

## 1

## Mátrixok I

Matematika G2 – Lineáris Algebra

Utoljára frissítve: 2025. február 13.

## 1.1. Elméleti Áttekintő

Az előző félévben az  $\mathbb{R}^n$ -et, az  $n$ -dimenziós oszlopvektorok vektorterét vizsgáltuk. Idén egy általánosabb vektor fogalmat vezetünk be.

A félév elején átismétljük azokat a fogalmakat, amelyeket már az előző félévben az  $\mathbb{R}^n$  kontextusában megismertünk. Szó lesz például lineáris kombinációkról, lineáris függetlenségről. Ezeket a fogalmakat eredetileg az  $\mathbb{R}^n$  vektortér keretein belül vezettük be, most azonban látni fogjuk, hogy valójában tetszőleges vektortérre alkalmazhatóak.

## Definíció 1.1: Abel-csoport

Legyen  $G$  nemüres halmaz, és  $\circ$  egy művelet. Ekkor a  $(G; \circ)$  csoport, ha teljesülnek az alábbiak:

1.  $\forall a; b; c \in G : (a \circ b) \circ c = a \circ (b \circ c),$  (asszociativitás)
2.  $\exists e \in G : \forall a \in G : e \circ a = a \circ e = a,$  (egységelem)
3.  $\forall a \in G : \exists a^{-1} \in G : a \circ a^{-1} = a^{-1} \circ a = e.$  (inverzelem)
4.  $\forall a, b \in G : a \circ b = b \circ a$  (kommutativitás)

## Definíció 1.2: Vektortér

Legyen  $V$  nemüres halmaz, és  $\circ, +$  két művelet,  $T$  test. A  $(V; +, \circ)$  a  $T$  test feletti vektortér, ha teljesülnek az alábbiak:

1.  $(V; +)$  Abel-csoport,
2.  $\forall \lambda; \mu \in T \wedge \forall \mathbf{x} \in V : (\lambda \circ \mu) \circ \mathbf{x} = \lambda \circ (\mu \circ \mathbf{x}),$
3. ha  $\varepsilon$  a  $T$ -beli egységelem, akkor  $\forall \mathbf{x} \in V : \varepsilon \circ \mathbf{x} = \mathbf{x},$
4. teljesül a disztributivitás:
  - $\forall \lambda; \mu \in T \wedge \forall \mathbf{x} \in V : \lambda \circ (\mathbf{x} + \mathbf{y}) = \lambda \circ \mathbf{x} + \lambda \circ \mathbf{y},$
  - $\forall \lambda; \mu \in T \wedge \forall \mathbf{x} \in V : (\lambda + \mu) \circ \mathbf{x} = \lambda \circ \mathbf{x} + \mu \circ \mathbf{x}.$

A  $(\mathbb{R}^3; +, \lambda)$  vektortér, ahol  $+$  az összeadás,  $\lambda$  pedig a skalárral való szorzást jelöli.

A legfeljebb  $n$ -edfokú polinomok a skalárral való szorzásra és az összeadásra vektorteret alkotnak.

**Definíció 1.3: Lineáris függetlenség**

A  $(V; +; \lambda)$  vektortér  $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n$  vektorait lineárisan függetlennek mondjuk, ha a

$$\lambda_1 \mathbf{v}_1 + \lambda_2 \mathbf{v}_2 + \dots + \lambda_n \mathbf{v}_n = \mathbf{0}$$

vektoregyenletnek **csak a triviális megoldása** létezik, azaz  $\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0$ .

Ha az egyenletnek nem csak a triviális megoldása létezik, akkor a vektorok lineárisan függők.

**Definíció 1.4: Altér**

Legyen  $(V; +; \lambda)$   $\mathbb{R}$  feletti vektortér, valamint  $\emptyset \neq L \subset V$ .  $L$ -t altérnek nevezzük a  $V$ -ben, ha  $(L; +; \lambda)$  ugyancsak vektortér.

