POLITECHNIKA POZNAŃSKA

Wydział Automatyki, Robotyki i Elektrotechniki Instytut Robotyki i Inteligencji Maszynowej Zakład Sterowania i Elektroniki Przemysłowej



ZADANIE ZALICZENIOWE - SERWER IOT

APLIKACJE MOBILNE I WBUDOWANE DLA INTERNETU RZECZY

RAPORT LABORATORYJNY

SZYMON KWASIBORSKI 140270, MIŁOSZ PLUTOWSKI 140299 SZYMON.KWASIBORSKI@PUT.POZNAN.PL, MIŁOSZ.PLUTOWSKI@PUT.POZNAN.PL

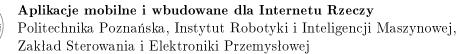
JAKUB GĄTARSKI 140241, FILIP KAŁUŻNY 140 252 JAKUB.GATARSKI@PUT.POZNAN.PL, FILIP.KALUZNY@PUT.POZNAN.PL

Prowadzący:

Mgr inż. Adrian Wójcik

Adrian.Wojcik@put.poznan.pl

01-07-2021





Spis treści

W	$V\!\!\operatorname{step}$	3
1	Opis specyfikacji	3
2	Implementacja systemu2.1 Aplikacje serwera2.2 Mobilna aplikacja klienta2.3 Webowa aplikacja klienta2.4 Desktopowa aplikacja klienta	4 5
	Wyniki testów i integracji systemu Wnioski i podsumowanie	
	ibliografia	10



WSTEP

Raport wykonanego projektu wykonano w oparciu o szablon pobrany z platformy uczelnianej eKursy [1]. Do jego wykonania posłużyliśmy się wiedzą nabytą podczas kursu: Aplikacje mobilne i wbudowane dla Internetu Rzeczy - laboratorium.

Poniższe sprawozdanie podzielono na cztery główne sekcje, podobne do tych używanych podczas wykonywania sprawozdań z poszczególnych instrukcji laboratoryjnych, w trakcie roku akademickiego.

Opis specyfikacji

Na samym wstępie opiszemy jakie wymogi (rzecz jasna poza podstawowymi) chcemy zrealizować w naszym projekcie. W późniejszych sekcjach raportu dotyczących opisu implementacji poszczególnych aplikacji, zaznaczymy czy zamierzona funkcjonalność (dany wymóg) została spełniona.

- 1. Stworzony system wykorzystywać będzie architekturę REST
- 2. Wszystkie trzy środowiska zachowają analogiczną architekturę oraz nazewnictwo metod
- 3. Kod źródłowy będzie zawierał komentarze według wspólnego standardu (doxygen)
- 4. Po uruchomieniu serwera odbędzie się automatyczne uruchomienie skryptów serwera
- 5. Każda z aplikacji umożliwiać będzie próbkowanie danych z okresem maksymalnie 100ms
- 6. Aplikacje serwera pozwalać będą na podgląd wszystkich wielkości fizycznych odczytanych z czujników
- 7. Podczas realizacji, implementacji wykorzystamy system kontroli wersji GitHub
- 8. Aplikacja mobilna wykorzysta wzorzec architektoniczny zapewniający separację interfejsu użytkownika od logiki aplikacji
- 9. Aplikacja desktopowa wykorzysta wzorzec architektoniczny zapewniający separację interfejsu użytkownika od logiki aplikacji
- 10. Wszystkie stworzone aplikacji posiadać będą jednolitą szatę graficzną



Implementacja systemu

2.1 Aplikacje serwera

Nasz projekt wykonaliśmy na fizycznym urządzeniu Raspberry Pi z dołączoną nakładką SenseHat. Nasz serwer składa się z nieskończonej pętli (plik serverAPP_INF.py), w której przeprowadzany jest odczyt (listing 1) ze wszystkich czujników dostępnych dzięki nakładce SenseHat, a następnie zapis odczytanych danych do plików (przykładowe dane zapisane do pliku ukazuje rysunek 1). W pętli obsługiwany jest także joystick. Na serwerze umieszczono także skrypty w językach python oraz php odpowiedzialne za wyświetlacz LED oraz zliczanie kliknięć joysticka.

```
{"name": "accelerometer_pitch", "value": 359.0, "unit": "deg", "sensor": "accelerometer"}
```

