Oct. 2005

一种动态改变惯性权的自适应粒子群算法

张选平,杜玉平,秦国强,覃 征

(西安交通大学计算机科学与技术系,710049,西安)

摘要:针对惯性权值线性递减粒子群算法(LDW)不能适应复杂的非线性优化搜索过程的问题,提出了一种动态改变惯性权的自适应粒子群算法(DCW).在该算法中引入了参数粒子群进化速度因子和聚集度因子,并根据这2个参数对粒子群算法搜索能力的影响,将惯性因子表示为粒子群进化速度因子和聚集度因子的函数.在每次迭代时算法可根据当前粒子群进化速度因子和聚集度因子动态地改变惯性权值,从而使算法具有动态自适应性.对几种典型函数的测试结果表明,DCW 算法的收敛速度明显优于 LDW 算法,收敛精度也有所提高.

关键词: 粒子群; 惯性权; 自适应

中图分类号: TP18 文献标识码: A 文章编号: 0253-987X(2005)10-1039-04

Adaptive Particle Swarm Algorithm with Dynamically Changing Inertia Weight

Zhang Xuanping, Du Yuping, Qin Guoqiang, Qin Zheng

(Department of Computer Science and Technology, Xi'an Jiaotong University, Xi'an 710049, China)

Abstract: A new particle swarm algorithm with dynamically changing inertia weight (DCW) is presented to solve the problem that the linearly decreasing weight (LDW) of the particle swarm algorithm cannot adapt to the complex and nonlinear optimization process. The evolution speed factor and aggregation degree factor of the swarm are introduced in this new algorithm and the weight is formulated as a function of these two factors according to their impact on the search performance of the swarm. In each iteration process, the weight is changed dynamically based on the current evolution speed factor and aggregation degree factor, which provides the algorithm with effective dynamic adaptability. The algorithms of LDW-PSO and DCW-PSO are tested with three well-known benchmark functions. The experiments show that the convergence speed of DCW-PSO is significantly superior to DCW-PSO, and the convergence accuracy is also increased.

Keywords: particle swarm; inertia weight; adaptability

粒子群优化(Particle Swarm Optimization,PSO)算法是由 Eberhart 和 Kennedy 于 1995 年提出的一类基于群智能的随机优化算法^[1],适用于求解大量非线性、不可微和多峰值的复杂优化问题. 由于 PSO 算法的程序实现起来异常简洁,需要调整的参数也少,因而已应用于多个科学和工程领域^[2]. 与遗传算法等其他全局优化算法一样,粒子群算法同样存在早熟收敛现象和后期振荡现象. 针对这些问

题,国内外的研究者做了大量的工作,并提出了各种 改进的算法[3-6],如 Berhart 和 Shi 的惯性权值线性 递减(Linearly Decreasing Weight,LDW)PSO 算 法[6],即在优化方程的性能上有明显的效果. 但是, PSO 在实际搜索过程中是非线性的且是高度复杂 的,致使惯性权重 w 线性递减的策略不能反映实际 的优化搜索过程.

本文提出了一种动态改变惯性因子的粒子群算

法. 在该算法中,惯性因子的变化受算法运行态势的影响,是由粒子群的进化速度和粒子的聚集度综合决定.

1 粒子群的进化速度和粒子的聚集度

粒子群优化算法首先初始化一群随机粒子,然后通过迭代找到最优解. 在每一次迭代中,粒子通过跟踪当前自身找到的个体最优值 p_{best} 和整个种群找到的全局最优值 g_{best} ,并根据

$$V_{k} = wV_{k-1} + c_{1}r(\bullet)(p_{\text{best}} - p_{\text{present}}) + c_{2}r(\bullet)(g_{\text{best}} - p_{\text{present}})$$
(1)

$$p_{\text{present}_{k}} = p_{\text{present}_{k-1}} + V_{k}$$
 (2)

来更新自己的速度和位置. 其中:V 是粒子的速度; p_{present} 是粒子的当前位置; $r(\bullet)$ 是(0,1)之间的随机数; c_1 和 c_2 被称作学习因子,通常 $c_1=c_2=2$;w 为惯性因子,取值范围在 $0.1\sim0.9$ 之间.

