

警告

《中山大学授予学士学位工作细则》第六条：“考试作弊不授予学士学位。”

中山大学理工学院 2010 学年 1 学期期末  
高等量子力学 试卷 (A)

08、研 10 年级 物理、逸仙班、研 10 专业 姓名：\_\_\_\_\_ 学号：\_\_\_\_\_  
老师姓名：林琼桂 考试成绩：\_\_\_\_\_

一、(本题 50 分, 每小题 5 分) 在正确结论的序号前打  $\checkmark$ 。

- 人们相信量子力学的基本假设是正确的, 这是因为 ① 基于它们对实际问题作出的计算结果得到实验事实的支持. ② 它们经过了严格的数学和逻辑论证.
- 全同性原理 ① 只适用于粒子全为 Bose 子或全为 Fermi 子的多粒子体系. ② 可适用于同时包含 Bose 子和 Fermi 子的多粒子体系.
- 设粒子在中心力场中运动,  $\psi(t)$  是满足 Schrödinger 方程的任一态矢量, 则  $(\psi(t), L\psi(t))$  ① 随 ② 不随时间变化, 其中  $L$  是轨道角动量.
- 粒子在势场  $V(x) = a(x-y)^2 + b(y-z)^2 + c(z-x)^2$  中运动, 其中  $a, b, c$  是常数, 则波包中心的运动规律与经典粒子 ① 相同. ② 不一定相同, 只当  $a = b = c$  时才相同.
- 氢原子的能级简并度高于一般中心力场, 是因为该体系比一般中心力场具有更高的对称性. 这种对称性源于 ① 其 Coulomb 势正比于  $-1/r$ . ② 其 Coulomb 势等于  $-e^2/r$ , 即与其中的系数大小也有关系.
- 在 Heisenberg 绘景中, 算符成为时间的函数, 则  $[x_H, p_H] = i\hbar$  ① 仍然 ② 不再成立.
- 设  $U_1$  是空间反演算符, 则 ①  $U_1 x U_1 = -x$  ②  $U_1 p U_1 = -p$  和 ③  $U_1 L U_1 = -L$  中哪个是错误的? ( $\checkmark$  出错误者.)
- 不确定关系  $\Delta x \Delta p \geq \hbar/2$  中的  $\Delta x$  和  $\Delta p$  ① 需要 ② 不需要 同时测量.
- 设一体系具有空间转动不变性, 那么下列各算符中哪一个不能成为其 Hamiltonian 中的一项 (引入系数  $c_1$  等是为了保证量纲正确)? ①  $c_1 x \cdot p$  ②  $c_2 x \cdot L$  ③  $c_3 p \cdot L$  ④  $c_4 L_z$
- 设一体系的初态为 Gauss 波包, 则在随后的演化中, ① 波包的宽度可能变化, 但不会无限增长. ② 波包宽度是否无限增长取决于体系的 Hamiltonian.

二、(本题 35 分) 设  $J$  是角动量算符, 已经无量纲化 (或者说已经取  $\hbar = 1$ ), 各分量满足  $[J_i, J_j] = i\epsilon_{ijk} J_k$  (下标  $i$  等取 1, 2, 3 或  $x, y, z$ ), 定义  $J_{\pm} = J_x \pm iJ_y$ .

- 计算  $e^{aJ_+} J_z e^{-aJ_+}$ , 其中  $a$  是复数 (而非算符). (5 分)
- 计算  $e^{bJ_z} J_- e^{-bJ_z}$ , 其中  $b$  是复数. (10 分)
- 计算  $e^{aJ_+} J_- e^{-aJ_+}$ , 其中  $a$  是复数. (10 分)
- 设  $e^{-i\beta J_x} = e^{a(\beta)J_+} e^{b(\beta)J_z} e^{c(\beta)J_-}$ , 其中  $\beta$  是实数,  $a(\beta)$  等是未知函数, 一般是复数. 试将两边对  $\beta$  求导, 然后右乘以上述方程的逆, 建立  $a(\beta)$  等函数的微分方程 (不必求解). (10 分)

提示: 对任意算符  $L$  和  $K$ , 有公式  $e^L K e^{-L} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} [L^{(n)}, K] = K + [L, K] + \frac{1}{2!} [L, [L, K]] + \dots$

三、(本题 15 分) 考虑 Dirac 方程  $(i\gamma^\mu \partial_\mu - \kappa)\psi = 0$  的平面波解  $\psi(x) = u e^{-ik \cdot x} = u e^{ik \cdot x - ik_0 x_0}$ , 其中  $u$  是与  $x$  无关的旋量 (即列矢量).

- 设  $k$  给定, 试求出  $k_0$ . (5 分)
- 只考虑  $k_0 > 0$  的解 (正能解), 采用标准表象, 求出两个线性独立解  $u_r$  ( $r = 1, 2$ ), 使之满足正交归一关系  $u_r^\dagger u_s = 2k_0 \delta_{rs}$ . (10 分)

提示: 标准表象中  $\gamma^0 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ ,  $\gamma = \begin{pmatrix} 0 & \sigma \\ -\sigma & 0 \end{pmatrix}$ , 其中  $\sigma$  是 Pauli 矩阵.