

---

# Campos vetoriais e Integrais de linha

Cálculo Diferencial e Integral III

Suzana M. F. de Oliveira

# Índice

---

- Revisão
- Campos vetoriais
  - Definição
  - Campos de quadrado inverso
  - Campos gradientes
  - Campos conservativos e funções potenciais
  - Divergente e rotacional
  - Operadores  $\nabla$  e  $\nabla^2$
- Integrais de linha
- Resumo
- Bibliografia

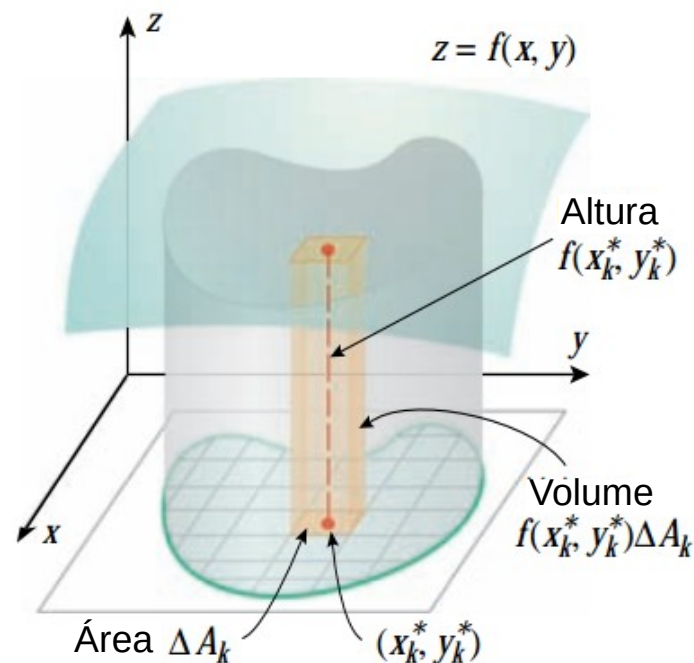
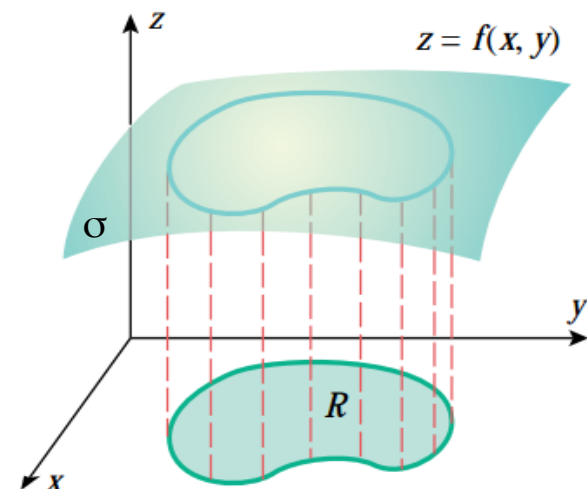
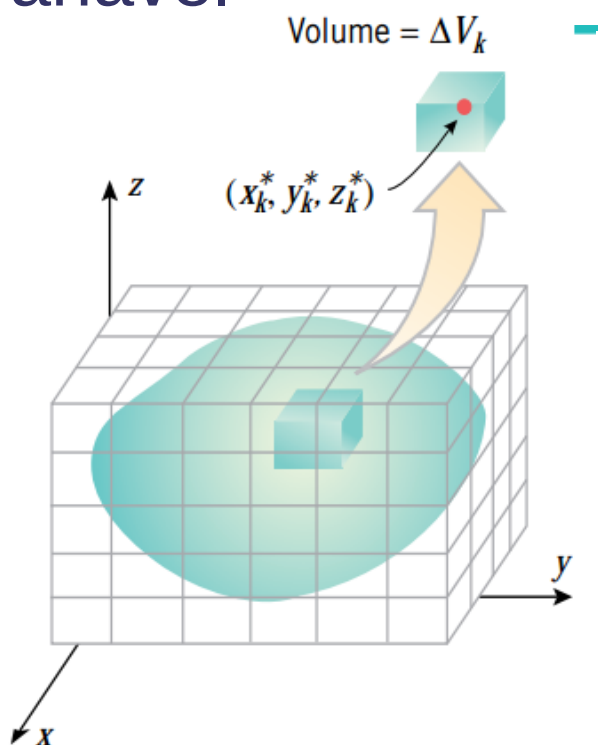
---

# Revisão

# Revisão

- Integrais múltiplas
  - Integrais duplas
  - Área de superfície
  - Integrais triplas
  - Mudança de variável
    - Jacobiano

$$J(u, v, w) = \frac{\partial(x, y, z)}{\partial(u, v, w)}$$
$$= \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} & \frac{\partial x}{\partial w} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} & \frac{\partial y}{\partial w} \\ \frac{\partial z}{\partial u} & \frac{\partial z}{\partial v} & \frac{\partial z}{\partial w} \end{vmatrix}$$



---

# Campos vetoriais

# Campos vetoriais

---

- Motivação
  - Funções que associam vetores a pontos no espaço bi ou tridimensional
  - Importante para os estudos: fluxos fluidos, campos de forças gravitacionais, campos de forças eletromagnéticas...

# Campos vetoriais

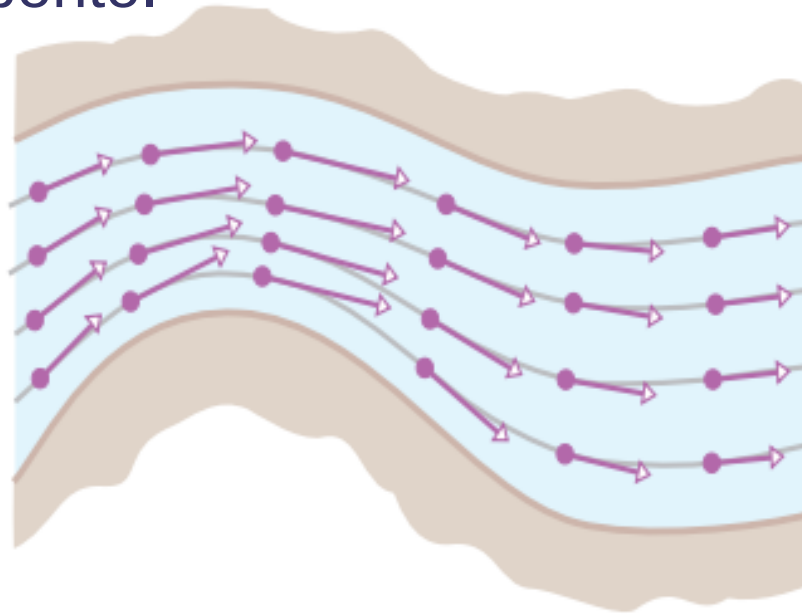
- Motivação
  - Exemplo: Lei da Gravitação Universal de Newton
    - A Terra exerce uma força atrativa sobre a massa na direção do centro da Terra de grandeza inversamente proporcional ao quadrado da distância da massa ao centro da Terra



Campo  
gravitacional

# Campos vetoriais

- Motivação
  - Exemplo: Fluxo fluido
    - Imagine uma corrente em que a água flui horizontalmente em qualquer nível e considere a camada de água em uma profundidade específica.
    - Em cada ponto da camada, a água tem uma certa velocidade, que podemos representar por um vetor naquele ponto.

