Предел числовой последовательности

Определение. Число $A \in \mathbb{R}$ называется пределом числовой последовательности $\{x_n\}$, если для любой окресности V(A) точки A существует такой номер N (выбираемый в зависимости от V(A)), что все члены последовательности, номера которых больше N, содержатся в указанной окрестности точки A.

$$\left(\lim_{n\to\infty} x_n = A\right) := \forall V(A)\exists N \in \mathbb{N} \forall n > N(x_n \in V(A))$$

и соответственно

$$(\lim_{n \to \infty} x_n = A) := \forall \varepsilon > 0 \ \exists N \in \mathbb{N} \ \forall n > N \ (|x_n - A| < \varepsilon).$$

Предел функции

Определение. Итак, число A называется пределом функции $f:E\to\mathbb{R}$ при x, стемящемся по множеству E к точке a (предельной для E), если для любой окрестности точки A найдется проколотая окрестность точки a в множестве E, образ которой при отображении $f:E->\mathbb{R}$ содержится в заданной окрестности точки A.

$$(\lim_{E\ni x\to a} f(x) = A) := \forall V_{\mathbb{R}}(A) \ \exists \dot{U}_E(a) \ (f(\dot{U}_E(a)) \subset V_{\mathbb{R}}(A))$$

Замечательные пределы

Первый замечательный предел:

$$\lim_{n \to 0} \frac{\sin x}{x} = 1$$

Второй замечательный предел:

$$\lim_{x \to \infty} \left(1 + \frac{1}{x} \right)^x = e.$$

Разложение фукнции в ряд Тейлора

$$P_n(x_0; x) = P_n(x) = f(x_0) + \frac{f'(x_0)}{1!}(x - x_0) + \dots + \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!}(x - x_0)^n$$
 (1)

Определение. Алгебраический полином, заданный соотношением (1), называется полиномом Тейлора¹ порядка n функции f(x) в точке x_0 .

Нас будет интересовать величина

$$f(x) - P_n(x_0; x) = r_n(x_0; x)$$

уклонение полинома $P_n(x)$ от функции f(x), называется часто остатком, точнее, n-м остатком или n-м остаточным членом формулы Тейлора:

$$f(x) = f(x_0) + \frac{f'(x_0)}{1!}(x - x_0) + \dots + \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!}(x - x_0)^n + r_n(x_0; x)$$
 (2)

Также давайте разложим наиболее часто используемые функции по формуле (2):

$$\begin{split} e^x &= 1 + \frac{1}{1!}x + \frac{1}{2!}x^2 + \frac{1}{3!}x^3 + \ldots + \frac{1}{n!}x^n + O(x^n + 1) \\ \cos x &= 1 - \frac{1}{2!}x^2 + \frac{1}{4!}x^4 - \frac{1}{6!}x^6 + \ldots + \frac{(-1)^k}{2k!}x^{2k} + O(x^{2k+2}) \\ \sin x &= x - \frac{1}{3!}x^3 + \frac{1}{5!}x^5 - \frac{1}{7!}x^7 + \ldots + \frac{(-1)^k}{(2k+1)!}x^{2k+1} + O(x^{2k+3}) \\ \ln(1+x) &= x - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{3}x^3 - \frac{1}{4}x^4 + \ldots + \frac{(-1)^{n-1}}{n}x^n + O(x^{n+1}) \end{split}$$

 $^{^{1}}$ Б. Тейлор (1685 - 1731) — английский математик

Интеграл Римана

Определение. Функция f называется интегрируемой по Риману на отрезке [a,b], если для нее существует указанный в пункте (3) предел интегральных сумм при $\lambda(P) \to 0$ (т.е. если для нее определен интеграл Римана).

Множество всех функций, интегрируемых по Риману на отрезке [a,b], будет обозначаться через $\Re[a,b]$.

$$\int_{a}^{b} f(x)dx := \lim_{\lambda(P) \to 0} \sum_{i=1}^{n} f(\xi_i) \Delta x_i$$
(3)

Формула Тейлора

Теорема. Если функция $f:U(x)\to\mathbb{R}$ определена и принадлежит классу $C^{(n)}$ $(U(x);\mathbb{R})$ в окрестности $U(x)\subset\mathbb{R}^m$, а отрезок [x,x+h] полностью содержится в U(x), то имеет место равенство

$$f(x^{1} + h^{1}, ..., x^{m} + h^{m}) - f(x^{1}, ..., x^{m}) =$$

$$= \sum_{k=1}^{n-1} k = 1 \frac{1}{k!} (h^{1} \delta_{1} + ... + h^{m} \delta_{m})^{k} f(x) + r_{n-1}(x; h),$$

