

Aprendizaje No Supervisado

Conceptos Básicos







Índice de la clase

- Conceptos Iniciales
- Machine Learning
- Tipos de Aprendizaje
- Aplicaciones
- Algoritmos de Machine Learning
- Etapas de un Proyecto de Machine Learning
- Aplicaciones Reales

¿IA, ML, Deep Learning?

Inteligencia artificial

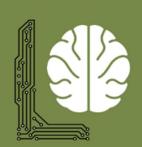
Cualquier técnica que permita a las computadoras imitar la inteligencia humana usando la lógica, enunciados condicionales y ML (incluido el aprendizaje profundo)



https://www.geospatialworld.net/blogs/difference-between-ai%EF%BB%BF-machine-learning-and-deep-learning/learning/learning-and-deep-learning/learn

Machine Learning

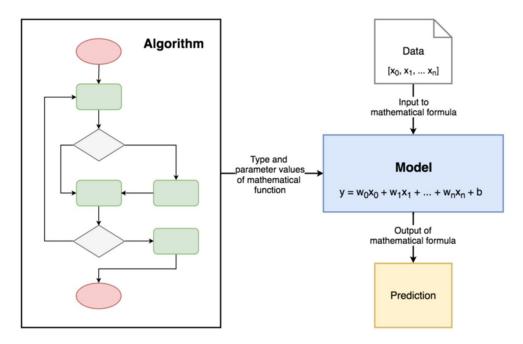
Subconjunto de la IA que incluye técnicas estadísticas que permiten a las máquinas mejorar en tareas sobre la base de experiencia (incluye al aprendizaje profundo)



Aprendizaje profundo

Subconjunto del ML compuesto por algoritmos que permiten que el software se entrene a sí mismo para realizar tareas como reconocimiento de voz e imágenes por medio de la exposición de redes neuronales a grandes cantidades de datos





 La base de todo modelo son los datos.

- Los modelos aprenden de los datos patrones que si fuéramos a programarlos serían cientos o miles de líneas de código.
- El objetivo es que el modelo pueda generalizar para dar predicciones sobre datos con los cuales no fue entrenado

Machine Learning

Image Structure Classification Discovery Feature Customer Elicitation Fraud Retention Meaningful Detection compression • DIMENSIONALLY CLASSIFICATION Diagnostics **REDUCTION** Big data Visualisation Forecasting Recommended **SUPERVISED** UNSUPERVISED **Systems LEARNING** Predictions **LEARNING** REGRESSION **CLUSTERING** Targetted Marketing Process MACHINE Optimization **LEARNING** Customer **New Insights** Segmentation REINFORCEMNET **LEARNING** Real-Time Decisions Robot Navigation Game Al Skill Aguisition **Learning Tasks**

Dentro del ML encontramos 2 enfoques principales, el aprendizaje supervisado y el aprendizaje no supervisado.

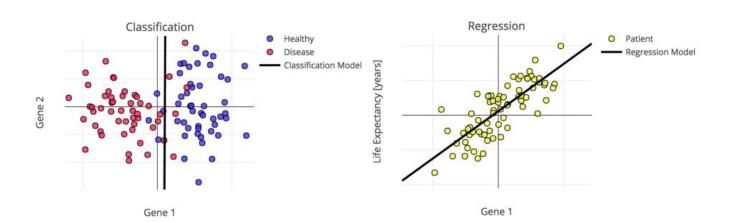
- El aprendizaje supervisado consiste en predecir los valores de un conjunto de datos de salida, a partir de un conjunto de datos de entrada. Se le llama supervisado porque conforme el modelo predice las salidas para datos de prueba, se calcula el error entre lo que predijo el algoritmo y el valor real. El objetivo es minimizar el error, ajustando la función de densidad de probabilidad que relaciona las entradas con las salidas.
- En el aprendizaje no supervisado, solo se tienen conjuntos de datos de entrada, sin conocer su relación con variables de salida, por lo que no tiene como verificar fácilmente si el desempeño del modelo es el adecuado. En esta categoría, los modelos de ML realizan principalmente agrupaciones o clasificaciones de los datos, según las variables de entrada y su diferenciación. Son modelos con métricas no muy precisas y que en ocasiones dependen de ciertas heurísticas para validar sus resultados.

^{*}El aprendizaje por refuerzo es una categoría de algoritmos de aprendizaje automático en la cual un agente interactúa con un entorno y aprende a tomar decisiones para maximizar una recompensa acumulada a lo largo del tiempo. El agente toma una serie de acciones en el entorno y, en función de esas acciones, el entorno responde con una recompensa o una penalización. El objetivo del agente es aprender una política óptima que determine qué acción tomar en cada estado para maximizar la recompensa total a lo largo de una secuencia de acciones.

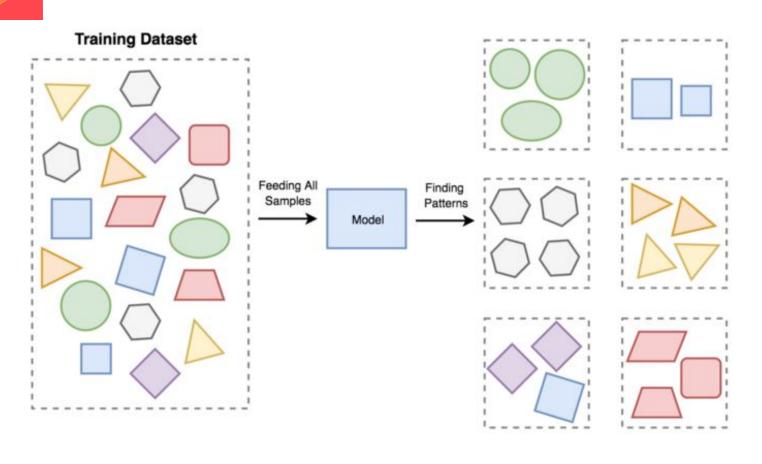
Training Dataset Expected Sample 0 Result 0 Expected Sample 1 Result 1 Expected Sample 2 Result 2 Expected Sample m Result m Interatively feed to model Prediction Error Compare

