### Предел числовой последовательности

Определение. Число  $A \in \mathbb{R}$  называется пределом числовой последовательности  $\{x_n\}$ , если для любой окресности V(A) точки A существует такой номер N (выбираемый в зависимости от V(A)), что все члены последовательности, номера которых больше N, содержатся в указанной окрестности точки A.

$$\left(\lim_{n\to\infty} x_n = A\right) := \forall V(A)\exists N \in \mathbb{N} \forall n > N(x_n \in V(A))$$

и соответственно

$$(\lim_{n \to \infty} x_n = A) := \forall \varepsilon > 0 \ \exists N \in \mathbb{N} \ \forall n > N \ (|x_n - A| < \varepsilon).$$

## Предел функции

Определение. Итак, число A называется пределом функции  $f:E\to\mathbb{R}$  при x, стемящемся по множеству E к точке a (предельной для E), если для любой окрестности точки A найдется проколотая окрестность точки a в множестве E, образ которой при отображении  $f:E->\mathbb{R}$  содержится в заданной окрестности точки A.

$$(\lim_{E\ni x\to a} f(x) = A) := \forall V_{\mathbb{R}}(A) \ \exists \dot{U}_E(a) \ (f(\dot{U}_E(a)) \subset V_{\mathbb{R}}(A))$$

## Замечательные пределы

Первый замечательный предел:

$$\lim_{n \to 0} \frac{\sin x}{x} = 1$$

Второй замечательный предел:

$$\lim_{x \to \infty} \left( 1 + \frac{1}{x} \right)^x = e.$$

### Разложение фукнции в ряд Тейлора

$$P_n(x_0; x) = P_n(x) = f(x_0) + \frac{f'(x_0)}{1!}(x - x_0) + \dots + \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!}(x - x_0)^n$$

Определение. Алгебраический полином, заданный соотношением (??), называется полиномом Тейлора<sup>1</sup> порядка n функции f(x) в точке  $x_0$ .

Нас будет интересовать величина

$$f(x) - P_n(x_0; x) = r_n(x_0; x)$$

уклонение полинома  $P_n(x)$  от функции f(x), называется часто остатком, точнее, n-м остатком или n-м остаточным членом формулы Тейлора:

$$f(x) = f(x_0) + \frac{f'(x_0)}{1!}(x - x_0) + \dots + \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!}(x - x_0)^n + r_n(x_0; x)$$

Также давайте разложим наиболее часто используемые функции по формуле (??):

$$\begin{split} e^x &= 1 + \frac{1}{1!}x + \frac{1}{2!}x^2 + \frac{1}{3!}x^3 + \dots + \frac{1}{n!}x^n + O(x^n + 1) \\ \cos x &= 1 - \frac{1}{2!}x^2 + \frac{1}{4!}x^4 - \frac{1}{6!}x^6 + \dots + \frac{(-1)^k}{2k!}x^{2k} + O(x^{2k+2}) \\ \sin x &= x - \frac{1}{3!}x^3 + \frac{1}{5!}x^5 - \frac{1}{7!}x^7 + \dots + \frac{(-1)^k}{(2k+1)!}x^{2k+1} + O(x^{2k+3}) \\ \ln(1+x) &= x - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{3}x^3 - \frac{1}{4}x^4 + \dots + \frac{(-1)^{n-1}}{n}x^n + O(x^{n+1}) \end{split}$$

 $<sup>^{1}\</sup>mathrm{B.}$  Тейлор (1685 - 1731) — английский математик

## Интеграл Римана

Определение. Функция f называется интегрируемой по Риману на отрезке [a,b], если для нее существует указанный в пункте  $(\ref{eq:condition})$  предел интегральных сумм при  $\lambda(P) \to 0$  (т.е. если для нее определен интеграл Римана).

