

Trabajo Práctico 1 Cálculo de isotermas en sectores circulares

Jueves 3 de septiembre de 2015

Métodos Numéricos

Integrante	LU	Correo electrónico
Nahuel Lascano	476/11	laski.nahuel@gmail.com
XXXX	XXXX	XXXX
XXXX	XXXX	XXXX

En este trabajo aplicamos dos métodos de resolución de sistemas de ecuaciones lineales (factorización LU y eliminación gaussiana) para el cálculo de isotermas de sectores circulares, dadas las temperaturas de las circunferencias interior y exterior.

Palabras clave: factorización LU, eliminación gaussiana, sistemas de ecuaciones lineales, matriz banda



Facultad de Ciencias Exactas y Naturales

Universidad de Buenos Aires Ciudad Universitaria - (Pabellon I/Planta Baja) Intendente Güiraldes 2160 - C1428EGA Ciudad Autonoma de Buenos Aires - Rep. Argentina Tel/Fax: (54 11) 4576-3359 http://www.fcen.uba.ar

${\bf \acute{I}ndice}$

1.	Introducción teórica	2
2.	Desarrollo	3
3.	Resultados	5
4.	Discusión	6
5.	Conclusiones	7
6.	Apéndice	7
	6.1. Apéndice A: Enunciado	7
	6.2. Apéndice B: Elección del orden de las incógintas para obtener una matriz banda	7
7.	Referencias	7

1. Introducción teórica

2. Desarrollo

De la discretización de la ecuación del calor provista por el informe resulta una nueva ecuación que nos va a servir para armar nuestro sistema discreto:

$$\frac{t_{j-1,k} - 2t_{jk} + t_{j+1,k}}{(\Delta r)^2} + \frac{1}{r} \frac{t_{j,k} - t_{j-1,k}}{\Delta r} + \frac{1}{r^2} \frac{t_{j,k-1} - 2t_{jk} + t_{j,k+1}}{(\Delta \theta)^2} = 0$$
 (1)

Para poder armar el sistema Ax = b equivalente, es necesario:

■ Extraer los factores que multiplican a cada una de las cinco incógnitas: $t_{j-1,k}$; $t_{j,k}$; $t_{j+1,k}$; $t_{j,k-1}$ y $t_{j,k+1}$.

Estos se obtienen de la ecuación 1.

$$t_{j-1,k} \left(\frac{1}{(\Delta r)^2} - \frac{1}{r_j \Delta r} \right)$$

$$t_{j,k} \left(\frac{-2}{(\Delta r)^2} + \frac{1}{r_j \Delta r} - \frac{2}{r_j^2 (\Delta r)^2} \right)$$

$$t_{j+1,k} \left(\frac{1}{(\Delta r)^2} \right)$$

$$t_{j,k-1} \left(\frac{1}{r_j^2 (\Delta \theta)^2} \right)$$

$$t_{j,k+1} \left(\frac{1}{r_j^2 (\Delta \theta)^2} \right)$$

Para simplificar, en adelante llamaremos $F_{j,k}$ al factor que multiplica a la incógnita $t_{j,k}$ y $Ft_{j,k}$ a $F_{j,k} * t_{j,k}$.

■ Analizar los "casos borde": aquellos puntos donde la ecuación 1 no vale. Para evitar confusiones de variables, tomaremos $\theta_0 = 0$ como el menor valor posible de θ y

 θ_{n-1} como el mayor, pues vale $(r_j, \theta_n) = (r_j, \theta_0)$ para cualquier j. Los casos interesantes para valores de j, k entonces son:

- 1. La pared interior del horno (j=0; k=0,...,n-1). La ecuación en esos casos es $t_{0,k}=T_i(\theta_k)$.
- 2. La pared exterior del horno $(j=m;\,k=0,...,n-1).$ La ecuación en esos casos es $t_{m,k}=T_e(\theta_k).$
- 3. El valor mínimo de θ (j = 0, ..., m; k = 0). Se debe reemplazar $t_{j,k-1}$ por $t_{j,n-1}$ en todas las ecuaciones correspondientes.
- 4. El valor máximo de θ (j = 0, ..., m; k = n 1). Se debe reemplazar $t_{j,k+1}$ por $t_{j,0}$ en todas las ecuaciones correspondientes.

Estos últimos reemplazos se pueden resumir en que todo punto (j, k) sea $(j, k \mod n)$.

■ Combinar los puntos anteriores para plantear sistema de ecuaciones a resolver:

$$\begin{split} t_{0,k} &= T_i(\theta_k) & \forall k = 0, ..., n-1 \\ t_{m,k} &= T_e(\theta_k) & \forall k = 0, ..., n-1 \\ Ft_{j-1,k} + Ft_{j,k} + Ft_{j+1,k} + Ft_{j,k-1} + Ft_{j,k+1} &= 0 & \forall j = 1, ..., m-1; k = 1, ..., n-2 \\ Ft_{j-1,0} + Ft_{j,0} + Ft_{j+1,0} + Ft_{j,n-1} + Ft_{j,1} &= 0 & \forall j = 1, ..., m-1 \\ Ft_{j-1,n-1} + Ft_{j,n-1} + Ft_{j+1,n-1} + Ft_{j,n-2} + Ft_{j,0} &= 0 & \forall j = 1, ..., m-1 \end{split}$$

Del mismo podemos obtener fácilmente la matriz A (que tendrá 5 valores no nulos por fila a lo sumo) y el vector b (que será nulo en todas sus componentes salvo aquellas correspondientes a j = 0 y j = m).

■ Resta pensar un orden para las incógnitas que permita asegurar que la matriz resultante sea banda. Sobre el proceso llevado adelante para su elección hablaremos en la sección 6.2. El orden elegido fue:

$$(0,0);(0,1);...;(j,n-1);(j+1,0);(j,1);...;(m,n-1)$$

3. Resultados

4. Discusión

5. Conclusiones

- 6. Apéndice
- 6.1. Apéndice A: Enunciado
- 6.2. Apéndice B: Elección del orden de las incógintas para obtener una matriz banda
- 7. Referencias