

CvO Universität Oldenburg  
 Institut für Mathematik  
 Prof. Dr. Hannes Uecker

S2012

### Klausur “Mathematische Modellierung”, 26.7.2012

- **Bearbeitungszeit:** 110 Minuten
- **Erlaubte Hilfsmittel:** eigene Notizen im Umfang von maximal 10 Seiten (=5 beidseitig beschriebene Blätter) **keine elektronischen Hilfsmittel** wie Mobiltelephone oder Taschenrechner.

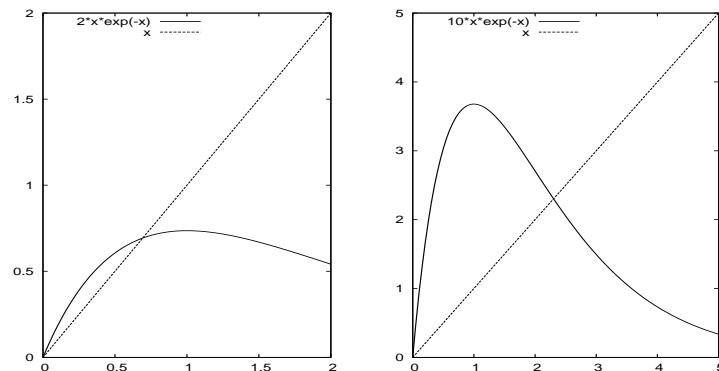
Viel Erfolg!

**Aufgabe 1 12 Punkte.** Betrachte die 1D Iteration  $x_{n+1} = f_\mu(x_n)$  mit  $f_\mu(x) = \mu x e^{-x}$  für  $x \geq 0$  mit Parameter  $\mu > 0$ .

- In Abhängigkeit von  $\mu$  bestimme man alle Fixpunkte. Insbesondere bestimme man  $\mu_0$ , sodaß für  $\mu < \mu_0$  genau ein Fixpunkt und für  $\mu > \mu_0$  genau zwei Fixpunkte vorliegen.
- Man bestimme die Stabilität aller Fixpunkte.
- Man skizziere  $f_\mu$  für  $\mu = 2$  und für  $\mu = 10$ , und für beide  $\mu$  und  $x_0 = 1$  bestimme man das Verhalten von  $x_n$  für  $n \rightarrow \infty$  mittels graphischer Iteration (cobwebbing).

*Hinweis.*  $\ln 10 > \ln(3^2) > \ln(e^2) = 2$  (offensichtlich, aber vielleicht hilfreich).

**Lösung zu 1**  $f_\mu(x) = x \Leftrightarrow x(1 - \mu e^{-x}) = 0 \Leftrightarrow x = 0$  oder  $x = x_\mu = \ln(\mu)$  (für  $\mu > 1$ ).  $f'_\mu(x) = \mu(1 - x)e^{-x}$ , also  $x = 0$  stabil (instabil) für  $0 < \mu < 1$  ( $1 < \mu$ ). Klar:  $f'_\mu(x_\mu) = 1 - \ln \mu < 1$  für  $\mu > 1$ , und  $f'_\mu(x_\mu) < -1$  für  $\ln \mu > 2 \Leftrightarrow \mu > e^2$ .



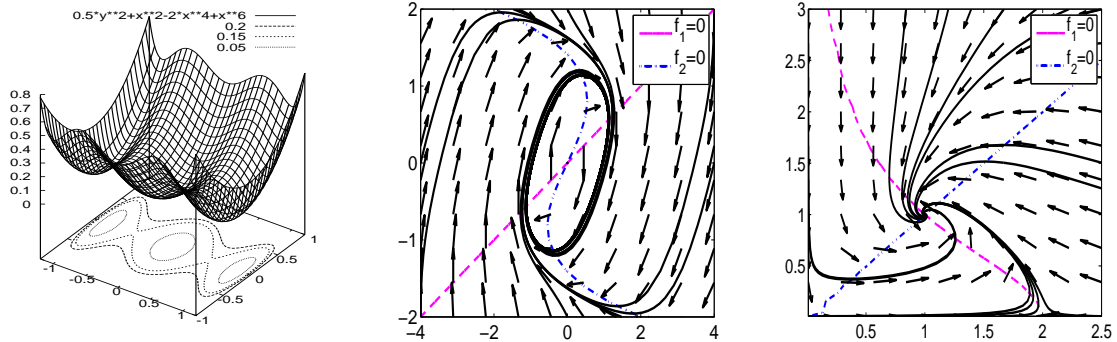
**Aufgabe 2 8 Punkte.** Man zeichne das Phasenporträt von

