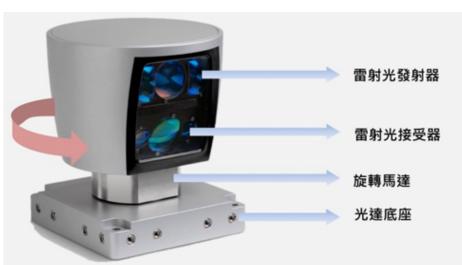
## 臺北市立松山工農112學年度第二學期電子 科-感測器實習學習單

# 【Ultrasonic Sensor 超音波距離感測器(HC-SR04)】

#### 一、距離感測器



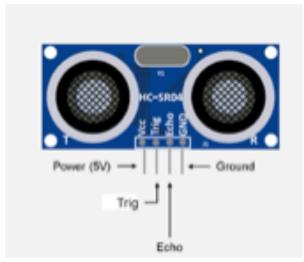


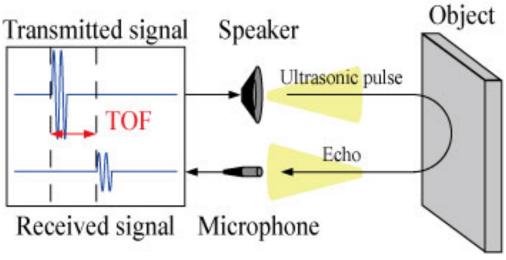
距離(鄰近)感測器通常發射電磁場或電磁輻射束(例如紅外線)並觀察電場或返回訊號的變化來實現功能,同時感測器上都有設計上定義的「標稱範圍」,即可檢測的最大距離。感測器沒有機械部件,並且感測器與被感測物體之間沒有物理接觸,因而具有高可靠性和長使用壽命。調校到超短距離的鄰近感測器也可作為一個輕觸開關。

可以分為以下幾種類型:磁性、光學、聲納、雷達、超聲波。

可應用於:倒車雷達、地面迫近警告系統、行動裝置、自動水龍頭。

#### 二、使用方式





超音波距離感測器 HC-SR04,是利用超音波射出和反射的時間差,來測定感測器和障礙物之間的距離。如圖所示:感測器有兩個筒狀物,其中一個為超音波發射器 (Transmitter),另一個為接收器 (Receiver)。當發射的超音波遇到感測器前方的障礙物後,會被反射。接收器接到反射的超音波後,會計算出從發射到接收的時間差(ToF: Time of Flight)。在氣溫不變下,超音波在空氣中傳播速度是固定的。ToF乘以傳播速度,就可以得到感測器和障礙物之間的距離。

音速於攝氏零度之海平面音速約為331.5公尺/秒,每升高1攝氏度,音速就增加0.607公尺/秒

```
v = 331.5 + 0.607 \times t (其中 t 為攝氏溫度)。
```

攝氏20度時的音速約為:  $331.5 + 0.607 \times 20 = 343.64$  公尺/秒

音速 公尺/秒 換算成 公分/微秒: $343.64 imes \frac{100}{1000000} = 0.034364$  公分/微秒,亦即

音速每公分需要29.1 微秒:  $\frac{1}{0.034364} = 29.1$ 微秒/公分

### 三、程式說明

```
int trigPin = 11; //Trig Pin
int echoPin = 12; //Echo Pin
float duration, cm;

void setup() {
   Serial.begin(9600); //Serial Port begin
   pinMode(trigPin, OUTPUT); //定義輸入及輸出
   pinMode(echoPin, INPUT);
}
```

```
void loop() {
    digitalWrite(trigPin, LOW);
    delayMicroseconds(5);
    digitalWrite(trigPin, HIGH); //給 Trig 高電位,持續 10微秒
    delayMicroseconds(10);
    digitalWrite(trigPin, LOW);
    duration = pulseIn(echoPin, HIGH); //收到高電位時的時間
    cm = (duration / 2) * 0.034364; // cm = (duration/2) /
29.1;
    Serial.print(cm);
    Serial.println(" cm");
}
```

#### 四、自我練習

- 1. 請使用一個蜂鳴器與3色LED模擬車輛倒車的提示,距離10cm內蜂鳴器 持續聲響(紅色);距離10-15cm則每0.5秒一次聲響(黃色);距離 15~20cm則每1秒一次聲響(綠色);距離超過20cm則不聲響(藍色)。(蜂 鳴器頻率不拘,聽得到即可)
- 2. 請使用一個蜂鳴器與一個按鈕完成空氣吉他的功能,按著開關的時候, 當超音波感測距離越近,則會使蜂鳴器音調變高;反之則會使蜂鳴器音 調降低。放開開關則不會使蜂鳴器發聲。
- 3. 請使用七段顯示器與超音波感測器達到人員計數功能,人員通過超音波 感測器時,距離反應會是長距離>短距離>長距離,運用這個訊號達到人 數計數,計數資料顯示於七段顯示器上。(可利用類似按鈕防彈跳方式判 斷)