Modelos Supervisados

- Se requieren datos ya marcados con el objetivo (Ground Truth)
- Se considera un loop de **feedback** sobre el set de entrenamiento y un proceso para ajustar el modelo
- Los modelos intentan encontrar los parámetros que les permitirán performar de manera correcta en datos desconocidos.
- Clasificación y Regresion



No Supervisados



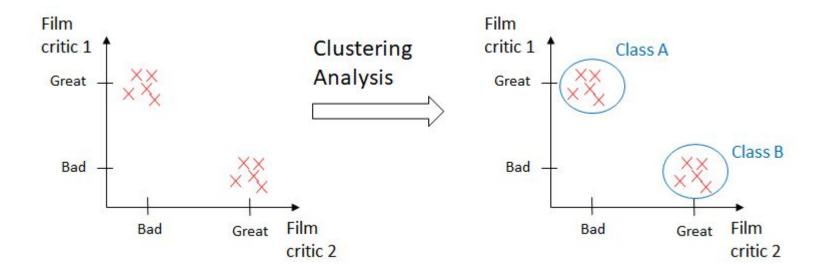
- No requieren datos marcados con objetivo.
- Se dice que "no hay respuestas correctas".
- En base a los datos se aprenden los patrones para generar agrupaciones.
- Clustering, reducción de dimensiones y reglas de asociación.

Algoritmos en Machine Learning



Clustering

En términos básicos, el objetivo de la clusterización es encontrar diferentes grupos dentro de los elementos de los datos. Para ello, los algoritmos de agrupamiento encuentran la estructura en los datos de manera que los elementos del mismo clúster sean más similares entre sí que con los elementos de clústeres diferentes.





Clustering

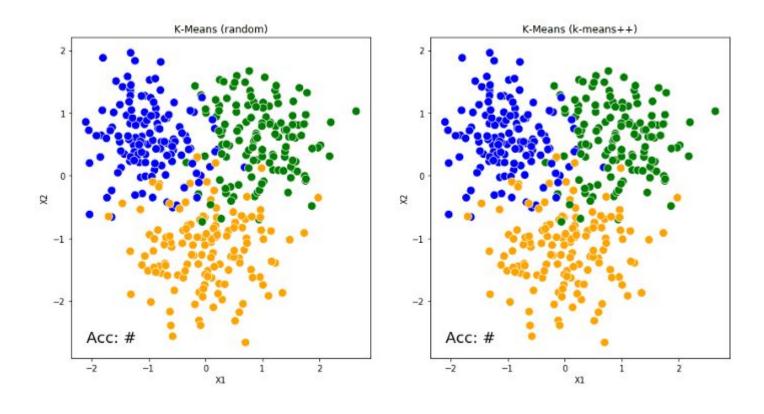
Estos algoritmos de aprendizaje no supervisado tienen una gama increíblemente amplia de aplicaciones y son muy útiles para resolver problemas del mundo real como la detección de anomalías, los sistemas de recomendación, la agrupación de documentos o la búsqueda de clientes con intereses comunes basados en sus compras.

Algunos de los algoritmos de agrupación más comunes son:

- K-Means
- Clusterización Jerárquica
- Density Based Scan Clustering (DBSCAN)
- Modelo de Agrupamiento Gaussiano

Algoritmo K-means

El algoritmo K-means tiene como objetivo encontrar y agrupar en clases los puntos de datos que tienen una alta similitud entre ellos. En los términos del algoritmo, esta similitud se entiende como lo opuesto de la distancia entre puntos de datos. Cuanto más cerca estén los puntos de datos, más similares y con más probabilidades de pertenecer al mismo clúster serán.





- 1. Elegir k, el número de clusters que queremos que nos encuentren.
- 2. Luego, el algoritmo seleccionará aleatoriamente los centroides de cada grupo.
- 3. Se asignará cada punto de datos al centroide más cercano (utilizando la distancia euclídea).
- 4. Se calculará la inercia del conglomerado.
- 5. Los nuevos centroides se calcularán como la media de los puntos que pertenecen al centroide del paso anterior. En otras palabras, calculando el error cuadrático mínimo de los puntos de datos al centro de cada cluster, moviendo el centro hacia ese punto.
- 6. Volver al paso 3.



Hiperparámetros K-means

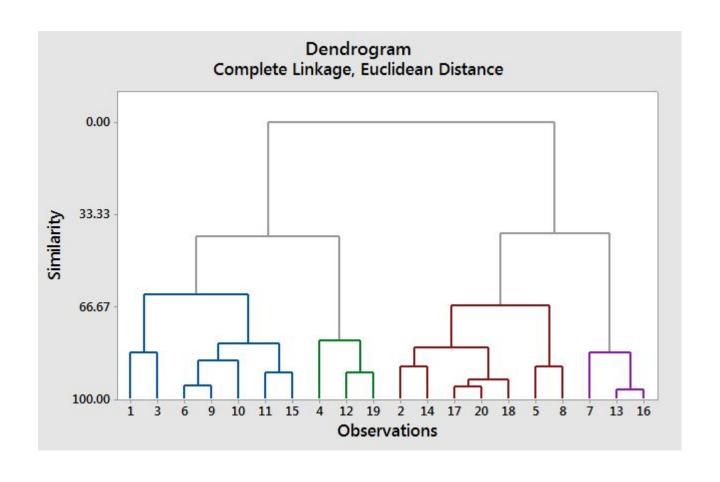
- Número de grupos: El número de clusters y centros de generación.
- Máximas iteraciones: del algoritmo para una sola ejecución.
- Número inicial: El número de veces que el algoritmo se ejecutará con diferentes semillas de centroide. El resultado final será el mejor rendimiento del número definido de corridas consecutivas, en términos de inercia.

