# Contiki Tutorial - praktischer Teil 2

Sven Zehl, Thomas Scheffler

Beuth Hochschule für Technik Berlin

26. September 2013





# Contiki

The Open Source OS for the Internet of Things

-UDP Server-



## Cygwin

- Cygwin starten und in den Contiki Unterordner /examples/ wechseln (cd [Ordnername] öffnet Verzeichnis, cd .. springt zurück)
- neuen Projektordner erstellen mit mkdir projekt2, anschließend in den neuen Ordner wechseln (cd projekt2)
- benötigte Dateien anlegen mit touch projekt2.c Makefile Makefile.projekt2
- jetzt kann mit dem Windows Explorer zum Pfad navigiert werden (C:/Cygwin/home/[Benutzername]/contiki-2.6/examples/projekt2/) und die Dateien können mit einem Editor der Wahl bearbeitet werden.
- <u>Alternative:</u> direkt unter Cygwin mit dem Kommandozeileneditor vim arbeiten, dazu einfach unter Cygwin den Befehl vi [Dateiname] ausführen.



## Contiki Prozesse - benötigte Bibliotheken

- die neu erstellte Datei projekt2.c mit dem Editor der Wahl öffnen.
- 2 benötigte Bibliotheken einbinden.



#### Contiki Prozesse - Prozessdefinition & Autostart

- Diesmal soll ein UDP Server programmiert werden, welcher bei Paketempfang eine LED zum leuchten bringt und außerdem ein Paket zurücksendet.
- ② Dieser soll wieder automatisch nach dem Bootvorgang gestartet werden.

```
PROCESS(udp_server_process, "UDP Server");
AUTOSTART_PROCESSES(&udp_server_process);
```



# Contiki Prozesse - Prozessaufbau - Port PIN Aktivierung

- 2 Zuerst sind zwei defines festzulegen, erstens die maximale Länge eines Pakets und zweitens ein Zeiger auf den Contiki internen uip buf, den Contiki μIP Paket Buffer.
- Außerdem muss eine Verwaltungsstruktur für die UDP Verbindung angelegt werden (siehe Theorie-Teil)



#### Contiki Prozesse - Prozessaufbau

- Es soll nun der eigentlich Prozess programmiert werden.
- Prozesse beginnen wie in der Einführung gezeigt in Contiki immer mit der Kopfzeile
  - PROCESS\_THREAD([prozess\_name], ev, data)
- Oer folgende Rumpf des Prozesses wird immer durch das Makro PROCESS\_BEGIN(); begonnen und durch das Makro PROCESS\_END(); beendet.
- 2 zwischen PROCESS\_BEGIN() und PROCESS\_END() wird der eigentlich Quellcode des Programms geschrieben.
- da zur Paketempfangssignalisierung die LED DS1 kurz blinken soll, wird diese hier schonmal als Ausgang geschaltet.

```
PROCESS_THREAD(switch_led_on, ev, data)

{
    PROCESS_BEGIN();
    DDRB |= (1 << PIN6);
    PORTB |= (1 << PIN6);
    /*hier kommt der eigentlich Programmcode hin*/
    PROCESS_END();
}
</pre>
```



- Eine neue UDP Verbindung wird mit der Funktion udp\_new(const uip\_ipaddr\_t \*ripaddr, uint16\_t port, void \*appstate) aufgebaut (siehe Theorie Teil)
- 2 Damit der Empfang von jeder IP Adresse möglich ist, wird als erster Parameter NULL übergeben.
- Schließlich wird mithilfe der Funktion udp\_bind() festgelegt, dass alle Pakete auf Port 50000 empfangen werden sollen.
- Oie Funktion UIP\_HTONS() dient hier zur Übersetzung von Host-Byte-Order zu Network-Byte-Order.

```
1 /*Starte neue UDP Verbindung mit IPO.0.0.0 und Port 0*/
2 /* d.h. akzeptiere jede ankommende Verbindung*/
3 udpconn = udp_new(NULL, UIP_HTONS(0), NULL);
4 /*Setze den Port auf dem gelauscht wird auf 50000*/
5 /*HTONS() übersetzt zu Network Byte Order*/
6 udp_bind(udpconn, UIP_HTONS(50000));
```



- Jetzt kommt eine der Blocking Macros aus dem Theorie-Teil zum Einsatz. Das Makro PROCESS\_WAIT\_EVENT\_UNTIL().
- Dieses Makro sorgt dafür, dass der Process solange unterbrochen wird bis ein tcpip\_event eintrifft.
- Während der Prozess wartet, können andere Prozesses ausgeführt werden. Dies ermöglicht die Parallelverarbeitung.

```
while(1) {
   /* Warte bis ein TCP/IP event eintrifft */
PROCESS_WAIT_EVENT_UNTIL(ev == tcpip_event);
/*Rufe die Handler-Funktion auf*/
bsp_udphandler();
}
```



