Neural Network

Implementasi Oleh Kelompok

```
In [37]: import math
import numpy as np

def sigmoid(x):
    return 1 / (1 + math.exp(-x))
```

```
In [38]: import random
         class NeuralNet:
             # Constructor
             def init (self, nodes n in hidden layers, learning rate, momentum):
                 nodes n in hidden layers.append(1) # satu node buat output
                 self.nodes n in hidden layers = nodes n in hidden layers
                 self.inputs = [] #data input
                 self.learning_rate = learning_rate
                 self.momentum = momentum
                 self.outputs = [] # output dari setiap node pada satu iterasi
                 self.weights = [] # weight dari setiap edge pada satu iterasi
                 self.biases = [] # bias dari setiap node pada satu iterasi
                 self.weight biases = []
                 self.local_gradients = [] # local gradient dari setiap node pada satu iterasi
                 self.delta weights = [] # delta weight dari setiap edge pada satu iterasi
                 self.delta biases = [] # delta bias dari setiap node pada satu iterasi
                 self.layer nodes = [] # node-node pada layer-layer
                 self.v = [] # v pada setiap node
                 self.targets = [] # target dari data input
                 self.test outputs = [] # hasil predict data test
                 self.test labels = [] # label hasil predict data test
             # Feed Forward
             def feed_forward(self, datum_idx):
                 for i in range (1, len(self.layer_nodes)):
                     for j in range (0, len(self.layer nodes[i])):
                         current node = self.layer nodes[i][j]
                         weights = []
                         weights.append(self.biases[current node])
                         inputs = []
                         inputs.append(1)
                         for k in range(0, len(self.layer nodes[i-1])):
                             if (self.weights[self.layer nodes[i-1][k]][current node] != None):
                                     weights.append(self.weights[self.layer_nodes[i-1][k]][current n
         ode])
                             if (i==1):
                                 inputs.append(self.inputs[datum idx][self.layer nodes[i-1][k]])
                             else:
                                 inputs.append(self.outputs[self.layer nodes[i-1][k]])
                         v = np.dot(inputs, weights)
                         self.v[current_node] = v
                         self.outputs[current_node] = sigmoid(v)
             # Back Propagation
             def back propagation(self, datum idx):
                 for i in range(len(self.layer_nodes)-1, 0, -1):
                     for j in range(len(self.layer nodes[i])-1, -1, -1):
                         current node = self.layer nodes[i][j]
                         if (i == len(self.layer_nodes)-1):
                             v = self.v[current node]
                             sig_v = sigmoid(v)
                             self.local_gradients[current_node] = self.local_gradients[current_node]
          + (sig_v * (1 - sig_v) * (self.targets[datum_idx] - self.outputs[current_node]))
                         else:
                              v = self.v[current node]
                             sig_v = sigmoid(v)
                             weight delta = 1
                             for k in range(0, len(self.layer_nodes[i+1])):
                                 weight_delta = weight_delta * self.local_gradients[self.layer_nodes
         [i+1][k]] * self.weights[current_node][self.layer_nodes[i+1][k]]
                             self.local gradients[current node] = self.local gradients[current node]
          + (sig v * (1 - sig v) * weight delta)
             # Update Weight
             def update weight(self):
                 for i in range(0, len(self.layer_nodes)-1):
                     for j in range(0, len(self.layer_nodes[i])):
```