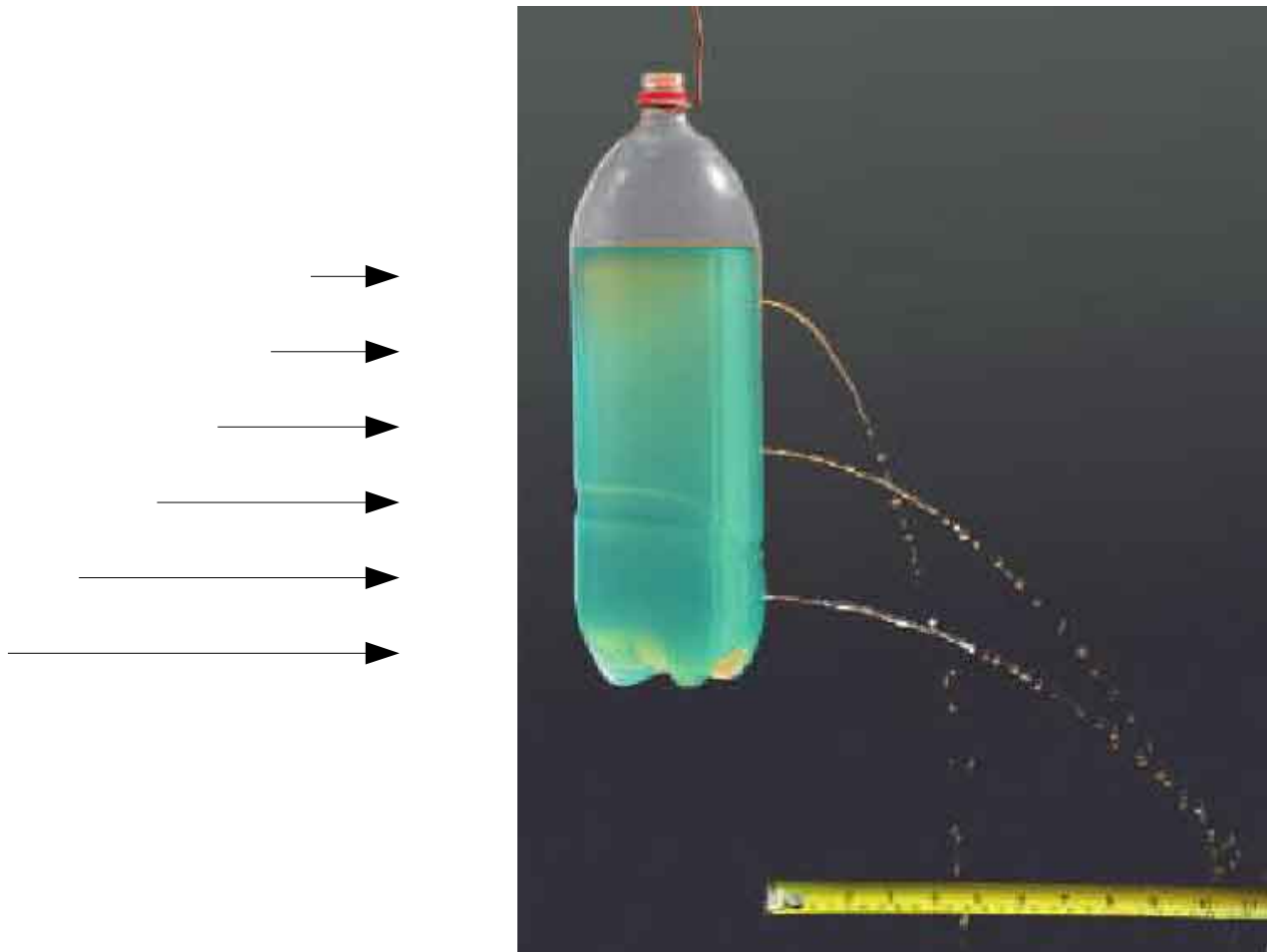


Campo de  
velocidades



# Campos vetoriais

- Motivação
  - Exemplo: Pressão de uma coluna d'água



# Campos vetoriais

- Definição:

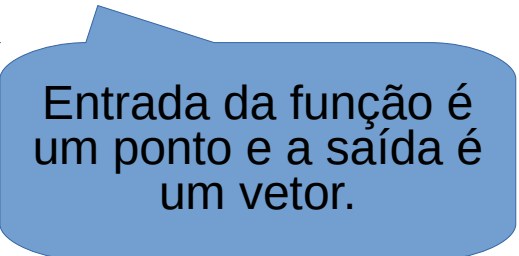
- Um **campo vetorial** em um plano é uma função que associa a cada ponto  $P$  do plano um único vetor  $\mathbf{F}(P)$  paralelo ao plano.

$$\mathbf{F}(x, y) = f(x, y)\mathbf{i} + g(x, y)\mathbf{j}$$

- Analogamente, um **campo vetorial** no espaço tridimensional é uma função que associa a cada ponto  $P$  do espaço tridimensional um único vetor  $\mathbf{F}(P)$  do espaço.

$$\mathbf{F}(x, y, z) = f(x, y, z)\mathbf{i} + g(x, y, z)\mathbf{j} + h(x, y, z)\mathbf{k}$$


$$F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$$

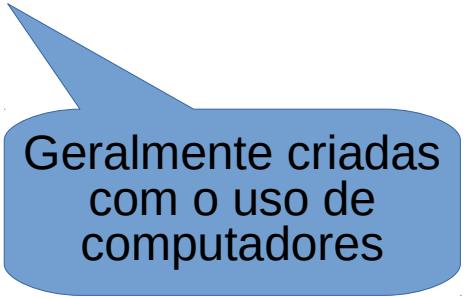


Entrada da função é um ponto e a saída é um vetor.

# Campos vetoriais

---

- Representações gráficas
  - 2D: É possível ter uma **ideia do campo vetorial** desenhando vetores representativos de  $\mathbf{F}(x, y)$  em alguns pontos bem selecionados do plano  $xy$

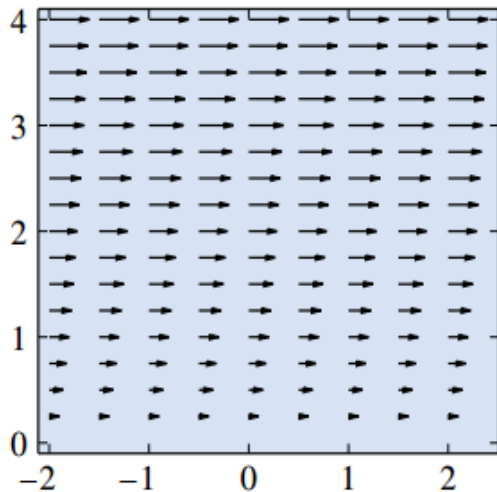


Geralmente criadas  
com o uso de  
computadores

# Campos vetoriais

- Representações gráficas
  - É possível ter uma **ideia do campo vetorial** desenhando vetores representativos de  $\mathbf{F}(x, y)$  em alguns pontos bem selecionados

