## Управление цифровыми входами и выходами



#### Проверка связи



#### Если у вас нет звука:

- убедитесь, что на вашем устройстве и на колонках включён звук
- обновите страницу вебинара (или закройте страницу и заново присоединитесь к вебинару)
- откройте вебинар в другом браузере
- перезагрузите компьютер (ноутбук) и заново попытайтесь зайти



#### Поставьте в чат:

- 🕂 если меня видно и слышно
- если нет

Вопрос: Какая микросхема лежит в основе

большинства плат Arduino?



Вопрос: Какая микросхема лежит в основе

большинства плат Arduino?

**Ответ:** Микроконтроллер AVR



**Bonpoc:** Какие обязательные функции должна содержать программа для Arduino?



**Bonpoc:** Какие обязательные функции должна содержать программа для Arduino?

**Ответ:** setup() и loop()



**Вопрос:** Какая функция останавливает выполнение программы на заданное число миллисекунд?



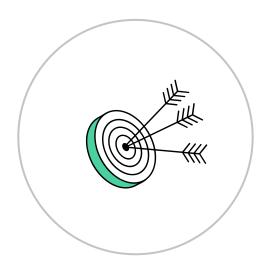
**Вопрос:** Какая функция останавливает выполнение программы на заданное число миллисекунд?

**OTBET:** delay(ms)



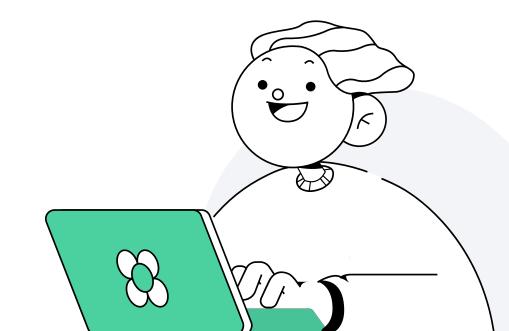
#### Цели занятия

- Узнаем, как устроены порты ввода/вывода микроконтроллера
- Познакомимся с эффектом дребезга контактов кнопки
- Узнаем, как управлять яркостью светодиодов с помощью ШИМ
- Научимся создавать собственную библиотеку

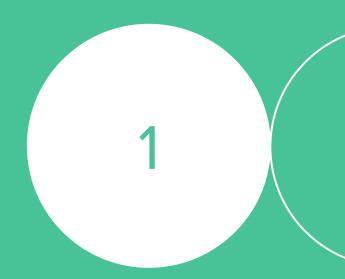


#### План занятия

- (1) Как устроены порты ввода/вывода в микроконтроллере
- (2) Как обрабатывать сигнал от кнопки
- з Как управлять яркостью светодиода
- (4) Как создать свою библиотеку
- б



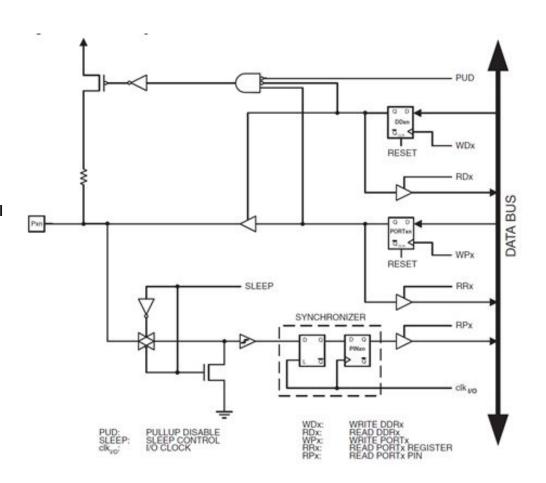
# Как устроены порты ввода/вывода в микроконтроллере



#### Структура порта ввода/вывода

С внешними элементами микроконтроллер взаимодействует через порты ввода/вывода. Выводы объединяются в группы, которые называют портами. Для управления портами используются регистры (х - имя порта):

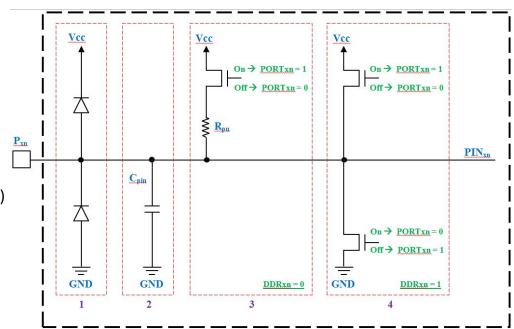
- DDRx направление данных
- PORTx управление состоянием вывода
- PINx состояние на выводе



