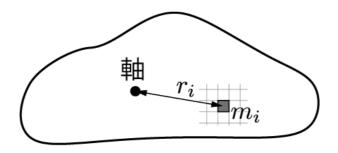
Radius of Gyration.md 2020/11/6

剛体の衝突力学(平面)

剛体に撃力が加えられると,並進速度の変化だけでなく角速度の変化も発生する.この関係についてまとめる.

慣性モーメント



ある軸まわりの剛体の慣性モーメントを求めると,

$$I=\sum_i m_i r_i^2$$

となる.ここで, m_i は軸から r_i 離れた位置にある,剛体の微小分割. これをさらに細かく分割して,微小体積dVの積分として表すと

$$I=\int
ho r^2 dV$$

となる. ここで ρ は剛体の密度を表す.

剛体の回転

剛体に対して、軸回りにトルクNをかけたとき、剛体の角運動量Lについて以下が成立する.

$$\frac{\mathrm{d}L}{\mathrm{d}t} = I\ddot{\theta} = N$$

ここで、 θ は剛体が軸となす角度、 Λ からトルクが加えられていない状況では、

$$\frac{\mathrm{d}L}{\mathrm{d}t} = 0$$

となり,Lは一定となる.これを**角運動量保存則**という. (概念を拡張して,N = 0のときも角運動量保存則と呼んだりする.)

慣性半径

慣性半径 (Radius of Gyration)Rという量を定義すると便利なことがある.

$$MR^2 = I$$

これは、剛体の質量Mが、慣性モーメントを変えることなく軸からRの距離に集まっていると考えることができる。

Radius_of_Gyration.md 2020/11/6

平行軸の定理

ある軸周りの慣性モーメントがIであるとき、そこからr離れた軸回りの慣性モーメントは

$$I' = I + Mr^2$$

となる.

シンプルな振り子(準備)

質点mが長さlの糸で点Oから吊るされている。鉛直方向と振り子のなす角度を θ とする。この系のO周りの慣性モーメントは

$$I = ml^2$$

であり, 重力が及ぼすトルクは

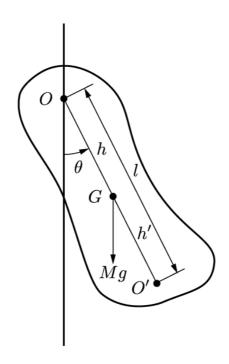
$$N = -mgl\sin\theta$$

である. したがって, 角運動量保存則から

$$\ddot{\theta} = -\frac{g}{l}\sin\theta$$

となる.

剛体振り子



固定された軸が質量中心を通らないような質量Mの剛体振り子を考える. 剛体の固定点と質量中心を通る直線が鉛直方向となす角度を θ とする. この振り子の運動方程式は

$$MR_O^2\ddot{ heta} = -Mgh\sin{ heta}$$

ここで、hは距離 $ar{OG}$ であり、 R_O はOを軸とした慣性半径である. この運動方程式は、

$$l = \frac{R_O^2}{h}$$

Radius of Gyration.md 2020/11/6

としたとき、質量Mの質点のシンプルな振り子の運動方程式と一致する。 すなわち、質量Mが半直線OG上のOからl離れた点O'に集まったときの振動が、剛体振り子の振動と一致する。

$$l = h + h'$$
 $hh' = R_O^2 - h^2$

を満たすとき, 点O'を**振動中心(center of oscillation)** と呼ぶ.

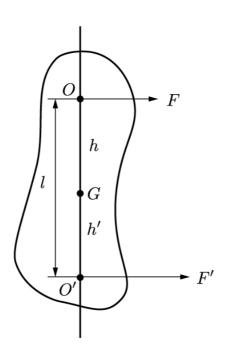
Gまわりの慣性半径を R_G とすると、平行軸の定理から

$$R_O^2 = R_G^2 + h^2$$

となる. これを用いると,

$$hh'=R_G^2$$

剛体に撃力を加える



点Oを軸として固定された剛体振り子を考える。 軸からI離れた位置にある点O'に撃力を加える。 撃力は直線OO'に垂直な向きを向いているとする。 O'が,直線OO'が質量中心Gを通るとして,AとA'をそれぞれ 距離AOO'とする。 点AO'に加えられた撃力は

$$J' = \int F' \mathrm{d}t$$

である. このとき, 点Oでは, 固定された軸が動かないように撃力Jが発生する.

$$J = \int F \mathrm{d}t$$

剛体の(線)運動量変化は

$$rac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}t} = rac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}(Mh\dot{ heta}) = F + F'$$

である.ここで, $\dot{ heta}$ は剛体のO周りの角速度. これを積分して,撃力による運動量の変化は

$$Mh\dot{ heta}=J+J'$$

となる. ただし、剛体は撃力を加える前は静止していたものとした. O周りの角運動量保存則は、

$$rac{\mathrm{d}L}{\mathrm{d}t} = rac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}(MR_O^2\dot{ heta}) = F'l$$

であり,これを積分して

$$MR_O^2\dot{ heta}=J'l$$

を得る. 以上の結果を用いて $\dot{\theta}$ を消去すると,

$$hl=R_O^2\left(1+rac{J}{J'}
ight)$$

となる.

ここで, O'をいい感じの場所にとって, J=0とすることを考えよう. このとき, hとlの関係は

$$hl = R_O^2$$

となる. l=h+h'と, $R_O^2=R_G^2+h^2$ から

$$hh'=R_C^2$$

という関係が得られる. 点O'に撃力を加えたとき,点Oでは角速度変化が一切生じない. このような点Oを,**撃力中心(Center of percussion)** と呼ぶ. 撃力中心と振動中心が同じ点であることに注意しよう.

剛体が固定されておらず、撃力中心O'に撃力が加えられたとき、その直後の運動はO周りの回転となる。

このような点は、野球でバットを振る場合などに有効である. 球を打ち返すときに、撃力中心に当てるようにすれば、回転中心である手に返ってくる力はゼロとなる.

Reference

K. Symon, "Mechanics", Addison-Wesley Publishing, 1971.