$(\mathbb{R}^3; +; \lambda)$  altere az olyan vektorok halmaza, amelyek első koordinátája 0.

A polinomok vektortérének altere a legfeljebb  $n$ -edfokú polinomok vektortere.

**Definíció 1.5: Generátorrendszer**

Legyen  $V$  vektortér, valamint  $\emptyset \neq G \subset V$ .  $G$  által generált altérnek nevezzük azt a legszűkebb alteret, amely tartalmazza  $G$ -t. Jele:  $\mathcal{L}(G)$ .

$G$  generátorrendszere  $V$ -nek, ha  $\mathcal{L}(G) = V$ .

Az  $\mathbb{R}^3$  vektortér generátorrendszere például:

$$\{ (1; 0; 0); (1; 1; 0); (0; 1; 1); (0; 0; 1) \}.$$

A legfeljebb másodfokú polinomok vektortérének generátorrendszere például:

$$\{ 1; 1 + x; x + x^2; x^2 \}.$$

**Definíció 1.6: Bázis**

A  $V$  vektortér egy lineárisan független generátorrendszerét a  $V$  bázisának nevezzük.

Az  $\mathbb{R}^3$  vektortér bázisa például:

$$\{ (1; 0; 0); (0; 1; 0); (0; 0; 1) \}.$$

A legfeljebb másodfokú polinomok vektortérének bázisa például:

$$\{ 1; x; x^2 \}.$$

**Definíció 1.7: Vektortér dimenziója**

Végesen generált vektortér dimenzióján a bázisainak közös tagszámát értjük.

**Definíció 1.8: Mátrix**

Egy mátrix vízszintes vonalban elhelyezkedő elemei **sorokat**, míg függőlegesen elhelyezkedő elemei **oszlopokat** alkotnak.

Egy  $m$  sorból és  $n$  oszlopból álló mátrix jelölése:

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}.$$

Mátrixok jelölése nyomtatott szövegben:  $\mathbf{A}$ .

Mátrixok jelölése írásban:  $\underline{\underline{A}}$ .

Az  $m \times n$ -es mátrixok halmazának jelölései:  $\mathcal{M}_{m \times n} = \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^n = \mathbb{R}^{m \times n}$ .

A mátrix  $i$ -edik sorában és  $j$ -edik oszlopában található elemet  $a_{ij}$ -vel jelöljük.

A mátrix dimenzióit mindig először a sorok számával, majd azt követően az oszlopok számával adják meg.

**Definíció 1.9: Mátrix transzponáltja**

Egy  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_{m \times n}$  mátrix transzponáltja a főátlójára vett tükörképe. Jele:  $\mathbf{A}^T \in \mathcal{M}_{n \times m}$ .

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} \Rightarrow \mathbf{A}^T = \begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{m1} \\ a_{12} & \cdots & a_{m2} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

Határozzuk meg az  $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix}$  mátrix transzponáltját!

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{2 \times 3} \Rightarrow \mathbf{A}^T = \begin{bmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 5 \\ 3 & 6 \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{3 \times 2}$$

Két vektor skaláris szorzatának gyakori jelölései:

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = \langle \mathbf{a}; \mathbf{b} \rangle = \mathbf{a}^T \mathbf{b}.$$

**Speciális mátrixstruktúrák:**

$$\begin{bmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{n1} \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{n \times 1} \sim \text{oszlopvektor / oszlopmátrix}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{1 \times n} \sim \text{sorvektor / sormátrix}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{n \times n} \sim \text{kvadratikus / négyzetes mátrix}$$

$$\mathbb{E} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{n \times n} \sim \text{egység mátrix}$$

$$\mathbb{0} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{m \times n} \sim \text{nullmátrix}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & a_{22} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & a_{nn} \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{n \times n} \sim \text{diagonális mátrix}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & a_{nn} \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{n \times n} \sim \text{felső háromszög mátrix}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{n \times n} \sim \text{szimmetrikus mátrix}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ -a_{12} & 0 & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -a_{1n} & -a_{2n} & \dots & 0 \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{n \times n} \sim \text{antiszimmetrikus mátrix}$$

