TER

Simulation d'application dynamiques pour plateformes de calculs hautes performances

Équipe MESCAL

Steven QUINITO MASNADA

Grenoble, 8 Juin 2015

Présentation générale

TER dans l'équipe MESCAL, encadré par Arnaud LEGRAND et Luka STANISIC

Architecture et standard HPC

Multicœurs







De plus que les

 Mécanismes de comminucation

supplémentaires

sockets

API multithread:

- De plus haut niveau que PThread,
- · Permet d'exploiter les architectures multicœurs
- Facilite le découpage des traitements

Clusters



MPI

API de communication :

- De plus haut niveau que les sockets.
- Mécanismes de comminucation supplémentaires (exemple broadcast)

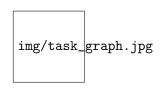
Steven QUINITO MASN

Limites des approches classiques

- Utiliser plusieurs paradigmes → programmation complexe
- Exemple pour exploiter efficacement un GPU sur un seul noeud:
 - transférer données du CPU au GPU.
 - lancer le calcul sur le GPU
 - gérer synchronisation pendant attente résultat
 - occuper CPU
 - récupérer résultat.
- Et avec plusieurs noeuds?
- ullet Statique, système réglé comme un horloge \leadsto pas portable.
- Solution: Dynamique mais presque impossible avec APIs classiques.

Nouvelle approche: Paradigme de tâches

- Nouvelle abstraction: les tâches
 - Plus besoin de se soucier de la ressource sur laquelle le traitement est effectué.



- Librairie StarPU:
 - Système runtime
 - ullet basé sur le paradigme de tâches \leadsto graphe de dépendances.
 - Ordonnancemment dynamique et opportuniste.
- Problèmatique : Performances difficiles à évaluer
 - Configuration runtinme, heuristique, politique ordonnancement.
 - Configuration application, découpage des tâches.

Test sur systèmes réels

- Exécution réelle sur la plateforme cible → coûteux
- Exéuction non déterministe nécessite de réaliser beaucoup d'expériences → extrapolations difficiles.

Simulation

Généralités

- Utilisation de modèles pour prédire comportements.
- Permet s'affranchir de la plateforme → peu coûteux.
- Contrôle paramètres → systèmes déterministes.
- Extrapolation simplifiée.
- Exécution plus courte.

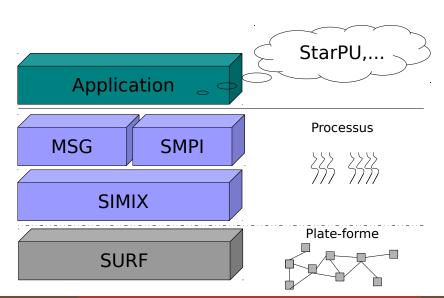
Simulation par rejeu de trace

Exécution post-mortem: pas adapté ici car flot de contrôle non déterministe.

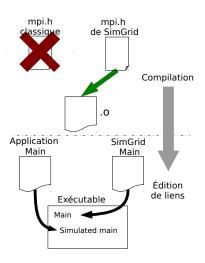
Hybride simulation / émulation

- Simuler plateforme et OS.
- Emuler de l'application.

SimGrid: Généralités

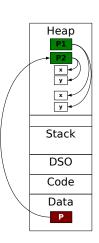


Construction de l'application MPI simulée



Privatisation segment data

- Dans SimGrid les processus sont modélisés par des threads → espace adressage partagé.
- Mécanisme de privatisation: ségment virtuel (mmap)



10 / 12

StarPU MSG

 Basé sur MSG car modèle de performance plus prohe (communications).

StarPU SMPI