Limitaciones K-means

Aunque K-means es un gran algoritmo de agrupación, es más útil cuando sabemos de antemano el número exacto de grupos y cuando estamos tratando con distribuciones esféricas.

Clustering Jerárquico

La agrupación jerárquica es una alternativa a los algoritmos de agrupación basados en prototipos. La principal ventaja de la agrupación jerárquica es que no es necesario especificar el número de agrupaciones, **la encontrará por sí misma**. Además, permite el trazado de dendogramas. Los dendogramas son visualizaciones de una agrupación jerárquica binaria.



Tipos de Agrupación Jerárquica

Existen dos enfoques para este tipo de agrupación: aglomerativo y divisivo.

- **Divisivo**: este método es de tipo descendente, i.e., todas las observaciones comienzan en un único grupo. Luego, dividirá el grupo iterativamente en otros más pequeños hasta que cada uno de ellos contenga sólo una muestra.
- **Aglomerativo**: este método es de tipo ascendente, i.e., cada observación comienza en su propio grupo. Luego los pares de grupos se van fusionando conforme se avanza en la jerarquía, hasta que sólo haya un grupo.

Ventajas

- Las representaciones jerárquicas resultantes pueden ser muy informativas.
- Los dendogramas proporcionan una forma interesante e informativa de visualización.
- Son especialmente potentes cuando el conjunto de datos contiene relaciones jerárquicas reales.

Desventajas

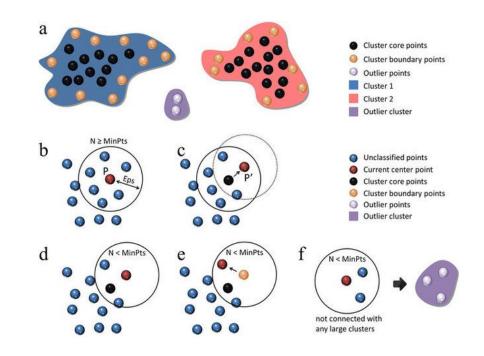
- Son muy sensibles a los valores atípicos y, en su presencia, el rendimiento del modelo disminuye significativamente.
- Son muy exigentes, desde el punto de vista informático y computacional (caso genera: $O(n^3)$

Agrupación Espacial de Aplicaciones Basadas en la Densidad con Ruido (DBSCAN)

La Agrupación Espacial Basada en Densidad de Aplicaciones con Ruido, o DBSCAN (Density-Based Spatial Clustering of Applications with Noise), es otro algoritmo de agrupación especialmente útil para identificar correctamente el ruido en los datos.

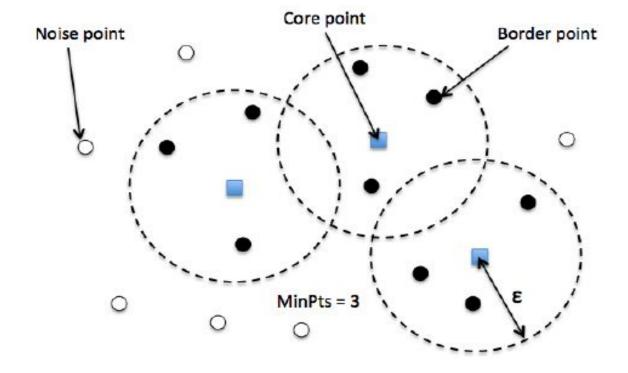
Se basa en un número de puntos con un radio especificado ε y hay una etiqueta especial asignada a cada punto de datos. El proceso de asignación de esta etiqueta es el siguiente:

- Es un número especificado (MinPts) de puntos vecinos. Se asignará un punto central si existe este número de puntos de los MinPts que caen en el radio ε
- Un punto fronterizo caerá en el radio de E de un punto central, pero tendrá menos vecinos que el número de MinPts.
- Todos los demás puntos serán puntos de ruido.



Algoritmo DBSCAN

- 1. Identificar un punto central y hacer un grupo para cada uno, o para cada grupo conectado de puntos centrales (si es que establecen que el criterio es el punto central).
- 2. Identificar y asignar puntos fronterizos a sus respectivos puntos centrales.





Ventajas

- No es necesario especificar el número de grupos.
- Existe una gran flexibilidad en las formas y tamaños que pueden adoptar los grupos.
- Permite encontrar clusters no separables linealmente.
- Es muy útil para identificar y tratar con datos de ruido y valores atípicos.

Desventajas

- Se enfrenta a dificultades a la hora de tratar los puntos de borde que son alcanzables por dos grupos.
- No encuentra bien racimos de densidades variables.

Modelos de Mezcla Gaussiana (MMG)

Los Modelos de Mezcla Gaussiana son modelos probabilísticos que asumen que todas las muestras son generadas a partir de una mezcla de un número finito de distribución gaussiana con parámetros desconocidos.

Pertenece al grupo de algoritmos de agrupamiento blando en el que cada punto de datos estará presente en cada grupo existente en el conjunto de datos, pero con diferentes niveles de pertenencia a cada grupo. Esta membresía se asigna como la probabilidad de pertenecer a un determinado grupo, que oscila entre 0 y 1.



Algoritmo MMG

Es un algoritmo de maximización de expectativas cuyo proceso podría resumirse de la siguiente manera:

- 1. Inicializar las distribuciones de K Gaussian. Lo hace con los valores μ (media) y σ (desviación estándar). Se pueden tomar del conjunto de datos (método ingenuo) o aplicando K-means.
- 2. Grupo 'blando' de datos: es la fase de'Expectativa' en la que todos los puntos de datos se asignarán a cada grupo con su respectivo nivel de membresía.
- 3. Reestimar a los gaussianos: es la fase de 'Maximización' en la que se comprueban las expectativas y se utilizan para calcular nuevos parámetros para los gaussianos: nuevos μ y σ .
- 4. Evaluar la probabilidad de registro de los datos para verificar la convergencia. Cuanto mayor sea la similitud con el registro, más probable es que la mezcla del modelo que creamos se ajuste a nuestro conjunto de datos. Por lo tanto, esta es la función de maximizar.
- 5. Repetir desde el paso 2 hasta la convergencia.