current node = self.layer nodes[i][j]

```
for k in range(0, len(self.layer nodes[i+1])):
                    current_next_node = self.layer_nodes[i+1][k]
                    self.delta_weights[current_node][current_next_node] = self.momentum * s
elf.delta weights[current node][current next node] + self.learning rate * self.local gradie
nts[current_next_node] * self.outputs[current_next_node]
                    self.weights[current node][current next node] += self.delta weights[cur
rent node][current_next_node]
        for i in range(1, len(self.biases)):
            new bias = self.biases[i] + self.momentum * self.delta biases[i] + self.learni
ng rate * self.local gradients[i]
            self.delta biases[i] = new bias - self.biases[i]
            self.biases[i] = new bias
    def fit(self, X, Y, batch size, max iter, threshold): # data = array of arrays
        #data[0] ke n merupakan label
        #nodes n in hidden layers[0] merupakan jumlah input
        self.nodes_n_in_hidden_layers.insert(0, len(X[0]))
        self.targets = Y
        self.inputs = X
        n nodes = 0
        init_weight = 1 # Weights diinisalisasi 0
        # Inisialisasi output, bias, local gradient, v, dan delta bias di setiap node pada
 layer
        for i in range(0, len(self.nodes n in hidden layers)):
            l nodes = []
            for j in range(0, self.nodes_n_in_hidden_layers[i]):
                self.outputs.append(0)
                self.v.append(0)
                self.biases.append(0) #asumsi x bias = 1
                self.local_gradients.append(0)
                self.delta_biases.append(0)
                l_nodes.append(n_nodes)
                n nodes += 1
            self.layer_nodes.append(l_nodes)
        for i in range(0, n nodes):
            self.weights.append([])
            self.delta weights.append([])
            for j in range(0, n nodes):
                self.weights[i].append(None)
                self.delta weights[i].append(None)
        current_node = 0
        for i in range(0, len(self.nodes_n_in_hidden_layers)-1):
            if (i < len(self.nodes_n_in_hidden_layers)-1):</pre>
                next_layer_first_node = current_node + self.nodes_n_in_hidden_layers[i]
                for j in range(0, self.nodes_n_in_hidden_layers[i]):
                    for k in range(0, self.nodes n in hidden layers[i+1]):
                        self.weights[current_node][k+next_layer_first_node] = random.unifor
m(-0.5, 0.5)
                        self.delta_weights[current_node][k+next_layer_first_node] = 0
                    current node += 1
        n_batch = math.ceil(len(Y)/batch_size)
        n iter = 0
        error = 100
        while (n iter < max iter and error > threshold):
            datum idx = 0
            for i in range(0, n_batch):
                # Mengembalikan local_gradient menjadi 0
                for i in range(0, n_nodes):
                    self.local_gradients[i] = 0
                j = 0
                accum error = 0
                num datum = 0
                while (j < batch size):</pre>
```

```
if (datum idx < len(Y)):</pre>
                        self.feed_forward(datum_idx)
                        accum_error = accum_error + (0.5 * ((self.targets[datum_idx] - self
.outputs[-1])**2))
                        num_datum = num_datum + 1
                        self.back_propagation(datum_idx)
                        datum_idx += 1
                        j += 1
                    else:
                        j = batch_size + 1
                error = accum_error / num_datum
                if (error < threshold):</pre>
                    break
                self.update_weight()
            n iter += 1
   # Predict
   def predict(self, data_test):
        feed_forward_result = []
        self.inputs = data_test
        for i in range (0, len(data_test)):
            self.feed_forward(i)
            self.test_outputs.append(self.outputs[-1])
        return self.test_outputs
   def predict label(self):
        for i in range (0, len(self.test_outputs)):
            if self.test_outputs[i] >= 0.5:
                self.test_labels.append(1)
            else:
                self.test_labels.append(0)
        return self.test_labels
```

Penjelasan Model Neural Network

Model Neural Network pada program kami diimplementasikan dengan mendefinisikan variabel-variabel (inputs, outputs, jumlah node pada satu layer, dll) dalam bentuk matrix dan list. Pada saat penciptaan suatu obyek Neural Network, diperlukan parameter jumlah node di setiap layer, learning rate, dan momentum. Setelah itu, obyek Neural Network yang terbentuk akan menginisiasi beberapa variabel seperti weights, biases, delta weights, delta biases, local gradients, dan beberapa variabel lainnya.