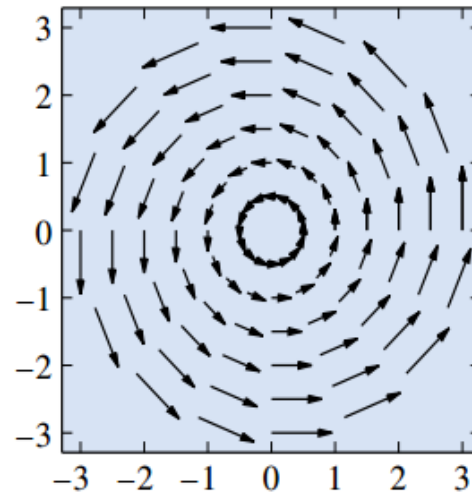
Velocidade no fundo do córrego



$$\mathbf{F}(x, y) = \frac{1}{5}\sqrt{y}\mathbf{i}$$

Velocidade em uma roda em movimento

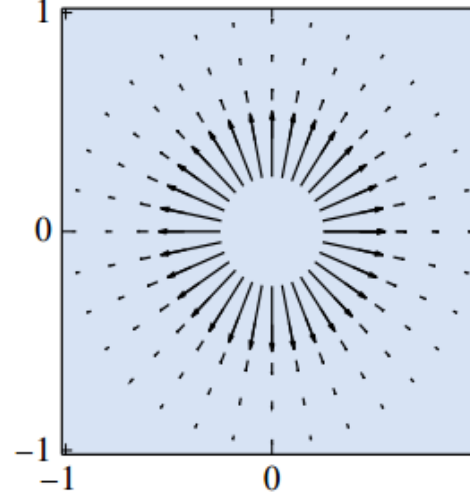
*Vetores fora de escala*



$$\mathbf{F}(x, y) = -y\mathbf{i} + x\mathbf{j}$$

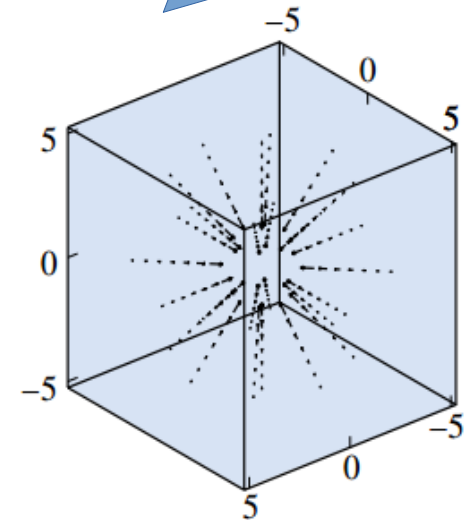
Força de repulsão de uma corrente elétrica

*Vetores fora de escala*



$$\mathbf{F}(x, y) = \frac{x\mathbf{i} + y\mathbf{j}}{10(x^2 + y^2)^{3/2}}$$

Campos em 3d são mais confusos e menos usados



$$\mathbf{F}(x, y, z) = \frac{-x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}}{(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}}$$

# Campos vetoriais

- Notação compacta
  - Utilizando completamente a notação vetorial

$$\begin{array}{lcl} \mathbf{F}(x, y) & \rightarrow & \mathbf{r} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} \\ \mathbf{F}(x, y, z) & \rightarrow & \mathbf{r} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k} \end{array} \quad \begin{array}{l} \nearrow \\ \nearrow \end{array} \quad \mathbf{F}(\mathbf{r}) \rightarrow \mathbf{F}$$

# Campos vetoriais

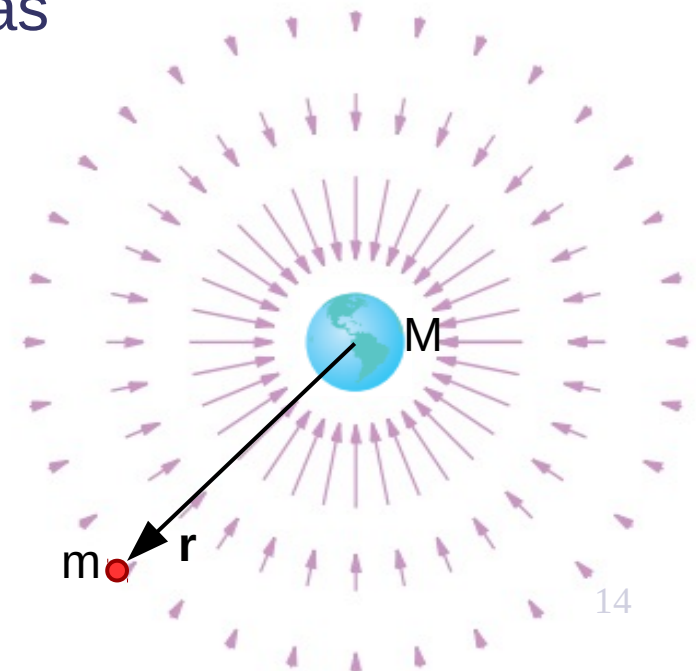
Lei da Gravitação  
Universal de Newton

- Campos de quadrado inverso
  - Partículas de massas  $m$  e  $M$  atraem uma à outra com uma força  $\mathbf{F}$  de grandeza:

$$\|\mathbf{F}\| = \frac{GmM}{r^2}$$

- $G$  é uma constante
- $r = \|\mathbf{r}\|$  é a distância entre as massas
- A força  $\mathbf{F}(\mathbf{r})$  exercida pela partícula de massa  $M$  sobre a partícula de massa  $m$  tem a direção e o sentido do vetor unitário  $-\mathbf{r}/\|\mathbf{r}\|$

$$\mathbf{F}(\mathbf{r}) = -\frac{GmM}{\|\mathbf{r}\|^2} \frac{\mathbf{r}}{\|\mathbf{r}\|} = -\frac{GmM}{\|\mathbf{r}\|^3} \mathbf{r}$$

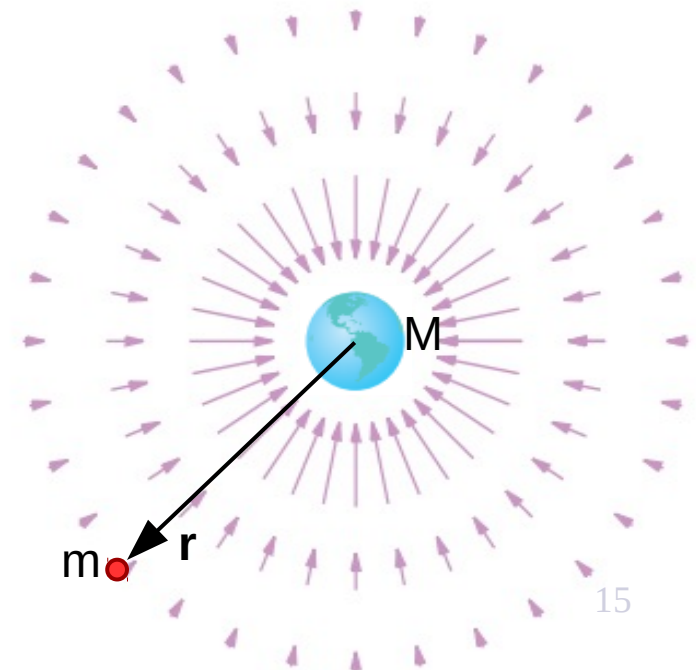


# Campos vetoriais

- Campos de quadrado inverso
  - Assumindo  $M$  e  $m$  como constantes e tomando  $c = -GmM$ 
    - Forma geral:

$$\mathbf{F}(\mathbf{r}) = \frac{c}{\|\mathbf{r}\|^3} \mathbf{r}$$

Problemas  
eletromagnéticos  
e gravitacionais



# Campos vetoriais

- Definição:
  - Se  $\mathbf{r}$  for um vetor posição do espaço bi ou tridimensional e  $c$  for uma constante, então um campo vetorial da forma

$$\mathbf{F}(\mathbf{r}) = \frac{c}{\|\mathbf{r}\|^3} \mathbf{r}$$

é denominado um **campo de quadrado inverso**.

