数据结构与算法



主讲教师: 刘峤

第5章 数组及广义表

第5章 内容提要

- 5.1 数组的定义
- 5.2 数组的顺序存储
- 5.3 矩阵的压缩存储
- 5.4 广义表 (自学)

数组

• 定义:数组是一种特殊的线性表

即:线性表中的数据元素本身也是一个线性表

 (2)
 数组特点
 a_{11} a_{12} ...
 ...
 a_{1n} 以行序为主序

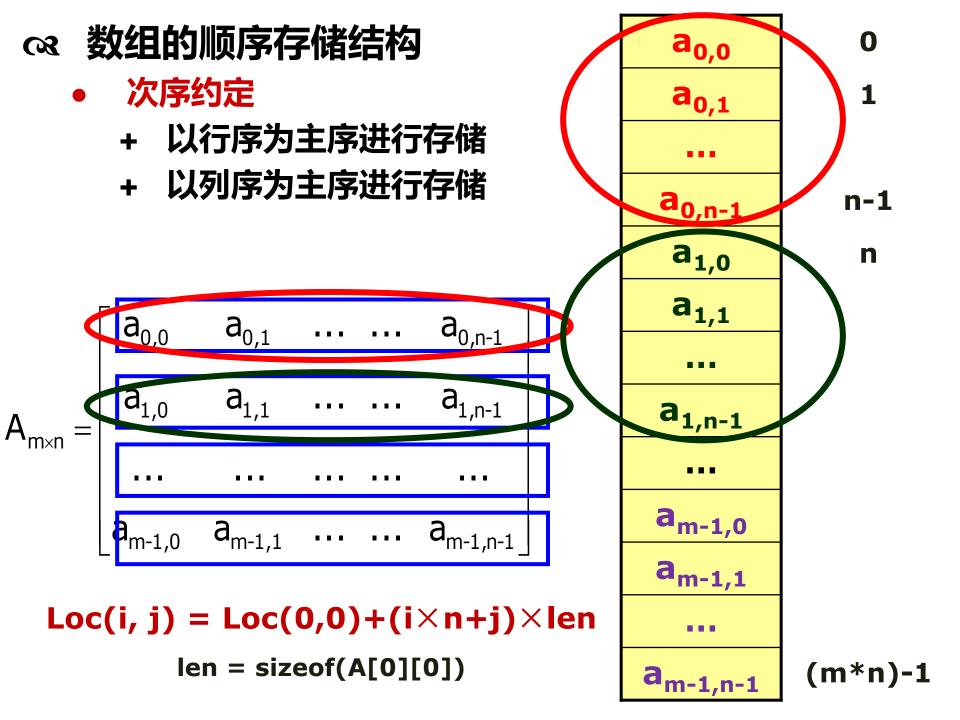
 数组结构固 a_{21} a_{22} ...
 ...
 a_{2n}

 数据元素同 a_{m1} ...
 ...
 ...
 ...
 ...
 以列序为主序

• 给定一组下标厂存取相应的数据元素

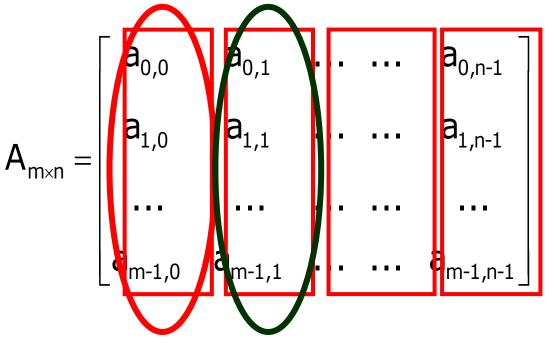
 A_{m} 給定(金組不标 a_1 修改数据元素的值... $(a_{m1}a_{m2}...a_{mn})$)

$$\begin{bmatrix} \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dots & \dots & \dots \\ a_{m2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dots & \dots & \dots \\ a_{mn} \end{bmatrix}$$