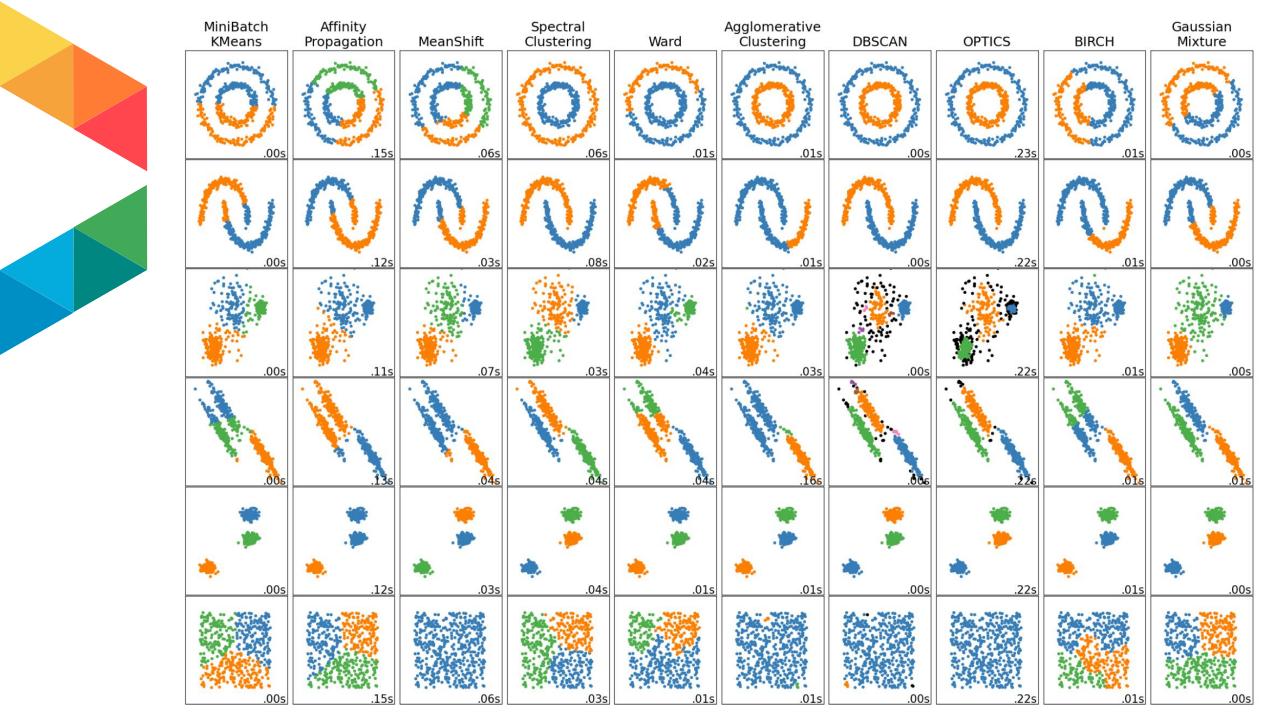


Ventajas

- Es un método de agrupación en grupos blandos, que asigna etiquetas de pertenencia a varios grupos. Esta característica lo convierte en el algoritmo más rápido para aprender modelos de mezclas.
- Existe una gran flexibilidad en el número y la forma de los grupos.

Desventajas

- Es muy sensible a los valores iniciales que condicionarán en gran medida su rendimiento.
- El MMG puede converger a un mínimo local, lo que constituiría una solución no óptima.
 - Al tener puntos insuficientes por mezcla, el algoritmo diverge y encuentra soluciones con infinitas probabilidades a menos que regularicemos artificialmente las covarianzas entre los puntos de datos.

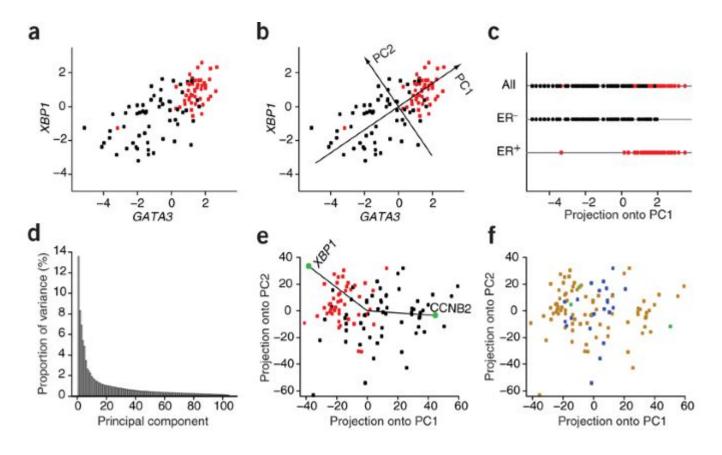


Resumen de Algoritmos

Method name	Parameters	Scalability	Usecase	Geometry (metric used)		
K-Means	number of clusters	Very large n_samples, medium n_clusters with MiniBatch code	General-purpose, even cluster size, flat geometry, not too many clusters	Distances between points		
Affinity propagation	damping, sample preference	Not scalable with n_samples				
Mean-shift	bandwidth	Not scalable with n_samples	Many clusters, uneven cluster size, non-flat geometry	Distances between points		
Spectral clustering	number of clusters	Medium n_samples, small n_clusters	Few clusters, even cluster size, non-flat geometry	Graph distance (e.g. nearest-neighbor graph)		
Vard hierarchical or distance of clusters Large n_samples and n_clusters		Many clusters, possibly connectivity constraints	Distances between points			
Agglomerative or distance Large n_samples threshold, linkage n_clusters type, distance		Large n_samples and n_clusters	Many clusters, possibly connectivity constraints, non Euclidean distances	Any pairwise distance		
DBSCAN	neighborhood size	Very large n_samples, medium n_clusters	Non-flat geometry, uneven cluster sizes	Distances between nearest points		
OPTICS	CS membership large n clustons clus		Non-flat geometry, uneven cluster sizes, variable cluster density	Distances between points		
Gaussian mixtures	many	Not scalable	Flat geometry, good for density estimation	Mahalanobis distances to centers		
Birch	branching factor, threshold, optional global clusterer.	Large n_clusters and n_samples	Large dataset, outlier removal, data reduction.	Euclidean distance between points		