- Se  $c > 0$ , então  $\mathbf{F}(\mathbf{r})$  tem a mesma direção de  $\mathbf{r}$
- Se  $c < 0$ , então  $\mathbf{F}(\mathbf{r})$  tem sentido oposto de  $\mathbf{r}$
- Mas, em ambos os casos,  $\mathbf{F}(\mathbf{r})$  é inversamente proporcional ao quadrado da distância entre o ponto final de  $\mathbf{r}$  e a origem

$$\|\mathbf{F}(\mathbf{r})\| = \frac{|c|}{\|\mathbf{r}\|^3} \|\mathbf{r}\| = \frac{|c|}{\|\mathbf{r}\|^2}$$



# Campos vetoriais

---

- Campos gradientes

- Se  $\phi$  for uma função de três variáveis, então o gradiente de  $\phi$  é definido como

$$\nabla\phi = \frac{\partial\phi}{\partial x}\mathbf{i} + \frac{\partial\phi}{\partial y}\mathbf{j} + \frac{\partial\phi}{\partial z}\mathbf{k}$$

- Essa função define um campo vetorial
  - Em cada ponto de um campo gradiente em que o gradiente não for nulo, o vetor aponta na direção em que é máxima a taxa de aumento de  $\phi$

# Campos vetoriais

---

- Campos gradientes
  - Exemplo: Esboce o campo gradiente de
$$\phi(x, y) = x + y$$

# Campos vetoriais

- Campos gradientes
  - Exemplo: Esboce o campo gradiente de

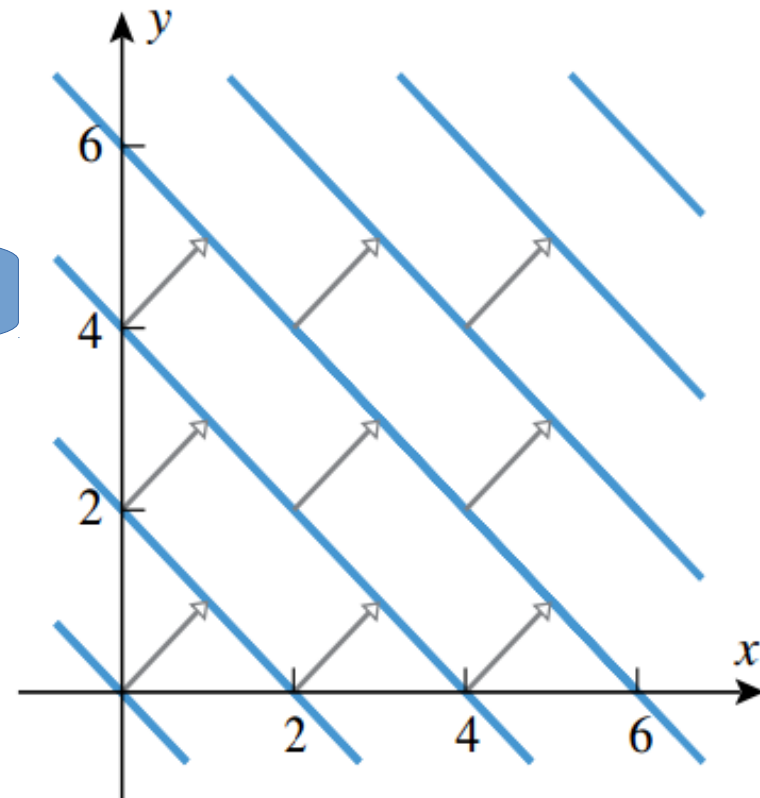
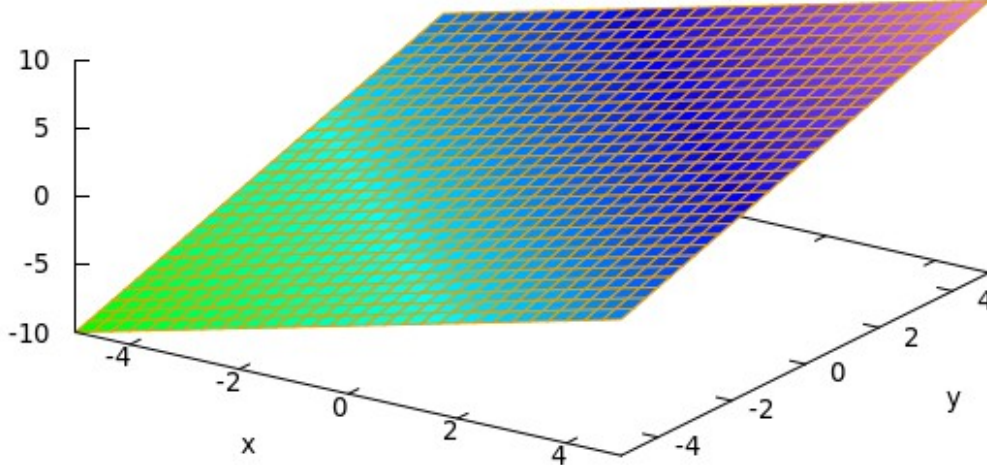
$$\phi(x, y) = x + y$$

- O gradiente de  $\phi$  é:

$$\nabla\phi = \frac{\partial\phi}{\partial x}\mathbf{i} + \frac{\partial\phi}{\partial y}\mathbf{j} = \mathbf{i} + \mathbf{j}$$

Constante

Curvas de nível  
e campo



# Campos vetoriais

---

- Definição:
  - Dizemos que um campo vetorial  $\mathbf{F}$  do espaço bi ou tridimensional é **conservativo** em uma região se for o campo gradiente de alguma função  $\phi$  naquela região ou seja, se

$$\mathbf{F} = \nabla\phi$$

A função  $\phi$  é denominada uma **função potencial** de  $\mathbf{F}$  na região

# Campos vetoriais

- Campos conservativos e funções potenciais

- Exemplo: Campos de quadrado inverso  $\mathbf{F}$  são *conservativos* em qualquer região que não contenha a origem.

$$\phi(x, y) = -\frac{c}{(x^2 + y^2)^{1/2}}$$

- $\phi$  é uma *função potencial* em qualquer região que não contenha a origem

$$\begin{aligned}\nabla\phi(x, y) &= \frac{\partial\phi}{\partial x}\mathbf{i} + \frac{\partial\phi}{\partial y}\mathbf{j} \\ &= \frac{cx}{(x^2 + y^2)^{3/2}}\mathbf{i} + \frac{cy}{(x^2 + y^2)^{3/2}}\mathbf{j} \\ &= \frac{c}{(x^2 + y^2)^{3/2}}(x\mathbf{i} + y\mathbf{j}) \\ &= \mathbf{F}(x, y)\end{aligned}$$

# Campos vetoriais

Operações sobre  
campos vetoriais

- Definição:

- Se  $\mathbf{F}(x, y, z) = f(x, y, z)\mathbf{i} + g(x, y, z)\mathbf{j} + h(x, y, z)\mathbf{k}$ , definiremos a **divergência** de  $\mathbf{F}$ , denotada  $\text{div } \mathbf{F}$ , como a função dada por

$$\text{div } \mathbf{F} = \frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z}$$

Escalar

# Campos vetoriais

Operações sobre  
campos vetoriais

- Definição:

- Se  $\mathbf{F}(x, y, z) = f(x, y, z)\mathbf{i} + g(x, y, z)\mathbf{j} + h(x, y, z)\mathbf{k}$ , definiremos a **divergência** de  $\mathbf{F}$ , denotada  $\text{div } \mathbf{F}$ , como a função dada por

$$\text{div } \mathbf{F} = \frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z}$$