在本文中,假定适应度函数在搜索空间内的值恒大于 (),如果适应度值不满足这个条件,可以通过在原适应度值的基础上加上一个正数来满足这个要求.

全局最优值取决于个体最优值的变化,同时也反映了粒子群的所有粒子的运动效果. 在迭代过程中,当前迭代的全局最优值总是要优于或至少等于上一次迭代的全局最优值. 具体地说,如果优化目标是寻找极大值, $F(g_{\mathrm{best}_T})$ 》 $F(g_{\mathrm{best}_{T-1}})$,则定义 $h=F(g_{\mathrm{best}_T})$ 》有以是寻找极小值, $F(g_{\mathrm{best}_T})$,则定义 $h=F(g_{\mathrm{best}_T})$,则定义 $h=F(g_{\mathrm{best}_T})$,则定义 $h=F(g_{\mathrm{best}_T})$,则定义 $h=F(g_{\mathrm{best}_T})$,则定义 $h=F(g_{\mathrm{best}_T})$

$$h = \frac{\min(F(g_{\text{best}_{T-1}}), F(g_{\text{best}_{T}}))}{\max(F(g_{\text{best}_{T-1}}), F(g_{\text{best}_{T}}))}$$
(3)

并将 h 称之为进化速度因子. 根据上面的假设和定义, $0 < h \le 1$. 该参数考虑了算法运行的历史,也反映了粒子群进化速度,即 h 值越小,进化速度越快. 当经过了一定的迭代次数之后,h 值保持为 1,则断定算法停滞或者找到了最优解.

影响算法性能的另一个因素是粒子的聚集度. 在算法中,全局最优值总是优于所有个体的当前的适应度值. 如果 \overline{F}_T 为所有粒子当前适应度值的平均值,则 $\overline{F}_T = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N F(X_T[i])$,其中 $X_T[i]$ 是粒子i 在当前迭代次数为 T 时的位置,N 是粒子群的规模数.

同样,在极小值的寻优过程中, $F(g_{\text{best}_T}) \leqslant \overline{F}_T$,则定义 s 万态数据 $_T$ $)/\overline{F}_T$;在极大值的寻优过程中,

 $F(g_{\text{best}_T})$ 》 \overline{F}_T ,则定义 $s=\overline{F}_T/F(g_{\text{best}_T})$. 综合以上 2种情况,s 可以表示为

$$s = \frac{\min(F(g_{\text{best}_T}), \overline{F}_T)}{\max(F(g_{\text{best}_T}), \overline{F}_T)}$$
(4)

并将 s 称之为粒子聚集度因子. 显然, $0 < s \le 1$,它反映了所有粒子当前的聚集程度,同时在一定程度上也反映出粒子的多样性. s 值越大,粒子群聚集程度也越大,粒子多样性越小. 当 s=1 时,粒子群中的所有粒子具有同一性,如果此时算法陷入局部最优,则结果不容易跳出该局部极点.

2 自适应动量因子粒子群算法

Shi 和 Eberhart 研究发现 [6], w 较大时算法具有较强的全局搜索能力, w 较小则算法倾向于局部搜索. LDW 算法将惯性因子线性地减少, 其变化公式为

$$w = w_{\text{max}} - \frac{R(w_{\text{max}} - w_{\text{min}})}{R_{\text{max}}}$$
 (5)

式中:R 为当前迭代次数; R_{max} 为最大迭代次数. 通常取 w_{max} 为 0.9, w_{min} 为 0.4.

实验证明: LDW 算法在优化方程性能上有明显效果,但是 LDW 算法中的 w 变化只与迭代次数线性相关,不能适应算法运行中的复杂、非线性变化特性.

事实上,w 的大小应该随着粒子群进化速度和粒子的逐渐聚集程度而改变,即 w 可表示为 h 和 s 的函数,即

$$w = f(h, s) \tag{6}$$

如果粒子群进化速度较快,算法可以在较大的搜索空间内持续搜索,粒子就可以保持大范围的寻优. 当粒子群进化速度减慢时,可以减小w的值,使得粒子群在小空间内搜索,以便更快地找到最优解.