где

$$r_{n-1}(x;h) = \int_0^1 \frac{(1-t)^{n-1}}{(n-1)!} (h^1 \delta_1 + \dots + h^m \delta_m)^n f(x+th) dt$$

Интеграл по гладкой поверхности

Определение. (интеграла от k-формы ω по заданной картой $\varphi:I\to S$ гладкой k-мерной поверхности).

$$\int_{S} \omega := \lim_{\lambda(P) \to 0} \sum_{i} \omega(x_{i})(\varepsilon_{1}, ..., \varepsilon_{k}) = \lim_{\lambda \to 01} \sum_{i} (\varphi * \omega)(\tau_{i})(\tau_{1}, ..., \tau_{k}). \tag{4}$$

Если применить это определение к k-форме $f(t)dt^1 \wedge ... \wedge dt^k$ на I (когда φ – тождественное отображение), то очевидно, получим, что:

$$\int_{I} f(t)dt^{1} \wedge \dots \wedge dt^{k} = \int_{I} f(t)dt^{1} \dots dt^{k}.$$
 (5)

Таким образом, из (4) следует, что

$$\int_{S=\varphi(I)} \omega = \int_{I} \varphi * \omega,$$

а последний интеграл, как видно из равенства (5), сводится к обычному кратному интегралу от соответствующей форме $\varphi * \omega$ функции f на промежутке I.

Формула Стокса в \mathbb{R}^3

Утверждение. Пусть S — ориентированная кусочно гладкая компатная двумерная поверхность с краем δS , лежаща в области $G \subset \mathbb{R}^{\mathbb{Z}}$, в которой задана гладкая 1-форма $\omega = P \ dx + Q \ dy + R \ dz$. Тогда имеет место соотношение

$$\int_{\delta S} P \ dx + Q \ dy + R \ dz = \iint_{S} \left(\frac{\delta R}{\delta y} - \frac{\delta Q}{\delta z} \right) \ dy \wedge dz + \left(\frac{\delta P}{\delta z} - \frac{\delta R}{\delta x} \right) dz \wedge dx + \left(\frac{\delta Q}{\delta x} - \frac{\delta P}{\delta y} \right) dx \wedge dy,$$

где ориентация края δS берется согласованной с ориента
ией поверхности S.

Алгебра форм

Пусть X - линейное пространство, а $F^k:X^k\to\mathbb{R}$ – вещественнозначная k-форма на X.Если $e_1,...,e_n$ – базис в X, а $x_1=x^{i_1}e_{i_1},...,x_k=x^{i_k}e_{i_k}$ – разложение векторов $x_1,...,x_k\in X$ по этому базису, то в силу линейности F_k по каждому аргументу

$$F^{k}(x_{1},...,x_{k}) = F^{k}(x_{1}^{i}e_{i_{1}},...,x_{k}^{i}e_{i_{k}}) =$$

$$(6)$$

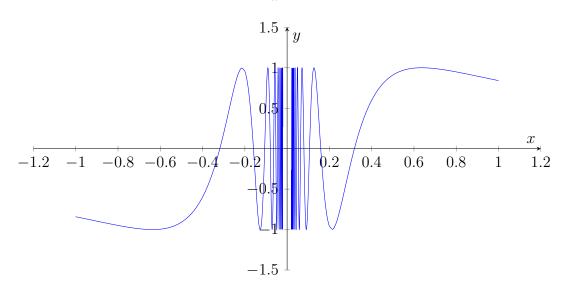
$$F^{k}(x_{1},...,x_{k}) = F^{k}(x_{1}^{i}e_{i_{1}},...,x_{k}^{i}e_{i_{k}}) =$$

$$= F^{k}(e_{i_{1}},...,e_{i_{k}})x^{i_{1}} \cdot ... \cdot x^{i_{k}} = a_{i_{1}...i_{k}}x^{i_{1}} \cdot x^{i_{k}}.$$

$$(6)$$

$$(7)$$

График функции $f(x) = \sin \frac{1}{x}$



Аксиоматика и некоторые общие свойства множества действительных чисел

Определение. Множество \mathbb{R} называется множеством действительных (вещественных) чисел, а его элементы – действительными (вещественными) числами, если выполнен следующий комплекс условий, называемый аксиоматикой вещественных чисел:

(I) Аксиомы сложения. Определено отображение (операции сложения)

$$+: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \to \mathbb{R}$$

сопоставляющее каждой упорядоченной паре (x,y) элементов x,y из \mathbb{R} некоторый элемент $x+y\in\mathbb{R},$ называемый суммой x и y. При этом выполнены следующие условия:

1₊. Существует нейтральный элемент 0 (называемый в случае сложения нулем):

$$\exists 0 \ \forall x : x + 0 = x.$$

 2_{+} . Для любого элемента $x \in \mathbb{R}$ имеется элемент $-x \in \mathbb{R}$, называемый противоположным к x, такой, что

$$x + (-x) = (-x) + x = 0.$$

 3_{+} . Операция + ассоциативна, т.е. для любых элементов $x,y,z\in\mathbb{R}$ выполнено

$$x + (y+z) = (x+y) + z.$$

 4_{+} . Операция + коммутативна, т.е. для любых элементов $x, y \in \mathbb{R}$ выполнено

$$x + y = y + z$$

(II) Аксиомы умножения. Определено отражение (операция умножения)

$$\bullet: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \to \mathbb{R}$$
,

сопоставляющее каждой упорядоченной паре (x,y) элементов $x,y\in\mathbb{R}$ некоторый элемент $x\cdot y\in\mathbb{R}$, называемый произведением x и y, причем так, что выполнены следующие условия:

 1_{ullet} . Существует нейтральный элемент $1 \in \mathbb{R} \backslash 0$ (называемый в случае умножения единицей) такой, что

$$\exists 1 \ \forall x : x \cdot 1 = x.$$

2. Для любого элемента $x \in \mathbb{R} \backslash 0$ имеется элемент $x^-1 \in \mathbb{R}$, называемый обратным, такой, что

$$x \cdot x^{-1} = x^{-1} \cdot *x = 1.$$

3. Операция • ассоциативна, т.е. для любых $x,y,z\in\mathbb{R}$

$$x \cdot (y \cdot z) = (x \cdot y) \cdot z.$$

4. Операция • коммутативна, т.е. для любых $x, y \in \mathbb{R}$

$$x \cdot y = y \cdot x$$
.

Заметим, что по отношению к операции умножения множество $\mathbb{R}\setminus 0$, как можно проверить, является (мультипликативной) группой.

1 Умножение матриц

Теорема 1. Произведение $\varphi A \varphi B$ двух линейных отображений с матрицами A и B является линейным отображением с матрицей C = AB. Другими словами

$$\varphi A \varphi B = \varphi A B. \tag{8}$$

Мы можем забыть о линейных отображениях и находить произведение AB двух произвольных матриц A,B, имея в виду, однако, что символ AB имеет смысл только в том случае, когда число столбцов в матрице A совпадает с числом строк в матрице B. Именно при этом условии выполняется правило умножения i-й строки $A_{(i)}$ на j-й столбец $B^{(j)}$, согласно которому

$$A_{(i)}B^{(j)} = (a_{i1}, ..., a_{is})[b_{1j}, ..., b_{sj}]$$
(9)

Следствие. Умножение матриц ассоциативно:

$$A(BC) = (AB)C$$

Действительно, произведение матриц соответствует произведению линейных отображений (теорема 1 и соотношение 8). К тому же результату можно прийти вычислительным путём, используя непосредственно соотношение (9).

□

Обратим ещё внимание на так называемые законы дистрибутивности:

$$(A+B)C = AC + BC, D(A+B) = DA + DB (10)$$

где A, B, C, D — произвольные матрицы размеров соответственно $m \times s, m \times s, s \times n, n \times m$. Действительно, пологая $A = (a_{ij}), B = (b_{ij}), C = (c_{ij})$, мы получим для любых i, j равенство (используя дистрибутивность в \mathbb{R})

$$\sum_{k=1}^{n} (a_{ik} + b_{ik})c_{kj} = \sum_{k=1}^{n} a_{ik}c_{kj} + \sum_{k=1}^{n} b_{ik}c_{kj},$$

левая часть которого дает элемент g_{ij} матрицы (A+B)C, а правая – элементы h_{ij} и h'_{ij} матриц AC и соответственно BC. Второй закон дистрибутивности (10) проверяется совершенно аналогично.