Escalar

- Se  $\mathbf{F}(x, y, z) = f(x, y, z)\mathbf{i} + g(x, y, z)\mathbf{j} + h(x, y, z)\mathbf{k}$ , definiremos o **rotacional de  $\mathbf{F}$** , denotado  $\text{rot } \mathbf{F}$ , como o campo vetorial dado por

$$\text{rot } \mathbf{F} = \left( \frac{\partial h}{\partial y} - \frac{\partial g}{\partial z} \right) \mathbf{i} + \left( \frac{\partial f}{\partial z} - \frac{\partial h}{\partial x} \right) \mathbf{j} + \left( \frac{\partial g}{\partial x} - \frac{\partial f}{\partial y} \right) \mathbf{k}$$

Vetor

# Campos vetoriais

---

- Observação:
  - Note que  $\text{div } \mathbf{F}$  e  $\text{rot } \mathbf{F}$  dependem do ponto em que estão sendo calculados e, portanto, são escritos mais apropriadamente como  $\text{div } \mathbf{F}(x, y, z)$  e  $\text{rot } \mathbf{F}(x, y, z)$ .
  - Entretanto, mesmo que essas funções sejam expressas em termos de  $x$ ,  $y$  e  $z$ , pode ser provado que seus valores em um ponto fixado dependem do ponto, mas não do sistema de coordenadas selecionado.
  - Isso é importante nas aplicações, uma vez que permite a físicos e engenheiros calcular rotacional e divergência em qualquer sistema de coordenadas conveniente.



# Campos vetoriais

- Rotacional
  - Artifício mnemônico: A formula pode ser expressa na forma de determinante

$$\text{rot } \mathbf{F} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ f & g & h \end{vmatrix}$$

# Campos vetoriais

---

- Divergente e rotacional
  - Exercício: Calcule a divergência e o rotacional do campo vetorial

$$\mathbf{F}(x, y, z) = x^2y\mathbf{i} + 2y^3z\mathbf{j} + 3z\mathbf{k}$$

# Campos vetoriais

- Divergente e rotacional
  - Exercício: Calcule a divergência e o rotacional do campo vetorial

$$\mathbf{F}(x, y, z) = x^2y\mathbf{i} + 2y^3z\mathbf{j} + 3z\mathbf{k}$$

- Divergente

$$\operatorname{div} \mathbf{F} = \frac{\partial}{\partial x}(x^2y) + \frac{\partial}{\partial y}(2y^3z) + \frac{\partial}{\partial z}(3z) = 2xy + 6y^2z + 3$$

- Rotacional

$$\begin{aligned}\operatorname{rot} \mathbf{F} &= \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ x^2y & 2y^3z & 3z \end{vmatrix} \\ &= \left[ \frac{\partial}{\partial y}(3z) - \frac{\partial}{\partial z}(2y^3z) \right] \mathbf{i} + \left[ \frac{\partial}{\partial z}(x^2y) - \frac{\partial}{\partial x}(3z) \right] \mathbf{j} + \left[ \frac{\partial}{\partial x}(2y^3z) - \frac{\partial}{\partial y}(x^2y) \right] \mathbf{k} \\ &= -2y^3\mathbf{i} - x^2\mathbf{k} \quad \blacktriangleleft\end{aligned}$$

# Campos vetoriais

- Operador  $\nabla$  (operador del)
  - É conveniente considerar  $\nabla$  como um operado

$$\nabla = \frac{\partial}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial}{\partial z} \mathbf{k}$$

que, aplicado a  $\phi(x, y, z)$ , produz o gradiente

$$\nabla \phi = \frac{\partial \phi}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial \phi}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial \phi}{\partial z} \mathbf{k}$$

É análogo ao operador de derivada  $d/dx$  que, quando aplicado a  $f(x)$ , produz a derivada  $f'(x)$

# Campos vetoriais

- Operador  $\nabla$  (operador del)

$$\nabla = \frac{\partial}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial}{\partial z} \mathbf{k}$$

- Seja o campo vetorial

$$\mathbf{F} = f(x, y, z) \mathbf{i} + g(x, y, z) \mathbf{j} + h(x, y, z) \mathbf{k}$$

- O divergente pode ser dado pelo produto escalar

$$\text{div } \mathbf{F} = \nabla \cdot \mathbf{F} = \frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z}$$

- O rotacional pode ser dado pelo produto vetorial

$$\text{rot } \mathbf{F} = \nabla \times \mathbf{F} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ f & g & h \end{vmatrix}$$

# Campos vetoriais

---

- Operador  $\nabla^2$  (operador laplaciano)
  - Aplica o operador del a ele mesmo

$$\nabla^2 = \nabla \cdot \nabla = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

# Campos vetoriais

- Operador  $\nabla^2$  (operador laplaciano)

- Aplica o operador del a ele mesmo

$$\nabla^2 = \nabla \cdot \nabla = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

- Quando aplicado a  $\phi(x, y, z)$ , produz a função:

$$\nabla^2 \phi = \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2}$$

- A equação  $\nabla^2 \phi = 0$

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2} = 0$$

é conhecida como **equação de Laplace**

Também  
pode ser visto  
como  $\text{div}(\nabla \phi)$

---

# Integrais de linha



# Integrais de linha

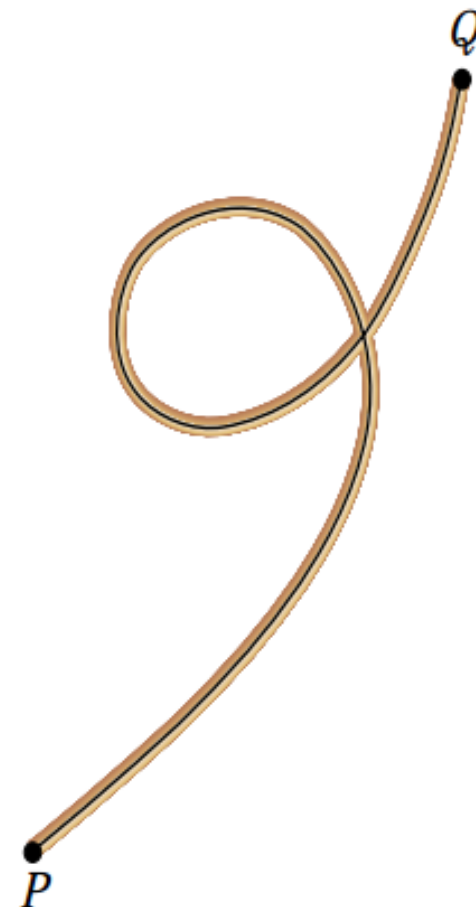
- Integrar ao longo de uma curva

massa por unidade  
de comprimento

- Motivação: Problema de encontrar a massa de um arame muito fino cuja função densidade linear seja conhecida

- O arame pode ser modelado por uma curva lisa  $C$  entre dois pontos  $P$  e  $Q$
- Dado um ponto  $(x, y, z)$  em  $C$ , denotamos por  $f(x, y, z)$  o valor correspondente da função densidade