**Definíció 1.10: Mátrixok összege**

Két mátrix összegén azt a mátrixot értjük, melyet a két mátrix elemenkénti összeadásával kapunk, azaz, ha  $\mathbf{A}, \mathbf{B} \in \mathcal{M}_{m \times n}$ , akkor  $\mathbf{C} := \mathbf{A} + \mathbf{B} \in \mathcal{M}_{m \times n}$ , ahol  $c_{ij} := a_{ij} + b_{ij}$ .

Határozzuk meg az  $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix}$  és a  $\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 6 & 5 & 4 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix}$  mátrixok összegét!

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 6 & 5 & 4 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1+6 & 2+5 & 3+4 \\ 4+3 & 5+2 & 6+1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 & 7 & 7 \\ 7 & 7 & 7 \end{bmatrix}$$

### Definíció 1.11: Mátrix és skalár szorzata

Egy mátrix és egy skalár szorzata olyan mátrix, melynek minden eleme skalárszorosa az eredeti mátrix elemeinek, azaz ha  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_{m \times n}$  és  $\lambda \in \mathbb{R}$ , akkor  $\mathbf{C} := \lambda \mathbf{A}$ , ahol  $c_{ij} := \lambda a_{ij}$ .

Határozzuk meg a  $\lambda = 2$  skalár és az  $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix}$  mátrix szorzatát!

$$\lambda \cdot \mathbf{A} = 2 \cdot \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \cdot 1 & 2 \cdot 2 & 2 \cdot 3 \\ 2 \cdot 4 & 2 \cdot 5 & 2 \cdot 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 8 & 10 & 12 \end{bmatrix}$$

### Definíció 1.12: Mátrixok szorzata

Legyen  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_{m \times n}$  és  $\mathbf{B} \in \mathcal{M}_{n \times p}$ . Ekkor a két mátrix szorzata

$$\mathbf{C} := \mathbf{A} \cdot \mathbf{B}, \text{ ahol } c_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik} \cdot b_{kj} = a_{i1} \cdot b_{1j} + a_{i2} \cdot b_{2j} + \dots + a_{in} \cdot b_{nj}.$$

### A mátrixszorzás vizualizálása:

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_{11} & \dots & b_{1p} \\ b_{21} & \dots & b_{2p} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & \dots & b_{np} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sum a_{1i}b_{i1} & \dots & \sum a_{1i}b_{ip} \\ \sum a_{2i}b_{i1} & \dots & \sum a_{2i}b_{ip} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \sum a_{mi}b_{i1} & \dots & \sum a_{mi}b_{ip} \end{bmatrix}$$

Határozzuk meg az  $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}$  és a  $\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -2 & -1 \end{bmatrix}$  mátrixok szorzatát!

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -2 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \cdot 1 + 0 \cdot (-2) & 1 \cdot 0 + 0 \cdot (-1) \\ -1 \cdot 1 + 2 \cdot (-2) & -1 \cdot 0 + 2 \cdot (-1) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -5 & -2 \end{bmatrix}$$

**Definíció 1.13: Szimmetrikus mátrix**

Egy  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_{n \times n}$  mátrix szimmetrikus, ha  $\mathbf{A} = \mathbf{A}^T$ .

**Definíció 1.14: Antiszimmetrikus mátrix**

Egy  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_{n \times n}$  mátrix antiszimmetrikus, ha  $\mathbf{A} = -\mathbf{A}^T$ .