Rys. 1. Plik zawierający dane odczytane z akcelerometru

Listing 1. Przykładowa instrukcja pobrania oraz zapisania danych z czujnika wilgotości

```
dict_data['name'] = 'humidity'
01.
02.
             dict_data['value'] = round(sense.get_humidity(), 2)
             dict_data['unit'] = '%'
03
04
             dict_data['sensor'] = 'humidity_sensor'
05
             tmp = dict_data
06
             tmp_json = json.dumps(tmp)
07
             # print(tmp_json)
08
             # save to file
09
                 file = open("OneByOne/hum_p.json",
10
                 file.write(tmp_json)
11
12
             except:
                 print("Write_Error_-RPY")
13
14
             finally:
                 file.close()
```

Do uruchomienia naszego serwera posłużyliśmy się serwisem, który startuje po każdym ponownym uruchomieniu Raspberry (możliwe dzięki komendzie enable). Serwis może być także uruchamiany bezpośrednio z terminala za pomocą komendy (listing 2):

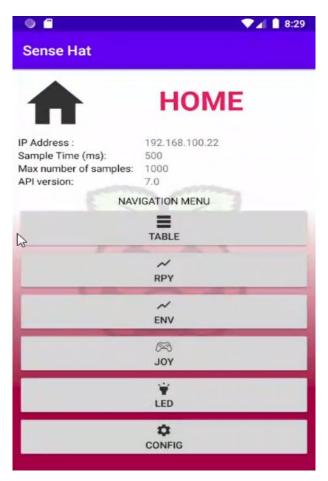
Listing 2. Instrukcja uruchamiająca serwis

```
01. sudo systemct1 start onStart.service
```



2.2 Mobilna aplikacja klienta

Implementacje naszej aplikacji mobilnej rozpoczęliśmy od stworzenia strony startowej (rysunek 2), dzięki której możliwa będzie nawigacja pomiędzy poszczególnymi funkcjonalnościami. Po kliknięciu w odpowiedni przycisk przenosi on nas na odpowiadającą mu stronę. Każda kolejna strona została wykonana zgodnie z jej przeznaczeniem. Menu jest intuicyjne, a wszystkie z przycisków klarownie opisane.



Rys. 2. Menu nawigacyjne aplikacji mobilnej

Przejdźmy teraz do omówienia poszczególnych stron w aplikacji. Pierwsza z nich zawiera tabelę, na której użytkownik ma możliwość wyboru jakie dane chce wyświetlić oraz z jakim czasem próbkowania. Użytkownik może także zmienić wyświetlane jednostki za pomocą suwaka. Na samym dole strony widnieją przyciski:

- START uruchamia proces pobierania danych i wyświetla je odświeżając co czas próbkowania
- STOP zatrzymuje proces pobierania danych
- REFRESH jednokrotnie pobiera i wyświetla dane w tabeli
- CLEAR czyści tabelę z wszystkich wartości

Druga z kolei strona prezentuje wykresy położenia (raw, pitch i roll). Tutaj także użytkownik może zadecydować, które z przebiegów chce wyświetlić, po czym klikając START przebiegi będą się wyświetlać prezentując wartości odświeżane co ustawiony okres próbkowania (użytkownik może szybko przenieść się do menu konfiguracyjnego za pośrednictwem przycisku CONFIG gdzie możliwa jest zmiana okresu próbkowania).

Strona trzecia działa analogicznie jak ta opisana powyżej.



Strona z joystickiem zawiera wykres płaszczyzny x oraz y, które to odpowiadają wartością zmiennych odpowiednio Counter_X i Counter_Y. Poniżej widnieje zmienna zliczająca ile razy joystick został wciśnięty. Przyciski na samym dole strony odpowiadają za uruchomienie lub zatrzymanie timera, który umożliwia pobieranie wspomnianych wartości na bieżąco. Znajdziemy tam także przycisk REFRESH, dzięki któremu trzy wartości odpowiadające za bieżący stan joysticka są pobierane i wyświetlane jednokrotnie.

