



winger 9 августа 2009 в 23:40

# Структуры данных: бинарные деревья. Часть 1

Алгоритмы

## Интро

Этой статьей я начинаю цикл статей об известных и не очень структурах данных а так же их применении на практике.

В своих статьях я буду приводить примеры кода сразу на двух языках: на Java и на Haskell. Благодаря этому можно будет сравнить императивный и функциональный стили программирования и увидеть плюсы и минусы того и другого.

Начать я решил с бинарных деревьев поиска, так как это достаточно базовая, но в то же время интересная штука, у которой к тому же существует большое количество модификаций и вариаций, а так же применений на практике.

## Зачем это нужно?

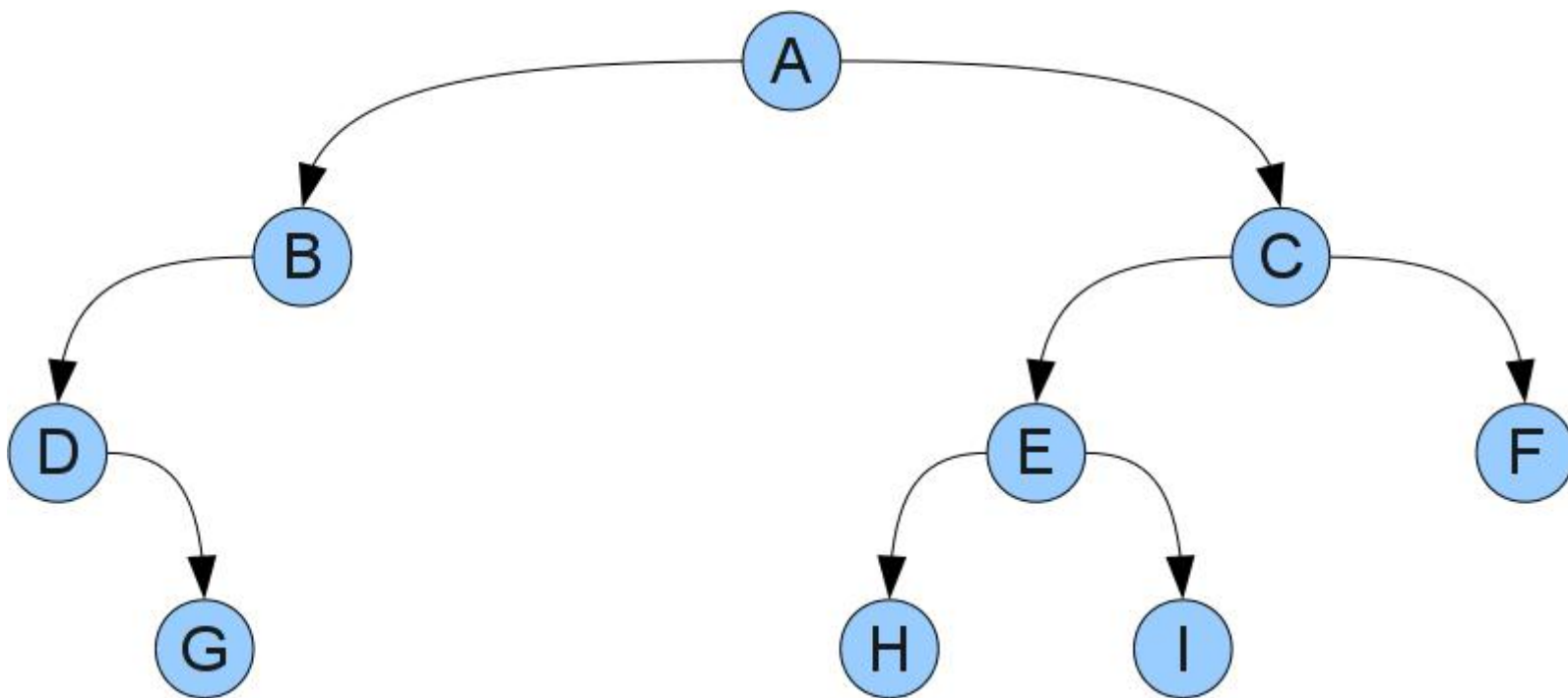
Бинарные деревья поиска обычно применяются для реализации множеств и ассоциативных массивов (например, `set` и `map` в `c++` или `TreeSet` и `TreeMap` в `java`). Более сложные применения включают в себя `ropes` (про них я расскажу в одной из следующих статей), различные алгоритмы вычислительной геометрии, в основном в алгоритмах на основе «сканирующей прямой».

В этой статье деревья будут рассмотрены на примере реализации ассоциативного массива. Ассоциативный массив —

обобщенный массив, в котором индексы (их обычно называют ключами) могут быть произвольными.

## Ну-с, приступим

Двоичное дерево состоит из вершин и связей между ними. Конкретнее, у дерева есть выделенная вершина-корень и у каждой вершины может быть левый и правый сыновья. На словах звучит несколько сложно, но если взглянуть на картинку все становится понятным:



У этого дерева корнем будет вершина A. Видно, что у вершины D отсутствует левый сын, у вершины B — правый, а у вершин G, H, F и I — оба. Вершины без сыновей принято называть листьями.