Principal Component Analysis (PCA)

Principal Component Analysis es una técnica de Extracción de Características donde combinamos las entradas de una manera específica y podemos eliminar algunas de las variables "menos importantes" manteniendo la parte más importante de todas las variables. Como valor añadido, luego de aplicar PCA conseguiremos que todas las nuevas variables sean independientes unas de otras.





- 1. Estandarizar los datos de entrada (ó Normalización de las Variables)
- 2. Obtener los autovectores y autovalores de la matriz de covarianza
- 3. Ordenar los autovalores de mayor a menor y elegir los "k" autovectores que se correspondan con los autovectores "k" más grandes (donde "k" es el número de dimensiones del nuevo subespacio de características).
- 4. Construir la matriz de proyección W con los "k" autovectores seleccionados.
- 5. Transformamos el dataset original "X estandarizado" vía W para obtener las nuevas características k-dimensionales.



Ventajas

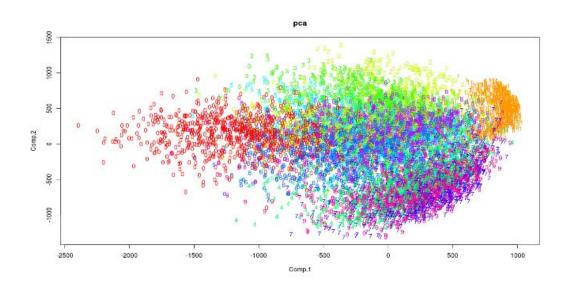
- Nos entrega una medida de como cada variable se asocia con las otras (matriz de covarianza)
- La dirección en las que nuestros datos están dispersos (autovectores)
- La relativa importancia de esas distintas direcciones (autovalores)
- PCA combina nuestros predictores y nos permite deshacernos de los autovectores de menor importancia relativa.

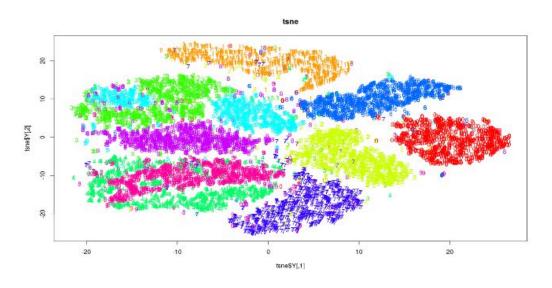
Desventajas

• El algoritmo de PCA es muy influenciado por los outliers en los datos. Por esta razón, surgieron variantes de PCA para minimizar esta debilidad. Entre otros se encuentran: RandomizedPCA, SparcePCA y KernelPCA.

T-distributed Stochastic Neighbor Embedding (t-SNE)

Es un algoritmo diseñado para la visualización de conjuntos de datos de alta dimensionalidad. Si el número de dimensiones es muy alto, se recomienda utilizar un método de reducción de dimensionalidad previo (como PCA) para reducir el conjunto de datos a un número de dimensiones razonable, lo que reducirá el ruido y aligerará la ejecución de t-SNE.