Множество всех функций, интегрируемых по Риману на отрезке [a,b], будет обозначаться через  $\Re[a,b]$ .

$$\int_{a}^{b} f(x)dx := \lim_{\lambda(P) \to 0} \sum_{i=1}^{n} f(\xi_i) \Delta x_i$$
(1)

### Формула Тейлора

Теорема. Если функция  $f:U(x)\to\mathbb{R}$  определена и принадлежит классу  $C^{(n)}$   $(U(x);\mathbb{R})$  в окрестности  $U(x)\subset\mathbb{R}^m$ , а отрезок [x,x+h] полностью содержится в U(x), то имеет место равенство

$$f(x^{1} + h^{1}, ..., x^{m} + h^{m}) - f(x^{1}, ..., x^{m}) =$$

$$= \sum_{k=1}^{n-1} k = 1 \frac{1}{k!} (h^{1} \delta_{1} + ... + h^{m} \delta_{m})^{k} f(x) + r_{n-1}(x; h),$$

где

$$r_{n-1}(x;h) = \int_0^1 \frac{(1-t)^{n-1}}{(n-1)!} (h^1 \delta_1 + \dots + h^m \delta_m)^n f(x+th) dt$$

### Интеграл по гладкой поверхности

Определение. (интеграла от k-формы  $\omega$  по заданной картой  $\varphi:I\to S$  гладкой k-мерной поверхности).

$$\int_{S} \omega := \lim_{\lambda(P) \to 0} \sum_{i} \omega(x_{i})(\varepsilon_{1}, ..., \varepsilon_{k}) = \lim_{\lambda \to 01} \sum_{i} (\varphi * \omega)(\tau_{i})(\tau_{1}, ..., \tau_{k}).$$

Если применить это определение к k-форме  $f(t)dt^1 \wedge ... \wedge dt^k$  на I (когда  $\varphi$  – тождественное отображение), то очевидно, получим, что:

$$\int_I f(t)dt^1\wedge\ldots\wedge dt^k = \int_I f(t)dt^1\ldots\ dt^k.$$

Таким образом, из (??) следует, что

$$\int_{S=\varphi(I)} \omega = \int_{I} \varphi * \omega,$$

а последний интеграл, как видно из равенства (??), сводится к обычному кратному интегралу от соответствующей форме  $\varphi * \omega$  функции f на промежутке I.

## Формула Стокса в $\mathbb{R}^3$

$$\int_{\delta S} P \ dx + Q \ dy + R \ dz = \iint_{S} \left( \frac{\delta R}{\delta y} - \frac{\delta Q}{\delta z} \right) \ dy \wedge dz + \left( \frac{\delta P}{\delta z} - \frac{\delta R}{\delta x} \right) dz \wedge dx + \left( \frac{\delta Q}{\delta x} - \frac{\delta P}{\delta y} \right) dx \wedge dy,$$

где ориентация края  $\delta S$  берется согласованной с ориентаией поверхности S.

## Алгебра форм

Пусть X - линейное пространство, а  $F^k:X^k\to\mathbb{R}$  – вещественнозначная k-форма на X.Если  $e_1,...,e_n$  – базис в X, а  $x_1=x^{i_1}e_{i_1},...,x_k=x^{i_k}e_{i_k}$  – разложение векторов  $x_1,...,x_k\in X$  по этому базису, то в силу линейности  $F_k$  по каждому аргументу

$$F^{k}(x_{1},...,x_{k}) = F^{k}(x_{1}^{i}e_{i_{1}},...,x_{k}^{i}e_{i_{k}}) =$$
(2)

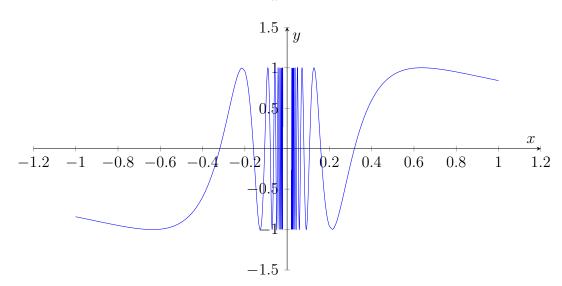
$$F^{k}(x_{1},...,x_{k}) = F^{k}(x_{1}^{i}e_{i_{1}},...,x_{k}^{i}e_{i_{k}}) =$$

