

Embedded System Software

(Programming on an embedded system 3 – 실습)

http://jcnet.co.kr/ 의 자료실의 강의노트를 참조함

Fall, 2017

1

Outline

- 개관
- 실습 키트와 개발 환경
- LED
- FND
- 스위치 (인터럽트)
- 버저 (Buzzer)
- ■광센서
- 온도 센서

EX1 - 광센서 (1)

```
#include <avr/io.h>
      #define CDS VALUE 871
 3
      void init adc();
 5
      unsigned short read adc();
 6
      void show adc(unsigned short value);
 7
 8
      int main() {
 9
           unsigned short value;
10
           DDRA = 0xff;
          init adc();
11
12
13
           while (1) {
               value = read adc();
14
               show adc(value);
15
16
17
```

4

EX1 - 광센서 (2)

```
19
      void init adc() {
20
          ADMUX = 0x00;
                            /* REFS(1:0) = "00": AREF(+5V) 기준전압 사용
                            * ADLAR = '0': 디폴트 오른쪽 정렬
                             * MUX(4:0) = "00000": ADCO 사용, 단국 입력
23
24
          ADCSRA = 0X87:
                            /* ADEN = 'l': ADC<sub>■</sub> Enable
                            * ADFR = '0': single conversion □=
26
                             * ADPS(2:0) = "111": 프리스케일러 128분주
                             */
28
```

실습 슬라이드 p. 7 - 14

| | 7 | 6 | 5 | 4 | 3 | 2 | 1 | 0 | |
|---|------|--------|-------|------|------|-------|-------|-------|------|
| | REFS | 1 REFS | ADLAR | MUX4 | MUX3 | MUX2 | MUX1 | MUX0 | |
| | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 = 0 |)x00 |
| | 7 | 6 | 5 | 4 | 3 | 2 | 1 | 0 | |
| Α | DEN | ADSC | ADFR | ADIF | ADIE | ADPS2 | ADPS1 | ADPS0 | |
| | | | | | | | | | |

EX1 - 광센서 (3)

```
30
     lunsigned short read adc(){
31
           unsigned char adc low, adc high;
32
           unsigned short value;
33
          ADCSRA |= 0x40; /* ADSC = '1': ADC start conversion */
34
           while((ADCSRA & 0x10) != 0x10); /* ADC 변화 와로 건사 */
35
           adc low = ADCL; /* ল্ডার lowo high: মুল্বা */
36
           adc high = ADCH;
37
           value = (adc high << 8) | adc low; /* 16비트 값으로 여결 */
38
39
           return value:

    ADCSRA(ADC Control and Status Register A)

40
```

실습 슬라이드 p. 12, 13

- - 비트 6 : ADSC(ADC Start Conversion)
 - A/D 컨버터 변환 시작
 - 이 비트에 "1"을 설정하면 ADC 변환이 시작
 - ADEN이 1로 설정되고 난 후 첫 번째 변환에 25개의 ADC 클록 주기가 필요
 - 다음 변환부터는 13 클록이 요구
 - AD 변환이 종료되고 난 후 자동적으로 0으로 변환
- ADCSRA(ADC Control and Status Register A)
 - ∃| = 4 : ADIF(ADC Interrupt Flag)
 - A/D 컨버터 인터럽트 플래그
 - A/D 변환의 완료를 알리는 플래그
 - AD변환이 완료되어 ADC Data Register 값이 업데이트 되 고 나면 이 비트가 "1"로 세트되면서 AD 변환 완료 인터럽
 - 이때 ADIE=1로 설정되고, SREG 레지스터의 I 비트가 1로 설정되어 있으면 이 인터럽트가 발생되어 처리됨

EX2 - 온도 센서 (1)

```
#define F CPU 16000000UL // CPU == 2 = 16 Mhz
      #define F SCK 40000UL // SCK == 2: = 40 Khz
      #include <avr/io.h>
 4
     #include <util/delav.h>
      #define ATS75 ADDR 0x98 // 0b10011000, 7mes lms left shift
      #define ATS75 CONFIG REG 1
 7
      #define ATS75 TEMP REG 0
      void init twi port();
 8
      void write twi lbyte nopreset(char reg, char data);
10
     int read twi 2byte nopreset(char reg);
11
      void display FND(int value);
12
13
    —int main() {
14
          int temperature;
15
          init twi port(); // TWI 및 포트 초기화
          write twi lbyte nopreset(ATS75 CONFIG REG, 0x00); // 9HE, Normal
16
17
          delay ms(100); // 다음 사이글을 위하여 잠시 기다림
18
          while (1) { // 은도값 읽어 FND 디스플레이
19
              temperature = read twi 2byte nopreset(ATS75 TEMP REG);
20
              display FND(temperature);
```