Resultado  
da curva  
lisa para  
um certo  $t$



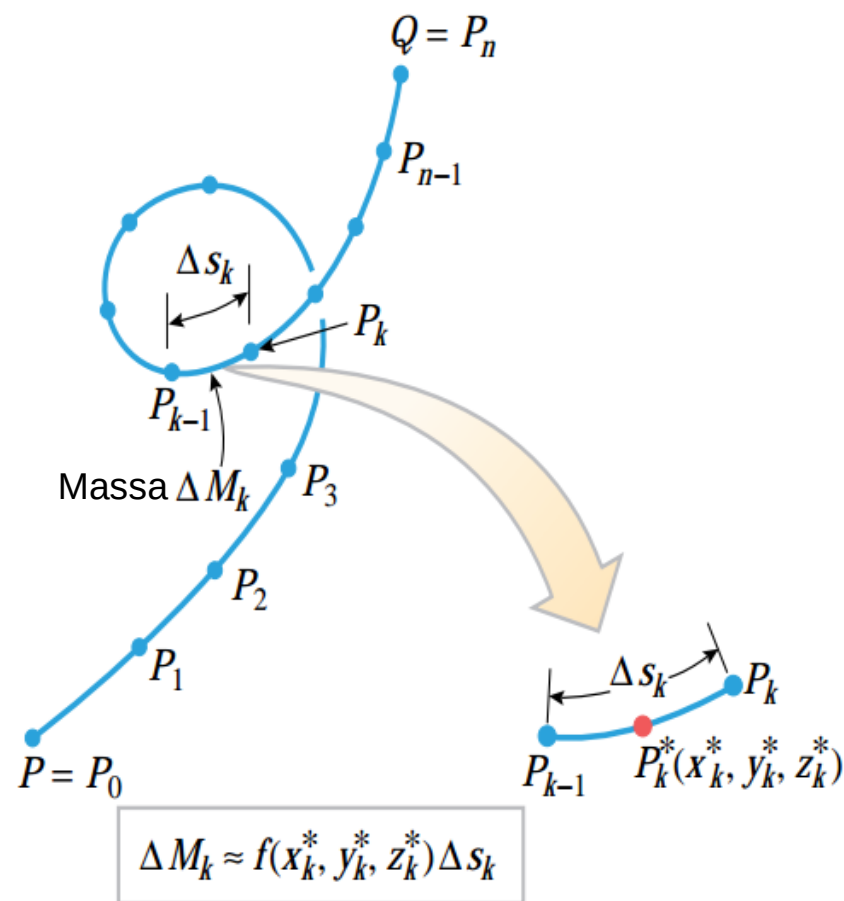
# Integrais de linha

- Integrar ao longo de uma curva
  - Motivação: Problema de encontrar a massa de um arame muito fino cuja função densidade linear seja conhecida

- Divida  $C$  em  $n$  seções muito pequenas

$$P = P_0, P_1, P_2, \dots, P_{n-1}, P_n = Q$$

- $\Delta M_k$  é a massa da  $k$ -ésima seção
  - $\Delta s_k$  o comprimento de arco entre  $P_{k-1}$  e  $P_k$



# Integrais de linha

- Integrar ao longo de uma curva
  - Motivação: Problema de encontrar a massa de um arame muito fino cuja função densidade linear seja conhecida

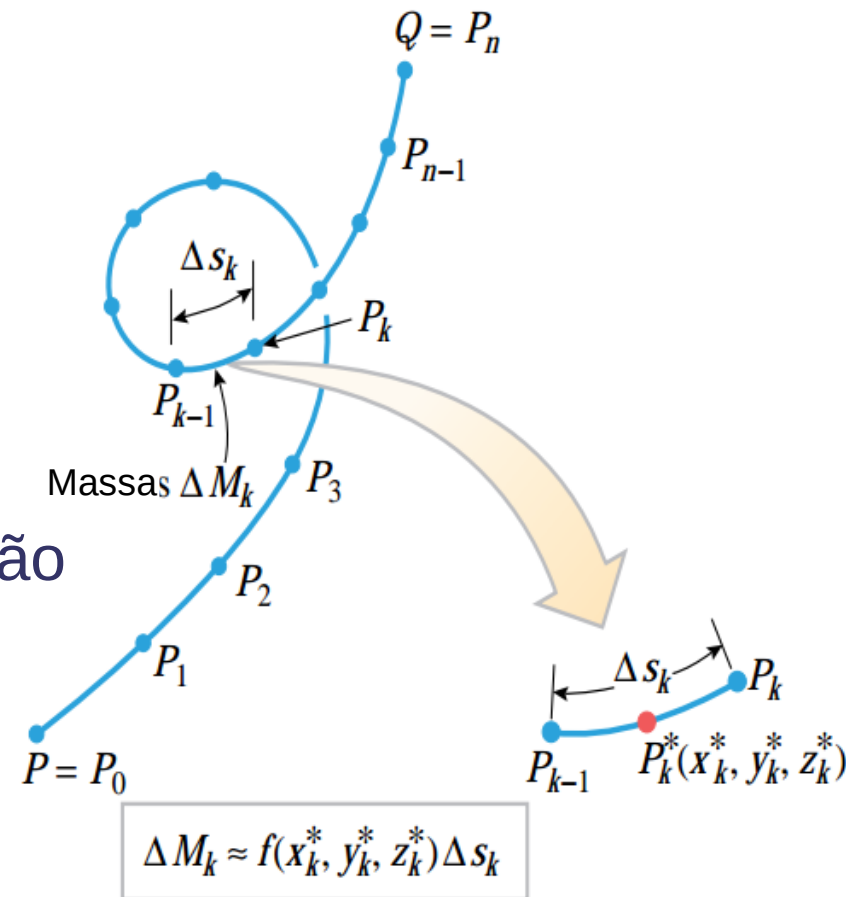
- Divida  $C$  em  $n$  seções muito pequenas

$$P = P_0, P_1, P_2, \dots, P_{n-1}, P_n = Q$$

- $P_k^*(x_k^*, y_k^*, z_k^*)$  é um ponto amostral arbitrário na  $k$ -ésima seção
  - $\Delta M_k$  é a massa da  $k$ -ésima seção
  - $\Delta s_k$  o comprimento de arco entre  $P_{k-1}$  e  $P_k$

O que queremos calcular

Se pequeno, o valor de  $f$  não varia muito



# Integrais de linha

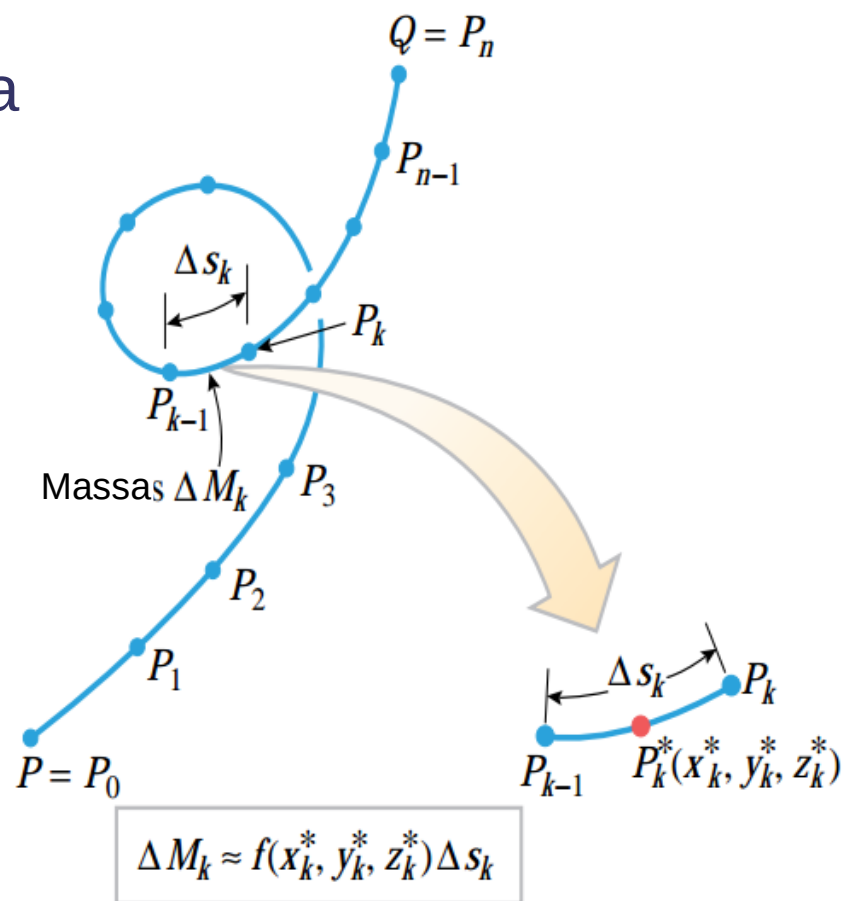
- Integrar ao longo de uma curva
  - Motivação: Problema de encontrar a massa de um arame muito fino cuja função densidade linear seja conhecida