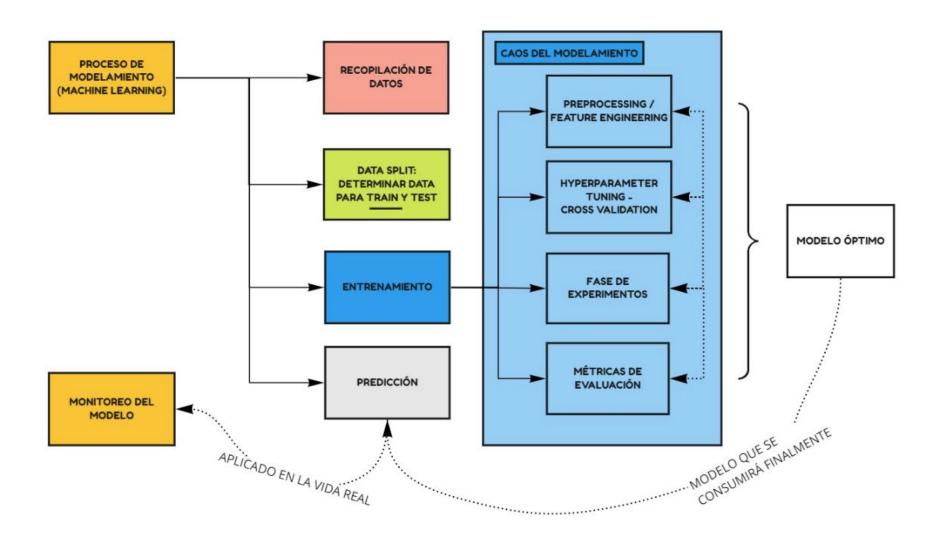


Algoritmo t-SNE

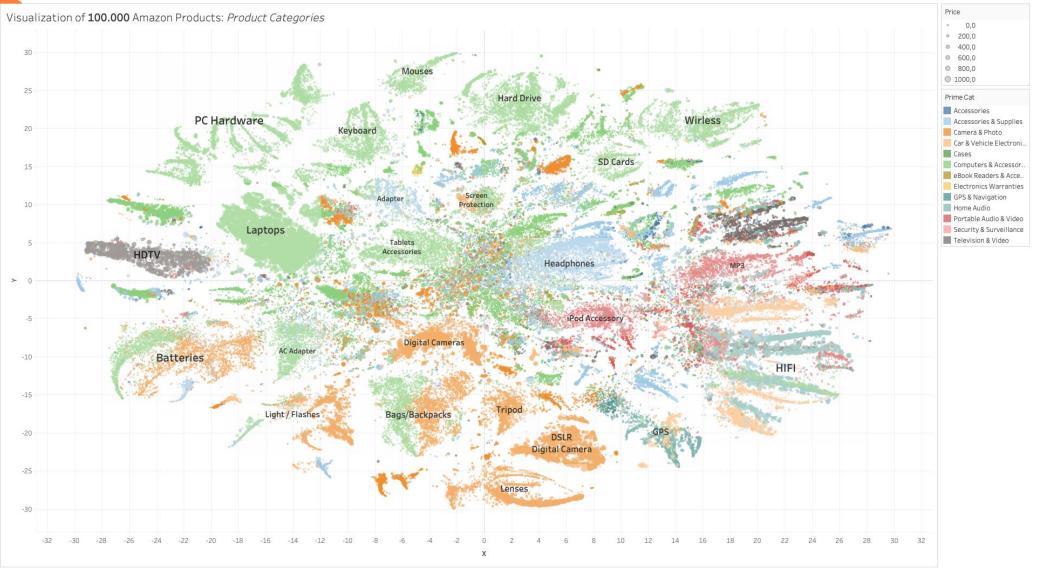
t-SNE se ejecuta en dos pasos:

- 1. Construye una distribución de probabilidad sobre parejas de muestras en el espacio original, de forma tal que las muestras semejantes reciben alta probabilidad de ser escogidas, mientras que las muestras muy diferentes reciben baja probabilidad de ser escogidas. El concepto de "semejanza" se basa en la distancia entre puntos y densidad en las proximidades de un punto. Tal y como lo describen los autores:
- 2. t-SNE lleva los puntos del espacio de alta dimensionalidad al espacio de baja dimensionalidad de forma aleatoria, define una distribución de probabilidad semejante a la vista en el espacio destino (el espacio de baja dimensionalidad), y minimiza la denominada divergencia Kullback-Leibler entre las dos distribuciones con respecto a las posiciones de los puntos en el mapa (la divergencia de Kullback-Leibler mide la similitud o diferencia entre dos funciones de distribución de probabilidad). Dicho con otras palabras: t-SNE intenta reproducir la distribución que existía en el espacio original en el espacio final.

Flujo de un Problema de Machine Learning

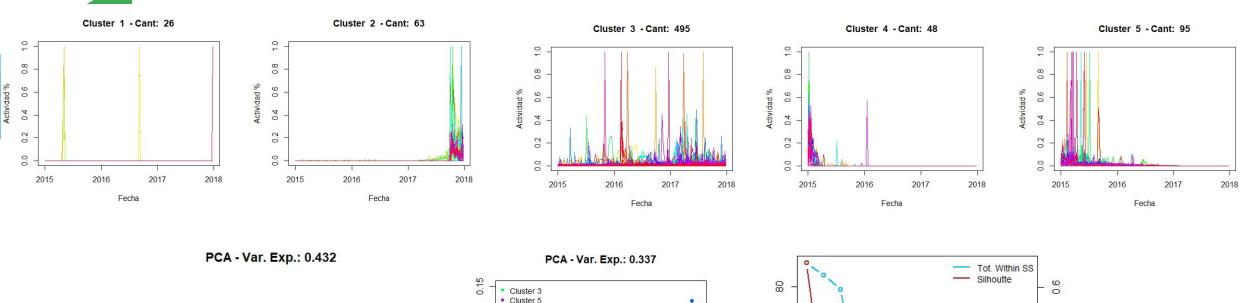


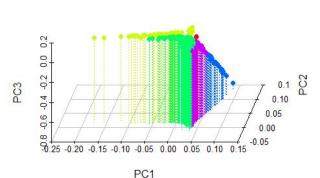


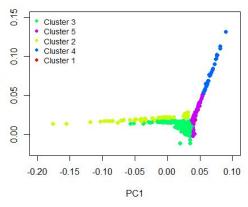


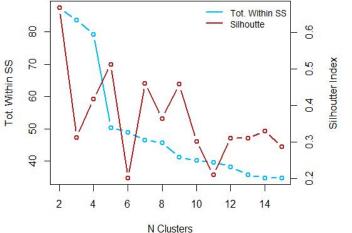
Retail – Ejemplo importancia EDA
Retailer con +700 productos: ¿Es posible generar un modelo de predicción de demanda?

Cluster de Tendencias

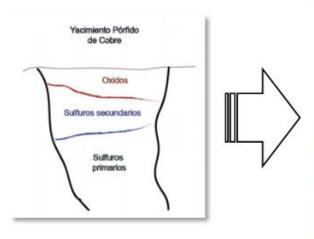








RELEVANCIA DEL PROBLEMA: ¿Qué problema intenta resolver la tecnología?



En Chile los óxidos (Hidrometalurgia) explican un tercio de la producción de cobre (31% en 2015), y los sulfuros (Flotación) explican los dos tercios restantes (69% en 2015), y la mitad de las exportaciones. El 50% que no se exporta como concentrado es procesado adicionalmente a través de Fundiciones y Refinerías (hornos y electrorrefinación), y exportado como cátodos.

Las operaciones se están encontrando cada vez con menos óxidos y más sulfuros, para lo cual las operaciones de concentrado tomarán mayor relevancia con el tiempo. En 2016 la capacidad instalada de concentradoras fue de 631 MMTon, y se estima para el 2028 una capacidad instalada de 1.000 MMTon (Cochilco).