Каждой вершине X можно сопоставить свое дерево, состоящее из вершины, ее сыновей, сыновей ее сыновей, и т.д. Такое дерево

называют поддеревом с корнем  $X$ . Левым и правым поддеревьями  $X$  называют поддеревья с корнями соответственно в левом и правом сыновьях  $X$ . Заметим, что такие поддеревья могут оказаться пустыми, если у  $X$  нет соответствующего сына.

Данные в дереве хранятся в его вершинах. В программах вершины дерева обычно представляют структурой, хранящей данные и две ссылки на левого и правого сына. Отсутствующие вершины обозначают null или специальным конструктором Leaf:

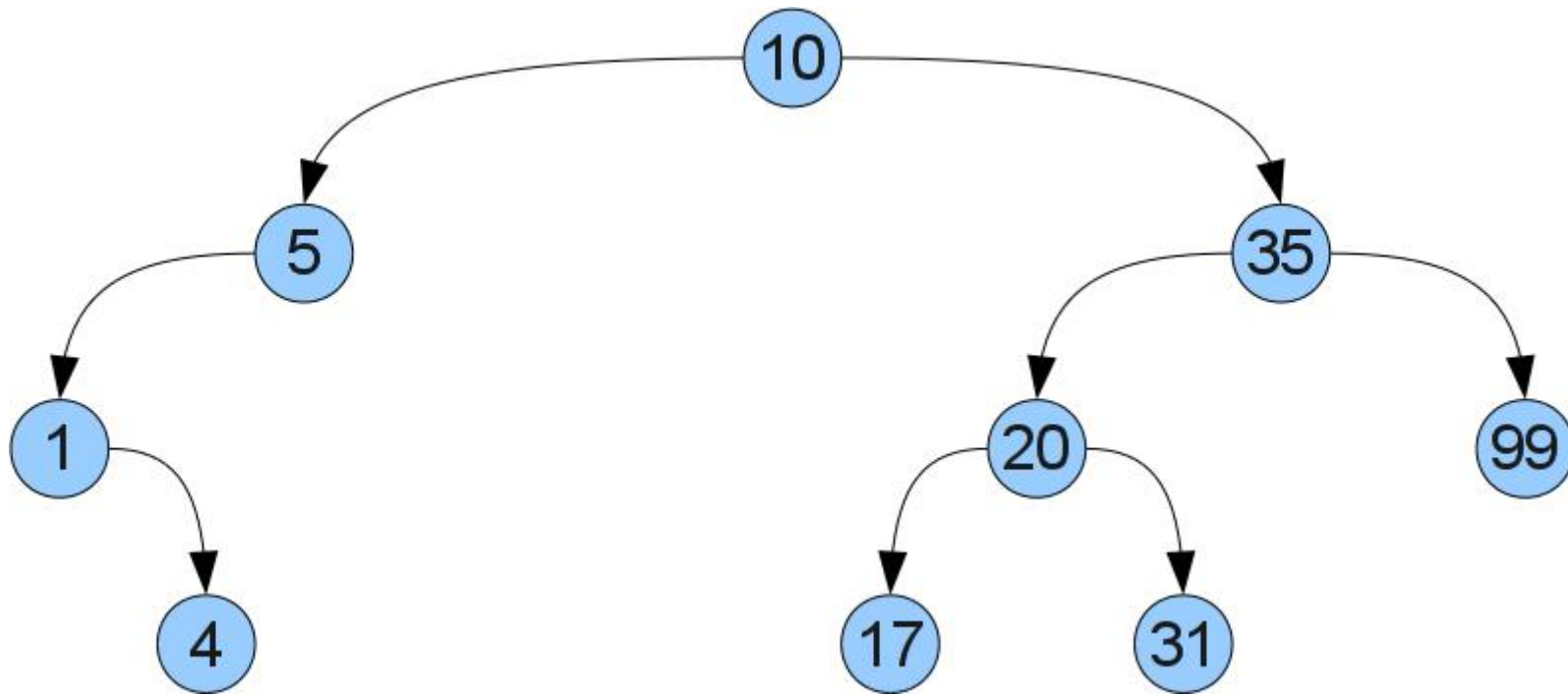
```
data Ord key => BSTree key value = Leaf | Branch key value (BSTree key value) (BSTree key value)
    deriving (Show)
```

```
static class Node<T1, T2> {
    T1 key;
    T2 value;
    Node<T1, T2> left, right;

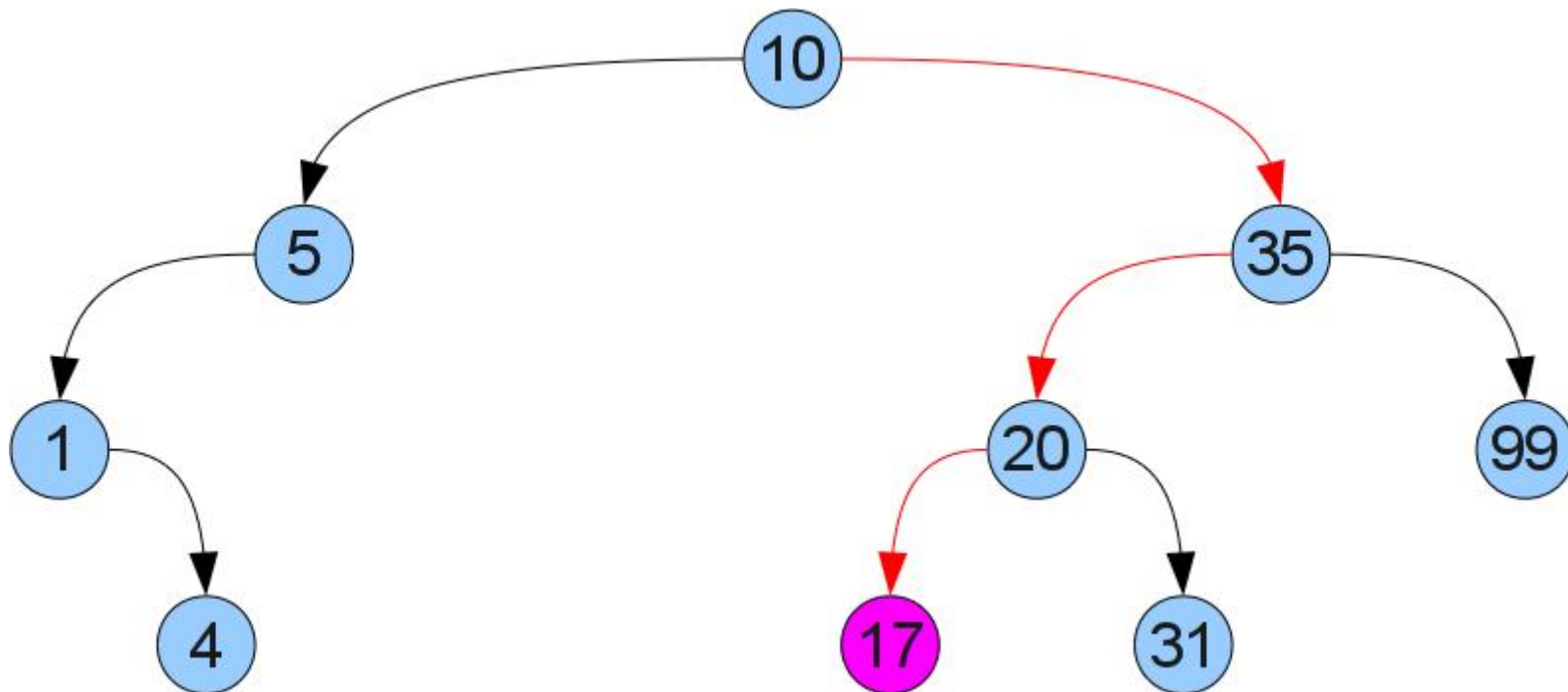
    Node(T1 key, T2 value) {
        this.key = key;
        this.value = value;
    }
}
```