- Aproximando  $f$  ao longo de uma seção  $k$  pelo valor  $f(x_k^*, y_k^*, z_k^*)$
- Aproximando a massa da  $k$ -ésima seção por

$$\Delta M_k \approx f(x_k^*, y_k^*, z_k^*) \Delta s_k$$

- Aproximando a massa total do arame por

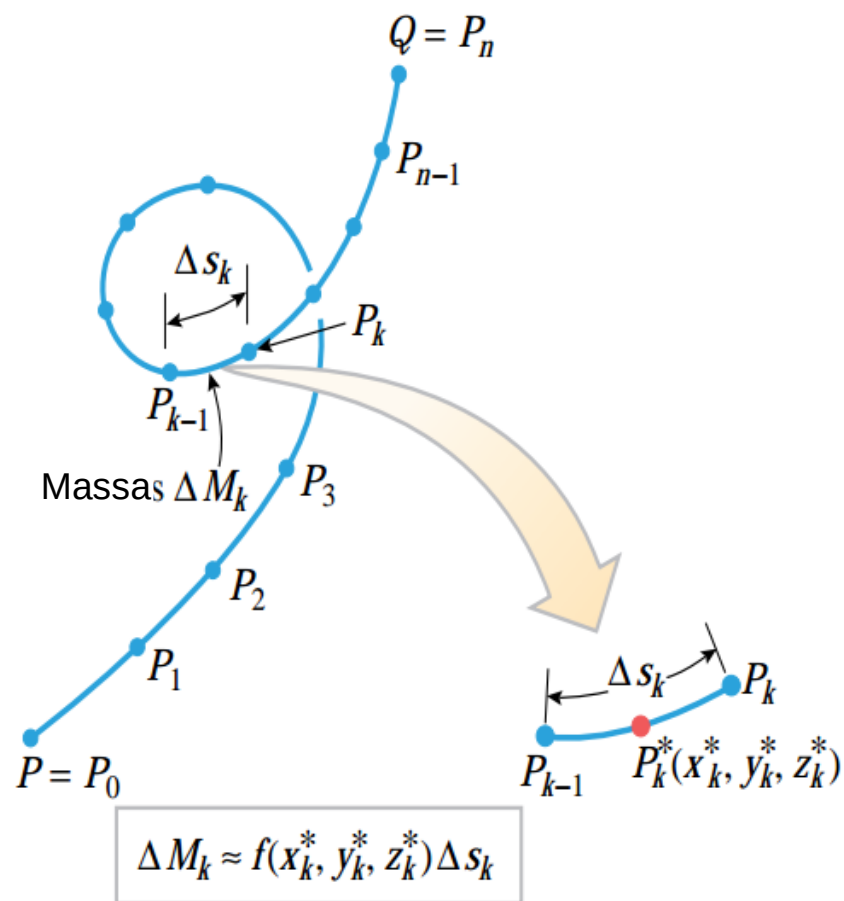
$$M = \sum_{k=1}^n \Delta M_k \approx \sum_{k=1}^n f(x_k^*, y_k^*, z_k^*) \Delta s_k$$



# Integrais de linha

- Integrar ao longo de uma curva
  - Motivação: Problema de encontrar a massa de um arame muito fino cuja função densidade linear seja conhecida
    - Erro tendendo a zero

$$M = \lim_{\max \Delta s_k \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(x_k^*, y_k^*, z_k^*) \Delta s_k$$



# Integrais de linha

- Integrar ao longo de uma curva
  - Definição: Se  $C$  for uma curva lisa no espaço bi ou tridimensional, então a **integral de linha de  $f$  em relação a  $s$  ao longo de  $C$**  é

$$\int_C f(x, y) ds = \lim_{\max \Delta s_k \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(x_k^*, y_k^*) \Delta s_k$$

bidimensional

$$\int_C f(x, y, z) ds = \lim_{\max \Delta s_k \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(x_k^*, y_k^*, z_k^*) \Delta s_k$$

tridimensional

desde que esse limite exista e não dependa da escolha de partição ou da escolha dos pontos amostrais

# Integrais de linha

- Integrar ao longo de uma curva
  - Observações:
    - Compartilham as mesmas propriedades de integrais definidas ordinárias
    - A massa  $M$  do arame é dada por
$$M = \int_C f(x, y, z) ds$$
onde  $f$  é função densidade linear
    - Se  $C$  for uma curva lisa de comprimento de arco  $L$  e se  $f$  for identicamente 1

$$\int_C ds = \lim_{\max \Delta s_k \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n \Delta s_k = \lim_{\max \Delta s_k \rightarrow 0} L = L$$

# Integrais de linha

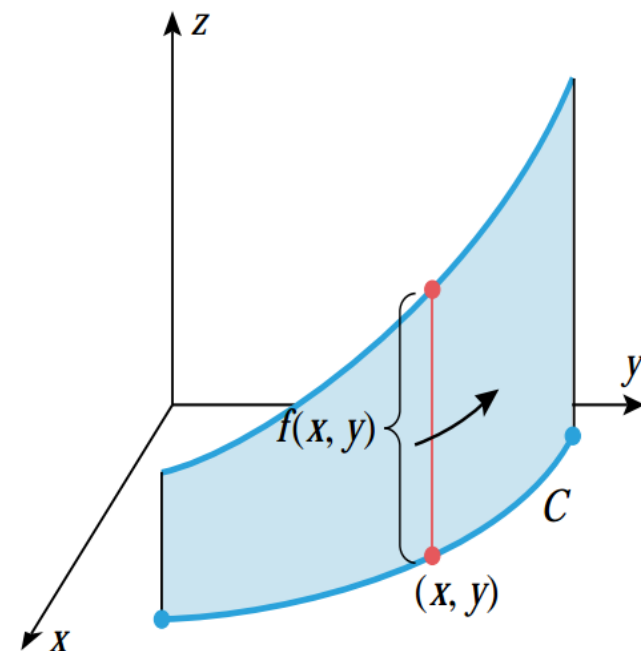
- Integrar ao longo de uma curva

- Observações:

- Se  $C$  for uma curva no plano  $xy$  e se  $f$  for uma função contínua não negativa definida em  $C$ , então

$$\int_C f(x, y) \, ds$$

pode ser interpretada como a área  $A$  da “cortina”





# Integrais de linha

- Integrar ao longo de uma curva

- Observações:

- Se  $C$  for uma curva no plano  $xy$  e se  $f$  for uma função contínua não negativa definida em  $C$ , então

$$\int_C f(x, y) ds$$

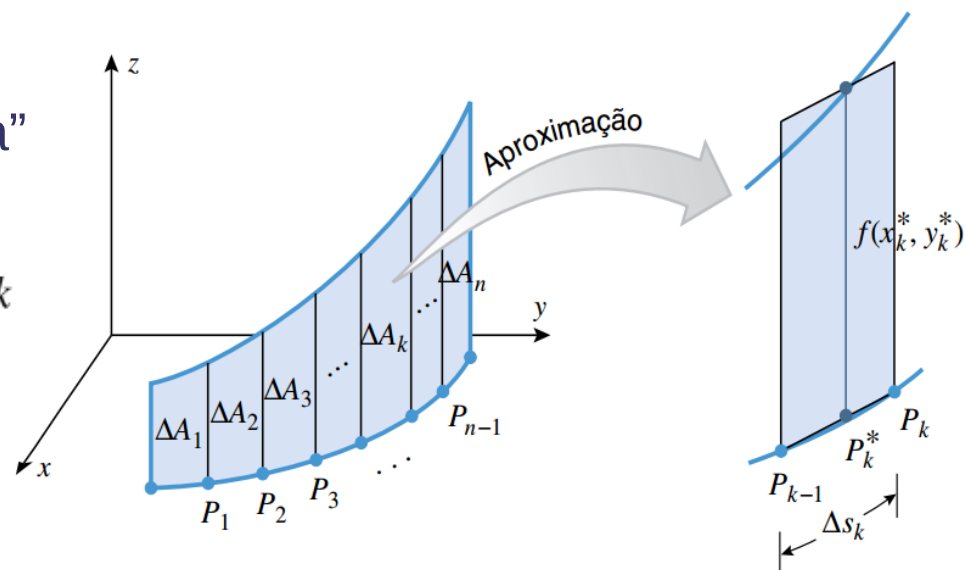
pode ser interpretada como a área  $A$  da “cortina”

- Área aproximada da partição

$$\Delta A_k \approx f(x_k^*, y_k^*) \Delta s_k$$

- Área aproximada da “cortina”

$$A = \sum_{k=1}^n \Delta A_k \approx \sum_{k=1}^n f(x_k^*, y_k^*) \Delta s_k$$



# Integrais de linha

- Integrar ao longo de uma curva

- Observações:

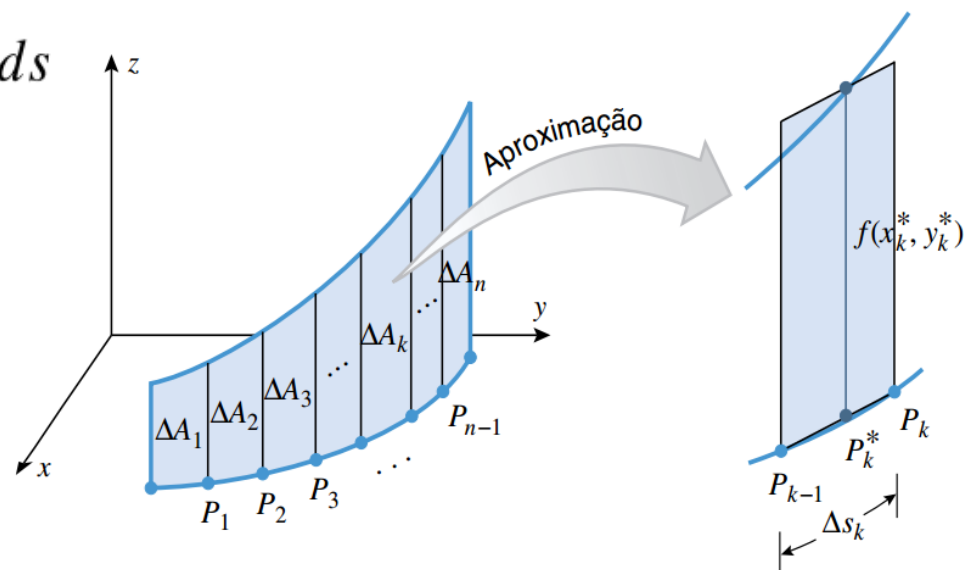
- Se  $C$  for uma curva no plano  $xy$  e se  $f$  for uma função contínua não negativa definida em  $C$ , então

$$\int_C f(x, y) ds$$

pode ser interpretada como a área  $A$  da “cortina”

- Erro tendendo a zero

$$A = \lim_{\max \Delta s_k \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(x_k^*, y_k^*) \Delta s_k = \int_C f(x, y) ds$$



---

# Resumo

# Resumo

- Campos vetoriais

- Definição:  $F: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbf{F}(x, y) = f(x, y)\mathbf{i} + g(x, y)\mathbf{j}$

- Campos de quadrado inverso

- Campos gradientes

- O gradiente de uma função  $\mathbf{F} = \nabla\phi$  é um campo vetorial

- Campos conservativos ( $\mathbf{F}$ ) e funções potenciais ( $\phi$ )

- Divergente e rotacional

- Operadores  $\nabla$  e  $\nabla^2$

- Integrais de linha

$$\left\{ \begin{array}{l} \operatorname{div} \mathbf{F} = \frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} \\ \operatorname{rot} \mathbf{F} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ f & g & h \end{vmatrix} \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \nabla = \frac{\partial}{\partial x}\mathbf{i} + \frac{\partial}{\partial y}\mathbf{j} + \frac{\partial}{\partial z}\mathbf{k} \\ \nabla^2 = \nabla \cdot \nabla = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \end{array} \right.$$

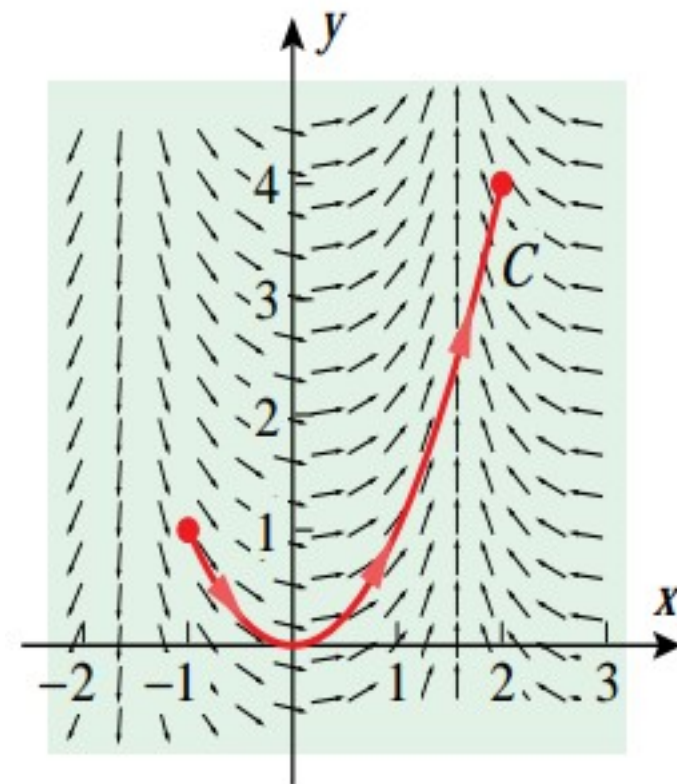
# Resumo

---

- Exercícios de fixação:
  - Seção 15.1
    - Exercícios de compreensão 15.1
    - 1-2
    - 5-10
    - 17-22

# Resumo

- Próxima aula:
  - Cálculo de integrais de linha
  - Integração de um campo vetorial ao longo de uma curva
  - Trabalho como integral de linha



---

# Bibliografia

# Bibliografia

---

- Bibliografia básica:
  - ANTON, Howard; BIVENS, Irl; DAVIS, Stephen. **Cálculo, v. 2.** 10a ed. Porto Alegre: Bookman, 2012.
    - Seção 15.1 e 15.2