### Упрощенная структура порта ввода/вывода

#### Порт содержит:

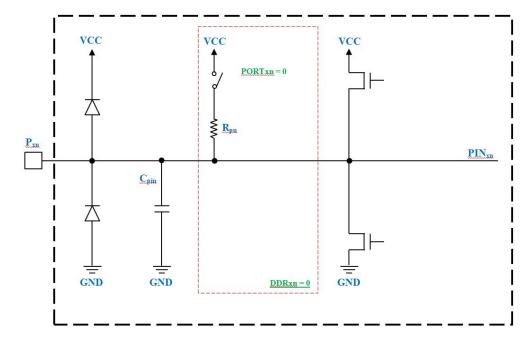
- схему защиты от статического напряжения (1)
- паразитную емкость (2)
- схему включения подтягивающего резистора (3)
- схему задания логического уровня (4)



#### Режим высокоимпеданстного входа

Значение регистров (х - имя порта, n - номер разряда):

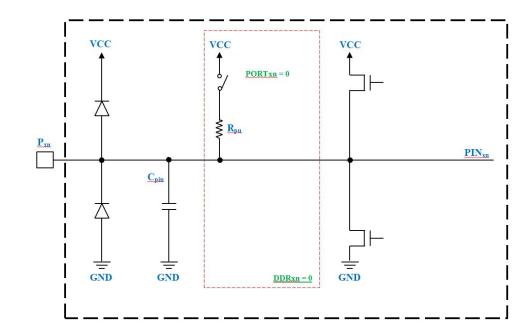
- DDRxn = 0
- PORTxn = 0



### Режим входа с подтяжкой к лог. 1

Значение регистров (х - имя порта, n - номер разряда):

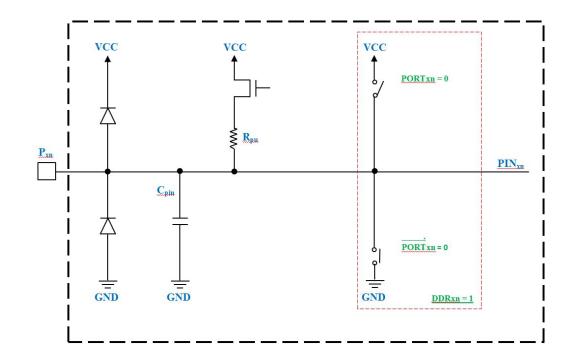
- DDRxn = 0
- PORTxn = 1



#### Режим выхода лог. О

Значение регистров (х - имя порта, n - номер разряда):

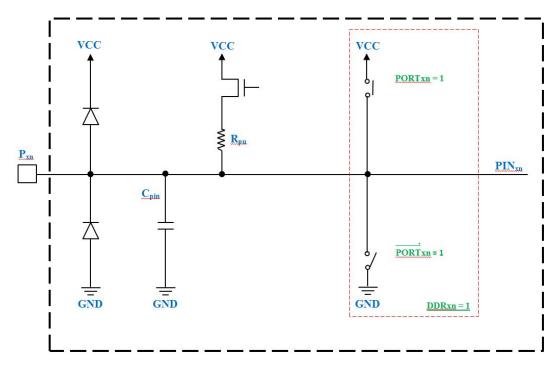
- DDRxn = 1
- PORTxn = 0



#### Режим выхода лог. 1

Значение регистров (x - имя порта, n - номер разряда):

- DDRxn = 1
- PORTxn = 1



## Как функции цифрового ввода/вывода связаны с регистрами

void pinMode(uint8\_t pin, uint8\_t mode) — модифицирует значение в соответствующем регистре **DDRx** 

digitalWrite(uint8\_t pin, uint8\_t value) — модифицирует значение в соответствующем регистре **PORTx** 

int digitalRead(uint8\_t pin) — считывает значение из соответствующего регистра PINx

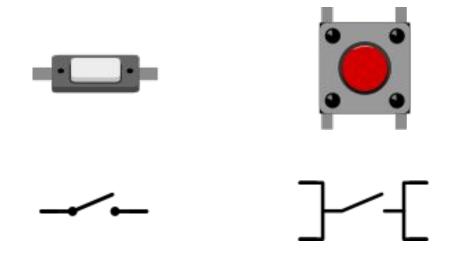
## Как обрабатывать сигнал от кнопки

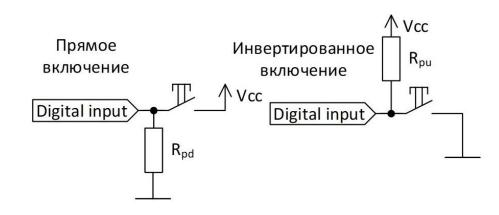


#### Тактовая кнопка

Правильное название: тактильная кнопка (Tactile Button)

Кнопка без фиксации, т.е. после нажатия кнопка возвращается в исходное состояние. Тактильность подразумевает наличие тактильной обратной связи в виде ощущения порога срабатывания кнопки. Также момент срабатывания кнопки может сопровождаться характерным звуковым щелчком.

