Taller de drivers

22 de mayo de 2014

Ejercicio

Se pide escribir el *driver* del dispositivo serial ficticio utilizando un *misc device*. Las aplicaciones deberán poder leer concurrentemente los datos que se reciben desde este dispositivo a través de un nodo /dev/fakeserial.

Ejemplo de uso:

```
$ sudo dd if=/dev/fakeserial bs=1 count=10
```

Tener en cuenta que:

- La acción de desencolar de la cola kfifo debe realizarse de forma exclusiva.
- No debe accederse a memoria de espacio de usuario directamente. El acceso debe ser a través de copy_from_user() o copy_to_user().
- No debe hacerse wait de un semáforo al atender la interrupción.

Referencia resumida

Carga y descarga de módulos de Linux

Para la carga y descarga, se usan los comandos insmod y rmmod:

```
$ insmod fakeserial.ko
$ rmmod fakeserial
```

Ambos deben ser ejecutados como root.

Registro de un misc device

Para registrar y quitar un misc device, se usan las funciones:

```
int misc_register(struct miscdevice * misc);
int misc_deregister(struct miscdevice * misc);
```

La estructura struct miscdevice puede inicializarse del siguiente modo:

```
struct miscdevice mi_miscdev = {
    MI_MINOR,
    "midriver",
    &mi_fops,
};
```

El *minor* puede ser inicializado con MISC_DYNAMIC_MINOR, en cuyo caso el número será asignado por el kernel convenientemente. El tercer campo debe ser un puntero a un struct file_operations:

```
struct file_operations {
    struct module *owner;
    ...
    ssize_t (*read) (struct file *, char __user *, size_t, loff_t *);
    ...
}
```

Leer y escribir en memoria de usuario

Para leer y escribir en memoria de usuario, deben utilizarse siempre:

```
unsigned long copy_to_user(void __user * to, const void * from, unsigned long n);
unsigned long copy_from_user(void *to, const void __user * from, unsigned long n);
```

Dispositivo serial ficticio

El dispositivo serial debe ser inicializado con:

```
int fake_serial_init(int mode, fake_irq_handler_t irq_handler);
```

El único modo soportado actualmente es FAKE_SERIAL_MODE_TEXT.

Para obtener un byte desde el dispositivo serial, debe usarse:

```
u8 fake_inb(int port);
```

Esta función lee un byte del puerto de entrada-salida especificado; el correspondiente al dispositivo serial ficticio es: FAKE_SERIAL_PORT.

Antes de que el módulo sea descargado, debe llamarse a la función:

```
int fake_serial_exit(void);
```

Imprimir

Para hacer *debugging*, puede ser útil la función printk(). Su uso es similar al de printf() de la biblioteca de C, sólo que permite el agregado de un *flag* de prioridad.

```
printk(KERN_DEBUG "mimodulo: Error en la inicializacion\n");
```

La cadena formateada es copiada al *log buffer* del kernel, que normalmente es leído por una aplicación llamada syslog. Mirar los logs en /var/logs/ o usar dmesg para ver los mensajes.

Colas en Linux

Las colas en Linux están representadas por la estructura struct kfifo. Para inicializar una cola, debe usarse:

```
int kfifo_alloc(struct kfifo *fifo, unsigned int size, gfp_t gfp_mask);
```

Esta función inicializa una cola de size bytes; para este ejercicio, una cola del tamaño de una página debería ser más que suficiente (PAGE_SIZE). gfp_mask indica flags para el mecanismo de reserva de memoria; con usar GFP_KERNEL debería alcanzar para el taller.

Para poder encolar y desencolar, pueden usarse las funciones:

```
unsigned int kfifo_in(struct kfifo *fifo, const void *from, unsigned int len);
unsigned int kfifo_out(struct kfifo *fifo, void *to, unsigned int len);
```

Tener en cuenta que, para el caso de un escritor y múltiples lectores, es necesario arbitrar la realización exclusiva de la lectura; no así de la escritura.

Semáforos en Linux

Los semáforos son representados mediante la estructura struct semaphore. Para inicializar un semáforo, puede usar:

```
void sema_init(struct semaphore *sem, unsigned int val);
```

La forma de hacer wait recomendada es mediante:

```
int down_interruptible(struct semaphore *sem);
```

El signal se realiza con:

```
void up(struct semaphore *sem);
```

Importante: Tener en cuenta que no se debe hacer wait sobre un semáforo al atender una interrupción. Esta operación sólo debe ser realizada en el contexto de un proceso, por ejemplo, en la operación de lectura del misc device.