EX2 - 온도 센서 (2)

```
void init twi port() {
24
           DDRC = 0xff;
25
           DDRG = 0xff; // FND 출혈 세팅
26
           PORTD = 3; // For Internal pull-up for SCL & SCK
27
           SFIOR \&= \sim (1 << PUD); // PUD = 0 : Pull Up Disable
28
           TWBR = (F CPU / F SCK - 16) / 2; // \frac{1}{2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} bit trans rate \frac{1}{2}
29
           TWSR = TWSR & Oxfc; // Prescaler 2: = 00 (144)
30
31

─void write twi lbyte nopreset(char reg, char data) {
32
           TWCR = (1 << TWINT) | (1 << TWSTA) | (1 << TWEN);// START 社会
33
           while (((TWCR & (1 << TWINT)) == 0 \times 00) || (TWSR & 0 \times f8) != 0 \times 08)
34
           TWDR = ATS75 ADDR | 0; // SLA+W &H, W=0
           TWCR = (1 << TWINT) | (1 << TWEN); // SLA+W 전송
35
36
           while (((TWCR & (1 << TWINT)) == 0x00) || (TWSR & 0xf8) != 0x18);
37
           TWDR = reg; // aTS75 Reg 값 준비
38
           TWCR = (1 << TWINT) | (1 << TWEN); // aTS75 Reg 값 전송
39
           while (((TWCR & (1 << TWINT)) == 0x00) || (TWSR & 0xf8) != 0x28);
40
           TWDR = data; // DATA ♣#
41
           TWCR = (1 << TWINT) | (1 << TWEN); // DATA 科会
42
           while (((TWCR & (1 << TWINT)) == 0x00) || (TWSR & 0xf8) != 0x28);
           TWCR = (1 << TWINT) | (1 << TWSTO) | (1 << TWEN); // STOP 神会
43
```

TWI 동작 Master 송신(Write) Successfull SLA W DATA transmission to a slave \$18 \$28 1. START 전송: TWCR → TWINT=1, TWSTA=1, TWEN=1 ■ 2. 상태 체크 : TWSR → TWSR & 0xF8 = 0x08 ■ 3. TWDR에 SLA+W 세트 : TWDR → TWDR = SLA + W 4. SLA+W 전송: TWCR → TWINT=1, TWEN=1 5. Ack 체크 : TWSR → TWSR & 0xF8 = 0x18 6. TWDR에 데이터값 세트 : TWDR → TWDR = DATA ■ 7. 데이터 전송: TWCR → TWINT=1. TWEN=1 7. Ack 체크: TWSR → TWSR & 0xF8 = 0x28 ■ 8. STOP 전송: TWCR → TWINT=1, TWSTO=1, TWEN=1

실습 슬라이드 p. 39

EX2 - 온도 센서 (3)

```
45
    int read twi 2byte nopreset(char reg) {
46
          char high byte, low byte;
47
          TWCR = (1 << TWINT) | (1 << TWSTA) | (1 << TWEN); // START 神会
48
          while (((TWCR & (1 << TWINT)) == 0x00) || (TWSR & 0xf8) != 0x08);
49
          TWDR = ATS75 ADDR | 0; // SLA+W &H, W=0
50
          TWCR = (1 << TWINT) | (1 << TWEN); // SLA+W 전字
51
          while (((TWCR & (1 << TWINT)) == 0x00) || (TWSR & 0xf8) != 0x18);
52
          TWDR = reg; // aTS75 Reg 값 출비
53
          TWCR = (1 << TWINT) | (1 << TWEN); // aTS75 Reg 값 전속
54
          while (((TWCR & (1 << TWINT)) == 0x00) || (TWSR & 0xf8) != 0x28);
55
          TWCR = (1 << TWINT) | (1 << TWSTA) | (1 << TWEN); // RESTART ™=
56
          while (((TWCR & (1 << TWINT)) == 0 \times 00) || (TWSR & 0 \times f8) != 0 \times 10);
57
          TWDR = ATS75 ADDR | 1; // SLA+R \underset{\triangle}{\triangle}H, R=1
58
          TWCR = (1 << TWINT) | (1 << TWEN); // SLA+R 两点
59
          while (((TWCR & (1 << TWINT)) == 0 \times 00) || (TWSR & 0 \times f8) != 0 \times 40);
60
          61
          while (((TWCR & (1 << TWINT)) == 0 \times 00) || (TWSR & 0 \times 68) != 0 \times 50);
62
          high byte = TWDR; // lst DATA 수신
63
          TWCR = (1 \ll TWINT) \mid (1 \ll TWEN); // 2nd DATA <math>\approx H
64
          while (((TWCR & (1 << TWINT)) == 0x00) || (TWSR & 0xf8) != 0x58);
65
          low byte = TWDR; // 2nd DATA ☆↓
66
          TWCR = (1 << TWINT) | (1 << TWSTO) | (1 << TWEN); // STOP 和会
67
          return((high byte << 8) | low byte); // 숙선 DATA 리텀
68
```

