議論の中で、P125 の最後の部分からの話が、f が $V \to V$ になっているのがわかりにくいのではないかという話があったため、m 次元ベクトル V から n 次元ベクトル V への写像 f を考える。

他の教科書では m,n が逆になっているとの指摘もあったが、ひとまず、ここではそのままとしておく。 このとき、基底 ${\bf a}_j (1 \le j \le m)$ の線形変換 f での変換は、

$$f(\mathbf{a}_j) = \sum_{i=1}^n a_{ij} \mathbf{b}_i \tag{1}$$

となる。

(24) のように記号的に書くと、

$$f(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_m) = (\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n) \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & \dots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nm} \end{pmatrix} = (\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n) A$$
 (2)

また、(1) と同様に、 $\mathbf{x} \in V, \mathbf{x} = (\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_m) \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}$ として、 \mathbf{f} が線形変換であるため、

$$f(\mathbf{x}) = f((\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_m) \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}) = \sum_{j=1}^m x_j \sum_{i=1}^n a_{ij} \mathbf{b}_i$$
 (3)

さらに、
$$\mathbf{y} \in V', \mathbf{y} = (\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n) \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}, \mathbf{y} = f(\mathbf{x}) として、$$

$$(\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n) \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = \mathbf{y} = f(\mathbf{x}) = f((\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_m) \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}) = \sum_{j=1}^m x_j \sum_{i=1}^n a_{ij} \mathbf{b}_i$$
 (4)

ここで、以下の式を考える。

$$(\mathbf{b}_{1}, \dots, \mathbf{b}_{n}) A \begin{pmatrix} x_{1} \\ \vdots \\ x_{m} \end{pmatrix} = (\mathbf{b}_{1}, \dots, \mathbf{b}_{n}) \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & \dots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nm} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ \vdots \\ x_{m} \end{pmatrix} = (\sum_{i=1}^{n} a_{i1} \mathbf{b}_{i}, \dots, \sum_{i=1}^{n} a_{im} \mathbf{b}_{i}) \begin{pmatrix} x_{1} \\ \vdots \\ x_{m} \end{pmatrix} = \sum_{j=1}^{m} x_{j} \sum_{i=1}^{n} a_{ij} \mathbf{b}_{i}$$

$$(5)$$

(2),(4),(5) \sharp \mathfrak{h}

$$(\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n) \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = \mathbf{y} = (\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n) A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} = f(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_m) \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}$$
(6)

上記より、(25)と同様に、

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & \dots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nm} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}$$
 (7)