

のとき, y^i に対する (2.6) について. (定理 1.24 の導出過程
のアナロジー)
ラグランジュの汎関数

$$\mathcal{L}(\Phi(y(t)), \frac{d}{dt}\Phi(y(t))) = \int_0^1 L\left(\Phi(y(t)), \frac{d}{dt}\Phi(y(t))\right) dt \quad (2.7)$$

$$L(\Phi(y(t)), \frac{d}{dt}\Phi(y(t)))$$

$$= L\left(x^1(y^1, \dots, y^n), \dots, x^n(y^1, \dots, y^n), \dots, \sum_{i=1}^n \frac{\partial x^1}{\partial y^i} \dot{y}^i, \dots, \sum_{i=1}^n \frac{\partial x^n}{\partial y^i} \dot{y}^i\right).$$

$$\tilde{L}(y^1, \dots, y^n, \zeta^1, \dots, \zeta^n)$$

$$= L\left(x^1, \dots, x^n, \sum \frac{\partial x^1}{\partial y^i} \zeta^i, \dots, \sum \frac{\partial x^n}{\partial y^i} \zeta^i\right) \quad (2.8)$$

とおくと,

$$L\left(\Phi(y(t)), \frac{d}{dt}\Phi(y(t))\right) = \tilde{L}(y^1, \dots, y^n, \dot{y}^1, \dots, \dot{y}^n).$$

$$\text{簡単に } L(x(t), \dot{x}(t)) = \tilde{L}(y(t), \dot{y}(t)).$$

定理 1.24 より,

定理 2.6 L と \tilde{L} が式 (2.8) で結びついているとき,

「 x が (2.6) を満たす

$\Leftrightarrow y$ が

$$\frac{\partial \tilde{L}}{\partial y^i}(y^1, \dots, y^n, \dot{y}^1, \dots, \dot{y}^n) - \frac{d}{dt} \frac{\partial \tilde{L}}{\partial \zeta^i}(y^1, \dots, y^n, \dot{y}^1, \dots, \dot{y}^n) = 0 \quad (2.9)$$

を満たす。

」。