TWI 동작 Master 수신(Read) S SLA R

- 1. START 전송: TWCR → TWINT=1, TWSTA=1, TWEN=1
- 2. 상태 체크 : TWSR → TWSR & 0xF8 = 0x08
- 3. TWDR에 SLA+W 세트: TWDR → TWDR = SLA + R
- 4. SLA+W 전송: TWCR → TWINT=1, TWEN=1
- 5. Ack 체크 : TWSR → TWSR & 0xF8 = 0x40
- 6. 데이터 수신: TWCR → TWINT=1, TWEA=1, TWEN=1
- 7. 상태 체크 : TWSR → TWSR & 0xFC = 0x50 (다음 데이터 6, 7 반복)
- 8. STOP 전송: TWCR → TWINT=1, TWSTA=0, TWSTO=1 TWEN=1

실습 슬라이드 p. 39

EX2 – 온도 센서 (4)

```
70
    void display FND(int value) {
71
          unsigned char digit[12] = { 0x3f, 0x06, 0x5b, 0x4f, 0x66, 0x6d, 0x7c, 0x07, 0x7f, 0x67, 0x40, 0x00 };
72
          unsigned char fnd sel[4] = \{ 0x01, 0x02, 0x04, 0x08 \};
          char value int, value deci, num[4];
73
74
          int i;
75
          if ((value & 0x8000) != 0x8000) // Sign HE 체크
76
              num[3] = 11; else {
77
              num[3] = 10;
78
              value = (\sim value) - 1; // 2's Compliment
79
80
81
          value int = (char)((value & 0x7f00) >> 8);
82
          value deci = (char) (value & 0x00ff);
83
          num[2] = (value int / 10) % 10; num[1] = value int % 10;
84
          num[0] = ((value deci & 0x80) == 0x80) * 5;
          for (i = 0; i < 4; i++) {
85
86
              PORTC = digit[num[i]];
87
              PORTG = fnd sel[i];
88
               if (i == 1)
89
                  PORTC |= 0x80;
90
               delay ms(2);
91
92
```



Assignments

- I-Class에 다음 슬라이드의 과제 제출
- 제출 파일
 - 소스 코드(2 mandatory)
 - 보고서(.pdf)
 - 사진 파일 첨부
- 파일명
 - 12주차_학번_이름(압축하여 하나의 파일로 제출)
- 제출 기한
 - 다음주 화요일 자정까지



Implement 1 (Mandatory)

- EX1.c 코드 응용
- 이론 슬라이드 참조하여 ADMUX 값 변경
 - ADCH, ADCL 값이 좌정렬되도록
- 8단계의 밝기값에 따라 켜지는 LED의 수 다르 게 할 것
- FND에 읽어온 ADC 값 출력



Implement 1 (Mandatory)

- Utilize EX1.c
- Change bits of ADMUX referring the slide of Monday class
 - In order to align the value of ADCH, ADCL to the left
- Differentiate the number of LED turned on according to brightness
- Display the value of ADC on FND



Implement 2 (Mandatory)

- EX2.c 코드 응용
- FND에 화씨 온도 출력
- (Optional) 스위치 입력에 따라 섭씨, 화씨 변경 가능하도록



Implement 2 (Mandatory)

- Utilize EX2.c
- Display in Fahrenheit temperature on FND
- (Optional) When there's an input from a switch, switch Celsius to Fahrenheit and vice versa



- 실습 후 Erase device 해주세요.
- Before you go out, please click "Erase device" button.

