1. 架设安装雷达硬件（略），用激光笔将两部雷达对中：



主雷达

从雷达

1. 连接主雷达，将主雷达模式设定为从雷达模式；
2. 界面显示连接成功状态；
3. 指示调测目标到达对面雷达安装位置，采集两部雷达之间的安装距离。



主雷达

从雷达

请站在此点原地踏步15s

防护边界

防区边界

1. 指示调测目标到达对面调测防区距离边界

请站在此点原地踏步15s



主雷达

从雷达

防护边界

防区边界边界

防区边界

防区边界

防区边界

防护边界

防护边界

防护边界

1. 指示调测目标到达对面调测防区左右边界

请站在此点原地踏步15s

请站在此点原地踏步15s



主雷达

从雷达

防护边界

防区边界边界

防区边界

防区边界

防区边界

防护边界

防护边界

防护边界

1. 以上2-5步骤从雷达端连上电脑后重复操作
2. 测试：图中红包区域应当正常报警，绿色区域为非报警区域



主雷达

从雷达

防区边界

防护边界