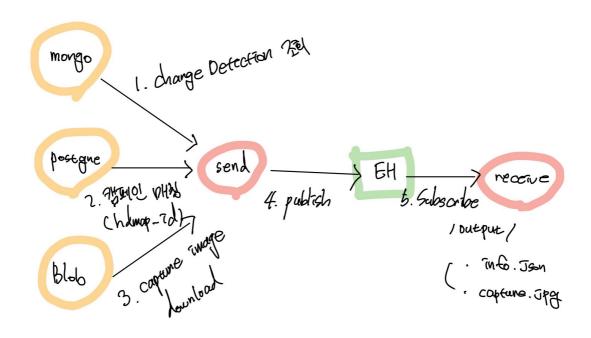
소개

crowd sourcing 기반으로 수집된 ROD 데이터를 클러스터링 하고, HD Map Update 알고리즘을 통해 Change Detection 결과를 Azure Eventhub(Pub/Sub) 를 통해 공유하기 위한 인터페이스를 개발한다.

API Flow



- 1. change detection 조회 mongodb 저장된 add/delete candidate 정보를 주기적으로(1d) 조회
- 2. 캠페인 매핑 add/delete candidate 정보와 매칭되는 (/w hdmap_id) 캠페인 데이터 수신
- 3. Capture Image Download 캠페인 데이터 안에 포함된 차량에서 캡쳐하여 올린 사진 이미지를 blob 에서 다운로드
- 4. Publish send module(send_candidate.py) 에서 change detecion 속성 정보(info.json) 와 캡쳐 사진 (capture.jpg) 이미지를 protobuf 시리얼라이징을 통해 EH(EventHub) 로 Publish
- 5. Subscribe receive module(recv_candidate.py) 에서 데이터 수신후 local /output 경로명에 각 change detecion 속성 정보(info.json) 와 캡쳐 사진 저장 (하단 디렉토리 구조 참고)

Database

MongoDB (Azure CosmosDB)

DB Strcuture

- candidate
 - o add_candidate
 - o del_candidate

PostgreSQL (Azure PostgreSQL)

DB Structure

- hdmap
 - o campaign_scenario
 - o campaign_blob_info

add/delete 후보군의 hdmap_id 를 이용하여 현재 진행중인 캠페인 데이터(캡처 이미지)를 맵핑하여 가져오는 쿼리문

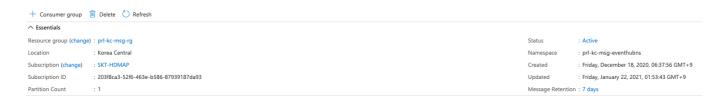
```
sql = '''
select a.obj_key as hdmap_id, b.*
from campaign_scenario a, campaign_blob_info b
where a.obj_key = '{hdmap_id}' and a.campaign_id = b.campaign_id;
'''.format(hdmap_id=hdmap_id)
```

Blob Strcuture

• Blob (prldrodsa) file strcuture: prldrodsa/campaign/device_id/campaign_id/capture.jpg

Eventhub

prl-kc-msg-campaign-eventhub 기본정보



- path: prl-kc-msg-eventhubns/prl-kc-msg-campaign-eventhub
- resource group: prl-kc-msg-rg
- namepsace: prl-kc-msg-eventhubns
- message retention: 7days

Consumer Group

consumer_group: nzero



SAP (Shared Access Policies)

- nzero (listen)
- rldev (send)



사용법

테스트 환경

- 1. python install (3.6.8) 가능하면 virtualenv 환경에서 실행할 것을 추천 pyenv 이용한 virtualenv 설치방법
- 2. python 가상환경 activation

pyenv activate {your project nane}

3. install python package

pip install -r requirements.txt

4. verify whether installation is ok

pip freeze

Publish

실행방법

1. Azure Credential 환경변수 정의 (중요 정보이므로 .gitignore 를 통해 repo 관리에서 제외하고, 별도 관리자에게 공유 예정)

```
source skt_secret.sh
```

- 주요 접속정보
 - o eventhub
 - o blob
 - postgresql
 - mongodb
- 2. Change Detection 전송

```
python send_candidate.py
2021-01-24 22:36:01,007 - send_candidate.py - INFO - mongodb connected
2021-01-24 22:36:01,476 - send_candidate.py - INFO -
********
2021-01-24 22:36:01,476 - send_candidate.py - INFO - start to sending add
candidate
2021-01-24 22:36:01,476 - send_candidate.py - INFO -
********
2021-01-24 22:36:01,495 - send_candidate.py - INFO -
********
2021-01-24 22:36:01,495 - send_candidate.py - INFO - start to sending del
candidate
2021-01-24 22:36:01,495 - send_candidate.py - INFO -
********
2021-01-24 22:36:02,305 - send_candidate.py - INFO - ver: "0.1"
type: "del"
hdmap_id: "557631910F02N000123"
observe_rate: 0.23999999463558197
category: "signal"
attribute: 502
x: 320825.3125
y: 4158853.5
z: 62.584999084472656
heading: -1.0
```

Change Detection 전송 조건

Add Candidate

- status = 'I' (HDMap Update 알고리즘을 적용하여, Confidence 값이 일정 임계치 이상인 후보군에 대해 I(Insert) 상태로 업데이트 된 후보군들)
- trsfer_chk = 0 (한번도 NZERO 에 전송이 안된 후보군들 대상으로만 전송)

Delete Candidate

- 주행횟수(travel_cnt) > 30
- 관측율(observe_rate) = 관측횟수 (observe_cnt) / 주행회수 (travel_cnt) < 30% 이하인 경우. (파라미터 튜닝 필요)

Subscribe

1. Azure Credential 환경변수 정의 (중요 정보이므로 .gitignore 를 통해 repo 관리에서 제외하였고, NZERO에 안전한 채널을 통해 전달)

```
source nzero_secret.sh
```

- 2. Change Detecion 수신
- usage

```
python recv_candidate.py <date>
```

• example

```
# 현재 시점부터 구독
python recv_candidate.py

# 현재 시점부터 < 7d 이내 기준, 특정 날짜부터 구독
python recv_candidate.py 2020/12/15
```

- 3. Change Detecion 구조
- File Structure

```
output

├── add

├── 557631708F01N003562

├── info.json

├── 557631735F02N000395

├── info.json

── del

├── 557631735F01N001085

├── info.json

├── 557631735F01N001087

├── info.json

├── 557631735F01N001097

├── info.json
```

• info.json Structure

```
{
  "ver": "0.1",
  "type": "del",
  "hdmapId": "557631910F01N000387",
  "observeRate": 0.12,
  "category": "sign",
  "attribute": 399,
  "x": 320323.28,
  "y": 4159710.2,
  "z": 65.507,
  "heading": -1.
}
```