**Kvadratikus mátrix felbontása szimmetrikus és antiszimmetrikus részekre:**

$$\mathbf{A} = \underbrace{\frac{1}{2}(\mathbf{A} + \mathbf{A}^T)}_{\text{Szimmetrikus}} + \underbrace{\frac{1}{2}(\mathbf{A} - \mathbf{A}^T)}_{\text{Antiszimmetrikus}}$$

Határozzuk meg az  $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$  mátrix szimmetrikus és antiszimmetrikus részét!

$$\mathbf{A}_s = \frac{1}{2}(\mathbf{A} + \mathbf{A}^T) = \frac{1}{2} \left( \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \right) = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 2 & 5 \\ 5 & 8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 5/2 \\ 5/2 & 4 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A}_{as} = \frac{1}{2}(\mathbf{A} - \mathbf{A}^T) = \frac{1}{2} \left( \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \right) = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -1/2 \\ 1/2 & 0 \end{bmatrix}$$

**Definíció 1.15: Determináns**

Legyen  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_{n \times n}$  kvadratikus mátrix, és  $\det : \mathcal{M}_{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}$  függvény. A mátrix  $i$ -edik oszlopának elemeit tartalmazó oszlopvektorokat  $\mathbf{a}_i$ -vel jelöljük. Az  $\mathbf{A}$  determinánsának nevezzük  $\det \mathbf{A}$ -t, a hozzárendelést pedig az alábbi négy axióma írja le:

1. homogén:

$$\det(\dots \lambda \mathbf{a}_i \dots) = \lambda \det(\dots \mathbf{a}_i \dots),$$

2. additív:

$$\det(\dots \mathbf{a}_i + \mathbf{b}_i \dots) = \det(\dots \mathbf{a}_i \dots) + \det(\dots \mathbf{b}_i \dots),$$

3. alternáló:

$$\det(\dots \mathbf{a}_i \dots \mathbf{a}_j \dots) = -\det(\dots \mathbf{a}_j \dots \mathbf{a}_i \dots),$$

4.  $\mathbb{E}$  determinánsa:

$$\det \mathbb{E} = \det(\hat{\mathbf{e}}_1 \ \hat{\mathbf{e}}_2 \ \dots \ \hat{\mathbf{e}}_n) = 1.$$

Ha egy mátrix determinánsa nem zérus, akkor a az oszlopaiból, vagy soriból képzett vektorok lineárisan függetlenek.

Ellenkező esetben lineárisan összefüggők.

Határozzuk meg az  $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$  mátrix determinánsát!

A determináns a kifejtési tétel alapján:

$$\det \mathbf{A} = 1 \cdot 4 - 2 \cdot 3 = 4 - 6 = -2.$$

A determináns a definíció alapján:

$$\det \mathbf{A} = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{vmatrix} \stackrel{1}{=} \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 0 & -2 \end{vmatrix} \stackrel{2}{=} \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -2 \end{vmatrix} \stackrel{3}{=} -2 \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} \stackrel{4}{=} -2.$$

1. Az első sor háromszorosát kivonjuk a második sorból.
2. Az első oszlop kétszeresét kivonjuk a második oszlopból.
3. A második oszlopból kiemelünk  $-2$ -t.
4. Az egységmátrix determinánsa 1.

$3 \times 3$ -as mátrix bármelyik sora vagy oszlopa szerint kifejthető. Az alábbi előjelszabályt kell alkalmazni:

$$\begin{vmatrix} + & - & + \\ - & + & - \\ + & - & + \end{vmatrix}.$$

Határozzuk meg az  $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{bmatrix}$  mátrix determinánsát!

A determináns a kifejtési tétel alapján, az első sor szerint:

$$\det \mathbf{A} = 1 \cdot \begin{vmatrix} 5 & 6 \\ 8 & 9 \end{vmatrix} - 2 \cdot \begin{vmatrix} 4 & 6 \\ 7 & 9 \end{vmatrix} + 3 \cdot \begin{vmatrix} 4 & 5 \\ 7 & 8 \end{vmatrix} = 1 \cdot (5 \cdot 9 - 6 \cdot 8) - 2 \cdot (4 \cdot 9 - 6 \cdot 7) + 3 \cdot (4 \cdot 8 - 5 \cdot 7) = 0.$$