- Ist ein tcpip\_event eingetroffen, so wird der Prozess weiter ausgeführt und die Funktion udphandler() gestartet.
- ② Damit nach der Verarbeitung des tcpip\_events noch weitere Pakete empfangen werden können, wird diese Prozedur in eine while(1)-Schleife eingebunden, was dafür sorgt, dass sie immer wieder wiederholt wird.

```
while(1) {
   /* Warte bis ein TCP/IP event eintrifft */
PROCESS_WAIT_EVENT_UNTIL(ev == tcpip_event);
/*Rufe die Handler-Funktion auf*/
bsp_udphandler();
}
```



Damit ist der UDP Server Prozess auch schon fertig.

```
#include "contiki.h"
  #include <stdio.h>
  #include <avr/io.h>
  #include "contiki-net.h"
5
  #define UDP_IP_BUF ((struct uip_udpip_hdr *)&uip_buf[
       UIP_LLH_LEN])
  #define MAX_PAYLOAD_LEN 120
  static struct uip_udp_conn *udpconn;
10 PROCESS(udp_server_process, "UDP Server");
  AUTOSTART_PROCESSES(&udp_server_process);
12
13
  PROCESS_THREAD(udp_server_process, ev, data)
14 {
15
    PROCESS BEGIN():
16
    DDRB \mid = (1 << PIN6):
17
    PORTB |= (1 << PIN6):
18
    udpconn = udp_new(NULL, UIP_HTONS(0), NULL);
19
    udp_bind(udpconn, UIP_HTONS(50000));
20
    while(1) {
21
       PROCESS_WAIT_EVENT_UNTIL(ev == tcpip_event);
22
23
       udphandler();
24
    PROCESS_END();
25
```

- Was noch fehlt ist die udphandler()-Funktion.
- 2 Diese ist eine ganz normale C-Funktion ohne Rückgabewerte
- Um zu überprüfen ob auch neue Daten im ulP-Buffer liegen, kann die Funktion uip newdata() genutzt werden.
- Da eine Antwort versendet werden soll, wird außerdem noch ein Output Buffer angelegt.

```
void udphandler(void)
{
    char buf[MAX_PAYLOAD_LEN];
    if(uip_newdata())
    {
        /*Verarbeitung und Antwortgenerierung*/
    }
}
```



- Da wir bei Paketempfang die LED DS1 kurz aufleuchten lassen wollen, ist hier ein guter Zeitpunkt sie einmal einzuschalten.
- 2 Zum Senden eines Antwortpakets wird natürlich die Adresse vom Sender und dessen Port benötigt.
- Zum Kopieren von IP Adressen kann die Contiki Funktion uip\_ipaddr\_copy() verwendet werden.
- Oer Port kann einfach direkt in die Verwaltungsstruktur der UDP Verbindung kopiert werden.



- Benötigt wird jetzt noch der Payload der Nachricht. Dieser kann beliebig gewählt werden und wird einfach in buf geschrieben.
- Hierfür kann z.B. die Funktion sprintf() verwendet werden.
- Sample Abgesendet wird das Paket schließlich einfach mit der Funktion uip udp packet send(), μIP übernimmt alles weitere.
- Oamit die LED nicht permanent leuchtet, sondern nur kurz blinkt, wird sie nun einfach wieder abgeschaltet.

```
if(uip_newdata())
{
    PORTB &= ~(1 << PIN6);
    uip_ipaddr_copy(&udpconn->ripaddr, &UDP_IP_BUF-> srcipaddr);
    udpconn->roport = UDP_IP_BUF->srcport;
    /*Payload für Antwort generieren*/
    sprintf(buf, "Ich bin eine Antwort");
    /*Paket absenden*/
    uip_udp_packet_send(udpconn, buf, strlen(buf));
    PORTB |= (1 << PIN6);
}</pre>
```



Damit ist die udp\_handler Funktion fertig. Was noch beachtet werden muss, ist dass nach jedem Paketversand die UDP Verwaltungsstruktur wieder zurückgesetzt werden muss um weitere Pakete zu empfangen.

```
void udphandler(void)
2
    char buf[MAX_PAYLOAD_LEN];
4
5
6
    if(uip_newdata())
     PORTB &= ^{\sim}(1 << PIN6);
     uip_ipaddr_copy(&udpconn->ripaddr, &UDP_IP_BUF->
         srcipaddr);
8
9
     udpconn -> rport = UDP_IP_BUF -> srcport;
     sprintf(buf, "Ich bin eine Antwort");
10
     /* UDP Verw-Struct zurücksetzen*/
11
     uip_udp_packet_send(udpconn, buf, strlen(buf));
12
     memset(&udpconn->ripaddr, 0, sizeof(udpconn->ripaddr)
13
     udpconn->rport = 0;
14
     PORTB \mid = (1 << PIN6):
15
16
```