Pada kelas Neural Network, terdapat sejumlah fungsi, yaitu:

- 1. Feed forward
- 2. Back propagation
- 3. Update weight
- 4. Fit
- 5. Predict
- 6. Predict label

1. Feed Forward

Pada fungsi ini, program akan melakukan pembelajaran terhadap setiap node dengan memasukkan seluruh weight (termasuk weight bias) dan seluruh nilai (termasuk bias) yang menuju ke node tersebut ke dalam list weight dan list input. Kedua list tersebut kemudian di kalikan secara dot matrix yang kemudian hasil tersebut akan dimasukkan ke dalam fungsi sigmoid untuk mendapatkan satu output dari node tersebut. Hasil output tersebut kemudian dijadikan input untuk menghitung output pada node selanjutnya.

2. Back Propagation

Pada fungsi back propagation, dilakukan perhitungan untuk memperbarui nilai local gradient setiap node.

3. Update Weight

Pada fungsi update weight, dilakukan perhitungan untuk mendapatkan delta weight dan weight baru. Adapun delta_weight = momentum x delta_weight sebelumnya + learning_rate x local_gradient x output. Perhitungan ini dilakukan bukan hanya pada hubungan antarsimpul, tetapi juga pada bias tiap simpul.

4. Fit

Pada fungsi ini program melakukan pembelajaran terhadap data input. Pembelajaran dilakukan dengan mengkombinasikan ketiga fungsi sebelumnya yaitu feed forward, back propagation, dan update weight yang dieksekusi secara berurutan yang dilakukan sebanyak max_iter atau dilakukan hingga error yang dihasilkan <= threshold.

Selain itu pada fungsi ini diimplementasikan juga mini-batch stochastic gradient descent. Implementasi dilakukan dengan cara menerima input berupa batch_size. Program kemudian akan melakukan update weight setelah dilakukan feed forward dan back propagation sebanyak n_batch kali, di mana n_batch adalah jumlah datum dibagi dengan batch_size. Jika nilainya tidak bulat, diambil pembulatan ke atas.

5. Predict

Pada fungsi ini program melakukan prediksi terhadap data test. Prediksi dilakukan dengan cara memanfaatkan model hasil fit dan menjalankan fungsi feed forward untuk setiap data test.

6. Predict Label

Fungsi ini hanya mengembalikan label hasil prediksi.

Implementasi dengan Keras

```
In [44]:
         from keras.models import Sequential
         from keras.layers import Dense
         from keras import optimizers
         class KerasNeuralNet:
             # Construction
             def init (self, nodes n in hidden layers, learning rate, momentum):
                 nodes_n_in_hidden_layers.append(1) # satu node buat output
                 self.learning_rate = learning_rate
                 self.momentum = momentum
                 self.model = Sequential()
                 self.model.add(Dense(output dim=nodes n in hidden layers[0], input dim=4, activatio
         n="sigmoid"))
                 for i in range(1, len(nodes n in hidden layers)):
                     self.model.add(Dense(output_dim=nodes_n_in_hidden_layers[i], input_dim=nodes_n_
         in_hidden_layers[i-1], activation='sigmoid'))
                 sgd = optimizers.SGD(lr=learning_rate, momentum=momentum, nesterov=False)
                 self.model.compile(loss='mean squared error', optimizer=sqd, metrics=['accuracy'])
             def fit(self, X, Y, batch size, max iter):
                 self.model.fit(X, Y, batch size=batch size, epochs=max iter)
             def predict(self, X):
                 return self.model.predict(X)
```

Penjelasan Implementasi dengan Keras

Pada kelas KerasNeuralNet, terdapat 3 fungsi vaitu:

- 1. init
- 2. fit
- 3. predict

1. init

Untuk membuat Neural Network dengan Keras, masukan yang dibutuhkan adalah jumlah simpul pada setiap layer, learning_rate, dan momentum. Pada inisialisasi, Neural Network akan membuat model dengan fungsi Sequential yang sudah tersedia dengan Keras. Layer pertama akan memiliki input_dim berdasarkan jumlah atribut data, sedangkan layer-layer setelahnya akan memiliki input_dim berdasarkan jumlah simpul pada layer sebelumnya. Output_dim = jumlah node pada layer setelahnya. Optimizer yang digunakan adalah Stochastic Gradient Descent dengan Ir = learning_rate, momentum=momentum, dan nesterov=False. Nilai nesterov diberikan False agar lebih mirip dengan implementasi kelompok, di mana implementasi kelompok tidak menggunakan nesterov momentum. Dengan alasan yang sama, loss yang digunakan adalah mean_squared_error.

