$$\theta'H'(Q,P,t) = \sum_{i} P^{i}dQ^{i} - H'(Q,P,t)dt$$

とおく。

定義 3.19 時関に依存動変換の生成関数

$$S(\mathbf{8},\mathbf{Q},t)$$
が $\widetilde{\Phi}(\mathbf{8},\mathbf{P},t)=(\mathbf{Q}(\mathbf{8},\mathbf{P},t),\mathbf{P}(\mathbf{8},\mathbf{P},t),t)$ の生成関教

$$\stackrel{\text{def}}{\Longleftrightarrow} \forall t \text{ 5.7.17}, \quad St(3.Q) = S(3,Q,t) \quad \text{217}.$$

$$dSt = \sum_{i} p_{i} dg_{i} - \tilde{\Phi}^{*}(\sum_{i} p_{i} dQ_{i})$$
 (3.15) (UL o 等式)

i.e
$$\frac{\partial S}{\partial gi} = \rho i$$
, $\frac{\partial S}{\partial Qi} = \rho i$ (3.16)

$$: \sum_{i} p_{i} dg_{i} - \widetilde{\Phi}^{*}(\sum_{i} P_{i} dQ_{i}) = dS - \frac{\partial S}{\partial t} dt \quad (U \times [0.1] \bot o 等式)$$
 (3.17)

注意 3.20 (3.17) 2 は 8,0を止めて, して微分。

注意 3.15 × 同様。 (read the part aloud). □

$$S(g,Q,t):\widetilde{\Phi}(g,P,t)=(Q(g,P,t),P(g,P,t),t)$$
 の生成関数 とする。

$$\mathcal{H}_{H'}(Q(t), P(t)) = \int_{0}^{t} (P(t) \cdot \dot{Q}(t) - H'(Q(t), P(t), t)) dt \leftarrow 定義$$

$$= \int l^{*} \dot{\mathcal{H}}_{H'}(Q, P, t) \leftarrow \text{補題 3.18}$$

$$= \int l^{*} \dot{\mathcal{L}}_{H'}(Q, P, t) \leftarrow \text{補題 2.28}$$

$$= \int l^{*} (\sum_{i} pi dsi - ds + \frac{\partial S}{\partial t} dt - H'(g(t), P(t), t) dt) \leftarrow (3.17)$$

$$= \int l^{*} \dot{\mathcal{H}}_{H'}(g, P, t) - \frac{\partial S}{\partial t} - \int_{0}^{t} l^{*} dS$$

$$= \int l^* \theta' H'(g, p, t) - \frac{2S}{2t} - \int_0 l^* dS$$

$$= \int l^* \theta' H'(g, p, t) - \frac{2S}{2t} - S(l(1), 1) + S(l(0), 0) . \qquad (3.18)$$

以上より