$$\ddot{x} = F'(x) \quad \text{mit} \quad F(x) = -x^2 + 2x^4 - x^6,$$

inklusive aller homo- bzw. heteroklinen Orbits und kennzeichne diese geeignet.

*Hinweis:* Man beginne mit einer 1D Skizze von  $-F(x)$ .

**Lösung zu 2** Energie  $E = \frac{1}{2}\dot{x}^2 - F$ , Phasenporträt ganz links.



**Aufgabe 3 8 Punkte** Für das System  $\dot{x} = -x + 2y$ ,  $\dot{y} = -2x + 2y - y^3$  bestimme man die Fixpunkte und deren Stabilität, und skizziere das Phasenporträt inklusive Nullklinen und einiger Direktorpfeile.

**Bonus, 5 Punkte.** Man zeige die Existenz eines periodischen Orbits.

*Hinweis:* Betrachte das Vektorfeld auf  $\partial R$  mit  $R = [-2l, 2l] \times [-l, l]$  mit  $l$  hinreichend groß und verwende Poincaré-Bendixon.

**Lösung zu 3** Nullklinen:  $\dot{x} = 0 \Leftrightarrow x = 2y$ ,  $\dot{y} = 0 \Leftrightarrow x = y - \frac{1}{2}y^3$ , einziger Schnitt– und also Fixpunkt  $(x, y) = (0, 0)$ .  $J_f((x, y)) = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ -2 & 2 - 3y^2 \end{pmatrix}$ ,  $J_f((0, 0)) = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ -2 & 2 \end{pmatrix}$ , Eigenwerte  $\lambda_{1,2} = \frac{1}{2} \pm \frac{i}{2}\sqrt{7}$ , also instabiler Strudel. Phasenporträt oben Mitte.

Zu periodischen Orbits: Auf  $x = 2l$  gilt  $\dot{x} \leq 0$  und  $\dot{x} < 0$  für  $|y| \leq l$ , und auf  $y = l$  gilt  $\dot{y} \leq 6l - l^3 < 0$  für  $l$  hinreichend groß. Restliches  $\partial R$  durch Symmetrie. Existenz eines per. Orbits, da Ursprung einziger FP und instabil.

**Aufgabe 4 12 Punkte.** Gegeben ist das 2–Spezies–System

$$\dot{u} = u \left( \frac{2}{1+v^2} - u \right), \quad \dot{v} = v(u - v), \quad u, v > 0.$$

Man bestimme alle Fixpunkte (mit  $u, v > 0$ ) und ihre Stabilität und skizziere das Phasenporträt (inklusive Nullklinen). Um welchen Kolmogorov Typ (PP), (C) oder (S) handelt es sich?

**Lösung zu 4** (PP). Nullklinen  $\dot{u} = 0 \Leftrightarrow u = \frac{2}{1+v^2}$ ,  $\dot{v} = 0 \Leftrightarrow v = u$ . Fixpunkt  $(u, v)^* = (1, 1)$ .

$J_f(u, v) = \begin{pmatrix} \frac{2}{1+v^2} - 2u & \frac{-4uv}{(1+v^2)^2} \\ v & u - 2v \end{pmatrix}$ ,  $J_f((1, 1)) = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ , Eigenwerte  $\lambda_{\pm} = -1 \pm i$ , stabiler Strudel. Phasenporträt oben rechts.