

定理3.2の正確な意味は、 $M_{ci+\varepsilon}$ は、 $M_{ci-\varepsilon}$ に λ -ハンドルをつけ、そのあと平滑化して得られる境界のある多様体 M' に微分同相である、という意味である。

図3.3 では、 $M_{ci+\varepsilon}$ は

$$(3.15) \quad x_1^2 + \dots + x_k^2 - x_{k+1}^2 - \dots - x_m^2 \leq -\varepsilon$$

で表される部分になっている。定理3.2の証明も、ほぼ定理3.1と同様である。

そのアイデアを述べると、ここで f に適合した上向きベクトル場 X を利用する。図3.3で示されているように、ベクトル場 X は M' の境界 $\partial M'$ を出たあと上昇を続け、やがて $M_{ci+\varepsilon}$ の境界 $\partial M_{ci+\varepsilon}$ に達する。ベクトル場に適當な関数を掛け、到達時間を調整し、調整したベクトル場に沿って流しやれば、 M' は一定時間後に $M_{ci+\varepsilon}$ にピッタリ重なる。したがって、 M' と $M_{ci+\varepsilon}$ は微分同相であるというわけである。これが定理3.2の証明のアイデアである。

以後 $M_{ci-\varepsilon} \cup D^\lambda \times D^{m-\lambda}$ の境界の折れ曲がりはいり気にせず、これをすでに平滑化を施した多様体 M' であるかのように考えて、議論を進めることにする。

f の標準形 (3.8) を参照しながら、 λ -ハンドルの心棒 D^λ の上で f の関数値の変化を追ってみると、中心で臨界値 c_i をとり、円板の境界に近づくにつれ減っていく。境界では $c_i - \varepsilon$ という値をとる。したがって心棒 D^λ は「下向き」の λ 次元円板である。また太さを表す円板 $D^{m-\lambda}$ 上では中心で臨界値 c_i をとり、円板の境界が近づくにつれて増えていて境界では $c_i + \delta$ という値をとる。したがって、この円板は「上向き」である。心棒は下向き、太さの方向は上向きである。

0-ハンドルの場合は0次元で、 m 次元全部が太さの方向である。したがって0-ハンドルは下に下がる方向はなく、すべて上向きである。また、 m -ハンドルの場合は、 m 次元全部が心棒であり、太さを表す円板は0次元というわけである。したがって m -ハンドルはすべて「下向き」である。

λ -ハンドル $D^\lambda \times D^{m-\lambda}$ は、 $M_{ci-\varepsilon}$ の境界 $\partial M_{ci-\varepsilon}$ のところで $M_{ci-\varepsilon}$ に接着しているが、その接着しているハンドルの部分は $\partial D^\lambda \times D^{m-\lambda}$ という部分である。(図3.2参照)。

ハンドルの接着を正確に表現するには、 $\partial D^\lambda \times D^{m-\lambda}$ の個々の点を境界 $\partial M_{ci-\varepsilon}$ のどの点に接着するかを記述する写像

$$(3.16) \quad \varphi: \partial D^\lambda \times D^{m-\lambda} \rightarrow \partial M_{ci-\varepsilon}$$

を指定しなければならない。接着に際して個々の点 $p \in \partial D^\lambda \times D^{m-\lambda}$ を点 $\varphi(p) \in \partial M_{ci-\varepsilon}$