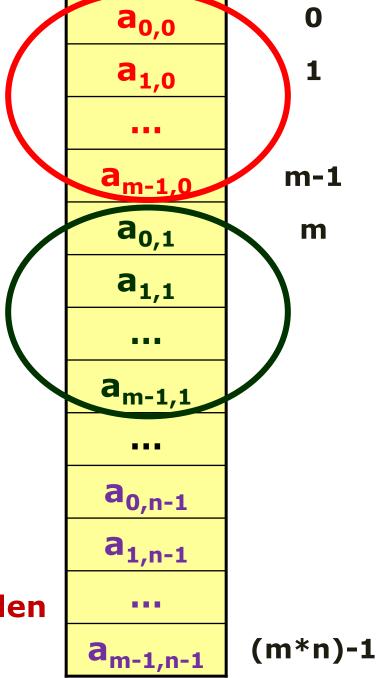


∞ 数组的顺序存储结构

- 次序约定
 - + 以行序为主序进行存储
 - + 以列序为主序进行存储



Loc(i, j) = Loc(0,0)+(j \times m+i) \times len len= sizeof(A[0][0])



数组的顺序存储结构

- ∞ 示例: 设数组A[20][30]的基地址为1000
 - 设:每个元素占2个存储单元
 - 若以行为主序顺序存储,计算元素A[5,6]的存储地址

Loc(i, j) = Loc(0,0)+(i×n+j)×len
=
$$1000+ (5\times30 + 6) \times 2 = 1312$$

• 若以列为主序顺序存储,计算元素A[7,8]的存储地址

Loc(i, j) = Loc(0,0)+(j×m+i)×len
=
$$1000+(8\times20+7)\times2=1334$$

数组的顺序存储结构

∞ 推广:对于n维数组(按行主序存储),有:

Loc(a₁, a₂, ..., a_n)
$$= Loc(0,...,0) + (b_2 \times ... b_n \times a_1 + b_3 \times ... b_n \times a_2 + ... + b_n \times a_{n-1} + a_n) \times len$$

$$= Loc(0,...,0) + (\sum_{i=1}^{n-1} a_i \prod_{k=i+1}^{n} b_k + a_n) \times len$$

其中: b_i 为数组第 i 维的下标

矩阵的压缩存储

对称矩阵: aik = aki

稀疏矩阵:除个别外多数元素为零

Го	12	9	0	0	0 0 14 0 0	0
0	0	0	0	0	0	0
-3	0	0	0	0	14	0
0	0	24	0	0	0	0
0	18	0	0	0	0	0
15	0	0	-7	0	0	0

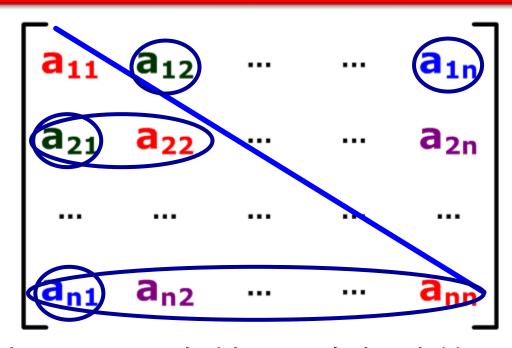
三角矩阵: 右上角或左下角元素为零

$$\begin{bmatrix} a_{11} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & 0 & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & 0 \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

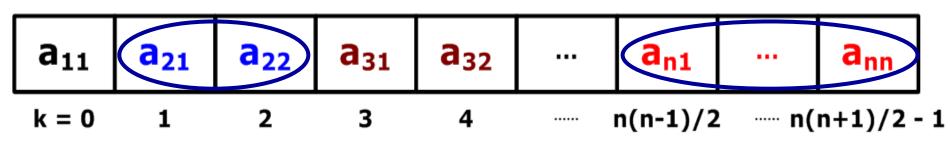
对角矩阵:除对角元素外其余元素为零

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & 0 & 0 & 0 & \cdots & \cdots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & 0 & 0 & \cdots & \cdots & 0 \\ 0 & a_{32} & a_{33} & a_{34} & 0 & \cdots & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & a_{n-1,n-2} & a_{n-1,n-1} & a_{n-1,n} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & a_{n,n-1} & a_{nn} \end{bmatrix}$$