Obsługa matrycy LED została zaimplementowana jako graficzna wizualizacja bieżącego stanu matrycy 8x8 z nakładki SenseHat. Pod nią natomiast znajdują się suwaki ustawiające kolor w postaci RGB. Następnie mając wybrany kolor klikamy na diody jakie chcemy zapalić. Wysłanie tego żądania odbywa się poprzez naciśniecie przycisku SEND. Przycisk CLEAR natomiast wyłącza nam wszystkie diody. Strona odpowiedzialna za konfiguracje zawiera cztery pola, w które użytkownik ma możliwość ustawienia:

- adresu IP
- Czasu próbkowania
- Maksymalna liczba próbek
- Wersja API

2.3 Webowa aplikacja klienta

Trzymając się jednolitej szaty graficznej nasza aplikacja internetowa również zawiera menu nawigacyjne (widoczne na rysunku 3) odpowiedzialne za przechodzenie do poszczególnych funkcjonalności. Jest ono natomiast widoczne na każdej ze stron zatem z użytkownik może poruszać się z każdej strony na każdą. Aplikacja zawiera takie same strony jak aplikacja mobilna.



Rys. 3. Menu nawigacyjne aplikacji webowej

Strony odpowiedzialne za tworzenie wykresów prezentują się analogicznie jak te w przypadku aplikacji na Androida natomiast, jednak w odróżnieniu do niej użytkownik może zmienić czas próbkowania bezpośrednio na stronie z przebiegami.

Sterowanie diodami LED odbywa się poprzez przyciski typu **color**, które układają się w wizualizacje matrycy 8x8 z nakładki SenseHat. Po wybraniu diod oraz koloru na jaki mają się zaświecić, żądanie



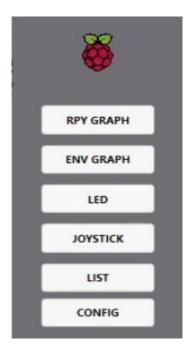
Politechnika Poznańska, Instytut Robotyki i Inteligencji Maszynowej, Zakład Sterowania i Elektroniki Przemysłowej

wysyłane jest poprzez kliknięcie przycisku SET LEDs STATE.

Przedstawiona na stronie LIST tabela pobiera dane ze wszystkich czujników i odświeża je tylko i wyłącznie po kliknięciu przycisku REFRESH DATA. Tabela ta od razu zawiera wszystkie pomiary oraz w poszczególnych przypadkach pomiary dla kilku jednostek. Strona odpowiedzialna za prezentacje zmiennych joysticka prezentuje się również analogicznie jak ta opisana w przypadku aplikacji mobilnej natomiast w niej również możliwe jest odświeżenie danych poprzez wciśnięcie przycisku REFRESH DATA. Menu konfiguracyjne wygląda identycznie jak te w aplikacji na smartfony.

2.4 Desktopowa aplikacja klienta

Aplikacja na komputery również zawiera menu (rysunek 4) widoczne tak jak w przypadku aplikacji internetowej na każdej ze stron.



Rys. 4. Menu nawigacyjne aplikacji desktopowej

W tej aplikacji dodatkową opcją jest możliwość zmiany adresu IP bezpośrednio na stronach przedstawiających wykresy. Widnieją na nich pola umożliwiające wpisanie wspomnianego adresu IP oraz czasu próbkowania a także przycisk UPDATE CONFIG, ustawiający wprowadzone wartości.

Sterowanie matrycą LED odbywa się w taki sam sposób jak w naszej aplikacji mobilnej. Użytkownik ma do dyspozycji trzy suwaki RGB, po których ustawieniu wedle uznania należy wybrać, które z diod mają się zacząć świecić. Na stronie tej mamy także dwa przyciski odpowiedzialne za:

- wyłączenie wszystkich diod przycisk CLEAR
- wysłanie żądania zapalenia diod przycisk SEND

Informacje na temat zmiennych joysticka prezentowane są poprzez znany już wykres zmiennych Counter X (oś x), Counter Y (oś y) oraz Counter middle.

Prezentacja danych ze wszystkich czujników przedstawiona na stronie LIST zawiera te same dane co tabela w aplikacji webowej.

Konfiguracja odbywa się analogicznie do aplikacji mobilnej oraz webowej. Cztery pola konfiguracji oraz przycisk UPDATE CONFIG, aktualizujący parametry konfiguracyjne. Natomiast dodatkową możliwością w przypadku aplikacji desktopowej jest możliwość powrotu do ustawień fabrycznych.

Wyniki testów i integracji systemu



Wnioski i podsumowanie



1. Szablon sprawozdania. Dostępne także z: https://ekursy.put.poznan.pl.