



$$\rho(z) = 42z^5 \frac{\text{kg}}{\text{m}^3}$$

Der Einfachheit halber wird aber
drei Einheiten gerechnet, hm... ok.

David
Leis

Schwerpunkt:

$$\vec{r}_s = \frac{1}{M} \int \vec{r} \rho dV$$

$$M = \int \rho dV = 42 \int_0^1 \int_0^1 \int_0^1 z^5 dz dy dx = \frac{42}{6} \int_0^1 \int_0^1 y^6 dy dx = \frac{42}{42} = 1 \checkmark$$

$$\Rightarrow \vec{r}_s = 42 \int_0^1 \int_0^1 \int_0^1 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} z^5 dz dy dx = 42 \int_0^1 \int_0^1 \begin{pmatrix} xy^6/6 \\ y^7/7 \\ y^7/7 \end{pmatrix} dy dx$$

$$= 42 \int_0^1 \begin{pmatrix} x/42 \\ 1/48 \\ 1/56 \end{pmatrix} dx = \begin{pmatrix} 1/2 \\ 1/8 \\ 3/4 \end{pmatrix} \checkmark$$

Idee: Trägheitstensor bez. des Schwerpunktes mittels des Satzes
von Steiner berechnen: *gute Idee*

$$\tilde{I}_0 = \tilde{I}_s + M \tilde{r}_s \Rightarrow \tilde{I}_s = \tilde{I}_0 - M \tilde{r}_s$$

$$\text{mit } \tilde{r}_s = \begin{pmatrix} r_{s1}^2 + r_{s3}^2 & -r_{s1}r_{s2} & -r_{s1}r_{s3} \\ -r_{s2}r_{s1} & r_{s1}^2 + r_{s3}^2 & -r_{s2}r_{s3} \\ -r_{s3}r_{s1} & -r_{s3}r_{s2} & r_{s1}^2 + r_{s2}^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 85/64 & -7/16 & -3/8 \\ -7/16 & 13/16 & -21/32 \\ -3/8 & -21/32 & 65/64 \end{pmatrix}$$

$$I_{011} = \int \rho(y^2 + z^2) dV = \frac{49}{36} \checkmark \Rightarrow I_{11} = \frac{19}{576} \checkmark$$

$$I_{022} = \int \rho(x^2 + z^2) dV = \frac{11}{12} \checkmark \Rightarrow I_{22} = \frac{5}{48} \checkmark$$

$$I_{033} = \int \rho(x^2 + y^2) dV = \frac{10}{9} \checkmark \Rightarrow I_{33} = \frac{55}{576} \checkmark$$

$$I_{012} = I_{021} = -\int \rho xy dV = -\frac{7}{16} \checkmark \Rightarrow I_{12} = I_{21} = 0 \checkmark$$

$$I_{013} = I_{031} = -\int \rho xz dV = -\frac{3}{8} \checkmark \Rightarrow I_{13} = I_{31} = 0 \checkmark$$

$$I_{023} = I_{032} = -\int \rho yz dV = -\frac{2}{3} \checkmark \Rightarrow I_{23} = I_{32} = -\frac{1}{96} \checkmark$$

Rechnung (Integrationsgrenzen)
analog wie oben

(z von 0 bis y; y und x von 0 bis 1)

untere Grenze fällt immer weg,
obere Grenze bei x und y
ist 1^(k) = 1 usw.

$$\Rightarrow \tilde{I} = \begin{pmatrix} \frac{19}{576} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{5}{48} & -\frac{1}{96} \\ 0 & -\frac{1}{96} & \frac{55}{576} \end{pmatrix} \checkmark$$