Как видно из примеров, мы требуем от ключей, чтобы их можно было сравнивать между собой (`Ord a` в `haskell` и `T1 implements Comparable<T1>` в `java`). Все это не спроста — для того, чтобы дерево было полезным данные должны храниться в нем по каким-то правилам.

Какие же это правила? Все просто: если в вершине  $X$  хранится ключ  $x$ , то в левом (правом) поддереве должны храниться только ключи меньшие (соответственно большие) чем  $x$ . Проиллюстрируем:



Что же нам дает такое упорядочивание? То, что мы легко можем отыскать требуемый ключ  $x$  в дереве! Просто сравним  $x$  со значением в корне. Если они равны, то мы нашли требуемое. Если же  $x$  меньше (больше), то он может оказаться только в левом (соответственно правом) поддереве. Пусть например мы ищем в дереве число 17:



Функция, получающая значение по ключу:

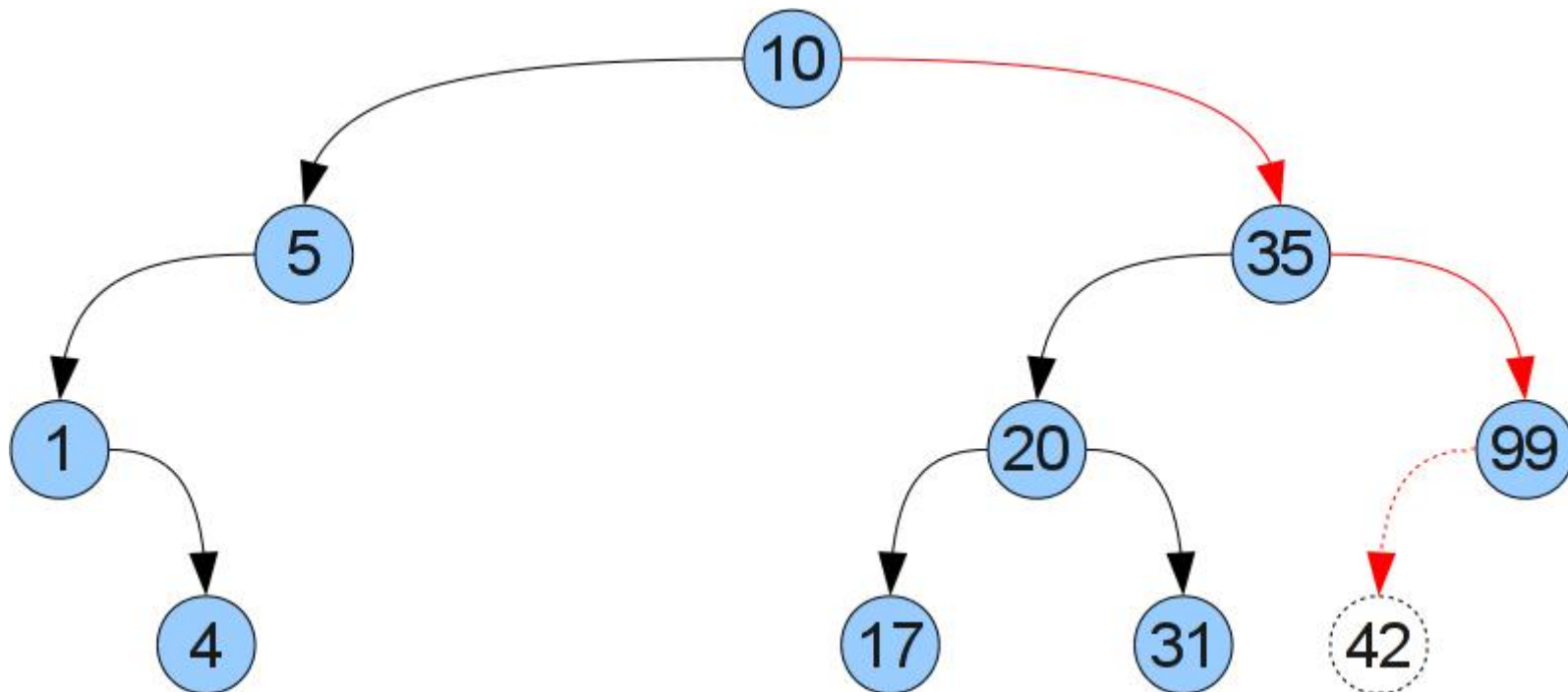
```
get :: Ord key => BSTree key value -> key -> Maybe value
get Leaf _ = Nothing
get (Branch key value left right) k
  | k < key = get left k
  | k > key = get right k
  | k == key = Just value
```

```
public T2 get(T1 k) {
    Node<T1, T2> x = root;
    while (x != null) {
        int cmp = k.compareTo(x.key);
```

```
        if (cmp == 0) {
            return x.value;
        }
        if (cmp < 0) {
            x = x.left;
        } else {
            x = x.right;
        }
    }
    return null;
}
```

## Добавление в дерево

Теперь попробуем сделать операцию добавления новой пары ключ/значение (a,b). Для этого будем спускаться по дереву как в функции `get`, пока не найдем вершину с таким же ключем, либо не дойдем до отсутствующего сына. Если мы нашли вершину с таким же ключем, то просто меняем соответствующее значение. В противном случае легко понять что именно в это место следует вставить новую вершину, чтобы не нарушить порядок. Рассмотрим вставку ключа 42 в дерево на прошлом рисунке:



Код:

```
add :: Ord key => BSTree key value -> key -> value -> BSTree key value
add Leaf k v = Branch k v Leaf Leaf
add (Branch key value left right) k v
  | k < key = Branch key value (add left k v) right
  | k > key = Branch key value left (add right k v)
  | k == key = Branch key value left right
```

```
public void add(T1 k, T2 v) {
    Node<T1, T2> x = root, y = null;
    while (x != null) {
        int cmp = k.compareTo(x.key);
```

```
        if (cmp == 0) {
            x.value = v;
            return;
        } else {
            y = x;
            if (cmp < 0) {
                x = x.left;
            } else {
                x = x.right;
            }
        }
    }
    Node<T1, T2> newNode = new Node<T1, T2>(k, v);
    if (y == null) {
        root = newNode;
    } else {
        if (k.compareTo(y.key) < 0) {
            y.left = newNode;
        } else {
            y.right = newNode;
        }
    }
}
```

## Лирическое отступление о плюсах и минусах функционального подхода

Если внимательно рассмотреть примеры на обоих языках, можно увидеть некоторое различие в поведении функциональной и императивной реализаций: если на java мы просто модифицируем данные и ссылки в имеющихся вершинах, то версия на haskell создает новые вершины вдоль всего пути, пройденного рекурсией. Это связано с тем, что в чисто функциональных языках нельзя