若粒子较分散,粒子群就不易陷入局部最优解. 随着粒子群的聚集程度的提高,算法容易陷入局部 最优,此时应增大粒子群的搜索空间,提高粒子群的 全局寻优能力.

综上所述, w 应该随着粒子的聚集度的增大而增大, 随着进化速度的降低而减小, 它可以表示为

$$w = w_{\text{ini}} - h w_h + s w_s \tag{7}$$

式中: w_{ini} 为 w 的初始值,一般 $w_{\text{ini}}=1$. 由于 $0 < h \le 1,0 < s \le 1$,所以 $w_{\text{ini}}-w_h < w < w_{\text{ini}}+w_s$.

基于上述讨论,本文提出了一种动态改变惯性 因子(Dynamically Changing Weight,DCW)的粒子 群算法,简称 DCW 算法,该算法在运行过程中根据 h 和 s 的值来动态调整 w ,从而改进算法的性能. 初始状态下,置 h=0 , s=0 ,则 DCW 算法步骤如下.

步骤 1:初始化粒子的位置向量、速度向量,计 算粒子的适应度.

步骤 2. 初始化粒子的全局最优值和个体最优值.

步骤 3. 如果算法收敛准则满足或达到最大迭代次数,执行步骤 7,否则执行步骤 4.

步骤 4: 对粒子群中的所有粒子相继执行更新粒子速度和位置,计算粒子的适应度,更新粒子的全局最优值和个体最优值.

步骤 5. 根据式(3)、式(4)和式(7),分别计算 h、s 和 w.

步骤 6. 将迭代次数加 1,并执行步骤 3.

步骤 7: 输出 g_{hest} , 算法结束.

3 模拟实验和结果分析

3.1 进化速度因子和聚集度因子的确定

DCW 算法可以根据不同的适应度值动态地决定 w_h 、 w_s ,它们对算法的性能有较大的影响. 实验表明:较大的 w_s 容易使算法陷入振荡状态,而较大的 w_h 容易使算法陷入局部最优. 若 w_h 的取值在 $0.4\sim0.6$ 之间, w_s 的取值在 $0.05\sim0.20$ 之间, DCW 算法的性能较好. 表 1 和表 2 是在 w_h 、 w_s 不同取值下对 Schaffers 1 6 函数的两组测试结果. 实验中,DCW 算法随机运行 10^{-5} ,最大迭代次数为 10^{-5} ,最大迭代次数为 10^{-5}

表 1 $w_s = 0.1$ 时取不同 w_h 的性能比较

	失效	最少迭	平均迭	后期振
	次数	代次数	代次数	荡次数
$w_h = 0.2$	3	304	365.30	11
$w_h = 0.4$	5	84	193.60	1
$w_h = 0.5$	5	67	157.00	0
$w_h = 0.6$	7	63	186.46	0
$w_h = 0.8$	13	35	130.28	0

表 2 $w_h = 0.5$ 时取不同 w_s 的性能比较

	失效	最少迭	平均迭	后期振
	次数	代次数	代次数	荡次数
$w_s = 0.05$	7	48	127.69	0
$w_s = 0.10$	5	47	197.00	0
$w_s = 0.20$	6	82	229.77	1
w_s $=$ $\overline{m{D}}$ $\overline{m{D}}$	数据	92	222.80	2

3.2 模拟实验和结果分析

下面考虑 Rosenbrock 函数、Rastrigrin 函数和 Schaffers f6 函数的优化问题. 由于这 3 个函数用遗 传算法优化难度均比较大,因而常被用来比较算法 的性能.