$$= F^{k}(e_{i_{1}},...,e_{i_{k}})x^{i_{1}} \cdot ... \cdot x^{i_{k}} = a_{i_{1}...i_{k}}x^{i_{1}} \cdot x^{i_{k}}.$$

$$(2)$$

$$(3)$$

## График функции $f(x) = \sin \frac{1}{x}$



# Аксиоматика и некоторые общие свойства множества действительных чисел

Определение. Множество  $\mathbb{R}$  называется множеством действительных (вещественных) чисел, а его элементы – действительными (вещественными) числами, если выполнен следующий комплекс условий, называемый аксиоматикой вещественных чисел:

(I) Аксиомы сложения. Определено отображение (операции сложения)

$$+: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \to \mathbb{R}$$

сопоставляющее каждой упорядоченной паре (x,y) элементов x,y из  $\mathbb{R}$  некоторый элемент  $x+y\in\mathbb{R}$ , называемый суммой x и y. При этом выполнены следующие условия:

1<sub>+</sub>. Существует нейтральный элемент 0 (называемый в случае сложения нулем):

$$\exists 0 \ \forall x : x + 0 = x.$$

 $2_{+}$ . Для любого элемента  $x \in \mathbb{R}$  имеется элемент  $-x \in \mathbb{R}$ , называемый противоположным к x, такой, что

$$x + (-x) = (-x) + x = 0.$$

 $3_{+}$ . Операция + ассоциативна, т.е. для любых элементов  $x,y,z\in\mathbb{R}$  выполнено

$$x + (y+z) = (x+y) + z.$$

 $4_{+}$ . Операция + коммутативна, т.е. для любых элементов  $x, y \in \mathbb{R}$  выполнено

$$x + y = y + z$$

(II) Аксиомы умножения. Определено отражение (операция умножения)

$$\bullet: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \to \mathbb{R}$$
,

сопоставляющее каждой упорядоченной паре (x,y) элементов  $x,y\in\mathbb{R}$  некоторый элемент  $x\cdot y\in\mathbb{R}$ , называемый произведением x и y, причем так, что выполнены следующие условия:

 $1_{\bullet}$ . Существует нейтральный элемент  $1 \in \mathbb{R} \backslash 0$  (называемый в случае умножения единицей) такой, что

$$\exists 1 \ \forall x : x \cdot 1 = x.$$

2. Для любого элемента  $x \in \mathbb{R} \setminus 0$  имеется элемент  $x^-1 \in \mathbb{R}$ , называемый обратным, такой, что

$$x \cdot x^{-1} = x^{-1} \cdot *x = 1.$$

 $3_{\bullet}$ . Операция  $\bullet$  ассоциативна, т.е. для любых  $x,y,z\in\mathbb{R}$ 

$$x \cdot (y \cdot z) = (x \cdot y) \cdot z.$$

4. Операция • коммутативна, т.е. для любых  $x, y \in \mathbb{R}$ 

$$x \cdot y = y \cdot x$$
.

Заметим, что по отношению к операции умножения множество  $\mathbb{R}\setminus 0$ , как можно проверить, является (мультипликативной) группой.

### Умножение матриц

Теорема 1. Произведение  $\varphi A \varphi B$  двух линейных отображений с матрицами A и B является линейным отображением с матрицей C = AB. Другими словами

$$\varphi A \varphi B = \varphi A B$$
.

Мы можем забыть о линейных отображениях и находить произведение AB двух произвольных матриц A,B, имея в виду, однако, что символ AB имеет смысл только в том случае, когда число столбцов в матрице A совпадает с числом строк в матрице B. Именно при этом условии выполняется правило умножения i-й строки  $A_{(i)}$  на j-й столбец  $B^{(j)}$ , согласно которому

$$A_{(i)}B^{(j)} = (a_{i1}, ..., a_{is})[b_{1j}, ..., b_{sj}]$$

Следствие. Умножение матриц ассоциативно:

$$A(BC) = (AB)C$$

Действительно, произведение матриц соответствует произведению линейных отображений (теорема 1 и соотношение ??). К тому же результату можно прийти вычислительным путём, используя непосредственно соотношение (??). 

