

Numerische Differentiation

Es soll die erste Ableitung der Funktion $f: x \mapsto \sin(x) \ln(x)$ an der Stelle $x_0 = 0.5$ mit der zentralen Differenzenformel

```
> Dfz := (f(x[0]+h) - f(x[0]-h)) / (2*h);
```

$$Dfz := \frac{f(x_0 + h) - f(x_0 - h)}{2h} \quad (1)$$

und der Differenzenformel

```
> Df3 := 1/6*1/h*(-9*f(x[0]+2*h)+2*f(x[0]+3*h)-11*f(x[0])+18*f(x[0]+h));
```

$$Df3 := \frac{-9f(x_0 + 2h) + 2f(x_0 + 3h) - 11f(x_0) + 18f(x_0 + h)}{6h} \quad (2)$$

bei 40 signifikanten Dezimalstellen berechnet werden.

a) Berechnen Sie die logarithmierten absoluten Fehler von Dfz und $Df3$ bei den Schrittweiten $h_i = 10^{-i}$, $i = 1 \dots 10$. Nutzen Sie `seq` für die Generierung der Punktepaare $[i, \log_{10}(|D(f)(x_0) - Dfz|)]$ und $[i, \log_{10}(|D(f)(x_0) - Df3|)]$. Berechnen Sie die linearen Ausgleichsgeraden für diese Punktesfolgen mit `LeastSquares` aus dem Paket `CurveFitting` und ermitteln Sie damit die Fehlerordnungen der Differenzenformeln. Plotten Sie die Geraden in ein Schaubild.

```
> Digits:=40;
```

$$Digits := 40 \quad (3)$$

```
> f := x -> sin(x) * ln(x);
```

$$f := x \mapsto \sin(x) \cdot \ln(x) \quad (4)$$

```
> x_0 := 0.5;
```

$$x_0 := 0.5 \quad (5)$$

```
> f_strich := unapply(diff(f(x), x), x);
```

$$f_{\text{strich}} := x \mapsto \cos(x) \cdot \ln(x) + \frac{\sin(x)}{x} \quad (6)$$

```
> error_dfz := seq([i, log10(abs(f_strich(x_0) - evalf(subs([f = f(x), x[0] = x_0, h=10**(-i)], Dfz)))]], i=1..10);
```

$$error_dfz := [1, -2.064274749209769717810313823033664576421], [2, -4.068127538171408198110071128330010742225], [3, \dots] \quad (7)$$

```

-6.068165463315968997585185315986050125753], [4,
-8.068165842508378893325967685926370389085], [5,
-10.06816584630029708992055981221489722549], [6,
-12.06816584633821627129624130205565794481], [7,
-14.06816584633859546309907540961563173440], [8,
-16.06816584633859923416496719745934293175], [9,
-18.06816584633859283618600739250888044741], [10,
-20.06816584640772040395321570632197114024]

```

```

> error_df3 := seq([i, log10(abs(f_strich(x_0) - evalf(subs([f = f
(x), x[0] = x_0, h=10**(-i)], Df3))))], i=1..10);
error_df3 := [1, -2.723708794485635684589324719028324500233], [2,

```

(8)

```

-5.479259237956753280937589557509982580596], [3,
-8.450207830675559586486817156920309641461], [4,
-11.44724592658422807642670954819534601221], [5,
-14.44694915374597468388150217794469178894], [6,
-17.44691947062249050600920660836468423468], [7,
-20.44691650225183739305286664806271887342], [8,
-23.44691620711536558206699678329757953112], [9,
-26.44693524618019788997072130943944652222], [10,
-29.55891483583055155222651796144713462839]

```

```

> g_error_dfz := unapply(CurveFitting:-LeastSquares([error_dfz],
x), x);
g_error_dfz := x ↦ -0.06659653517363575336477431510785253260657
- 2.000213878536930719487342938588617307848·x