Rosenbrock 函数,即

$$F(x) = \sum_{i=1}^{n-1} [100 \times (x_{i+1} - x_i^2)^2 + (x_i - 1)^2]$$
$$x_i \in [-100, 100]$$

Rastrigrin 函数,即

$$F(x) = \sum_{i=1}^{n} (x_i^2 - 10\cos(2\pi x_i) + 10)$$
$$x_i \in [-10, 10]$$

Schaffers f6 函数,即

$$F(x) = 0.5 - \frac{\sin^2(x_1^2 + x_2^2)^{1/2} - 0.5}{(1 + 0.001 \times (x_1^2 + x_2^2))^2}$$
$$x_1, x_2 \in [-100, 100]$$

Rosenbrock 函数和 Rastrigrin 函数都有一个全局极小点,其函数值为 0. 在函数优化中,将F(x)+0.1 作为适应度函数,粒子维数为 10,最大迭代次数为 2 000. Schaffers 6 有一个全局极大解 $F(x_1,x_2)=1$,在函数优化中,粒子维数为 2,最大迭代次数为 500.

在实验中,取 $w_h = 0.5$, $w_s = 0.05$, 并将 DCW 算法与 LDW 算法进行比较, 结果如图 $1 \sim$ 图 3 所示.

从图 1 和图 2 可以看出,对于 Resenbrock 函数和 Rastrigrin 函数,DCW 算法在早期的收敛速度明显优于 LDW 算法,在运行后期这 2 种算法的性能接近,并且 DCW 算法的收敛精度优于 LDW 算法.对于 Schaffers f6 函数的全局最优点,由于被一圈局部最优点包围,算法极易陷入局部最优点,所以DCW、LDW 算法都出现了失效状态,也就是说二者均无法找到全局最优点,算法的失效情况如表3所

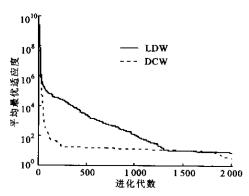


图 1 Rosenbrock 函数平均最优适应度进化曲线

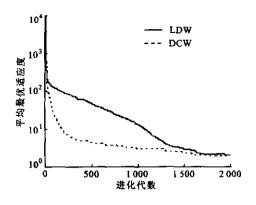


图 2 Rastrigrin 函数平均最优适应度进化曲线

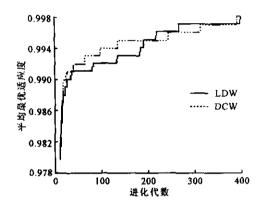


图 3 Schaffers f6 函数平均最优适应度进化曲线

示,从表中可以看出,DCW 算法可以较快的找到全局最优解,但在跳出局部搜索的能力上略次于LDW算法.

表 3 LDW、DCW 两种算法的性能比较

算法	失效次数	最少迭代次数	平均迭代次数
LDW	4	148	268
DCW	5	47	197

4 结 论

w 的变化会影响算法的搜索能力. 根据 Shi 和

Eberhart 的研究,利用线性减少 w 的方法能有效 改进算法的性能,提高函数的收敛精度和收敛速度. 但是,w 的改变独立于算法的运行状况,据此本文引入了 h 来衡量算法的进化速度,引入 s 来衡量算法的粒子聚集度,并将其作为函数 w 的变量. 这样一来,w 与算法的运行状态相关,可以根据实际情况调整 w,从而改进算法的性能. 与LDW 算法相比,改进的算法平均迭代次数至少平均降低 25%,收敛速度明显提高,这在算法早期运行时效果尤其明显. 在收敛精度方面,改进的算法也体现出了较好的性能.

参考文献:

- [1] Eberhart R C, Kennedy J. A new optimizer using particle swarm theory [A]. Proceedings of the Sixth International Symposium on Micro Machine and Human Science [C]. Piscataway, USA: IEEE Service Center, 1995. 39-43.
- [2] Eberhart R C, Shi Y H. Particle swarm optimization: developments, applications and resources [A]. Proceedings of the IEEE Congress on Evolutionary Computation [C]. Piscataway, USA: IEEE Service Center, 2001, 81-86.
- [3] Shi Y H, Eberhart R C. Fuzzy adaptive particle swarm optimization [A]. Proceedings of the IEEE Congress on Evolutionary Computation [C]. Piscataway, USA: IEEE Service Center, 2001, 101-106,
- [4] 吕振肃,候志荣. 自适应变异的粒子群优化算法 [J]. 电子学报, 2004, 32(3):416-420.
- [5] 高 鹰,谢胜利. 免疫粒子群优化算法 [J]. 计算机工程与应用,2004,41(6):4-6.
- [6] Shi Y H, Eberhart R C, A modified particle swarm optimizer [A]. Proceedings of the IEEE Congress on Evolutionary Computation [C]. Piscataway, USA: IEEE Service Center, 1998, 69-73.