□

Обратим ещё внимание на так называемые законы дистрибутивности:

$$(A+B)C = AC + BC,$$
  $D(A+B) = DA + DB$ 

где A, B, C, D – произвольные матрицы размеров соответственно  $m \times s, m \times s, s \times n, n \times m$ . Действительно, пологая  $A = (a_{ij}), B = (b_{ij}), C = (c_{ij})$ , мы получим для любых i, j равенство (используя дистрибутивность в  $\mathbb{R}$ )

$$\sum_{k=1}^{n} (a_{ik} + b_{ik})c_{kj} = \sum_{k=1}^{n} a_{ik}c_{kj} + \sum_{k=1}^{n} b_{ik}c_{kj},$$

левая часть которого дает элемент  $g_{ij}$  матрицы (A+B)C, а правая – элементы  $h_{ij}$  и  $h'_{ij}$  матриц AC и соответственно BC. Второй закон дистрибутивности (??) проверяется совершенно аналогично.

### Транспонирование матриц

Будем говорить, что матрицы

$$A = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{vmatrix}, \qquad tA = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{21} & \dots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{m2} \\ a_{1n} & a_{2n} & \dots & a_{mn} \end{vmatrix}$$

размеров  $m \times n$  и  $n \times m$  соответственно получаются друг из друга транспонированием – заменой строк на столбцы, а столбцов на строки.

### Инварианты линейных групп

Линейной группой степени n мы, как обычно, называем любую подгруппу в GL(n,P), где P – некоторое поле. В дальнейшем можно считать  $P=\mathbb{R}$  или  $P=\mathbb{C}$ . Если G – абстрактная группа и  $\Phi:G\to GL(n,\mathbb{C})$  – её линейное представление, то пару  $(G,\Phi)$  мы тоже будем называть линейной группой. Линейные преобразования  $\Phi_g$  действуют на столбцы переменных  $x_1,...,x_n$ :

$$\begin{vmatrix} \Phi_g(x_1) \\ \vdots \\ \Phi_g(x_n) \end{vmatrix} = \Phi_g \begin{vmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n. \end{vmatrix}$$

Они переводят любую форму (однородный многочлен) f степени m снова в форму степени m:

$$(\widetilde{\Phi_g}f)(x_1,...,x_n) = f(\Phi_{g^{-1}}(x_1),...,\Phi_{g^{-1}}(x_n)).$$

Определение. Форма  $f \in P_m$ , остающаяся неподвижной при действии  $\widetilde{\Phi_g}$  (т.е.  $\widetilde{\Phi_g}f = f \ \forall g \in G$ ), называется (целым) инвариантом степени m линейной группы  $(G, \Phi)$ .

### Начала тензорного исчисления

**1. Понятие то тензорах.** Разумной общности можно достичь, ограничившись лишь полилинейными отображениями некоторого специального вида.

Определение. Пусть  $\Re$  – поле, V – векторное пространство над  $\Re, V^*$  – сопряженное к V пространство, p и q – целые числа  $\geq 0$ ,

$$V^p \times (V^*)^q = \underbrace{V \times \ldots \times V}_p \times \underbrace{V^* \times V^*}_q$$

— декартово произведение p экземпляров пространства V и q экземпляров пространства  $V^*$ . Всякое (p+q) — линейное отображение

$$f: V^p \times (V^*)^q \to \Re$$

называется тензором на V типа (p,q) и валентности (или ранга) p+q.

2. Произведение тензоров. Вначале пусть

$$f: V_1 \times ... \times V_r \to \Re$$
  $g: W_1 \times ... \times W_s \to \Re$ 

– произвольные полилинейные формы. Это значит, что  $V_i, W_j$  – никак не связанные друг с другом векторные пространства.