2. fit

Fungsi memanggil fungsi fit yang sudah tersedia untuk objek Sequential pada Keras.

3. predict

Fungsi memanggil fungsi predict yang sudah tersedia untuk objek Sequential pada Keras.

Membaca Data Tennis

```
In [40]: import pandas as pd
from sklearn import preprocessing
from sklearn.preprocessing import MinMaxScaler

# Load data
dataframe = pd.read_csv('tennis.csv')

# Transform outlook, temperature, humidity, and windy to numerical values
le = preprocessing.LabelEncoder()
encoded = dataframe.apply(le.fit_transform)
dataset = encoded.values

# X and Y values
X = dataset[:,0:4]
Y = dataset[:,0:4]
# Rescale min and max for X
scaler = MinMaxScaler(feature_range=(0, 1))
rescaledX = scaler.fit_transform(X)
```

/home/suzaneringoringo/anaconda3/lib/python3.6/site-packages/sklearn/utils/validation.py:47 5: DataConversionWarning: Data with input dtype int64 was converted to float64 by MinMaxScaler.

warnings.warn(msg, DataConversionWarning)

Fitting dengan Hasil Implementasi Kelompok

Fitting dengan Keras

```
In [45]: knn = KerasNeuralNet([6], 0.25, 0.0001)
      # Train model
      knn.fit(rescaledX, Y, 1, 5)
      # Predict
      labels = knn.predict(rescaledX)
      print(labels)
      for i in range(0, len(labels)):
         if (labels[i] >= 0.5):
            labels[i] = 1
         else:
            labels[i] = 0
      print(labels)
      /home/suzaneringoringo/anaconda3/lib/python3.6/site-packages/ipykernel launcher.py:13: User
      Warning: Update your `Dense` call to the Keras 2 API: `Dense(input dim=4, activation="sigmo
      id", units=6)
        del svs.path[0]
      /home/suzaneringoringo/anaconda3/lib/python3.6/site-packages/ipykernel launcher.py:15: User
      Warning: Update your `Dense` call to the Keras 2 API: `Dense(input dim=6, activation="sigmo
      id", units=1)`
        from ipykernel import kernelapp as app
      Epoch 1/5
      Epoch 2/5
      Epoch 3/5
      Epoch 4/5
      Epoch 5/5
      [[ 0.63403666]
       [ 0.592491211
       [ 0.680722951
       [ 0.66368133]
       [ 0.66530591]
       [ 0.625780821
       [ 0.64969957]
       [ 0.64091301]
       [ 0.64231777]
       [ 0.67312676]
       [ 0.617700221
       [ 0.64808822]
       [ 0.69283575]
       [ 0.62445682]]
      [[1.]]
       [ 1.]
       [ 1.]
       [ 1.]
       [ 1.]
       [ 1.]
       [ 1.]
       [ 1.]
       [ 1.]
       [ 1.]
       [ 1.]
       [ 1.]
       [ 1.]
       [ 1.]]
```

Perbandingan Hasil Implementasi Kelompok dengan Keras

Meskipun label yang dihasilkan sama persis, nilai sebenarnya dari feed_forward berbeda. Hal ini dapat terjadi karena nilai weights pada saat inisialisasi adalah random sehingga kemungkinan besar berbeda.

Pembagian Tugas

- 1. Helena Suzane Graciella (13515032)
 - Update Weight
 - Implementasi Keras
 - Fit
 - Laporan
- 2. Lathifah Nurrahmah (13515046)
 - Back Propagation
 - Fit
 - Predict
 - Laporan
- 3. Aya Aurora Rimbamorani (13515098)
 - Feed Forward
 - Fit
 - Predict & Predict Label
 - Laporan