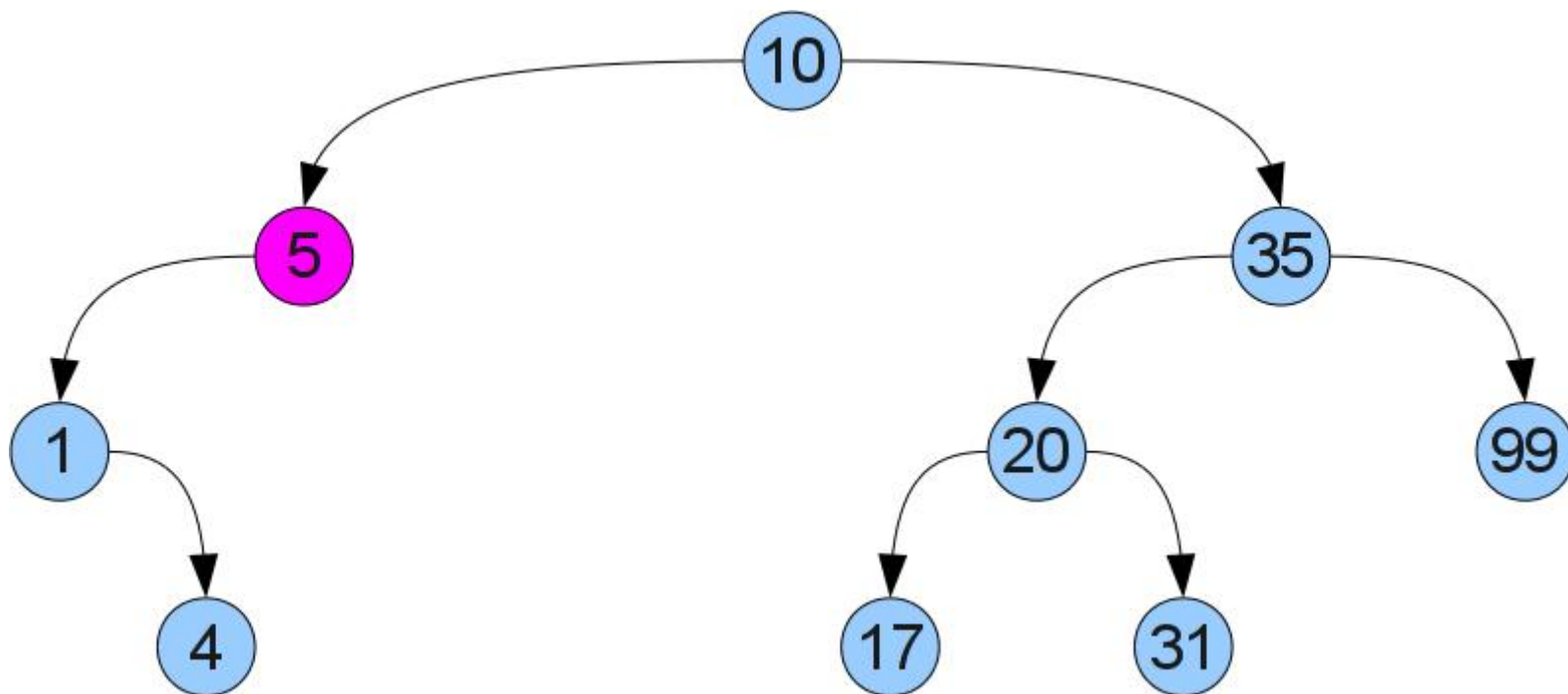


делать разрушающие присваивания. Ясно, что это ухудшает производительность и увеличивает потребляемую память. С другой стороны, у такого подхода есть и положительные стороны: отсутствие побочных эффектов сильно облегчает понимание того, как функционирует программа. Более подробно об этом можно прочесть в практически любом учебнике или вводной статье про функциональное программирование.

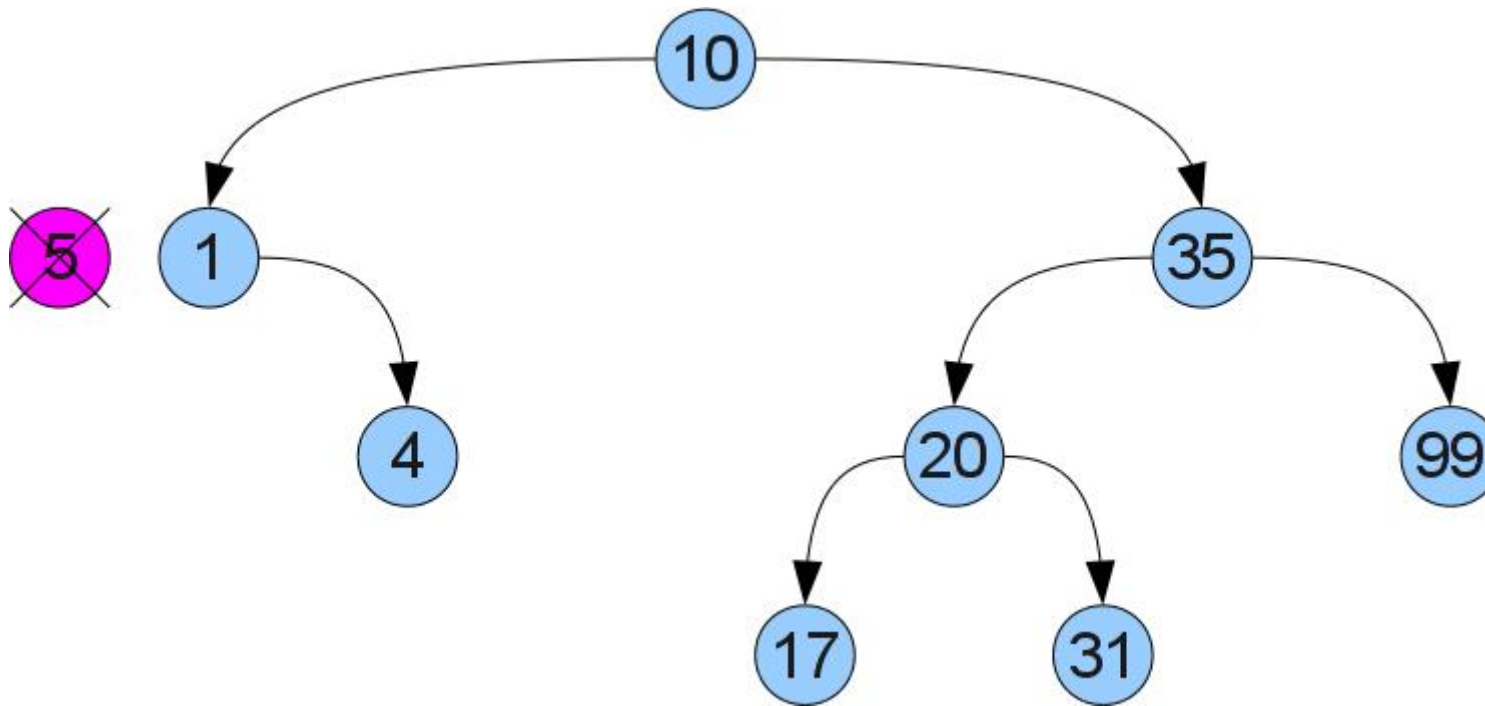
В этой же статье я хочу обратить внимание на другое следствие функционального подхода: даже после добавления в дерево нового элемента старая версия останется доступной! За счет этого эффекта работают `gorep`, в том числе и в реализации на императивных языках, позволяя реализовывать строки с асимптотически более быстрыми операциями, чем при традиционном подходе. Про `gorep` я расскажу в одной из следующих статей.