矩阵的压缩存储: 对称矩阵

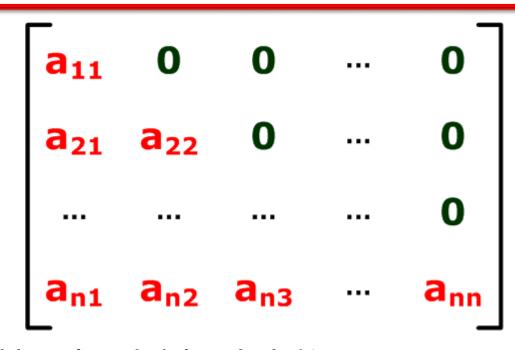


按行主序存储:只需要存储下三角矩阵的元素值即可

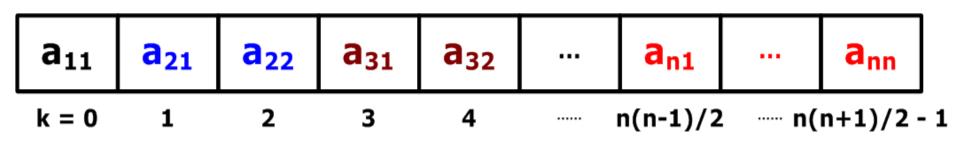


怎样确定下标? k = i(i-1)/2 + j-1

矩阵的压缩存储: 三角矩阵

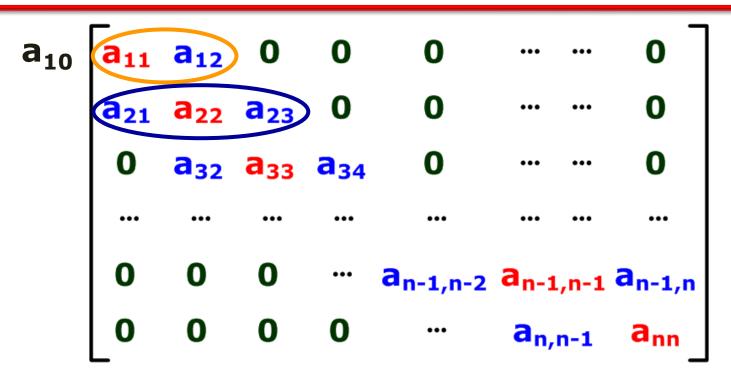


按行主序存储: 与对称矩阵类似

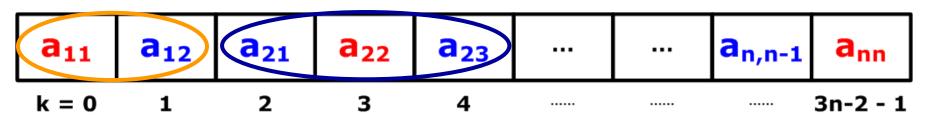


怎样确定下标?
$$k = i(i-1)/2 + j-1$$

矩阵的压缩存储: 对角矩阵



按行主序存储



怎样确定下标?
$$k = 2 \times i + j - 3$$

矩阵的压缩存储: 稀疏矩阵

```
      0
      12
      9
      0
      0
      0
      0

      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0

      -3
      0
      0
      0
      0
      14
      0

      0
      0
      24
      0
      0
      0
      0

      0
      18
      0
      0
      0
      0
      0

      15
      0
      0
      -7
      0
      0
      0
```

- 定义: 非零元较零元少, 且分布没有一定规律的矩阵
- 压缩存储: 只存矩阵的行列维数以及非零元的行列下标和值
- ∞ 稀疏矩阵特点: 矩阵由非零元素集合和矩阵维数唯一确定
 - 非零元素集合: {(1,2,12), (1,3,9), (3,1,-3), (3,6,14), (4,3,24), (5,2,18), (6,1,15), (6,4,-7) }
 - 矩阵维数: (6,7)