Определение. Под тензорным произведением f и q понимают отображение

$$f \otimes g : V_1 \times ... V_r \times W_1 \times ... \times W_s \to \Re$$

определенное формулой

$$(f \otimes g)(v_1, ..., v_r; w_1, ..., w_s) = f(v_1, ..., v_r)g(w_1, ..., w_s).$$

Существенно подчеркнуть, что переменные  $V_i$  независимы от переменных  $W_j$ . Резюмируем сказанное:

- $1_{\otimes}$  операция умножения  $\otimes$  определена для тензоров произвольных типов;
- $2_{\otimes}$  валентность произведения равна сумме валентностей сомножителей;
- 3⊗ тензорное произведение ассоциативно и дистрибутивно, но не коммутативно.

### Дифференциальное исчисление. Основные теоремы.

Теорема. Пусть  $f:U(x_0)\to\mathbb{R}$  – функция класса  $C^{(2)}(U(x_0);\mathbb{R})$ , определенная в окрестности  $U(x_0)\subset\mathbb{R}^m$  точки  $x_0=(x_0^1,...,x_0^m)\in\mathbb{R}$ , и пусть  $x_0$  – критическая точка этой функции f.

Если в тейлоровском разложении

$$f(x_0^1 + h^1, ..., x_0^m + h^m) = f(x_0^1, ..., x_0^m) + \frac{1}{2!} \sum_{i,j=1}^m \frac{\delta^2 f}{\delta x^i \delta x^j}(x_0) h^i h^j + o(||h||^2)$$

функции в точке  $x_0$  квадратичная форма

$$\sum_{i,j=1}^{m} \frac{\delta^2 f}{\delta x^i \delta x^j}(x_0) h^i h^j \equiv \delta_{ij} f(x_0) h^i h^j$$

- а) знакоопределена, то в точке  $x_0$  функция имеет локальный экстремум, который является строгим локальным минимумом, если квадратичная форма (??) положительно определена, и строгим локальным максимумом, если она отрицательно определена;
- b) может принимать значения разных знаков, то в точке  $x_0$  функция экстремума не имеет.
  - Пусть  $h \neq 0$  и  $x_0 + h \in U(x_0)$ . Представим соотношение (??) в виде

$$f(x_0 + h) - f(x_0) = \frac{1}{2!} ||h||^2 \left[ \sum_{i,j=1}^m \frac{\delta^2 f}{\delta x^i \delta x^j} (x_0) \frac{h^i}{||h||} \frac{h^j}{||h||} + o(1) \right]$$

где o(1) есть величина, бесконечно малая при  $h \to 0$ 

Из  $(\ref{100})$  видно, что знак разности  $f(x_0+h)-f(x_0)$  полностью определяется знаком величины, стоящей в квадратных скобках. Этой величиной мы теперь и займемся.

### Теорема о определителях квадратной матрицы

Теорема. Определители любой квадратной матрицы A и транспонированной к ней матрицы  $A^T$  совпадают:

$$\det A^T = \det A$$

Доказательство. Положив  $A=(a_{ij}), A^T=(a'_{ij}),$  где  $a'_{ij}=a_{ji},$  и заметив, что  $k=\pi(\pi^-1k)$  для любой перестановки  $\pi\in S_n$  и для любого номера  $k\in\{1,2,...,n\},$  мы видим, что упорядочение множителей произведения  $a'_{1,\pi 1}...a'_{n,\pi n}$  в соответствии с перестоновкой  $\pi^-1$  дает

$$a'_{1,\pi 1}...a'_{n,\pi n} = a'_{\pi^{-1}1,\pi(\pi^{-1}1)}...a'_{\pi^{-1}n,\pi(\pi^{-1}n)} =$$

$$\tag{4}$$

$$= a'_{\pi^{-1}1,1}...a'_{\pi^{-1}n,n} = a_{1,\pi^{-1}1}...a_{n,\pi^{-1}n}.$$
 (5)