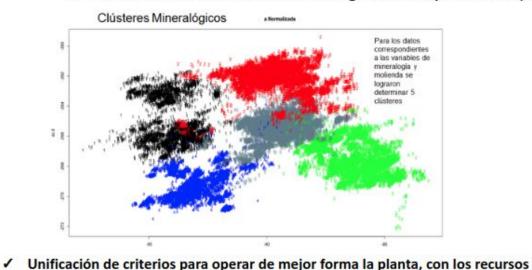
El aumento en la capacidad instalada de plantas concentradoras y la baja en la ley de mineral de entrada de los yacimientos, requiere de procesos que permitan mejorar los niveles de recuperación de cobre, de manera de identificar y cuantificar patrones operacionales que condicionan la eficiencia de estos procesos.

Codelco División Ministro Hales abrió las puertas de su proceso de concentración rougher para una prueba industrial en 2017, y se llegó a niveles adicionales de recuperación que varían entre 1,9% y 3,9%. En Dicha prueba se logró en un mes un estimado de 53 Ton adicionales de CuF, o unos US\$250.000.

Optimización de planta concentradora mediante Software Inteligencia Artificial = Bajo CAPEX/OPEX + Alto ROI

SOLUCIÓN: ¿Cómo resuelven el problema?

- Aplicando modelos de machine learning que permiten identificar y/o cuantificar patrones de entrada (características intrínsecas del mineral) y los patrones operacionales (configuración de la planta) que impactan en la eficiencia de la recuperación de Cu.
 - Caracterizando el mineral de entrada 2 clústeres mineralógicos
 - Identificando y seleccionando los mejores patrones de operación históricos para cada clúster mineralógico.
 - Recreando las mejores prácticas operacionales históricas que llevaron al mejor resultado posible de recuperación.
 - Generando recomendaciones de configuraciones operacionales, facilitando la toma de decisiones.



Copper recuperation (%)	mode 1	mode 2	mode 3	mode 4	mode 5	mode 6	mode 7	mode 8
Mineralogy – Gr. cluster 1	85,5%	84,4%	87,3%	82,4%	84,4%	83,1%	83,4%	83,9%
Mineralogy – Gr. cluster 2	87,9%	85,4%	86,3%	84,4%	85,6%	84,1%	86,4%	85,9%
Mineralogy – Gr. cluster 3	88,4%	88,9%	89,0%	87,8%	86,4%	87,0%	87,4%	86,9%
Mineralogy – Gr. cluster 4	86,5%	87,9%	85,7%	84,8%	83,4%	82,0%	85,4%	84,9%
Mineralogy – Gr. cluster 5	84,5%	84,9%	83,7%	82,4%	85,4%	83,6%	82,4%	84,9%

FECHA RECOMENDACIÓN	18-01-2017 15:00				
Clüster Mineralógico:	Muscovita-Pirofilta-Caolinita (7				
Clüster Modo de Operación en Flatación:	Modo de Operación 10				
Recuperación Promedio (%):	90,0				
Tratamiento [TPH]	2300 - 2500				
Ley Alimentación [N]	1.3 - 1.4				
Rezón de Solubilidad	8.5 - 9.5				

- Recuperación de Cu Actual: 85.5% Recuperación de Cu Alcanzable Histórica por Similitud (Promedio): 90.0% Potencial de Mejora: 4,5%
- Rango Tratamiento Actual: 2300 2500 TPH Rango Ley Alimentación Actual: 1.3 - 1.4
- Rango Razón de Solubilidad Actual: 8.5 9.5

Cambios en Reactivos:

Colector 1: Bajar de 45 gr/ton a 40 gr/ton Colector 2: Baiar de 25 gr/ton a 15 gr/ton Espursante: Mantener en 21 griton NaHs: Bajar de 88 gr/ton a 83 gr/ton

	ya disponibles.
1	Los datos ya existen, el análisis efectivo de la información es difícil de realizar
	ner metadalagías senvencianalas

- por metodologías convencionales.
- ✓ El resultado del conocimiento experto se rescata de la historia y se disponibiliza continuamente.
- ✓ El sistema aprende y se optimiza a medida que cuenta con más historia.

Indicator	Enlector Primario	Colector Secundario	Espiratuante		pH Molenda	pH Nougher I	pH Rougher 2	pH Umpless	Recuperación se Peso	Porcentaje Milidos Kongher	Lary Concentração Rougher	Kecuperación Cu
Valor Actual Pt	45,0	25,0	21,5	88,0	8,5	9.8	9,8	11.9	19,6	36,1	5.5	85,5
Valor Medio	18,9	15,5	12.6	82,9	3,6	10,5	30,5	12,0	18,3	32,1	5,4	90.0
Desviación Estándar	5,5	4,6	2.7	4,0	0,5	0.1	0,1	0,3	9,8	1.7	0,8	0.7
Valor Minimo	33,5	10,9	10,0	78,8	9,1	10,4	10,1	11,7	4,5	28,4	4,6	89.3
Valor Minimo	64,4	20,1	15,3	26,9	30,0	10,6	10.6	12,4	28,1	35.8	6.2	90.7









Eficiencia

Eficacia

+ Producción

Costo

SOLUCIÓN: ¿Cómo resuelven el problema?



Operación

RO2P es altamente replicable y escalable tanto en minería como en otras industrias. La tecnología está diseñada y construida para ser fácilmente integrada en la operación, considerando las herramientas y los estándares tecnológicos con los que trabaja la minería, de manera de no requerir grandes ajustes para su pilotaje y puesta en producción.



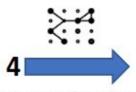
Se recibe el plan de producción diario y/o información mineralógica, otras



Se procesa la información mineralógica en conjunto con la data de operación de la planta



Aplicación de modelos de caracterización del mineral entrando a la planta



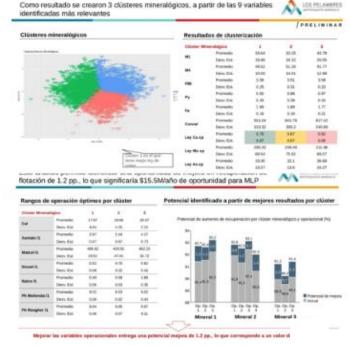
Se determinan los mejores modos operacionales para las variables de proceso



Se genera recomendación si cumple con criterio de mejora







Modelos para sobrevida cáncer de mama

Implementar una plataforma de software que permita el análisis y estudio de los tratamientos de paciente con cáncer de mama, dadas sus características individuales y aquellas asociadas a la enfermedad, de manera de generar los mejores resultados en términos de sobrevida.