矩阵的压缩存储: 稀疏矩阵

○ 采用顺序存储结构: 三元组表



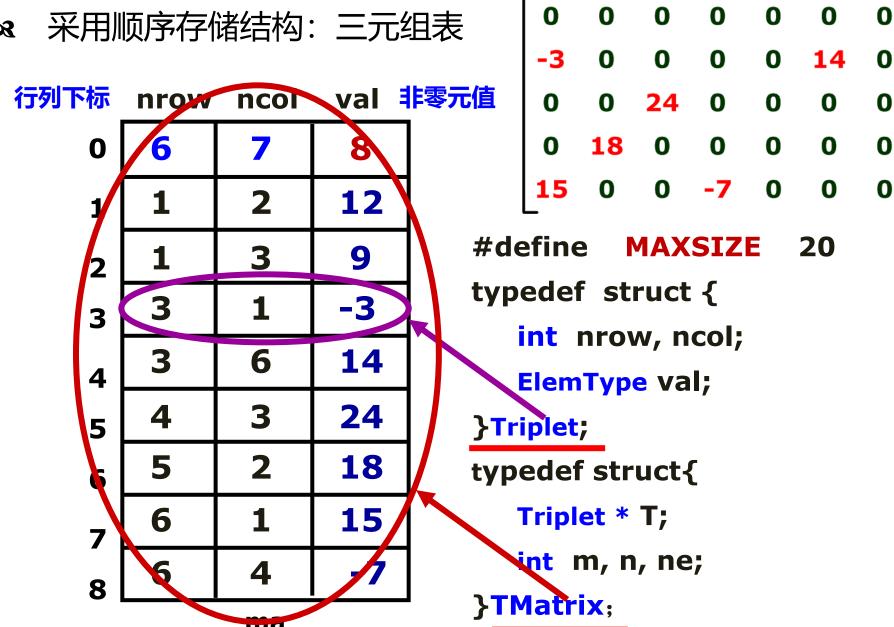
Го	12	9	0	0	0 0 14 0 0	0
0	0	0	0	0	0	0
-3	0	0	0	0	14	0
0	0	24	0	0	0	0
0	18	0	0	0	0	0
15	0	0	-7	0	0	0

ma[0].i,ma[0].j,ma[0].v 分别存放矩阵行列维数和非零元个数

> 三元组表所需存储单元个数为 3(n+1)

其中n为矩阵中的非零元个数

矩阵的压缩存储:稀疏矩阵



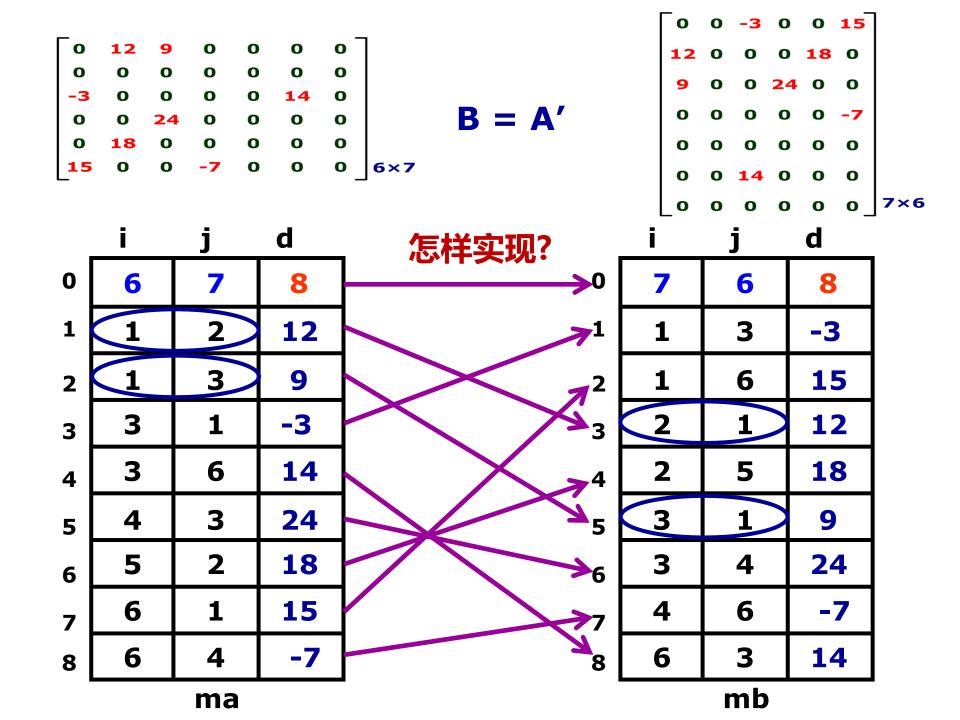
$$A[m][n] = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

∞ 问题:已知稀疏矩阵的三元组表,求转置矩阵的三元组表

☆ 分析: 首先考虑一般情况 思考: 如果是三元组表怎么办?

