下两种情况

1. 物品i放不进背包

$$V[i,w] = V[i-1,w]$$

2. 物品i可以放入背包

$$V[i,w] = max(V[i-1,w],V[i-1,w-w_i]+v_i) \ V[i,w] = egin{cases} V[i-1,w] & w_i > w \ max(V[i-1,w],V[i-1,w-w_i]+v_i) & w_i \leq w \end{cases}$$

#### 6. 最优二叉搜索树

二叉搜索树: 左孩子值 < 根结点 < 右孩子值

构造一棵二叉树,使得在所有搜索中,访问节点数最小,即求最优二叉搜索树。

设在搜索树上的关键字为序列 $K=< k_1, k_2, ..., k_n>$ ,其中 $(k_1 \le k_2 \le ... \le k_n)$ 。设 $p_i$ 为 $k_i$ 被搜索到的概率。

设不在二叉搜索树上的关键字为序列 $D=< d_0, d_1, \ldots, d_n>$ ,其中 $d_0$ 表示所有比 $k_1$ 小的关键字, $d_n$ 表示所有比 $k_n$ 大的关键字。设 $q_i$ 为 $d_i$ 被搜索到的概率

有 $\sum_{i=1}^n p_i + \sum_{i=0}^n q_i = 1$ ,其中 $\sum_{i=1}^n p_i$ 表示搜索成功的概率, $\sum_{i=0}^n q_i$ 表示搜索失败的概率

搜索 $k_i$ 的代价为从根结点到 $k_i$ 的访问节点数,即为 $k_i$ 的深度( $d_T(k_i)$ )+1。则搜索整棵二叉搜索树的代价为

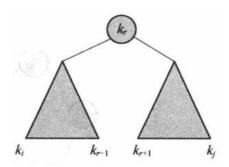
$$E(T) = \sum_{i=1}^n (d_T(k_i) + 1) p_i + \sum_{i=0}^n (d_T(d_i) + 1) q_i$$

• 最优子结构

定理 6.5 若一棵最优二叉搜索树 T 有一棵包含关键字  $k_i, \dots, k_j$  以及  $d_{i-1}, \dots, d_i$  的子树 T',那么这棵子树 T'是子问题(i,j)的最优二叉搜索树。

• 构造原问题最优解与其子问题最优解之间的关系

考虑子问题(i,j),利用关键字<  $k_i,k_{i+1},\ldots,k_j$  >和<  $d_{i-1},d_i,\ldots d_j$  >构造最优二叉搜索树。假定从<  $k_i,k_{i+1},\ldots,k_j$  >中选择一个 $k_r$ 作为最优二叉搜索树的根,则可分解为构造左右子树的最优二叉搜索树的问题



#### 。 动态规划

当j=i-1, 树中仅有 $d_{i-1}$ , 因此 $e[i,j]=q_{i-1}$ 

 $\exists i > i$ ,选择 $k_r$ 作为树根。左右子树中的每个结点深度加一,因此搜索期望代价增长为

$$w[i,j] = \sum_{i=1}^n p_i + \sum_{i=0}^n q_i \ e[i,j] = egin{cases} q_{i-1} & j=i-1 \ min_{i \leq r \leq j}(e[i,r-1] + e[r+1,j] + w[i,j]) & i \leq j \end{cases}$$

• 贪心: 贪心选择结构证明、任务选择

• 图: Prim、Kruskal、FloydWarshall、Dijkstra (只有这四个

不考各种图的二级结论, 只需要掌握经典算法即可

• 网络流

不会考太难,掌握基本概念、如何通过增广路径求最大流即可。 增广那块会考定理推理 匹配问题、Dinc、二分图匹配都不怎么考

• P、NP、NPC

必考点 简单的话只出基本概念 难的话要求证NPC

一个又想署名又怕被找的小本科生一枚