```

(9)

```

> g_error_df3 := unapply(CurveFitting:-LeastSquares([error_df3],
x), x);
g_error_df3 := x ↦ 0.4530396913133648704976325965517781426793
- 2.989534002156040780738628698831418177094·x

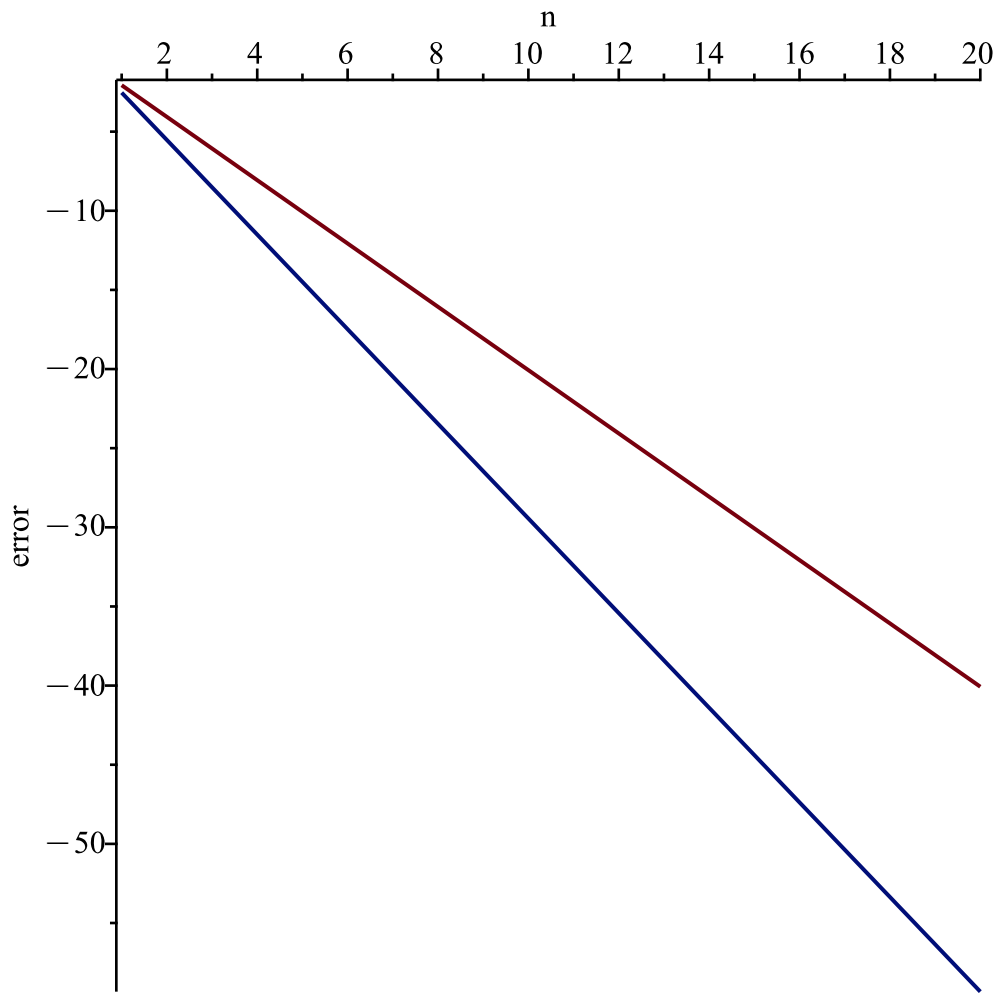
```

(10)

```

> plot([g_error_dfz(x), g_error_df3(x)], x=1..20, labels=["n",
"error"], labeldirections=[horizontal,vertical]);

```



b) Listen Sie die absoluten Fehler für die Schrittweiten $h_i = 10^{-i}$, $i = 1 \dots 20$, auf. Erzeugen Sie eine Tabelle mit Spalten für die Schrittweite h_i und die absoluten Fehler von $\mathcal{D}\mathbf{f}\mathbf{z}$ und $\mathcal{D}\mathbf{f}\mathbf{3}$. Nutzen Sie `printf` für die formatierte Ausgabe. Interpretieren Sie das Ergebnis.