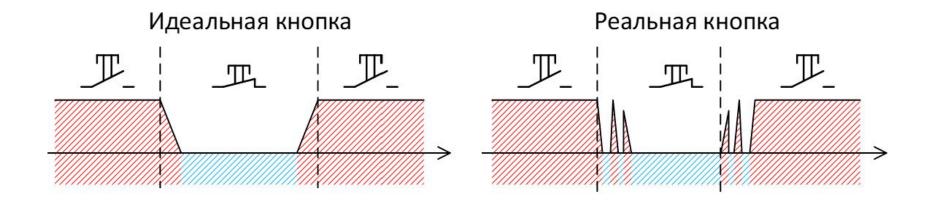




Источник

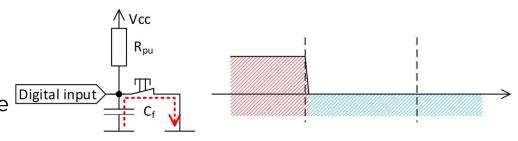
#### Дребезг контактов

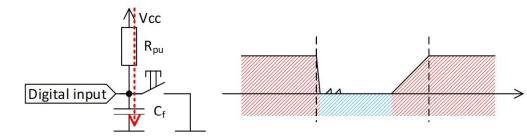
Сухие контакты реальных кнопок ни когда не замыкаются и не размыкаются мгновенно. Происходит многократные кратковременные замыкания и размыкания



## **А**ппаратное подавление дребезга контактов

Самый простой способ борьбы с дребезгом контактов, это подключение параллельно кнопки керамического конденсатора обычно до 1 мкФ.





#### Программное подавление дребезга контактов

Принцип программного подавления дребезга контактов - введение задержки между считыванием состояния линии при первом изменении этого состояния:

```
const int led = 9; //светодиод подключен к контакту 9
const int button = 2; //кнопка подключена к контакту 2
int lastButton = LOW;
                        //предыдущее состояние кнопки
int curButton = LOW; //Текущее состояние кнопки
int ledOn = LOW;
                 //Текущее состояние светодиода
/*Функция подавления дребезга
last - предыдущее состояние кнопки*/
int debounce (int last)
 int current = digitalRead(button);
 if(last != current) //если состояние изменилось
   delay(5);
   current = digitalRead(button);
  return current;
```

#### Программное подавление дребезга контактов

Программа изменения состояния светодиода по каждому нажатию кнопки:

```
void setup()
 pinMode(led, OUTPUT); //контакт светодиода - выход
 digitalWrite(led, LOW); //на выходе лог. 0
 pinMode(button, INPUT); //контакт кнопки - вход
 digitalWrite(button, HIGH); //подтягивающий резистор на входе
void loop()
 curButton = debounce (lastButton);
 if(lastButton == HIGH && curButton == LOW) //условие нажатия
   ledOn = !ledOn;
   digitalWrite(led, ledOn);
  lastButton = curButton;
```

### Практическое задание N°1



#### Практика: подавление дребезга контактов

#### Задание:

- 1) соберите схему в симуляторе WOKWI, подключив светодиод к выводу 9, а кнопку к выводу 2;
- 2) создайте скетч с текстом, приведенным выше;
- 3) проведите моделирование работы

Как выполнять: напишите в чат об удачной работе схемы

Время выполнения: 5 минут

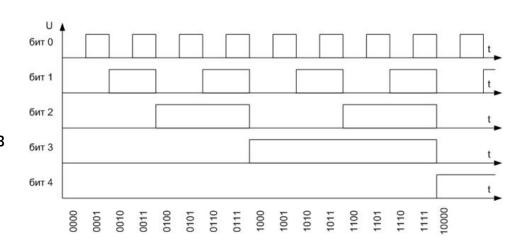


## Как управлять яркостью светодиода



## **Таймеры** микроконтроллера

Таймером называется средство микроконтроллера, служащее для измерения времени и реализации задержек. Основой таймера служит суммирующий счетчик, который считает количество входных импульсов