## Вернемся к нашим баранам

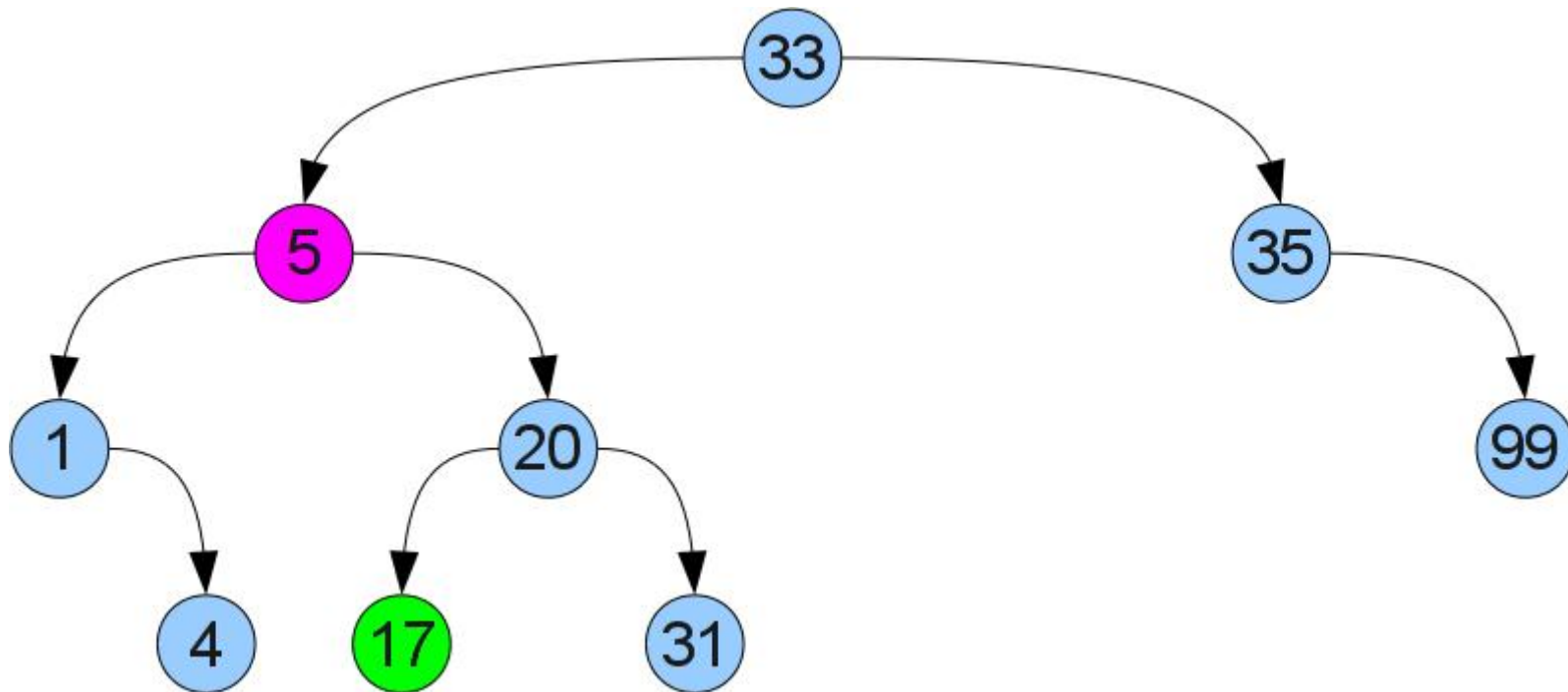
Теперь мы подошли к самой сложной операции в этой статье — удалению ключа `x` из дерева. Для начала мы, как и раньше, найдем нашу вершину в дереве. Теперь возникает два случая. Случай 1 (удаляем число 5):