- Aplicar modelos de analítica avanzada y machine learning para caracterizar a los pacientes y sus tratamientos.
- Aplicar modelos analíticos y estadísticos para estimar la sobrevida.
- Desarrollar una plataforma web que permita la administración y gestión del historial del paciente y que entregue los lineamientos que mejorar los resultados del tratamiento.
- Caracterizar a la población en estudio, entregando KPIs relevantes para el trabajo clínico, de docencia e investigación.

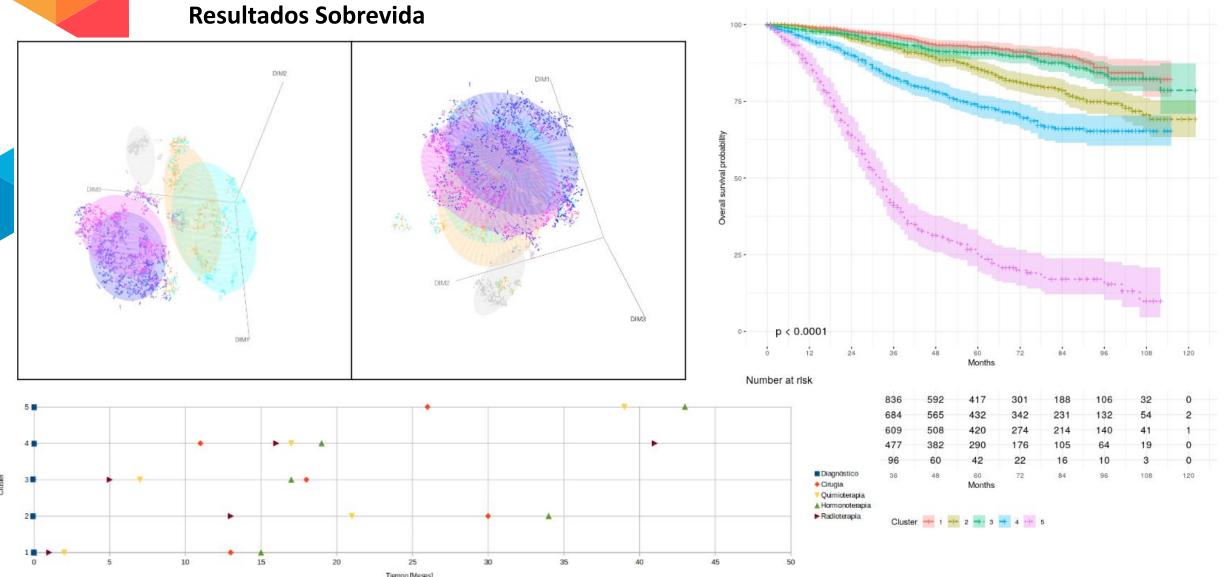
K-MEDOIDS

- Permite construir modelos de clustering a partir de variables numéricas y variables categóricas.
- k-medoids escoge datapoints como centros y trabaja con una métrica arbitraria de distancias entre datapoints en vez de usar la distancia euclidiana → Distancia de Gower.
- Minimiza una suma de disimilaridades (entre pares de puntos) en vez de una suma de distancias euclidianas cuadradas (k-means).
- Distancia de Gower: puede ser usada para medir cuán diferentes son dos registros.
 Los registros pueden contener combinaciones de datos lógicos, numéricos, categóricos o de texto.

BASE DE DATOS

- Base de datos Registro de Cáncer
- Periodo 2010 2020
- Sub-muestra: 4384 pacientes, 38 variables
- Caracterización por grupo de pacientes:
 - Datos paciente (edad, imc, otros)
 - Antecedentes familiares
 - Comorbilidades
 - Características del cáncer
 - Generales (etapa, lado, ganglios, etc)
 - Específicos tumor

N,°	Nombre Variable	N.°	Nombre Variable	N.°	Nombre Variable	N.°	Nombre Variable
1	Código	11	Partos	21	HTA	31	Sobrevida Libre Rec. Metastásica
2	Sexo	12	Abortos	22	DM2	32	Sobrevida Global
3	Abortos	13	Edad Menarquia	23	Cáncer	33	Etapa
4	Edad Diagnóstico	14	Menopausia?	24	Hipotiroidismo	34	Subtipo
5	Peso	15	TRH	25	Recaída In Situ	35	Receptor Hormonal
6	Altura	16	Familia	26	Recidiva Invasora	36	HER2
7	IMC	17	Antecedentes Mama u Ovario	27	Recidiva Ipsilateral	37	Lado Debut
8	Tiene Hijos?	18	Antecedentes Primer Grado	28	Recidiva Contralateral	38	Ganglios
9	Número de hijos	19	Primer Grado Mama U Ovario	29	Recidiva Metástasis		
10	Gestaciones	20	Comorbilidades?	30	Sobrevida Libre Recurrencia		





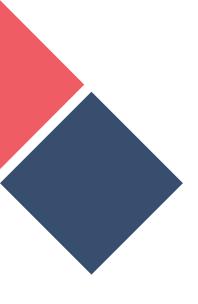
Caracterización temporal de cada agrupación de mediciones

Conozca en que hora, día y semana su operación es más eficiente



Caracterización operacional de cada agrupación de mediciones

Comprenda que parámetros operacionales definen cada comportamiento



Muchas gracias

01001101 01110101 01100011 01101000 01100001 01110011 00100000 01100111 01110010 01100001 01100011 01101001 01100001 01100011