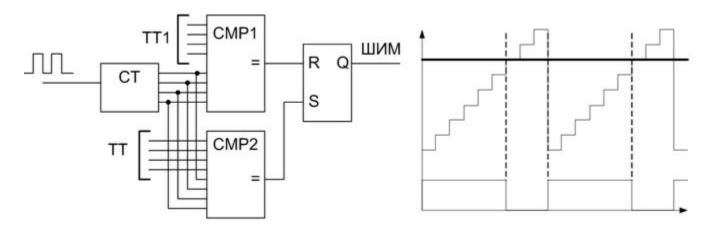


#### Широтно-импульсная модуляция

- Широтно-импульсная модуляция (ШИМ) импульсный сигнал постоянной частоты и переменной скважности.
- **Скважность** отношения периода следования импульса к длительности импульса. С помощью задания скважности (длительности импульсов) можно менять среднее напряжение на выходе ШИМ.
- Обратная величина, то есть отношение длительности импульса к периоду, называется **коэффициентом заполнения**.

#### Быстрый ШИМ

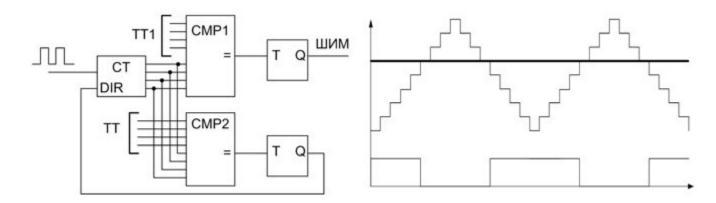
Период ШИМ определяется максимальным значением, до которого считает счетчик. В этот момент ШИМ-сигнал устанавливается в «1». При достижении счетчиком значения, поданного на второй вход цифрового компаратора, осуществляется сброс выходного ШИМ-сигнала.





#### Фазовый ШИМ

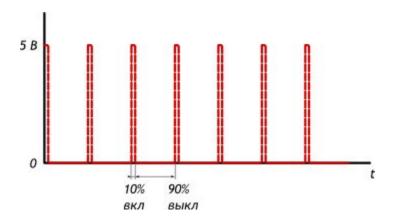
В данном режиме счетчик работает как суммирующий и считает от 0 до максимального значения, а при достижении максимального значения работает как вычитающий, считая до 0.

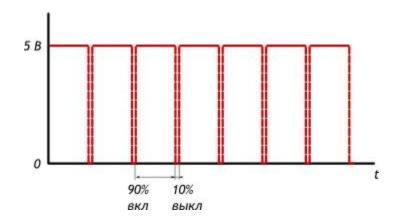




#### Изменение скважности ШИМ сигнала

Если сигнал ШИМ пропустить через фильтр низких частот (ФНЧ), то на выходе фильтра мы получим аналоговый сигнал, напряжение которого пропорционально коэффициенту заполнения ШИМ.







#### Функция формирования сигнала с ШИМ

void analogWrite(uint8\_t pin, int val) — формирует ШИМ сигнал на порте ввода/вывода. После вызова analogWrite() на выходе будет генерироваться периодический сигнал с частотой примерно 490 Гц с заданной шириной импульса до следующего вызова analogWrite() (или вызова digitalWrite() или digitalRead() на том же порту вход/выхода)

#### Параметры:

- pin: номер вход/выхода(pin), допустимые значения для польшинства плат: 3, 5, 6, 9, 10, 11
- value: период рабочего цикла значение между 0 (полностью выключено) and 255 (сигнал подан постоянно)

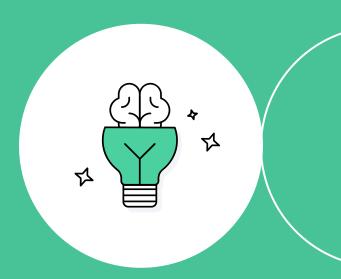
Возвращаемое значение: нет

#### Плавное изменение яркости светодиода

Человеческий глаз выступает как ФНЧ для поступающего на него светового потока, поэтому яркость светодиода можно задавать с помощью ШИМ:

```
const int led = 9; //светодиод подключен к контакту 9
void setup()
 pinMode(led, OUTPUT); //контакт светодиода - выход
 digitalWrite(led, LOW); //на выходе лог. 0
void loop()
 for(int i = 0; i < 256; i++)
   analogWrite(led,i);
   delay(10);
 for(int i = 255; i >= 0; i--)
   analogWrite(led,i);
   delay(10);
```

### Практическое задание N°2



#### Практика: подавление дребезга контактов

#### Задание:

- соберите схему в симуляторе WOKWI, подключив светодиод к выводу
   9;
- 2) создайте скетч с текстом, приведенным выше;
- 3) проведите моделирование работы

Как выполнять: напишите в чат об удачной работе схемы

Время выполнения: 5 минут



# Как создать свою библиотеку





## Библиотека – это набор текстовых файлов с кодом, который можно подключить в свой скетч и использовать имеющиеся там команды.