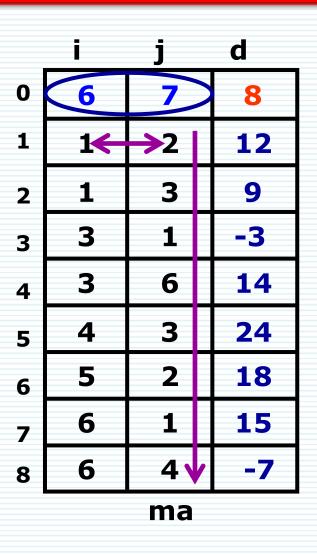
• 已知维度为m×n的矩阵A,求其转置矩阵B

```
for(row=0; row<m; ++row) 算法复杂度?
for(col=0; col<n; ++col) T(n)=O(m×n)
B[col][row]=A[row][col];
```



∞ 编程思路

- 将矩阵行、列维数互换
 - 处理ma的第一行
- 将每个三元组中的 i 和 j 相互调换
- 对三元组重新排序
 - 使mb中元素按行主序方式排列



∞ 方法一:按ma的列序实现矩阵转置

- 根据mb的行主序:依次在ma中查找相应的三元组
 - 为找出ma每一列所有非零元素, 需对其进行一次全局扫描
 - 由于ma按行主序存储,由此得到的mb也是按行主序存储
- 算法复杂度:设 ma_{m×n}中的非零元素个数为 e

$$T(n)=O(n \times e)$$

• 若 e 与 m×n 同数量级,则

$$T(n) = O(m \times n^2)$$

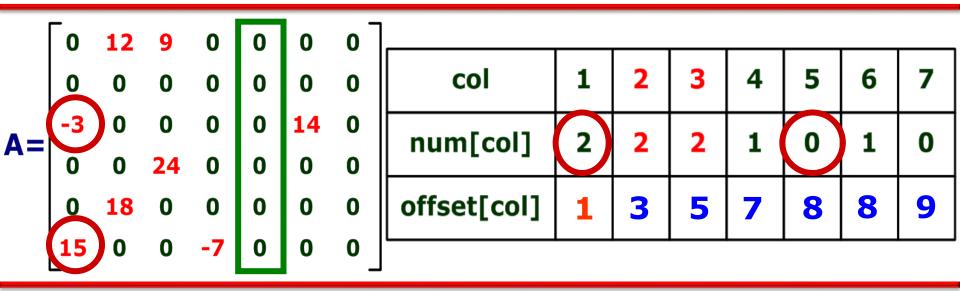
求稀疏矩阵的转置: 常规方法

```
void transpose(TMatrix *ma, TMatrix *mb){
   mb->m = ma->n; mb->n = ma->m; mb->e = ma->e;
   int s, i, k = 0;
   for(s = 0; s < ma -> n; ++s){
      for( i = 0; i < (ma -> e); ++i){
          if(ma->T[i].ncol == s){
             mb->T[k].nrow = ma->T[i].ncol;
             mb->T[k].ncol = ma->T[i].nrow;
             mb->T[k].val = ma->T[i].val;
             k++;
                             思考: 如何提高转置效
```

- ∞ 方法二:快速转置
 - 从ma中顺序读取元素,转置后放入mb中恰当位置
 - 关键: 预先确定A中每一列第一个非零元在mb中位置
 - 转置前应首先求得矩阵A的每一列中非零元个数
 - 实现:设置两个辅助数组
 - o num[c]: 存放矩阵A的第c列中的非零元个数
 - o offset[c]: A中第c列第一个非零元在mb中的位置

```
\begin{cases} offset[1] = 1; \\ offset[c] = offset[c-1] + num[c-1]; \\ (2 \le c \le ma[0].n) \end{cases}
```

求稀疏矩阵的转置: 快速转置



- ∞ 从ma中顺序读取元素,转置后放入mb中恰当位置
 - num[col]: 存放矩阵A的第col列中的非零元个数
 - offset[col]: 指示A中第col列第一个非零元在mb中的位置
- 算法分析
 - T(n) = O(ma.n + ma.e)
 - 若 ma.e 与m×n同数量级: T(n)=O(m×n)

col	1	2	3	4	5	6	7
num[col]	2	2	2	+	0	-	•
offset[col]	3	5	7	8	8	9	9