(编辑 苗 凌)

一种动态改变惯性权的自适应粒子群算法



作者: 张选平, 杜玉平, 秦国强, 覃征, Zhang Xuanping, Du Yuping, Qin Guoqiang,

Qin Zheng

作者单位: 西安交通大学计算机科学与技术系,710049,西安

刊名: 西安交通大学学报 ISTIC EI PKU

英文刊名: JOURNAL OF XI'AN JIAOTONG UNIVERSITY

年,卷(期): 2005,39(10)

被引用次数: 39次

参考文献(6条)

1. Shi Y H; Eberhart R C A modified particle swarm optimizer[外文会议] 1998

- 2. 高鹰;谢胜利 免疫粒子群优化算法[期刊论文]-计算机工程与应用 2004(06)
- 3. 吕振肃; 候志荣 自适应变异的粒子群优化算法[期刊论文] 电子学报 2004(03)
- 4. Shi Y H; Eberhart R C Fuzzy adaptive particle swarm optimization[外文会议] 2001
- 5. Eberhart R C; Shi Y H Particle swarm optimization: developments, applications and resources [外文会议] 2001
- 6.Eberhart R C; Kennedy J A new optimizer using particle swarm theory[外文会议] 1995

引证文献(39条)

- 1. 刘波涛. 刘金广 基于动态粒子群优化的网格任务调度算法[期刊论文]-计算机应用研究 2011(3)
- 2. 朱坤. 李文杰 DCW算法在智能交通系统中的应用研究[期刊论文]-天津理工大学学报 2010(1)
- 3. 骆瑞玲. 李明. 李睿 改进的PSO在说话人辨识中的应用[期刊论文]-计算机工程与应用 2010(2)
- 4. 孙越泓. 魏建香. 夏德深 一种基于粒子对称分布多样性的PSO算法[期刊论文]-模式识别与人工智能 2010(2)
- 5. <u>闫旺. 李郁侠. 师彪. 孟欣. 李鹏. 牛艳利</u> <u>DP-ADPSO算法在机组负荷优化组合分配问题中的应用</u>[期刊论文]-<u>沈阳农</u>业大学学报 2010(1)
- 6. 王改堂. 李平. 苏成利 基于自适应变异的动态粒子群优化算法[期刊论文]-科技通报 2010(5)
- 7. 方冰. 李太勇. 吴江 一种基于网格划分的自适应粒子群优化算法[期刊论文]-计算机应用研究 2010(11)
- 8. <u>蔡延光.</u> 宋康. 张敏捷. <u>武鑫</u> 自适应多目标混合差分进化算法在联盟运输调度中的应用[期刊论文]-计算机应用 2010(11)
- 9. 李太勇. 吴江. 朱波. 方冰 一种基于距离度量的自适应粒子群优化算法[期刊论文]-计算机科学 2010(10)
- 10. 徐刚. 杨玉群. 黄先玖 一种非线性权重的自适应粒子群优化算法[期刊论文]-计算机工程与应用 2010(35)
- 11. 孙娜. 张庆庆 粒子群优化算法研究[期刊论文]-衡水学院学报 2010(1)
- 12. <u>师彪. 李郁侠. 于新花. 李娜. 闫旺. 孟欣</u> <u>自适应变系数粒子群-径向基神经网络模型在负荷预测中的应用</u>[期刊论文]-计算机应用 2009(9)
- 13. 陈彬. 骆鲁秦. 王岩 基于粒子群聚类算法的雷达信号分选[期刊论文]-航天电子对抗 2009(5)
- 14. 常文平. 罗先觉 梯级水电站优化调度的模糊自适应粒子群算法[期刊论文]-西安交通大学学报 2009(6)
- 15. 朱永利. 陈英伟. 韩凯. 王磊 基于熵的自适应变异的粒子群优化算法[期刊论文]-微型机与应用 2009(10)
- 16. 董新亮. 马光文. 陈尧. 张秋菊 SAPSO算法在梯级水电站日优化调度中的应用[期刊论文]-水力发电 2009(6)
- 17. 段玉红. 高岳林 基于差分演化的粒子群算法[期刊论文] 计算机仿真 2009(6)
- 18. 曾华华. 唐宁九. 邓旻辉. 凌燕霞 随机权值平面选址的粒子群优化算法[期刊论文]-计算机应用研究 2009(4)
- 19. 冯婷. 陆雪松. 阳维. 张素 改进收敛条件的动态调整惯性权重PSO算法[期刊论文]-计算机工程与应用 2009(3)