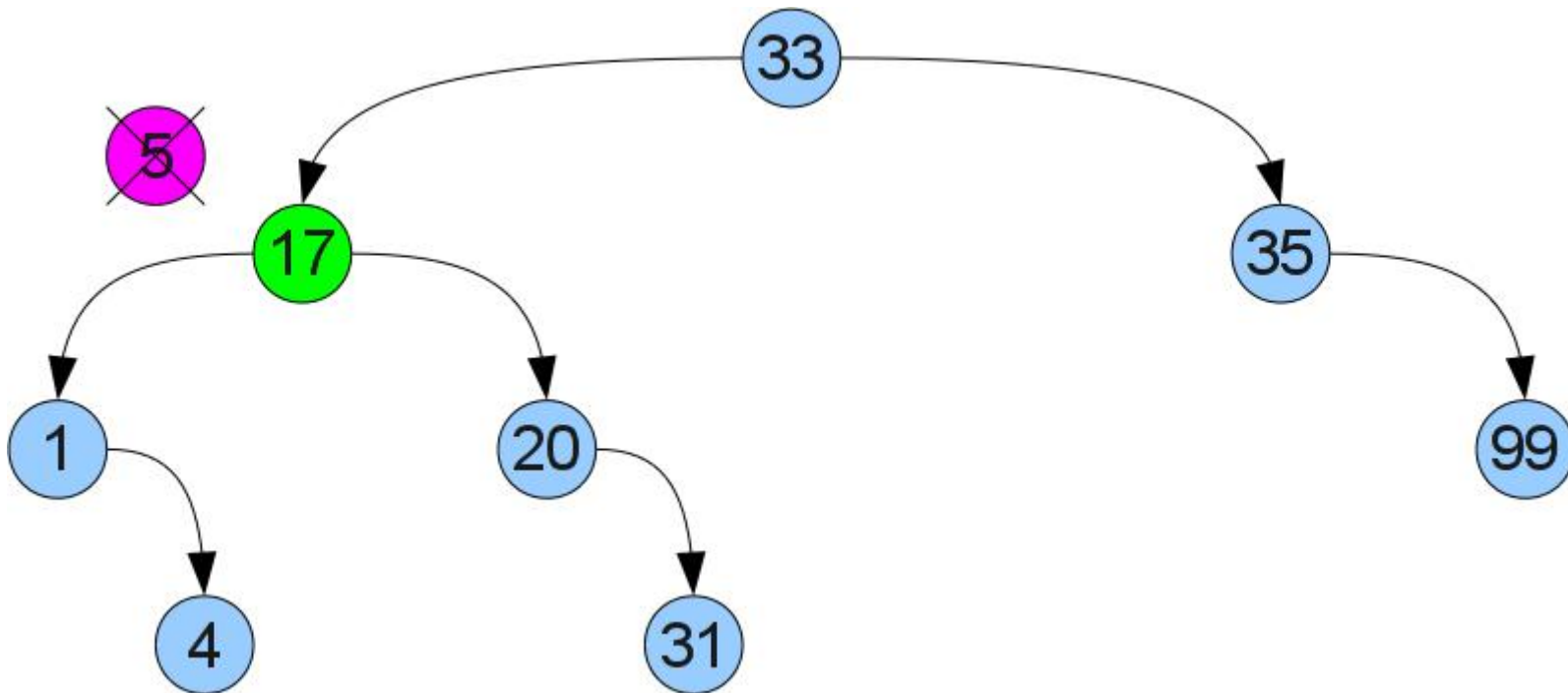
Видно, что у удаляемой вершины нет правого сына. Тогда мы можем убрать ее и вместо нее вставить левое поддерево, не нарушая упорядоченность:



Если же правый сын есть, налицо случай 2 (удаляем снова вершину 5, но из немного другого дерева):



Тут так просто не получится — у левого сына может уже быть правый сын. Поступим по-другому: найдем в правом поддереве минимум. Ясно, что его можно найти если начать в правом сыне и идти до упора влево. Т.к у найденного минимума нет левого сына, можно вырезать его по аналогии со случаем 1 и вставить его вместо удаленной вершины. Из-за того что он был минимальным в правом поддереве, свойство упорядоченности не нарушится:



Реализация удаления:

```
remove :: Ord key => BSTree key value -> key -> BSTree key value
remove Leaf _ = Leaf
remove (Branch key value left right) k
  | k < key = Branch key value (remove left k) right
  | k > key = Branch key value left (remove right k)
  | k == key = if isLeaf right
               then left
               else Branch leftmostA leftmostB left right'
               where
                 isLeaf Leaf = True
                 isLeaf _    = False
                 ((leftmostA, leftmostB), right') = deleteLeftmost right
                 deleteLeftmost (Branch key value Leaf right) = ((key, value), right)
```

```
deleteLeftmost (Branch key value left right) = (pair, Branch key value left' right)
  where (pair, left') = deleteLeftmost left
```

```
public void remove(T1 k) {
    Node<T1, T2> x = root, y = null;
    while (x != null) {
        int cmp = k.compareTo(x.key);
        if (cmp == 0) {
            break;
        } else {
            y = x;
            if (cmp < 0) {
                x = x.left;
            } else {
                x = x.right;
            }
        }
    }
    if (x == null) {
        return;
    }
    if (x.right == null) {
        if (y == null) {
            root = x.left;
        } else {
            if (x == y.left) {
                y.left = x.left;
            } else {
                y.right = x.left;
            }
        }
    }
    } else {
```

```
Node<T1, T2> leftMost = x.right;
y = null;
while (leftMost.left != null) {
    y = leftMost;
    leftMost = leftMost.left;
}
if (y != null) {
    y.left = leftMost.right;
} else {
    x.right = leftMost.right;
}
x.key = leftMost.key;
x.value = leftMost.value;
}
}
```