Если учесть ещё, что  $\varepsilon_{\pi} = \varepsilon_{\pi^{-1}}(\varepsilon_{\pi}\varepsilon_{\pi^{-1}} = \varepsilon_{\pi\pi^{-1}} = \varepsilon_{e} = 1)$ , а  $\{\pi^{-1} \mid \pi \in S_{n}\} = \{\pi \mid \pi \in S_{n}\}$  (поскольку  $\pi \mapsto \pi^{-1}$ ) – биективное отображение из  $S_{n}$  в  $S_{n}$ ), то по формуле нахождения определителя матрицы имеем

$$\det A^{T} = \sum_{\pi \in S_{n}} \varepsilon_{\pi} a'_{1,\pi^{-1}1} ... a'_{n,\pi^{-1}n} =$$
(6)

$$= \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon_{\sigma} a_{1,\sigma 1} \dots a_{n,\sigma n} = \det A \tag{7}$$

### Организация стандартной библиотеки С++

Средства стандартной библиотеки определены в пространстве имен std и расположены в некотором наборе заголовочных файлов, реализующих большую часть этих средств. Перечисление этих заголовочных файлов дает представление о стандартной библиотеке и поясняет направление ее рассмотрение.

Ниже в данном разделе мы приводим список заголовочных файлов стандартной библиотеки, сгруппированный по функциональности, и сопровождаемый краткими пояснениями.

Стандартный заголовочный файл, начинающийся на букву c, эквивалентен соответствующему заголовочному файлу стандартной библиотеки языка C. Для каждого файла  $\langle X.h \rangle$ , определяющего часть стандартной библиотеки языка C в глобальном пространстве имен и в пространстве имен std, имеется заголовочный файл  $\langle cX \rangle$ , определяющий те же имена исключительно в пространстве имен std.

Контейнеры	
$\langle array \rangle$	одномерный массив элементов $oldsymbol{T}$ , в количестве $oldsymbol{N}$
$<\!vector\!>$	одномерный динамический массив элементов $m{T}$
$<$ $list>$	двусвязный список элементов $oldsymbol{T}$
< deque >	двусторонняя очередь элементов $oldsymbol{T}$
< stack >	стек элементов $T$
$<$ $map>$	упорядоченный ассоциативный контейнер элементов $oldsymbol{T}$
$\langle set  angle$	множество элементов $T$
< bitset >	множество булевских переменных

Ассоциативные контейнеры multimap и multiset находятся в файлах < map > и < set >, соответственно. Контейнер  $priority\ map$  объявляется в < queue >.

#### Комплексные числа

Подобно тому, как в области  $\mathbb Q$  рациональных чисел алгебраическоет уравнение  $x^2=2$  не имело решений, уравнение  $x^2=-1$  не имеет решений в области действительных чисел R, и подобно тому, как вводя внешний по отношению  $\mathbb Q$  символ в  $\sqrt{2}$  в качестве решения уравнения  $x^2=2$ , мы увязываем его с операциями в  $\mathbb Q$  и получаем новые числа вида  $r_1+\sqrt{2}r^2$ , где  $r_1,r_2\in\mathbb Q$ , можно ввести символ i в качестве решения уравнения  $x^2=-1$  и связать это внешнее по отношению к  $\mathbb R$  число i с действительными числами и арифметическими операциями в  $\mathbb R$ .

Реализуем теперь намеченную программу.

а. Алгераическое расширение поля  $\mathbb{R}$ . Итак, вводим (следуя обозначению Эйлера) новое число i – мнимую единицу, такое что  $i^2 = -1$ .

Взаимодействие i с действительными числами должно состоять в том, что можно умножать i на числа  $y \in \mathbb{R}$ , т.е необходимо появляются числа вида iy, и складывать такие числа с вещественными, т.е появляются числа вида x + iy, где  $x, y \in \mathbb{R}$ .

Если мы хотим, чтобы на множестве объектов вида x+iy, которые мы вслед за Гауссом назовем компл´ксными числами, были определены привычные операции коммутативного сложения и коммутативного умножения, дистрибутивного относительно сложения, то необходимо положить по определению, что

$$(x_1 + iy_1) + (x_2 + iy_2) := (x_1 + x_2) + i(y_1 + y_2)$$
$$(x_1 + iy_1) \cdot (x_2 + iy_2) := (x_1x_2 - y_1y_2) + i(x_1y_2 + x_2y_1).$$

Два комплексных числа

И