A determináns a kifejtési tétel alapján, a második oszlop szerint:

$$\det \mathbf{A} = -2 \cdot \begin{vmatrix} 4 & 6 \\ 7 & 9 \end{vmatrix} + 5 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 7 & 9 \end{vmatrix} - 8 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 4 & 6 \end{vmatrix} = -2 \cdot (4 \cdot 9 - 6 \cdot 7) + 5 \cdot (1 \cdot 9 - 3 \cdot 7) - 8 \cdot (1 \cdot 6 - 3 \cdot 4) = 0.$$

A determináns a definíció alapján:

$$\det \mathbf{A} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{vmatrix} \stackrel{1}{=} \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 4 & 1 & 1 \\ 7 & 1 & 1 \end{vmatrix} \stackrel{2}{=} 0.$$

1. A második és a harmadik oszlopból kivonjuk az első oszlopot.
2. Amennyiben a mátrixban két oszlop vagy sor azonos, akkor a determináns zérus.

## 1.2. Feladatok

1. Vizsgálja meg, hogy vektorteret alkotnak-e a szokásos műveletekre...

- a)  $\mathbb{R}^3$  azon vektorai, amelyek első koordinátája 1,
- b)  $\mathbb{R}^3$  azon vektorai, amelyek második koordinátája 0,
- c) a harmadfokú, valós együtthatós polinomok.

2. Döntse el, hogy az alábbi vektorok  $\mathbb{R}^2$ -ben bázist vagy generátorrendszert alkotnak-e!



3. Vizsgálja meg, hogy az  $\mathbf{v}_1(1; 2; 3)$ ,  $\mathbf{v}_2(1; 3; -1)$  és  $\mathbf{v}_3(1; 0; 0)$  vektorok  $\mathbb{R}^3$ -ban bázist vagy generátorrendszert alkotnak-e!

4. Írja fel az  $\mathbf{A}$  mátrix transzponáltját!

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 7 & 3 & 5 & 10 \\ 0 & 5 & 0 & 4 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

5. Adottak az  $\mathbf{A}$ ,  $\mathbf{B}$  és  $\mathbf{C}$  mátrixok. Végezze el az alábbi műveleteket!

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 5 & 1 \\ 7 & 0 & 3 \end{bmatrix} \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 6 & 8 & 2 \\ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix} \quad \mathbf{C} = \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ -3 & 7 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$$

- a)  $\mathbf{A} + \mathbf{B}$                       c)  $3\mathbf{A} + \mathbf{C}$                       e)  $\mathbf{B} \cdot \mathbf{C}$
- b)  $2\mathbf{A} + 3\mathbf{B}$                       d)  $\mathbf{B} \cdot \mathbf{A}$                       f)  $2\mathbf{A} + 3\mathbf{BC}$

6. Adottak az  $\mathbf{A}$  és  $\mathbf{B}$  mátrixok. Végezze el  $\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}$  és  $\mathbf{B} \cdot \mathbf{A}$  műveleteket!

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix} \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

7. Bontsa fel az  $\mathbf{A}$  mátrixot szimmetrikus és antiszimmetrikus összetevőkre!

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 3 & -5 & 2 \\ 0 & 4 & 7 \\ 10 & 8 & 1 \end{bmatrix}$$



8. Számolja ki az **A**, **B**, **C** és **D** mátrixok determinánsát!

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 4 & 9 & 2 \\ 3 & 5 & 7 \\ 8 & 1 & 6 \end{bmatrix} \quad \mathbf{C} = \begin{bmatrix} 3 & 8 & 6 & 3 \\ 1 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & 2 \\ 2 & 5 & 1 & 5 \end{bmatrix} \quad \mathbf{D} = \begin{bmatrix} 1 & 5 & 3 & -7 \\ 0 & 1 & 4 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

9. Mutassa meg hogy **A** determinánsa osztható 7-tel!

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 6 & 3 & 7 \\ 3 & 4 & 3 \\ 7 & 3 & 5 \end{bmatrix}$$