- 20. 汪禹喆. 雷英杰 基于最优评价的改进自适应粒子群算法[期刊论文]-系统工程与电子技术 2008(12)
- 21. 黎晓峰. 薛保菊. 李维乾 基于改进粒子群算法的水库优化调度研究[期刊论文]-水力发电 2008(11)
- 22. <u>董新亮</u>. <u>MA Guang-wen</u>. 黎凯. <u>Zhang Qiu-ju</u> <u>基于SAPSO的梯级水电站中长期优化调度</u>[期刊论文]-中国农村水利水电 2008(7)
- 23. <u>WANG Xiao-li</u>. <u>张学良</u>. <u>WEN Shu-hua</u>. <u>卢青波 一种改进的粒子群优化算法</u>[期刊论文]-<u>机械工程与自动化</u> 2008 (4)
- 24. 王少波. 解建仓. 汪妮 基于改进粒子群算法的水电站水库优化调度研究[期刊论文]-水力发电学报 2008(3)
- 25. <u>杨耿煌</u>. <u>温渤婴</u> 基于量子行为粒子群优化-人工神经网络的电能质量扰动识别[期刊论文]-中国电机工程学报 2008(10)
- 26. 黄强. 刘晓黎. 杨菊香. 张双虎. 王功 洮河九甸峡水库优化调度研究[期刊论文]-水力发电学报 2008(2)
- 27. 张玉芳. 薛青松. 熊忠阳 基于禁忌搜索的动态粒子群算法[期刊论文]-计算机工程与应用 2008(24)
- 28. 廖猜猜. 徐建中. 席光 基于一种改进的PSO算法在风力机叶片优化中的应用[期刊论文]-工程热物理学报 2008(5)
- 29. 陈如清. 俞金寿 基于粒子群最小二乘支持向量机的软测量建模[期刊论文]-系统仿真学报 2007(22)
- 30. 刘勤明. 吕文元 旅行商问题的改进粒子群算法[期刊论文]-计算机应用 2007(z2)
- 31. 郏宣耀. 李欢. 縢少华 自适应变邻域混沌搜索微粒群算法[期刊论文]-计算机工程与应用 2007(31)
- 32. 李丙春. 耿国华 基于粒子群优化的图像自适应增强方法[期刊论文] 计算机工程与设计 2007(20)
- 33. <u>吴秀华</u>. <u>朴在林</u>. <u>徐静</u>. <u>杨萍</u> <u>基于改进粒子群优化算法的电力系统无功电压综合控制</u>[期刊论文]-<u>继电器</u> 2007 (21)
- 34. 陈如清. 俞金寿 基于带扰动项粒子群算法的软测量建模[期刊论文]-华东理工大学学报(自然科学版) 2007(3)
- 35. 张双虎. 黄强. 吴洪寿. 杨菊香 水电站水库优化调度的改进粒子群算法[期刊论文]-水力发电学报 2007(1)
- 36. 孙建英 粒子群优化算法的分析及改进[学位论文]硕士 2007
- 37. 李丙春 粒子群优化算法及其应用[期刊论文]-喀什师范学院学报 2006(3)
- 38. 曲加圣 二级倒立摆的自适应逆控制研究[学位论文]硕士 2006
- 39. 闫滨 大坝安全监控及评价的智能神经网络模型研究[学位论文]博士 2006

本文链接: http://d.g.wanfangdata.com.cn/Periodical_xajtdxxb200510001.aspx