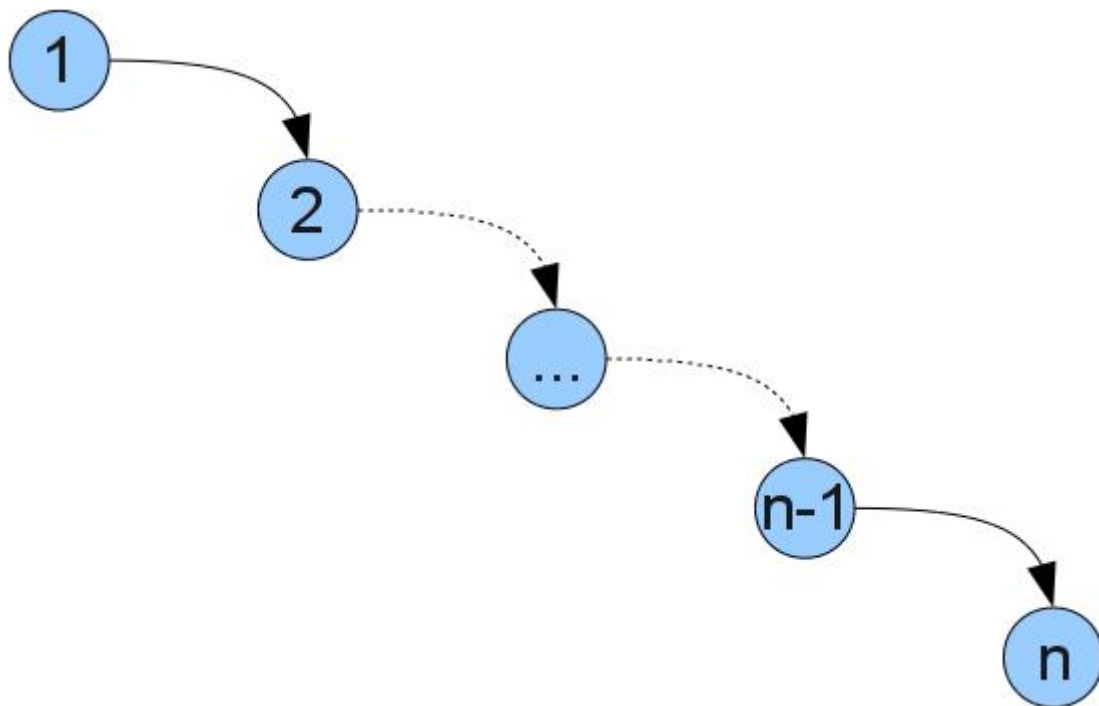
На десерт, пара функций, которые я использовал для тестирования:

```
fromList :: Ord key => [(key, value)] -> BSTree key value
fromList = foldr (\(key, value) tree -> add tree key value) Leaf

toList :: Ord key => BSTree key value -> [(key, value)]
toList tree = toList' tree []
    where
        toList' Leaf list = list
        toList' (Branch key value left right) list = toList' left ((key, value):(toList' left list))
```

## Чем же все это полезно?

У читателя возможно возникает вопрос, зачем нужны такие сложности, если можно просто хранить список пар [(ключ, значение)]. Ответ прост — операции с деревом работают быстрее. При реализации списком все функции требуют  $O(n)$  действий, где  $n$  — размер структуры. (Запись  $O(f(n))$  грубо говоря означает «пропорционально  $f(n)$ », более корректное описание и подробности можно почитать [тут](#)). Операции с деревом же работают за  $O(h)$ , где  $h$  — максимальная глубина дерева (глубина — расстояние от корня до вершины). В оптимальном случае, когда глубина всех листьев одинакова, в дереве будет  $n=2^h$  вершин. Значит, сложность операций в деревьях, близких к оптимуму будет  $O(\log(n))$ . К сожалению, в худшем случае дерево может выродиться и сложность операций будет как у списка, например в таком дереве (получится, если вставлять числа  $1..n$  по порядку):



К счастью, существуют способы реализовать дерево так, чтобы оптимальная глубина дерева сохранялась при любой последовательности операций. Такие деревья называют сбалансированными. К ним например относятся красно-черные деревья,



AVL-деревья, splay-деревья, и т.д.

## Анонс следующих серий

В следующей статье я сделаю небольшой обзор различных сбалансированных деревьев, их плюсы и минусы. В следующих статьях я расскажу о каком-нибудь (возможно нескольких) более подробно и с реализацией. После этого я расскажу о реализации `gores` и других возможных расширениях и применениях сбалансированных деревьев.

Оставайтесь на связи!

## Полезные ссылки

Исходники примеров целиком:

на `haskell`

на `java`

Статья на википедии

Интерактивный визуализатор операций с BST

Также очень советую почитать книгу Кормен Т., Лейзерсон Ч., Ривест Р.: «Алгоритмы: построение и анализ», которая является прекрасным учебником по алгоритмам и структурам данных

**UPD: картинки восстановлены, спасибо @Xfrid!**