Библиотека может иметь несколько файлов или даже папок с файлами, но подключается всегда один – главный заголовочный файл с расширением .h,

а он в свою очередь подтягивает остальные необходимые файлы.

#### Библиотека для Arduino

В общем случае библиотека имеет такую структуру (название библиотеки testLib):

- testLib папка библиотеки
  - examples папка с примерами (необязательно)
  - testLib.h заголовочный файл
  - testLib.cpp файл реализации
  - keywords.txt карта подсветки синтаксиса (необязательно)

#### Пример преобразования кода в библиотеку

Скетч, воспроизводящий код Морзе:

```
int pin = 13; //встроенный светодиод
void setup()
 pinMode(pin, OUTPUT);
void loop()
 dot(); dot();
 dash(); dash();
 dot(); dot();
 delay(3000);
```

```
/*Функция формирования точки с помощью светодиода*/
void dot()
 digitalWrite(pin, HIGH);
 delay(250);
 digitalWrite(pin, LOW);
 delay(250);
/*Функция формирования тире с помощью светодиода*/
void dash()
 digitalWrite(pin, HIGH);
 delay(1000);
 digitalWrite(pin, LOW);
 delay(250);
```

#### Содержимое заголовочного файла

Заголовочный файл содержит класс, в котором объявляются функций и используемые переменные:

```
/*
  Morse.h - Библиотека для формирования кода Морзе на светодиоде
*/
#ifndef Morse_h
#define Morse_h
#include "WProgram.h"
class Morse
  public:
    Morse(int pin);
    void dot();
    void dash();
  private:
    int _pin;
};
#endif
```

#### Содержимое файла реализации библиотеки

Файл реализации библиотеки содержит описание конструктора, деструктора (при необходимости) и методов класса:

```
/*
  Morse.cpp - Библиотека для формирования кода Морзе на
светодиоде
*/
#include "WProgram.h"
                         //стандартные типы для Arduino
#include "Morse.h"
                         //заголовочный файл самой библиотеки
Morse::Morse(int pin)
  pinMode(pin, OUTPUT);
  _pin = pin;
```

```
void Morse::dot()
  digitalWrite(_pin, HIGH);
 delay(250);
 digitalWrite(_pin, LOW);
 delay(250);
void Morse::dash()
 digitalWrite(_pin, HIGH);
 delay(1000);
 digitalWrite(_pin, LOW);
  delay(250);
```

#### Использование библиотеки

Изначальный скетч, переписанный с использованием созданной библиотеки:

```
#include <Morse.h>
Morse morse(13);
void setup()
void loop()
 morse.dot(); morse.dot();
 morse.dash(); morse.dash();
 morse.dot(); morse.dot();
 delay(3000);
```

### Практическое задание N°3



#### Практика: мигаем светодиодом в симуляторе

#### Задание:

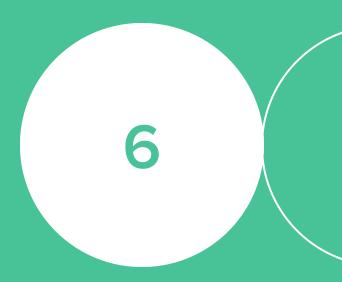
- 1) создайте библиотеку Morse в виде двух файлов .h и .cpp, помещенных в папку **Morse**
- 2) разместите эту папку в папке libraries Arduino IDE.
- 3) создайте новый скетч с текстом программы, приведенным на предыдущем слайде и выполните его компиляцию.

Как выполнять: напишите в чат о результатах компиляции

Время выполнения: 10 минут



### Итоги



#### Итоги занятия

#### Сегодня мы

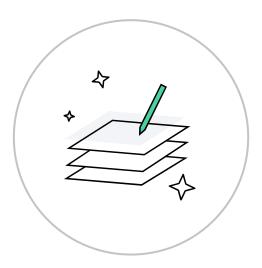
- 1 Узнали устройство портом ввода/вывода микроконтроллера
- (2) Научились подавлять дребезг контактов от кнопки
- Научились управлять яркостью светодиода с помощью ШИМ
- 4 Создали собственную библиотеку



#### Домашнее задание

Давайте посмотрим ваше домашнее задание.

- (1) Вопросы по домашней работе задавайте в чате группы
- (2) Задачи можно сдавать по частям
- (з) Зачёт по домашней работе ставят после того, как приняты все задачи



## Задавайте вопросы и пишите отзыв о лекции