#### Contiki Prozesse - Makefile

- Das Programm ist somit fertig geschrieben. Nun die Datei projekt2.c abspeichern und die Datei Makefile im Editor der Wahl öffnen.
- Wie in der Einführung muss nun wieder das Makefile geschrieben werden. Es muss die Zielplattform sowie die Zieldatei und der Verweis auf das Makfile.projekt2 gesetzt werden.
- danach kann Makefile abgespeichert werden und sogleich das zweite Makefile, Makefile.projekt2 geöffnet werden.

```
all:
$\text{MAKE} TARGET=avr-zigbit -f Makefile.projekt2 projekt2.elf}
```



## Contiki Prozesse - Makefile.projekt2

- Wir befinden uns nun in der Datei Makefile.projekt2.
- ② Hier muss wieder das Wurzelverzeichnis von Contiki, IPv6 und das globale Contiki Makefile.include festgelegt werden.
- nach dem Abspeichern, muss wieder in die Cygwin Console und weiter in das Verzeichnis von projekt2 gewechselt werden.

```
1 CONTIKI = ../..
2 UIP_CONF_IPV6=1
3 include $(CONTIKI)/Makefile.include
```



- Wir befinden uns nun in Cygwin und im Ordner projekt2
- ② Der Befehl make startet nun den Kompilierungsvorgang und die Erzeugung des .elf-Files.
- War alles erfolgreich, so sollte automatisch das Programm avr-size gestartet werden, welches wiederum folgenden Output liefern sollte:



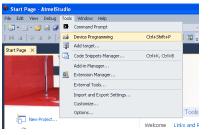
Jetzt folgt der Upload auf den Mikrocontroller, dazu den Programmer JTAGiceMKII wie gezeigt mit Entwicklungsboard verbinden:



② Das Entwicklungsboard sowie den Programmer einschalten und im Anschluss das AVR Studio starten.



Im AVR Atmel Studio im Menü oben auf Tools / Device Programming klicken (siehe folgende Abbildung):



Im nun folgenden Dialogfenster, die Einstellungen für den Mikrocontroller wählen und mit apply bestätigen(siehe Abbildung unten).





Da die zuvor generierte .elf-Datei hochgeladen werden soll, muss nun im linken Auswahlbereich Production file gewählt werden. (siehe folgende Abbildung):

JTAGICE mkll (09)	0000006D70) -	Device Programming		?
	Nevice ATmega1281	Interface  ▼ ITAG ▼ Apply	Device signature Read	Target Voltage Read
Interface settings Tool information Device information Memories Fuses Lock bits Production file	C:\cygwin\h  V Flash V EEPROM Fuses Lock bits Verify Dev	ice ID nory before programming prammed content	Olexamplesi projekt i projekt i .eli	Frogram Verify
Setting daisy chain con	nfigurationOK			
				Close



Weiter muss nun über den Button [...] zum generierten .elf-File navigiert werden bzw. der Pfad eingetragen werden. Außerdem müssen die Haken für Flash und EEPROM gesetzt werden (siehe folgende Abbildung):



Mit einem letzten Klick auf Program wird anschließend der Upload gestartet.



• War der upload erfolgreich, so erscheinen die unten gezeigte Schritte mit *OK* bestätigt.

Erasing device... OK Programming Flash...OK Verifying Flash...OK Programming EEPROM...OK Verifying EEPROM...OK

2 Zusatzaufgabe: Verbinden von beiden praktischen Teilen. UDP Server mit Paketempfangs-LED und LED beim Einschalten.



#### TEST

Hier ist jetzt die Frage wie das Ganze getestet werden soll.

Da es ja nicht genügend Raven USB Sticks gibt, wäre vielleicht das Einrichten von ein oder zwei PCs zum Testen eine gute Lösung. Unter https://github.com/szehl/contiki\_tutorial/blob/master/examples/contiki\_tutorial2%28UDP%29/UDP\_Sender/uclient6.c habe ich ein Beispiel Programm für Linux, dass eine UDP Nachricht an einen gewünschten Port sendet.

Damit habe ich das Programm getestet.



## Quellen

- https://github.com/contiki-os/contiki/wiki
- http://contiki.sourceforge.net/docs/2.6/
- http://senstools.gforge.inria.fr/doku.php?id=contiki
- $\Rightarrow$  alle Beispiele (inklusive Sender Quellcodes für Linux) sind unter https://github.com/szehl/contiki\_tutorial zu finden.

